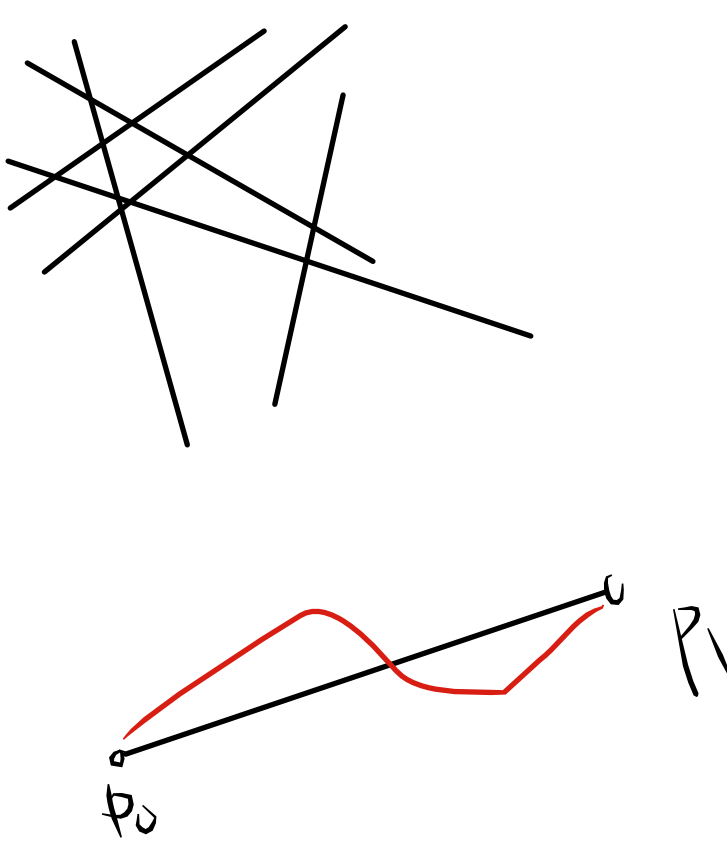


Cálculo variacional

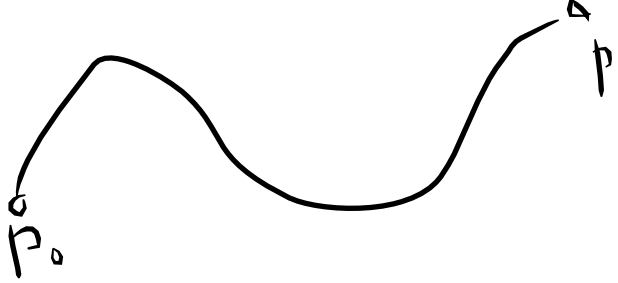
ejemplo : lineas en el plano

podemos caracterizar lineas como :

- $\ddot{x} = \ddot{y} = 0$
- $ax + by + c = 0$
- $\frac{d^2 y}{dx^2} = 0$
- senderos que minimizan distancia entre cualquier dos puntos en la curva.



$\gamma : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2$  parametriza una linea  
 $\Leftrightarrow \forall t_0, t_1 \in \mathbb{R},$   
 $\ell_{p_0, p_1}(\gamma) = \int_{t_0}^{t_1} |\dot{\gamma}(t)| dt$   
es minimal entre curvas que reunen  $p_0 = \gamma(t_0)$  y  $p_1 = \gamma(t_1)$ .



Considera  $\gamma \in \Gamma := \{ \gamma : [0,1] \rightarrow \mathbb{R}^2 \text{ t.q. } \gamma(0) = p_0, \gamma(1) = p_1 \}$  y  
 $\gamma \mapsto E(\gamma) := \int_0^1 |\dot{\gamma}(t)|^2 dt.$   
Entonces :  
 $\gamma$  minimiza  $E \Leftrightarrow \gamma$  minimiza  $\ell$  y  $|\dot{\gamma}| = cst.$

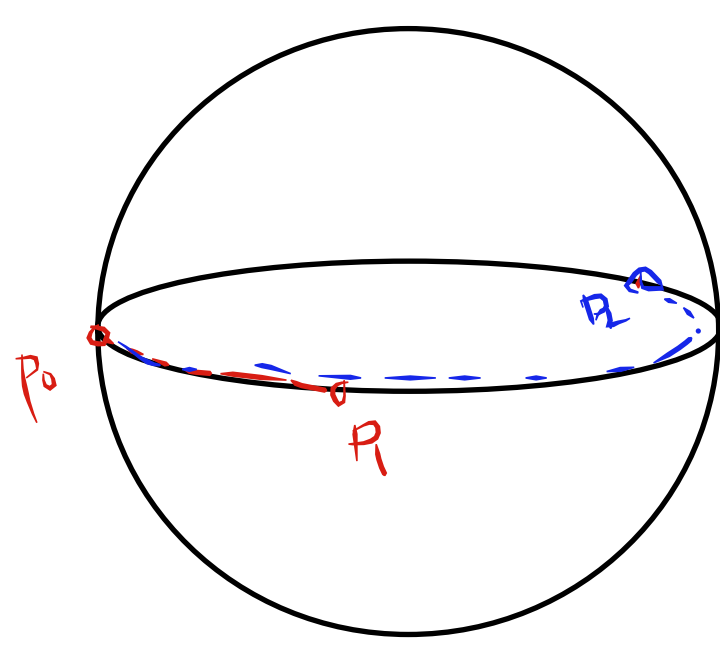
para  $f, g : [0,1] \rightarrow \mathbb{R}$  suave  
pon  $\langle f, g \rangle := \int_0^1 f(t)g(t) dt.$   
Es un producto interior y Cauchy-Schwarz es valido :  
 $\langle f, g \rangle^2 \leq \|f\|^2 \|g\|^2$   
con igualdad solo cuande  $f = \lambda g$  para algùn  $\lambda \in \mathbb{R}$

prf:  $\ell(\gamma) = \langle |\dot{\gamma}|, 1 \rangle \leq E(\gamma) \cdot 1 \quad \Rightarrow \quad |\dot{\gamma}| = cst.$

$(\Leftarrow) \quad E(\gamma) \leq \ell(\gamma) \leq E(\tilde{\gamma}) \quad \forall \tilde{\gamma} \in \Gamma$

$(\Rightarrow) \quad \square$

arcos de gran círculos en la esfera

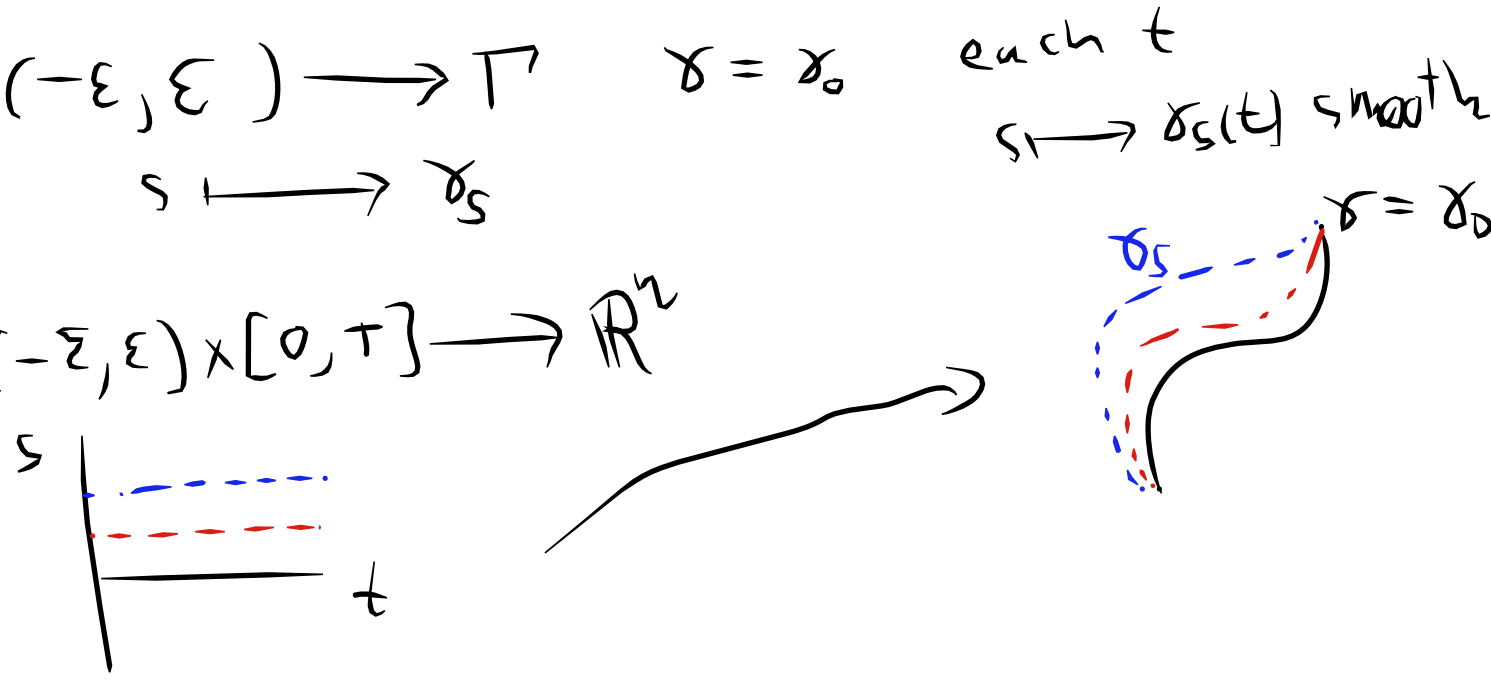


Situación general

Consideramos :  
 $\Gamma = \{ \text{algùn clase de curvas} \}$   
 $A : \Gamma \rightarrow \mathbb{R}$  (una funcional)

e.g. fixed endpoints, fixed time  
 $\Gamma = \{ \gamma : [0, T] \rightarrow \mathbb{R}^n \mid \gamma(0) = p_0, \gamma(T) = p_1 \}$   
e.g.  $A(\gamma) = \int_0^T L(\gamma(t), \dot{\gamma}(t)) dt$   
Lagrangian

Buscamos extremales de A :  
 $\gamma \in \Gamma$  t.q. para cada variación  $\gamma_s \in \Gamma$  de  $\gamma$ , tenemos  
 $\frac{d}{ds} A(\gamma_s) = 0.$   
 $\mathbb{R}^n \xrightarrow{f} \mathbb{R}$   
 $df_p(v) = \left. \frac{d}{ds} \right|_0 f(p + sv)$



\*  $\gamma$  minimiza  $A \Rightarrow \gamma$  es un extremal de  $A$  \*

Ecuaciones de Euler-Lagrange

Considera extremales de  
 $A(\gamma) = \int_0^T L(\gamma, \dot{\gamma}) dt$   
sobre curvas con puntos finales y tiempo fijada  
 $\Gamma = \{ \gamma : [0, T] \rightarrow \mathbb{R}^n \text{ t.q. } \gamma(0) = p_0, \gamma(T) = p_1 \}.$   
Entonces :  
 $\gamma$  es un extremal de  $A$   
 $\Leftrightarrow$   
 $\frac{d}{dt} \partial_v L(\gamma, \dot{\gamma}) = \partial_q L(\gamma, \dot{\gamma})$

$L : \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$   
 $(q, v) \mapsto L(q, v)$

prf:  $\gamma_s(t) = \gamma_0(t) + s \left. \frac{d}{ds} \right|_0 \gamma_s(t) + O(s^2) \quad \dot{\gamma}_s = \dot{\gamma} + s \dot{\delta} + O(s^2)$   
 $\left. \frac{d}{ds} \right|_0 A(\gamma_s) = \int_0^T \partial_q L(\gamma, \dot{\gamma}) \cdot \delta \gamma + \partial_v L(\gamma, \dot{\gamma}) \cdot \dot{\delta} \gamma dt$   
 $\stackrel{\text{I.B.P.}}{=} \int_0^T \left( \partial_q L - \frac{d}{dt} \partial_v L \right) \cdot \delta \gamma dt + \left. \partial_v L \cdot \delta \gamma \right|_0^T$   
 $(\Leftarrow) \checkmark$   
 $(\Rightarrow) \quad 0 = \int_0^T \left( \partial_q L - \frac{d}{dt} \partial_v L \right) \cdot \delta \gamma dt \Rightarrow \partial_q L = \frac{d}{dt} \partial_v L \quad \square$

$\forall \delta \gamma : [0, T] \rightarrow \mathbb{R}^n$   
 $\delta \gamma(0) = \delta \gamma(T) = 0$   
 $\delta \gamma = g(t) e_i \quad \int_0^T g(t) f_i(t) dt = 0$   
 $\left( \begin{array}{l} \text{f. as. s.t. } \int f(t)g(t)dt = 0 \quad \forall g \\ \Leftrightarrow f = 0 \end{array} \right)$

ejemplo :  $\gamma = (x, y) \mapsto \int \dot{x}^2 + \dot{y}^2 dt = E(\gamma)$

$L(q, v) = v_1^2 + v_2^2$   
 $\partial_v L = 2(v_1, v_2)$   
 $\frac{d}{dt} \partial_v L = \partial_q L = 0$   
 $\Rightarrow \ddot{x} = \ddot{y} = 0$

En mecánica

edo's en mecánica son de la forma :

$m \ddot{q} = \partial_q U$   
 $\frac{d}{dt} \partial_v L = \partial_q L$   
 $m v = m \dot{q}$

$L = \frac{m|v|^2}{2} + U(q)$   
 $E = \frac{m|v|^2}{2} - U(q)$   
 $\partial_v L = mv$

Son las  $E-L$  eqs. de la Lagrangiana :

$L = m \frac{|v|^2}{2} + U(q)$

$E = v \cdot \partial_v L - L$   
 $L(q, \dot{q})$

La energía de la sistema relaciona con la L como :

$v \cdot \partial_v L - L = E$

Para una general problema variacional con una Lagrangiana autonomo  $(L(q, v))$ , la función :  
 $E = v \cdot \partial_v L - L$   
queda constante sobre las extremales.

$\frac{d}{dt} E(\gamma, \dot{\gamma}) = \dot{\gamma} \cdot \partial_v L + \dot{\gamma} \cdot \frac{d}{dt} \partial_v L = 0$   
 $= \partial_q L \cdot \dot{\gamma} - \partial_v L \cdot \dot{\gamma}$

para una sistema  $q_1, \dots, q_N$  de partículas  
 $m_j \ddot{q}_j = \partial_{q_j} U$   
son las  $E-L$  eqs. de :

$L = \sum m_j \frac{|v_j|^2}{2} + U(q)$

Ejemplos

1.  $K = \frac{m}{2} (\dot{r}^2 + r^2 \dot{\theta}^2) = \frac{m r^2}{2} \dot{\theta}^2$   
 $V = -U = mgh = mgr(1 - \cos \theta)$   
 $L = K + U$   
 $\frac{d}{dt} \partial_{\dot{\theta}} L = \partial_{\theta} L = -mgr \sin \theta \Rightarrow \ddot{\theta} = -\frac{g}{r} \sin \theta$

2.  $K = \frac{m}{2} r^2 (\dot{\varphi}^2 + \sin^2 \varphi \dot{\theta}^2)$   
 $U = mgr(\cos \varphi - 1)$   
 $L = K + U$   
 $\frac{d}{dt} \partial_{\dot{\theta}} L = \partial_{\theta} L = 0 \Rightarrow cst. = \partial_{\dot{\theta}} L = m r^2 \sin^2 \varphi \dot{\theta}$   
 $E = K - U_{eff, p+1} r$