# 大气飞行动力学短平快教程

专坑萌新协会

cfrpg

2017年12月7日

## 目 录

第一章	绪论 (大概)	1
第二章	静操纵性和稳定性	2
2.1 纷	从向	2
2.1	.1 俯仰力矩系数	2
2.1	2 握杆中性点	3
2.1	3 纵向操纵	3

## 第一章 绪论 (大概)

直接印 ppt 吧 orz.

### 第二章 静操纵性和稳定性

#### 2.1 纵向

俯仰刚度: 受扰动后产生恢复力矩  $(=-C_{m_{\alpha}})$ 稳定俯仰配平: $C_{m_0}>0, C_{m_{\alpha}}<0$ 

#### 2.1.1 俯仰力矩系数

[图]

#### (1) 机翼

$$C_{m,w} = C_{m,\text{mac,w}} + C_{L_{\alpha},w} \alpha_w (h - h_n)$$

#### (2) 机身

通常考查翼身组合体

$$C_{m,wb} = M_{\text{mac,wb}} + C_{L_{\alpha},wb}\alpha_w b(h - h_n w b)$$

#### (3) 平尾

$$C_{m,t} = -C_{L,t} \frac{q_t}{a} \frac{S_t l_t}{S_{\bar{c}}} = -C_{L,t} \bar{V}_t \eta_t = -C_{L_{\alpha},t} (\alpha_w - i_w + i_t - \varepsilon) \bar{V}_t \eta_t$$

尾容量:
$$\bar{V}_t = \frac{S_t l_t}{S\bar{c}}$$
 动压比: $\eta_t = \frac{q_t}{q}$ 

下洗角: $\varepsilon$ 

$$\frac{\mathrm{d}C_{m,t}}{\mathrm{d}C_L} = -\frac{C_{L_{\alpha},t}}{C_{L_{\alpha},w}} \left(1 - \frac{\mathrm{d}\varepsilon}{\mathrm{d}\alpha}\right) \eta \bar{V}_t$$

总俯仰力矩系数:

$$C_m = (\bar{x}_{cg} - \bar{x}_{ac})C_{L,w} + C_{m,\text{mac,w}} + C_{m,f} - C_{L,t}\eta_t, \bar{V}_t$$

$$C_{m_{C_L}} = (\bar{x}_{cg} - \bar{x}_{ac}) + (C_{m_{C_L}})_f - \frac{C_{L_{\alpha},t}}{C_{L_{\alpha},w}} \left(1 - \frac{\mathrm{d}\varepsilon}{\mathrm{d}\alpha}\right) \eta \bar{V}_t$$

#### 2.1.2 握杆中性点

使  $C_{m_{C_L}} = 0$  的  $\bar{x}_{cg}$ 

$$N_0 = \bar{x}_{ac} - (C_{m_{C_L}})_f + \frac{C_{L_{\alpha},t}}{C_{L_{\alpha},w}} \left(1 - \frac{\mathrm{d}\varepsilon}{\mathrm{d}\alpha}\right) \eta \bar{V}_t$$

中性点是整机的气动中心, 迎角变化引起的升力增量作用于中性点. 稳定裕度: 重心距离中性点的距离

$$H_n = N_0 - \bar{x}_{cq}$$

### 2.1.3 纵向操纵

升降舵偏转不影响握杆静稳定性.