

## 01 - Motivación: Diseño mecánico



#### **Dos elementos importantes:**

- Frecuencia natural del sistema.
- Resistencia a la fatiga

Las cargas incrementan su intensidad frente a excitaciones dinámicas

Cambio en resistencia de materiales

#### La tarea obtiene información:

- Ensayos, en general destructivos.
- Tablas, gráficos de bibliografía

Resulta como práctica sobredimensionar parámetros para estar en "zona segura"



### 01 - Motivación: Mantenimiento Predictivo KKKK

Hoy

Modelo basado en reglas

- Inspecciones regulares
- Control a equipamiento específico.
- Acceso a datos en tiempo real, pero no implica análisis.

No siempre se pueden prevenir fallas

Lo que se viene Al

Datos p/
Modelado AI

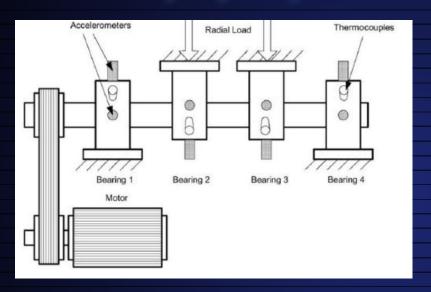
ENSAYO
HOY

Parámetros p/
Diseño mecánico

- Modelos predictivos p/detección de anomalías.
- "Vendors" ofrecen servicios cloud para desplegar modelos de series de tiempo en IoT industrial.
- Equipos embebidos con capacidad para emplear modelos pre-entrenados de ML

## 02 - Ensayo y Objetivos





#### Ensayo destructivo a partir de datos de <u>Nasa Bearing Dataset</u>

- Eje montado sobre cuatro rodamientos.
- Los rodamientos N°2 y N°3 tienen cargas estáticas.
- Velocidad de giro: 2000RPM.
- Frecuencia de muestreo: 20KHz.
- Se consideran los últimos 3 minutos.
- #Datos: 3686400.

**TEST DE FALLA ROD. N°1** 

#### **OBJETIVO de la PRESENTACIÓN**

Presentar los resultados y gráficos más relevantes Intentar responder: ¿Es estrictamente un problema de series de tiempo?





## 02 - Preparación de Datasets



Volumen grande de datos

Trabajo previo de compilación de archivos tipo ".39"

Selección de 4 muestras a modo de experimentos: 0.15s/3000 registros

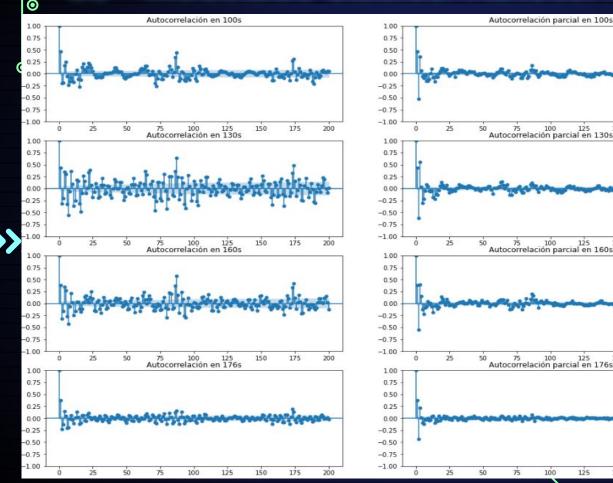
Comportamiento de la serie en diferentes puntos

No perder datos relevantes (sino se requiere filtrado de ruido)





# 03 - Modelado Clásico: Autocorrelaciones <<<<<



#### **Observaciones**

 Señales con predominantes componentes de ruido.

175

175

175

175

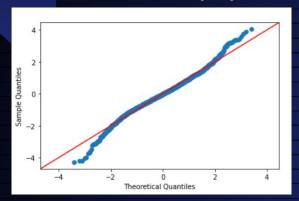
- La diferenciación

   a un paso no
   mejoró las
   curvas.
- Los test
   Dckey-Fuller y
   KPSS dan en
   todo los casos
   "estacionario".

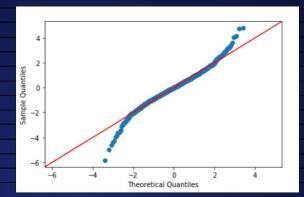


# 03 - Modelado Clásico: Mejores configuraciones

TS-100s: ARMA(2,3)



TS-130s: ARMA(3,4)

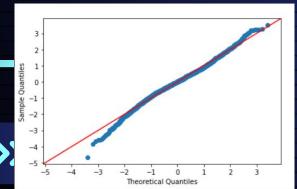


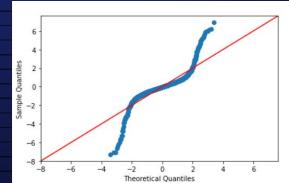
Excepto TS-176s, ajustan bien



TS-176s: ARMA(3,4) ¿Será el efecto del ruido NO filtrado?

TS-160s: ARMA(3,4)





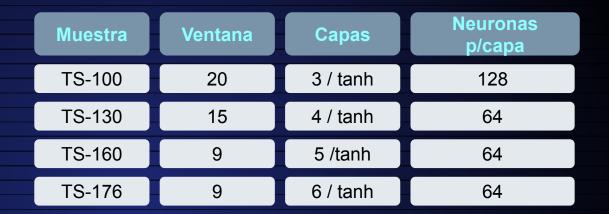


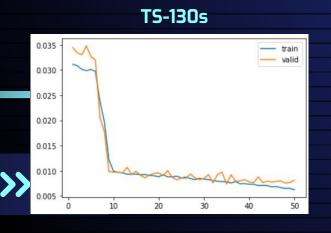
### 04 - LSMT

### MISMAS MUESTRAS

Pruebas de arquitectura Correspondencia espectral





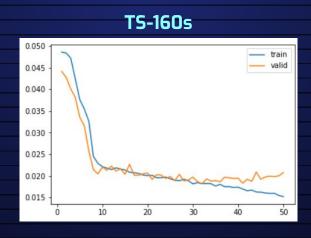


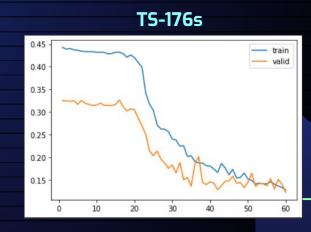
20

30

50

10

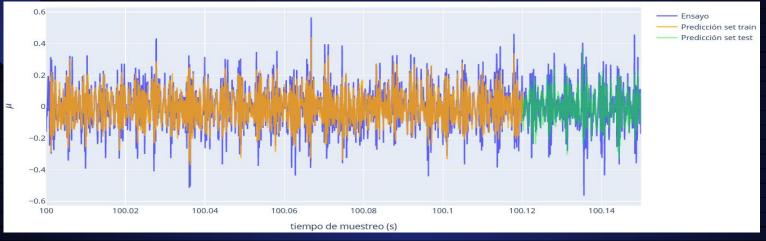




**04 - LSMT** 

#### Caso testigo



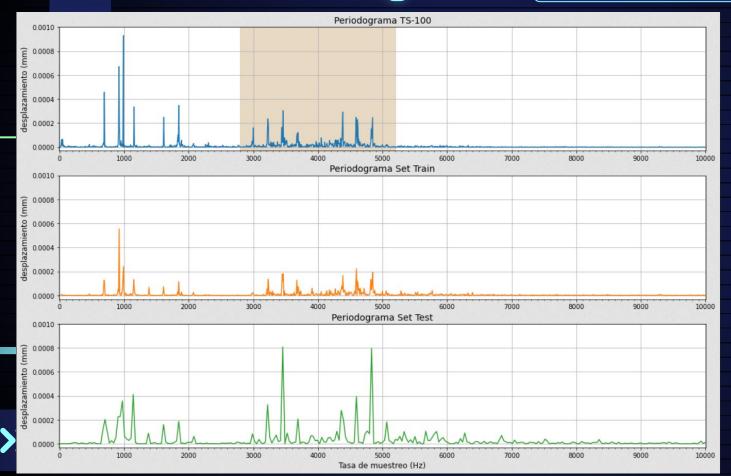




- No alcanza los máximos
- Por momentos se desfasa.

Caso testigo



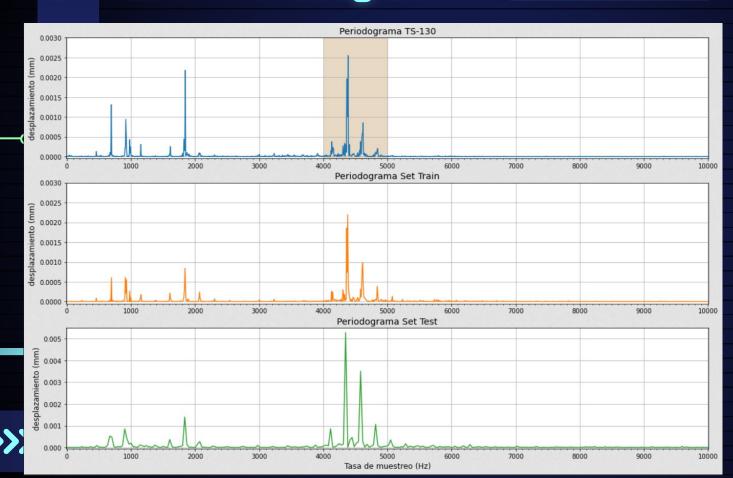


- No busco el futuro.
- Quiero detectar anomalías.

- Tanto en train como en test las frecuencias son las mismas apróx.
- Se reproduce en train y test la modulación (zona sombreada).

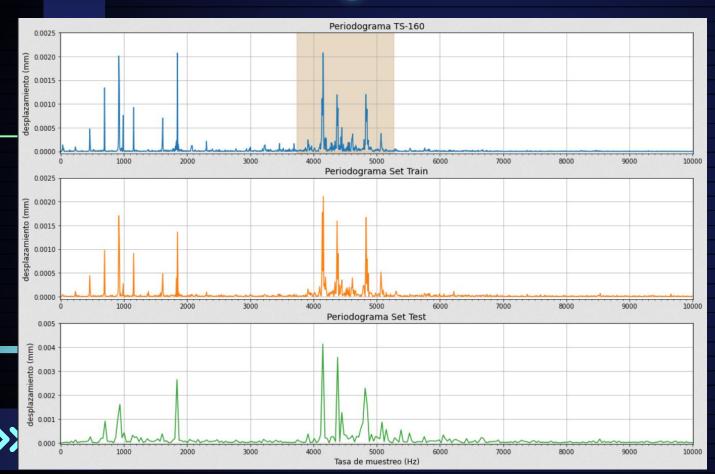
04 - LSMT: Periodograma

TS-130s

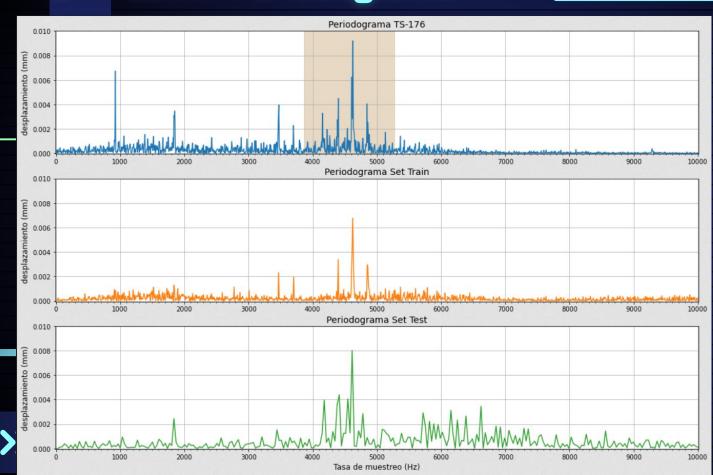


- Tanto en train como en test las frecuencias son las mismas apróx.
- Empieza a emerger la frecuencia contenida en la modulación. La representación en train y test sigue el patrón de la señal original.





- En train las frecuencias son las mismas apróx.
- En el caso de test, las primeras frecuencias relevantes, es más difícil ver que sean las mismas que la señal original.
- La modulación se ha perdido.



- Se hace evidente la presencia de mayor ruido.
- Solo algunas frecuencias en train y test coinciden con las correspondientes en la señal original.
- A no hay modulación alguna.

### **05 - Comentarios Finales**

- Pruebas con dataset más grandes.
- Análisis completamente espectral.
- Preparación exhaustiva de datos.
- Mayor extracción/creación de features

Spectral Analysis for Univariate Time Series

Donald B. Percival Andrew T. Walden

- Entre 2021 y 2022 se han publicado muchos papers probando nuevas arquitecturas tipo LSTM.
- Optimización con tensores.
- Se busca evitar la realización de ensayos.
- Método efectivo de detección de anomalías.

