## **DECISION TREES**

# Santiago Alférez APRENDIZAJE AUTOMÁTICO DE MÁQUINA MACC – UR – EICT

- Introducción ejemplo
- Árboles de regresión
- Árboles de clasificación
- Ventajas y desventajas de los árboles de decisión
- Poda (pruning)
- Conjuntos de árboles
- Bagging
- Random forest

**Problema**: predecir el **salario** de los jugadores de una liga de baseball en función de **dos descriptores** X=(X1,X2):

X1 = número de años jugados

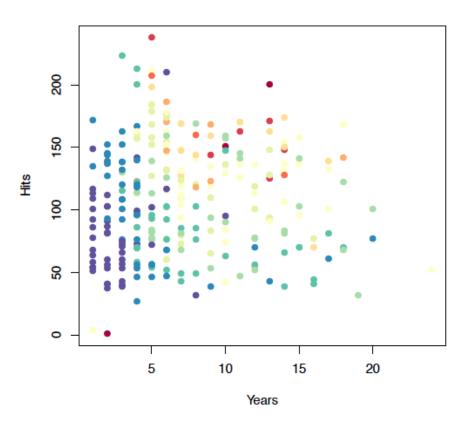
X2 = número de Hits logrados por el jugador en el año anterior

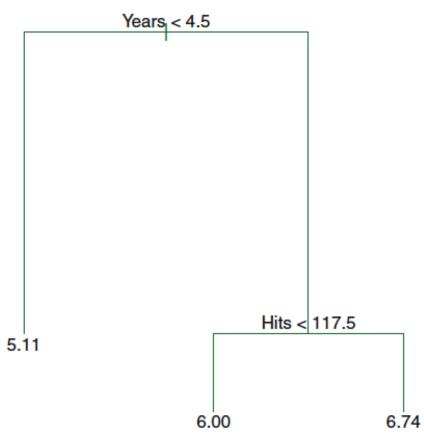
La **respuesta Y** se expresa como el logaritmo del salario en miles de dólares:

$$Y = \log(\text{salario})$$
  
Salario =  $1000 \times e^Y$  dólares

**Conjunto de datos** de muestras de salarios codificados por colores:

- Bajos (azul, verde)
- Altos (amarillo, rojo)





Se establecen **reglas de partición** del conjunto de valores de cada descriptor en dos grupos (partición binaria).

La primera partición se define para el descriptor X1=Years (< 4.5).

5.11 es el **valor medio de la salida** dentro del grupo que cumple la regla. El salario medio es

$$1000 \times e^{5.11} = 165174$$
 dólares

Los jugadores con Years > 4 .5 van a la otra rama.

Se realiza su división en dos grupos usando el descriptor X2=Hits (<117.5).

Valores medios de la salida dentro de cada grupo del conjunto de training

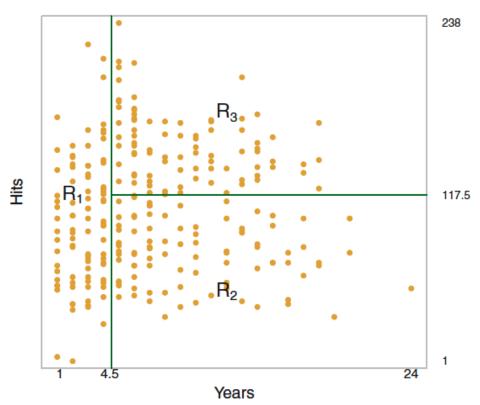
El resultado final es una partición del conjunto de datos en tres regiones.

$$R_1 = \{X \mid Years < 4.5\}$$

Salario medio = 165174 \$

$$R_2 = \{X \mid Years > = 4.5, Hits < 117.5\}$$

Salario medio = 402834 \$



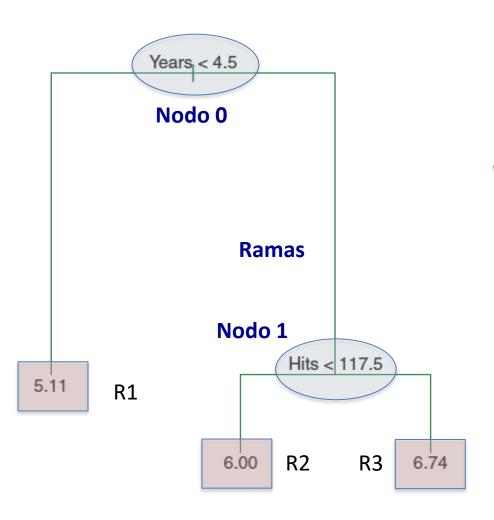
$$R_3 = \{X \mid Years >= 4.5, Hits >= 117.5\}$$

Salario medio = 845346 \$

Fronteras de decisión

#### Cómo se construye el árbol

Se construye de arriba hacia abajo usando el conjunto da datos de training (Xi, Y).



**Nodos**: los puntos donde se toman las decisiones

Hojas: las regiones finales

#### <u>Interpretación</u>

En este caso, **Years** es el descriptor más significativo, los jugadores con menos experiencia cobran menos, sin importar tanto el número de Hits.

Entre los jugadores con experiencia de más de 4.5 años, ya tiene influencia el número de **Hits** en el salario.

### Cómo se hacen las predicciones?

El árbol de decisión es el modelo.

Dada una nueva **observación** con sus valores de los descriptores, se recorre el árbol desde arriba hacia abajo y se obtiene el **valor predicho**, que será el valor obtenido en el training que define la región final de llegada.

#### **Dos etapas**:

1) Construcción: Se busca dividir el espacio de los descriptores (todos sus valores posibles

$$X_1, X_2, \dots, X_p$$

en un número J de regiones sin solapamiento

$$R_1, R_2, \ldots, R_J$$

**2) Predicción:** Para cada observación que caiga dentro de la región  $R_j$  la **predicción** que hacemos de la respuesta es la misma: la **media** de los valores de la respuesta de las observaciones del conjunto de training que están en  $R_j$ .

## **CONSTRUCCIÓN DE LAS REGIONES**

Se pretende dividir el espacio de los descriptores en rectángulos (cajas). El objetivo es encontrar las cajas

$$R_1, R_2, \ldots, R_J$$

que minimizan el error cuadrático (RSS)

$$\sum_{j=1}^{J} \sum_{i \in R_j} (y_i - \hat{y}_{R_j})^2$$

donde  $\hat{y}_{R_j}$  es la media de las respuestas del conjunto de training dentro de la caja j.

Se utiliza un procedimiento sistemático de división binaria recursiva

## División binaria recursiva

Inicialmente seleccionamos uno de los descriptores:  $X_j$ 

y un valor de corte *s* para separar el espacio de los predictores en **dos regiones** 

$$R_1(j,s) = \{X | X_j < s\}$$
  
 $R_2(j,s) = \{X | X_j \ge s\}$ 

Buscamos los valores de j y s que minimizan la función

$$\sum_{i: x_i \in R_1(j,s)} (y_i - \hat{y}_{R_1})^2 + \sum_{i: x_i \in R_2(j,s)} (y_i - \hat{y}_{R_2})^2$$

donde  $\frac{\hat{y}_{R_1}}{\hat{y}_{R_2}}$  es la media de las respuestas del conjunto de training en  $\frac{R_1(j,s)}{R_2(j,s)}$ 

#### **División binaria recursiva**

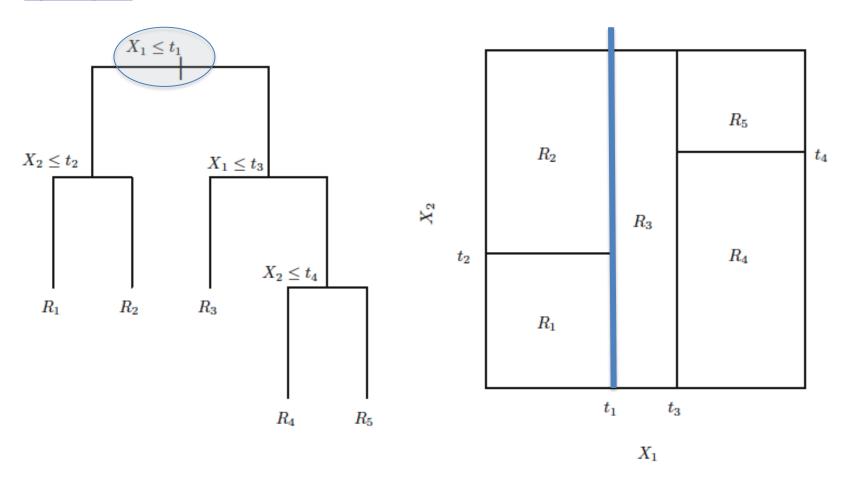
A continuación repetimos el proceso de separación binaria, pero ahora no sobre todo el espacio sino sobre una de las dos regiones obtenidas en el paso anterior. Así se tienen 3 regiones.

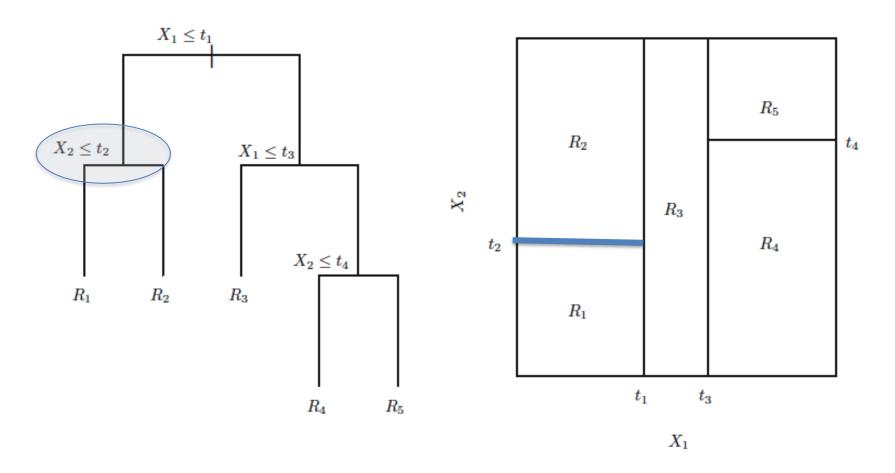
De nuevo, se repite el proceso de separación binaria en una de estas tres regiones para minimizar la función.

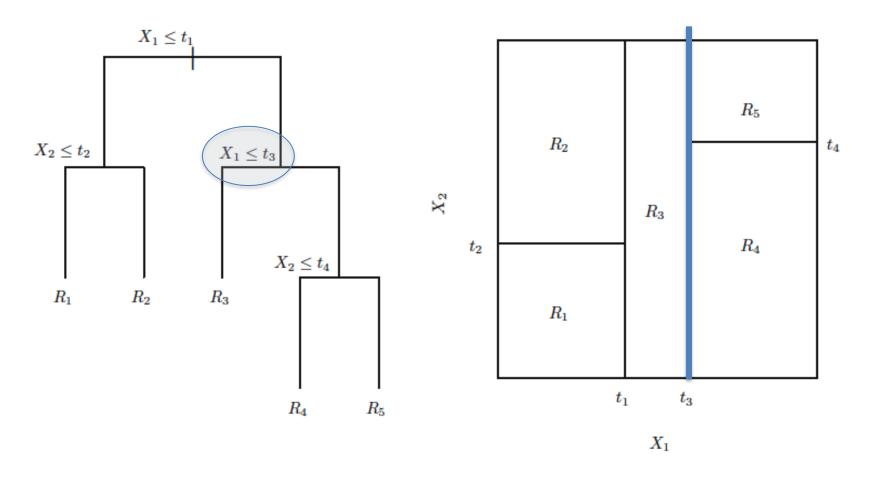
El proceso sigue hasta que se alcanza un criterio de parada y se tienen las regiones

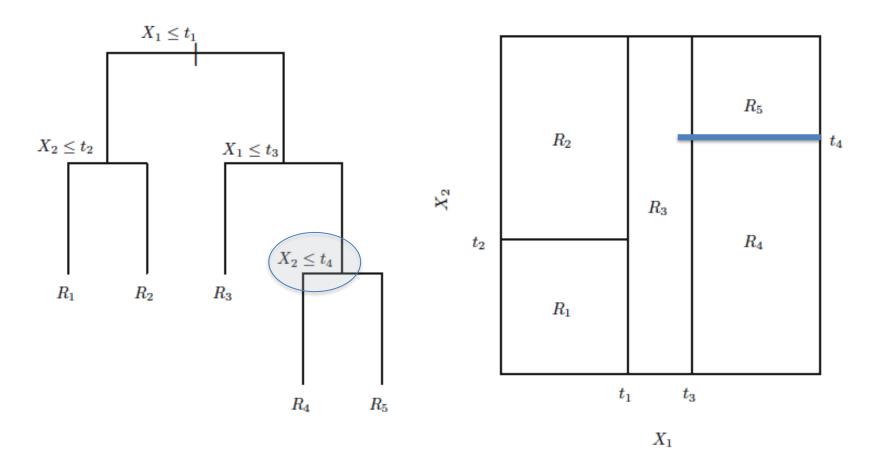
$$R_1, R_2, \ldots, R_J$$

Cada región queda definida por la **media** de los valores de la respuesta de las observaciones del conjunto de training que están en la región.









El árbol de clasificación es similar al de la regresión pero ahora se trata de predecir una variable cualitativa: la clase a la que pertenece un objeto.

Ahora el objetivo es que cada región quede definida por la clase que ocurra con mayor frecuencia para las observaciones del conjunto de training en la región en cuestión.

Para construir el árbol, se usa también la división binaria recursiva, pero no puede usarse el criterio RSS para hacer las particiones.

Una alternativa natural es la **proporción de errores de clasificación**, es decir, la proporción de observaciones del conjunto de training en la región obtenida en el **nodo m** que no pertenecen a la clase más frecuente:

$$E = 1 - \max_{k} (\hat{p}_{mk})$$

donde  $\hat{p}_{mk}$  es la proporción de observaciones en la región del nodo m que son de la clase k.

Existen otros criterios mejores que el RMS para la creación de árboles de clasificación. Uno de ellos es el **índice de Gini**:

$$G_m = \sum_{k=1}^K \hat{p}_{mk} (1 - \hat{p}_{mk}) = 1 - \sum_{k=1}^K \hat{p}_{mk}^2$$

donde K es el número total de clases.

Este índice mide la pureza del nodo:

Si el valor es pequeño, indica que el nodo contiene sobre todo observaciones de una única clase.

Un índice alternativo (aunque con interpretación similar) es la **entropía** 

$$D = -\sum_{k=1}^{K} \hat{p}_{mk} \log \hat{p}_{mk}$$

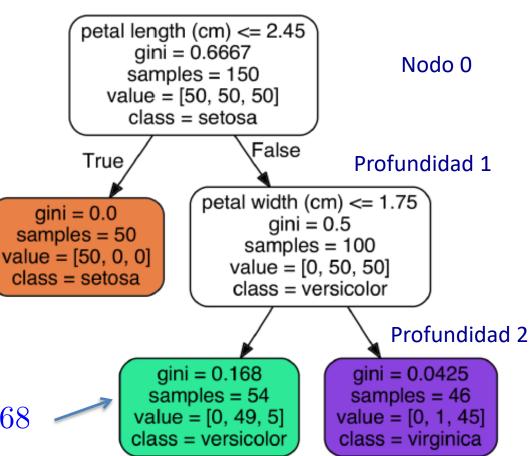
#### **Ejemplo:** Iris dataset

Longitud y anchura de los pétalos (descriptores) de tres especies de flores iris:
Setosa, Versicolor, Virgínica

Índice Gini

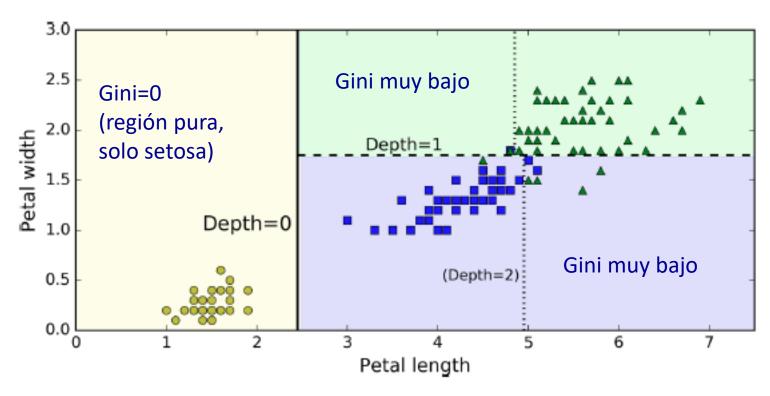
$$G_m = 1 - \sum_{k=1}^{17} \hat{p}_{mk}^2$$

$$= 1 - \frac{0}{54} - \frac{49}{54} - \frac{5}{54} \approx 0.168$$



#### **Ejemplo:** Iris dataset

Longitud y anchura de los pétalos (**descriptores**) de tres **especies** de flores iris: Setosa, Versicolor, Virgínica



Fronteras de decisión

#### Construcción de las regiones

#### Procedimiento de división binaria recursiva

Como en el caso de la regresión, se inicia la creación del árbol dividiendo el conjunto de training en dos partes usando un único descriptor j y un valor umbral (por ejemplo, petal length <= 2.45).

El descriptor y el valor umbral se eligen de manera que se obtengan los subconjuntos más puros según el índice Gini, es decir el mínimo de la función:

$$\frac{n_{izq}}{n}G_{izq} + \frac{n_{der}}{n}G_{der}$$

donde  $G_{izq}, G_{der}$ 

son los índices de impureza en los subconjuntos de izquierda y derecha

 $n_{izq}, n_{der}, n$ 

son los números de elementos en ambos subconjuntos y en el total

#### Construcción de las regiones

#### Procedimiento de división binaria recursiva

El proceso anterior se va repitiendo recursivamente, separando los subconjuntos usando la misma idea, hasta que se alcanza un criterio de parada o no puede encontrarse una división que reduzca el índice de impureza.

Algunos algoritmos permiten fijar una profundidad máxima como un hiperparámetro.

#### **Ventajas**

Los árboles son muy fáciles de explicar. Siguen una lógica cercana a la forma humana de razonar.

Son fáciles de interpretar especialmente si son pequeños. Admiten una visualización gráfica intuitiva.

Son modelos del tipo "caja blanca". Puede seguirse fácilmente la influencia de los distintos descriptores en el proceso de predicción.

Conviven fácilmente predictores cuantitativos y cualitativos sin necesidad de introducir variables ficticias.

#### **Desventajas**

El **entrenamiento** (creación del árbol) es computacionalmente costoso puesto que, en cada nodo, el proceso de división requiere comparar todos los descriptores. Esto es especialmente notable cuando el número de descriptores y/o el de observaciones son grandes.

No obstante, la realización de **predicciones** es rápida porque atravesar cada nodo implica un solo descriptor.

Los árboles necesitan muy pocas hipótesis sobre los datos y no tienen parámetros. Si no se imponen restricciones, la estructura se adapta a los datos del conjunto de entrenamiento. Esto puede implicar "overfitting".

#### <u>Desventajas</u>

Para evitar el overfitting con el conjunto de training, suelen introducirse restricciones en la construcción del árbol de decisión, es decir alguna forma de regularización asociada a hiperparámetros.

#### Por ejemplo, limitar:

- el número máximo de regiones finales
- el número mínimo de muestras que debe haber en un nodo para que pueda dividirse
- el máximo número de descriptores que se evalúan para dividir los nodos

Otra estrategia para reducir la complejidad del árbol es la **poda (pruning)** 

### **Pruning**

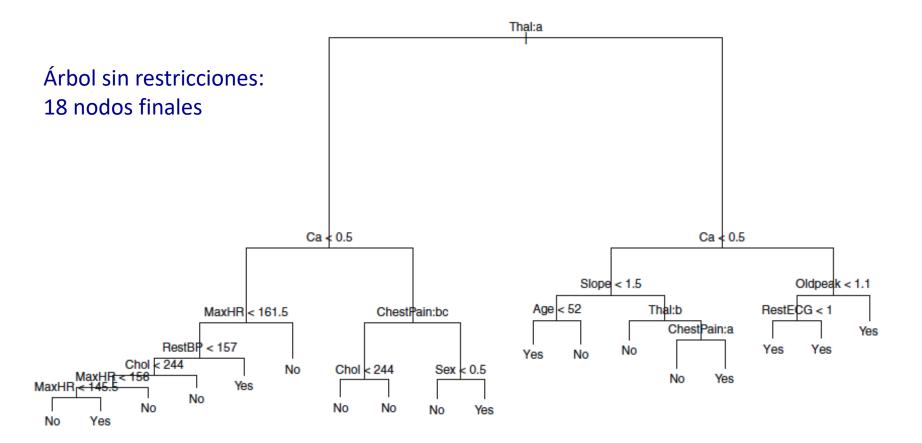
Consiste en desarrollar un árbol de gran tamaño, sin restricciones, y posteriormente volver hacia atrás 'podando ramas' que cuelgan de ciertos nodos.

Se trata de eliminar subárboles enteros que cuelgan de dichos nodos y sustituirlos por una hoja final.

### **Pruning**

#### **Ejemplo de poda (pruning)**

Heart data set: 303 pacientes 13 descriptores (edad, sexo, colesterol, Thalium test, .... Salida cualitativa (dolor de pecho): YES NOT

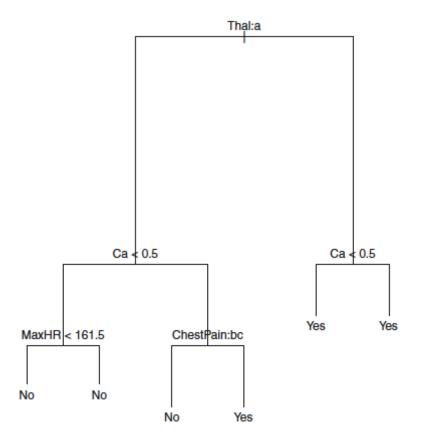


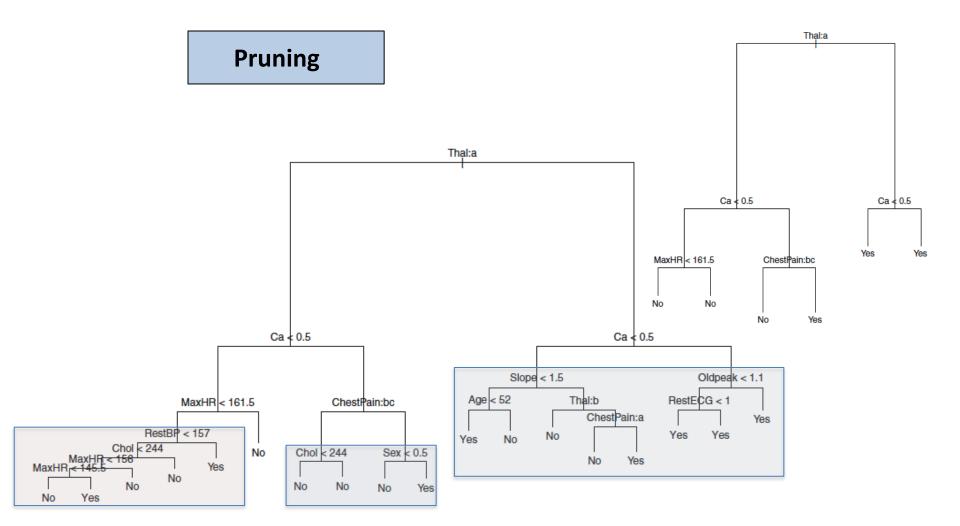
## **Pruning**

## **Ejemplo de poda (pruning)**

Heart data set: 303 pacientes 13 descriptores (edad, sexo, colesterol, Thalium test, .... Salida cualitativa (dolor de pecho): YES NOT

Árbol después del pruning: 6 nodos finales





#### **Desventajas**

Los árboles de decisión no tienen el mismo nivel de exactitud en la predicción en comparación con otros métodos de clasificación y regresión.

Existen técnicas para **agrupar** diferentes árboles de decisión y así mejorar la capacidad predictiva, tales como

- Bagging
- Boosting
- Random forest

## **Conjuntos de clasificadores (Ensemble learning)**



Un **único árbol** profundo bajo sesgo pero **alta varianza** 

La idea ahora es:

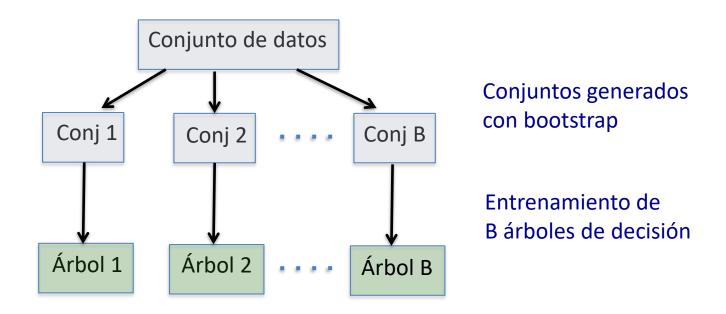
- 1) Separar conjunto de entrenamiento aleatoriamente en diferentes subconjuntos
- 2) Entrenar un árbol para cada subconjunto
- 3) Combinar los resultados

Sabido que 
$$\left\{egin{array}{ll} Z_1,Z_2,\cdots,Z_n ext{ con varianza } \sigma^2 \ & ext{La media } ar{Z} ext{ tiene varianza } rac{\sigma^2}{n} \end{array}
ight.$$

Por tanto, promediar un conjunto de observaciones reduce la varianza

## Bagging

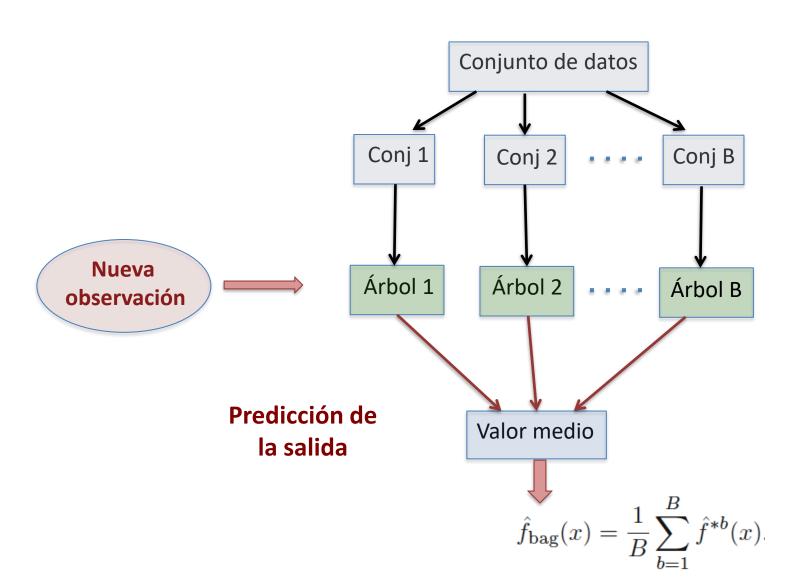
### **Bootstrap** aggregating



Una vez entrenados los árboles, cómo se realizan las predicciones?

**Bagging** 

# Regresión



**Bagging** Clasificación Conjunto de datos Conj 1 Conj 2 Conj B Nueva Árbol 2 Árbol 1 Árbol B observación Clasificación de la Votación nueva observación La clase mayoritaria entre los B clasificadores

#### Random forest

#### Problema del bagging con los árboles de decisión

Supongamos que un descriptor (o unos pocos) es muy fuerte en comparación con los otros. Entonces, en el conjunto de árboles agregados, la mayoría usarán este descriptor en la división del primer nodo.

De esta forma los árboles serán parecidos y sus predicciones estarán muy correlacionadas.

Promediar variables altamente correlacionadas a una reducción de la varianza tan marcada como en el caso de variables altamente no correlacionadas.

Por tanto, el bagging no reducirá la varianza como sería deseable.

### **Random forest**

Se sigue utilizando el bagging con un número B de árboles.

Random forest soluciona el problema eligiendo, en cada división, solo un subconjunto con un **número m de los p predictores elegidos al azar**.

Solo uno de estos m predictores se usa en la división.

Habitualmente se escoge  $m \approx \sqrt{p}$ 

lo que hace que se elige un número pequeño de descriptores

## Out – of - bag

Cuando se usa el muestreo "bootstrap" sobre un conjunto de datos, se demuestra que se acaba usando alrededor de 2/3 del número de datos.

Esto hace que, usando tanto el bagging o el random forest, cada uno de los árboles usará 2/3 de las observaciones del conjunto de training.

El 1/3 restante (no utilizadas en el training) se denominan observaciones out-of-bag" (OOB).

Qué podemos hacer con el 1/3 de las observaciones no utilizadas ?

Usarlas para hacer una evaluación del clasificador (testing)

# Test usando Out - of - bag

Cada una de las observaciones del out-of-bag se entran en cada uno de los B árboles, con lo que se obtienen aproximadamente B/3 respuestas predichas.

- En el caso de la **regresión**, obtenemos una respuesta única calculando la media. Se calcula el **error cuadrático** para el conjunto de las observaciones utilizadas.
- En el caso de la **clasificación**, obtenemos la mayoría y el error global de clasificación (proporción de aciertos).

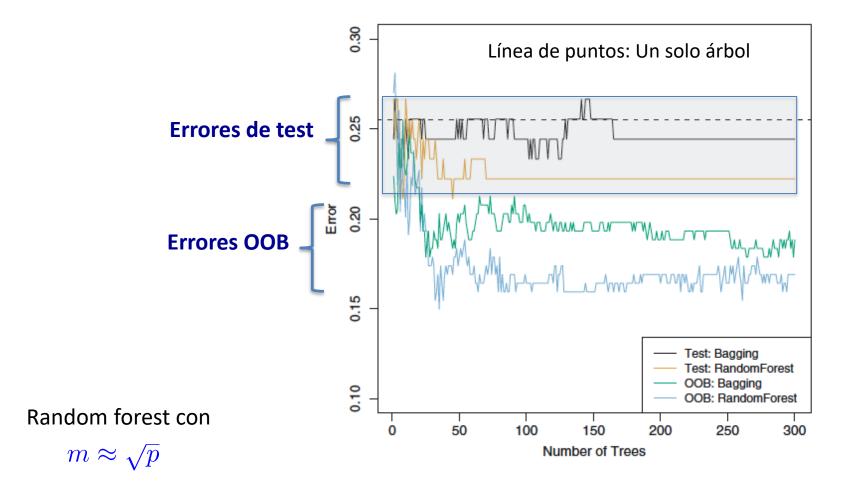
# Test usando Out – of – bag

## **Ejemplo**

Heart data set: 303 pacientes

13 descriptores (edad, sexo, colesterol, Thalium test, ....

Salida cualitativa (dolor de pecho): YES NOT



#### Resumen

Los **árboles de decisión** son sencillos de explicar y fácilmente interpretables, tanto para clasificación como regresión.

A menudo no son competitivos con otros métodos en cuanto a la exactitud de las predicciones.

Bagging, random forest y boosting (no explicado en esta clase) reducen el error de predicción de los árboles.

Funcionan creciendo muchos árboles con el conjunto de training y combinando sus predicciones para dar una única predicción final.

Random forest y boosting están entre los métodos más utilizados de aprendizaje supervisado, aunque sus resultados pueden ser difíciles de interpretar.