

# 渲染管线中的法线变换矩阵

## The Normal Matrix

在渲染管线中，模型的坐标会从局部空间(Local space)经Model matrix(简记为 $\mathbf{M}$ )变换到世界空间(World space)，从世界空间经View matrix(简记为 $\mathbf{V}$ )变换到观察空间(View space，也称为eye space)，然后再经Projection matrix变换到裁剪空间(clip space) (vertex shader要计算出裁剪空间的坐标)，最后经视口变换(viewport transform)变换到屏幕空间。

(更多关于渲染管线的介绍见[这篇文章](#)，关于坐标变换见[这篇文章](#))

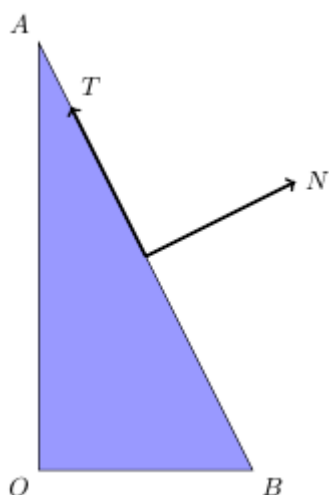
在进行光照计算时，为了得到逼真的效果，一般要使用到模型的顶点的法线。可以在观察空间(View space)或世界空间(World space)中进行光照计算。在View space中进行光照计算的好处是观察者(即Camera)的坐标永远是(0, 0)。

假设在View space中进行光照计算。Local space到View space的变换矩阵为 $\mathbf{M}$ 乘以 $\mathbf{V}$ ，简记为 $\mathbf{MV}$ 。

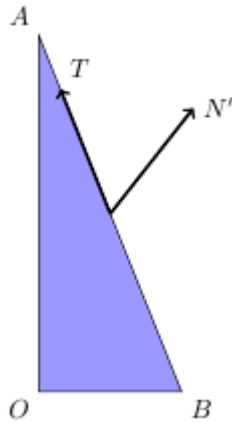
Vertex Shader中输入数据有顶点位置 $aVertex$ 及法线 $N$ ，它们都是在局部空间中的向量。则View space空间中的顶点位置可由以下公式计算：

$$\mathbf{MV} \cdot aVertex。$$

而View space中顶点的法线 $N$ 一般不能由 $\mathbf{MV} \cdot N$ 计算得到。比如，当模型发生non-uniform缩放时，经 $\mathbf{MV} \cdot N$ 变换后的所谓“法线”已不与模型表面垂直了，根本不是法线了。如图1是未发生变换时三角形的法线，而图2是使用 $\mathbf{MV} \cdot N$ 变换后的三角形“法线”。



(图1. 变换前三角形的法线)



(图2. 使用  $MV \cdot N$  变换后的“法线”)

那么用于法线变换的矩阵应该长什么样呢?答案是:

把法线从local space变换到view space的变换矩阵为顶点位置变换矩阵 $MV$ 的逆矩阵的转置矩阵, 即  $(MV^{-1})^T$ 。

(如果在world space中进行光照计算, 则normal matrix为  $(M^{-1})^T$ )。

推导

上面图1中的 $T$ 和图2中的 $T'$ 表示模型顶点的切线向量。切线向量可以由三角形边上的某两个点( $P_2, P_1$ )计算得到。比如:

$$T = P_2 - P_1$$

三维空间中切线向量 $T$ 可以写成一个四维向量(把最后一个分量设置为0), 则:

$$T * MV = (P_2 - P_1) * MV$$

可以得到:

$$T * MV = P_2 * MV - P_1 * MV$$

$$T' = P'_2 - P'_1$$

因为 $P'_2, P'_1$ 是三角形变换后的顶点, 所以 $T'$ 为变换后三角形变换后的边的切线。因此可以使用 $MV$ 来变换切向量。

上面已说过了 $MV$ 是不能用来变换法线向量的。但我们知道在一个点处, 法线向量永远与切线向量垂直, 即  $T \cdot N = 0$ 。

因为法线向量是一个仅是一个方向向量, 其没有齐次坐标(即第四个分量为0), 则平移对法线无作用。设我们要求的把法线从局部空间变换到观察空间的矩阵为一个  $3 \times 3$  矩阵 $G$ , 则变换后的法线向量 $N'$ 和变换后的切线向量 $T'$ 也满足  $N' \cdot T' = 0$ 。

所以:

(由于切线也只是一个方向向量, 不受平移变换影响, 以下推导中我们用 $MV$ 表示真正的 $MV$ 矩阵的左上角的  $3 \times 3$  子矩阵)

$$N' \cdot T' = (GN) \cdot (MVT) = 0$$

注意，这里 $GN$ 和 $MVT$ 其实都是列向量，所以它们的点积可以这样计算：

$$(GN) \cdot (MVT) = (GN)^T * (MVT) = N^T G^T MVT$$

注意： $N^T G^T MVT$ 中首尾两个符号，假如： $G^T MV = I$ ，其中 $I$ 是单位矩阵，则  
 $N' \cdot T' = N^T * T = N \cdot T = 0$ ，即新的法线向量和新的切线向量垂直。

$$\text{则 } G^T MV = I \iff G = ((MV)^{-1})^T$$

因此正确的**normal transform matrix**为 $((MV)^{-1})^T$

当然，如果是在世界空间中进行光照计算，则法线变换的矩阵为 $(M^{-1})^T$ 。

有些情形下(如，仅有旋转和平移时)，使用 $MV$ 对法线进行变换也会得到正确的结果，这是为什么呢？因为这时候， $MV$ 左上角的 $3 \times 3$ 矩阵是**正交矩阵**，即  
 $(MV)^{-1} = (MV)^T \implies G = MV$ 。

注意计算逆矩阵的过程性能代价很大，不适合在**vertex shader**或**pixel shader**(或**fragment shader**)中对每一个顶点甚至像素都计算一遍法线变换矩阵。一般是在CPU上计算一次，然后把它放到**shader**中的一个**uniform**变量中。

另外[这篇文章](#)指出在大部分正常情形下，甚至不用计算法线变换矩阵，就能得到变换后的法线。

#### References:

- [The Normal Matrix](#)
- [How to calculate the normal matrix?](#)
- [Normal Matrix in plain English](#)
- [Stop Using Normal Matrix](#)
- [Basic-Lighting](#)