Практический линал. Лабораторная работа N_2 2

Троицкая Тамара 368924

12 октября 2023 г.

Задание 1. Придумайте. Придумайте матрицы 2×2 , которые задают:

Только проверка осталась: 1, 2, 4

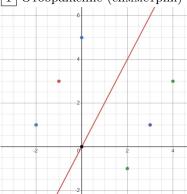
Проверка и графики: 6, 7, 8

Отдельно: 3(корни), 5(нужны две стрелочки), 9, 10, 11, 12, 13, 14, 15-16 (не сделано вообще совсем)

Todo:

- 1. добавить ответы в рамочке
- 2. добавить графики вручную
- 3. написать проверку!! в том числе N-1

1 Отображение (симметрия) плоскости относительно y = ax (a = 2)



Примеры преобразования точек:

$$\begin{pmatrix} 0 & 5 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 4 & 3 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 3 & 1 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} -1 & 3 \end{pmatrix}$$

$$A \cdot B = C$$

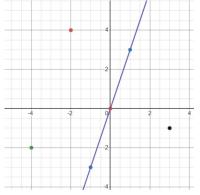
$$A = C \cdot B^{-1}$$

Для проверки

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} -2 & 1 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 2 & -1 \end{pmatrix}$$

[2] Отображение всей плоскости в прямую y = bx (b = 3)

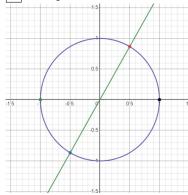


Примеры преобразования точек:

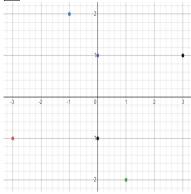
Для проверки

$$\begin{pmatrix} 3 & -1 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 0 & 0 \end{pmatrix}$$

3 Поворот плоскости на 10с градусов против часовой стрелки.



4 Центральную симметрию плоскости относительно начала координат.



Примеры преобразования точек:

$$\begin{pmatrix} 3 & 1 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} -3 & -1 \end{pmatrix}$$
 $\begin{pmatrix} -1 & 2 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & -2 \end{pmatrix}$ $C \cdot B^{-1} = A$ $\begin{pmatrix} -3 & 1 \\ -1 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 & -1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}^{-1} = \boxed{\begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}}$ Для проверки

$$\begin{pmatrix} -1 & 0 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 0 & -1 \end{pmatrix}$$

5 Отображение, которое можно описать так: сначала отражение относительно прямой y = ax, потом поворот на 10d градусов по часовой стрелке.

 $\boxed{6}$ Отображение, которое переводит прямую у = 0 в у = ах и прямую х = 0 в у = bх.

Примеры преобразования точек:

$$\begin{pmatrix}
0 & 3 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 3 \end{pmatrix} \\
\begin{pmatrix} 2 & 0 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 2 & 4 \end{pmatrix} \\
C \cdot B^{-1} = A \\
\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 2 \\ 3 & 0 \end{pmatrix}^{-1} =
\begin{pmatrix} 1 & 1/3 \\ 2 & 1 \end{pmatrix}$$
Thus upperposes

Для проверки

$$\begin{pmatrix} 0 & 6 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 2 & 6 \end{pmatrix}$$

7 Отображение, которое переводит прямую $y = ax \ b \ y = 0$ и прямую $y = bx \ b \ x = 0$.

Примеры преобразования точек:

$$\begin{pmatrix} 2 & 6 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 2 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 0 & 2 \end{pmatrix}$$

$$\hat{C} \cdot B^{-1} = \hat{A}$$

Для проверки

$$\begin{pmatrix} -1 & -2 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 0 & -2 \end{pmatrix}$$

|8| Отображение, которое меняет местами прямые y = ax и y = bx.

Примеры преобразования точек:

$$\begin{pmatrix} 1 & 3 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1.5 & 3 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix}
3 & 6 \\
C \cdot B^{-1} = A
\end{pmatrix}$$

$$\hat{C} \cdot B^{-1} = \hat{A}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 6 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 3 & 6 \end{pmatrix}^{-1} = \boxed{\begin{pmatrix} -1 & 5/6 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}}$$

Для проверки

$$\begin{pmatrix} -1 & -3 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} -1.5 & -3 \end{pmatrix}$$

- 9 Отображение, которое переводит круг единичной площади с центром в начале координат в круг площади с.
- 10 Отображение, которое переводит круг единичной площади с центром в начале координат в некруг площади d.
- 11 Отображение, у которого собственные вектора перпендикулярны, и ни один из них не лежит на прямой у = 0 или у = х.
 - 12 Отображение, у которого нет двух неколлинеарных собственных векторов.
- 13 Отображение, у которого нет ни одного вещественного собственного вектора (но при этом само отображение задаётся вещественной матрицей).
 - 14 Отображение, для которого любой ненулевой вектор является собственным.
- 15 Пару отображений, последовательное применение которых даёт различные результаты в зависимости от порядка: АВ = BA.
- 16 | Пару отображений, последовательное применение которых даёт одинаковый результат независимо от порядка: АВ = ВА. Постарайтесь, чтобы матрицы А и В были максимально непохожими друг на друга.