

0.1 2003 専門

[1] (1) V は 3 次元線形空間であるから $\{v_1, v_2, v_3\}$ が一次独立であることを示せばよい. $c_1v_1 + c_2v_2 + c_3v_3 = 0$ とする. $F(c_1v_1 + c_2v_2 + c_3v_3) = c_1f(v_1) = 0$ であり, $F(v_1) \neq 0$ より $c_1 = 0$ である. よって $c_2v_2 + c_3v_3 = 0$ であるが v_2, v_3 は一次独立であるから $c_2 = c_3 = 0$ である. したがって $\{v_1, v_2, v_3\}$ は基底.

(2) $\{v_1, v_2, v_3\}$ が基底であるから $F(v_1) = av_1 + bv_2 + cv_3$ なる $a, b, c \in V$ が存在する. したがって表現行列は $\begin{pmatrix} a & 0 & 0 \\ b & 0 & 0 \\ c & 0 & 0 \end{pmatrix}$ である.

(3) $F(v_1) \notin U$ であるから $a \neq 0$ である. $u_1 = v_1 + \frac{b}{a}v_2 + \frac{c}{a}v_3$ とする. $F(u_1) = F(v_1) = a(v_1 + \frac{b}{a}v_2 + \frac{c}{a}v_3) = au_1$ である. $\{u_1, v_2, v_3\}$ に関する表現行列は対角行列である.

(4) U の一次独立な集合 $\{F(v_1)\}$ を延長して U の基底 $\{F(v_1), v_3\}$ をとる. このとき $\{v_1, F(v_1), v_3\}$ に関する表現行列は $\begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$ であり, ジョルダン標準形である.

[2] (1) U が開集合 $\Leftrightarrow \forall x \in U, \exists r > 0, B_r(x) \subset U$ である.

(2)((a) \Rightarrow (b)) U を \mathbb{R}^N の開集合とする. $x \in f^{-1}(U)$ を任意にとる. $f(x) \in U$ より $\exists r > 0, B_r(f(x)) \subset U$ である. したがって $f^{-1}(B_r(f(x))) \subset f^{-1}(U)$ がなりたつ. いま (a) より r に対してある $\delta > 0$ が存在して $B_\delta(x) = f^{-1}f(B_\delta(x)) \subset f^{-1}(B_r(f(x))) \subset f^{-1}(U)$ である. よって $f^{-1}(U)$ は開集合である.

((b) \Rightarrow (a)) 任意の $a \in \mathbb{R}^N, \varepsilon > 0$ をとる. $B_\varepsilon(f(a))$ は開集合であるから $a \in f^{-1}(B_\varepsilon(f(a)))$ も開集合である. したがってある $\delta > 0$ が存在して $B_\delta(a) \subset f^{-1}(B_\varepsilon(f(a)))$ である. f で送って $f(B_\delta(a)) \subset f(f^{-1}(B_\varepsilon(f(a)))) \subset B_\varepsilon(f(a))$ である.

(3)((a) \Rightarrow (c)) 任意の $\varepsilon > 0$ に対してある $\delta > 0$ が存在して $f(B_\delta(a)) \subset B_\varepsilon(f(a))$ である. したがってある N が存在して $n > N$ なら $d(a_n, a) < \delta$ すなわち $a_n \in B_\delta(a)$ が成り立つ. よって $f(a_n) \in B_\varepsilon(f(a))$ であるから $d(f(a_n), f(a)) < \varepsilon$ である. これは $\lim f(a_n) = f(a)$ を意味する.

((c) \Rightarrow (a)) 背理法を用いる. ある $a \in \mathbb{R}^N$ と $\varepsilon > 0$ が存在して任意の $\delta > 0$ に対して $f(B_\delta(a)) \not\subset B_\varepsilon(f(a))$ であると仮定する. このとき $\delta = \frac{1}{n}$ とすれば $a_n \in B_\delta(a)$ で $f(a_n) \notin B_\varepsilon(f(a))$ なるものがとれる. これによって数列 $\{a_n\}$ を作れば $\{a_n\}$ は a に収束するが $\{f(a_n)\}$ は $f(a)$ に収束しない. これは矛盾.

[3] (1) $x = r \cos \theta, y = r \sin \theta$ とおくとヤコビアンは r である. よって $I_n = \int_0^{2\pi} \int_0^\infty \frac{r^2}{1+r^{2n}} dr d\theta$ である.

(2) I_n の収束性は $\int_0^\infty \frac{r^2}{1+r^{2n}} dr$ の収束性と同値. $[0, 1]$ では被積分関数があるから $\int_1^\infty \frac{r^2}{1+r^{2n}} dr$ の収束性と同値. $n \geq 2$ のとき, $\int_1^M \frac{r^2}{1+r^{2n}} dr \leq \int_1^M r^{2-2n} dr = \left[\frac{1}{3-2n} r^{3-2n} \right]_1^M = \frac{1}{3-2n} (M^{3-2n} - 1) \rightarrow \frac{1}{3n-2} \quad (M \rightarrow \infty)$ である. $n = 1$ のとき, $r \geq 1$ より $r^2 \geq 1$ であるから $2r^2 \geq r^2 + 1$ である. よって $\int_1^M \frac{r^2}{1+r^2} dr \geq \int_1^M \frac{r^2}{2r^2} dr = \int_1^M \frac{1}{2} dr = \frac{1}{2} M \rightarrow \infty \quad (M \rightarrow \infty)$ より発散する.

よって求める最小値 a は $a = 2$ である.

(3) $\frac{z^k}{1+z^4}$ は $z = e^{\frac{\pi i}{4}}, e^{\frac{3\pi i}{4}}, e^{\frac{5\pi i}{4}}, e^{\frac{7\pi i}{4}}$ をそれぞれ 1 位の極として持つ. 積分路 Γ 内の特異点は $z = e^{\frac{\pi i}{4}}, e^{\frac{3\pi i}{4}}$ である. 留数は $\text{Res}\left(\frac{z^k}{1+z^4}, e^{\frac{\pi i}{4}}\right) = \left(\frac{z^k}{4z^3}\right)\Big|_{z=e^{\frac{\pi i}{4}}} = \frac{1}{4} e^{\frac{(k-3)\pi i}{4}}, \text{Res}\left(\frac{z^k}{1+z^4}, e^{\frac{3\pi i}{4}}\right) = \left(\frac{z^k}{4z^3}\right)\Big|_{z=e^{\frac{3\pi i}{4}}} = \frac{1}{4} e^{\frac{(3k-1)\pi i}{4}}$ である. したがって留数定理から $\int_\Gamma \frac{z^k}{1+z^4} dz = 2\pi i \left(\frac{1}{4} e^{\frac{(k-3)\pi i}{4}} + \frac{1}{4} e^{\frac{(3k-1)\pi i}{4}}\right)$ である.

(4)

$$\left| \int_{C_R} \frac{z^2}{1+z^4} dz \right| = \left| \int_0^\pi \frac{R^2 e^{2i\theta}}{1+R^4 e^{4i\theta}} R i e^{i\theta} d\theta \right| \leq \int_0^\pi \left| \frac{R^3}{1+R^4 e^{4i\theta}} \right| d\theta \leq \int_0^\pi \left| \frac{R^3}{R^4-1} \right| d\theta = \pi \frac{R^3}{R^4-1} \rightarrow 0 \quad (R \rightarrow \infty)$$

$$\int_{[-R, R]} \frac{z^2}{1+z^4} dz = \int_{[-R, 0]} \frac{z^2}{1+z^4} dz + \int_{[0, R]} \frac{z^2}{1+z^4} dz = \int_R^0 \frac{r^2}{1+r^4} (-1) dr + \int_0^R \frac{r^2}{1+r^4} dr = 2 \int_0^R \frac{r^2}{1+r^4} dr$$

である。よって $\int_{\Gamma} \frac{z^2}{1+z^4} dz = \int_{C_R} \frac{z^2}{1+z^4} dz + 2 \int_0^R \frac{r^2}{1+r^4} dr$ である。 $R \rightarrow \infty$ として $2\pi i \left(\frac{1}{4} e^{\frac{(2-3)\pi i}{4}} + \frac{1}{4} e^{\frac{(3-2-1)\pi i}{4}} \right) = 0 + 2 \int_0^\infty \frac{r^2}{1+r^4} dr$ である。したがって $\int_0^\infty \frac{r^2}{1+r^4} dr = \frac{\sqrt{2}}{4} \pi$ である。よって $I_2 = \int_0^{2\pi} \frac{\sqrt{2}}{4} \pi d\theta = \frac{\pi^2}{\sqrt{2}}$ である。

□ (1) $\varphi: K[X, Y] \rightarrow K[t]; x \mapsto t^3, y \mapsto t^2$ とする。このとき $\ker \varphi \supset (X^3 - Y^2)$ は明らか。 $f(X, Y) \in \ker \varphi$ とすると、 $f(X, Y) = (X^3 - Y^2)g(X, Y) + Yh_1(X) + h_2(X)$ とできる。 φ でおくれば $0 = t^2 h_1(t^3) + h_2(t^3)$ である。 t の次数について、3 の倍数の次数を比較すれば $0 = h_2(t^3)$ であるから $h_2 = 0$ である。よって $0 = t^2 h_1(t^3)$ より $h_1 = 0$ である。すなわち $\ker \varphi = (X^3 - Y^2)$ である。

よって準同型定理から $R = K[X, Y] / \ker \varphi \cong \text{Im } \varphi = K[t^2, t^3]$ である。

$K[t^2, t^3]$ は $K[t]$ の部分環であるから整域であることは明らか。よって R は整域。

(2) $K[t^2, t^3]$ の商体は $t^3/t^2 = t$ より $K(t)$ である。 $K[t^2, t^3][s] \ni s^2 - t^2$ は t を根にもつモニック多項式であるが、 $t \notin K[t^2, t^3]$ であるから R は整閉でない。