

Complexity																																
			Equipaded			Goals ( communicate)													datos estimated vs reales							datos para el modelo predictivo de b						
pfile	Wayp,	Rovers	rock	soil	image	rock	soil	image	plan actions	T	planning horizon	depth	time limit	est, time	real time T	est b	real b*	est N	real N	est Enodes	real Enodes	RVar	Rvar Root	fluents Root	producersT	ProducersT U	DRVar					
1	3	1 en W3	Yes	Yes	Yes		W2	one	6	1	2	5	1000	659,78	97	4,14	2,97	1800,14	397	1800,14	1369	12	0	7	24	22	22					
									4	2	4	5	2000	1368,96	118	4,84	3,82	3735,03	1247	3735,03	3323	16	0	3	31	26	32					
2	3	1 : W1	yes	yes	yes		W1	one	6	1	3	5	1000	817,11	36	4,33	2,63	2229,38	231	2229,38	575	14	0	5	25	20	26					
									3	2	3	6	3000	694,21	21	3,18	1,90	1894,07	128	1894,07	284	8	0	2	12	12	18					
3	3	1 : W3	yes	yes	yes	W2	W1	one	10	1	3	5	1000	963,14	62	4,49	2,99	2627,82	407	2627,82	1405	15	0	7	28	23	28					
									7	2	5	6	3000	2518,81	58	4,02	2,76	6872,27	880	6872,27	2540	14	0	6	23	19	29					
4	4	1 : W3	yes	yes	yes	W3	W1	one	2	3	2	6	5000	659,89	30	3,15	2,35	1800,44	379	1800,44	867	7	0	2	14	14	16					
									9	1	2	5	1000	946,96	76	4,47	3,70	2583,66	1073	2583,66	3055	13	0	7	36	30	25					
5	4	1 : W3	yes	yes	yes	W1	W3,W4	one	7	2	2	6	2000	1741,12	132	3,76	3,26	4750,43	2166	4750,43	3744	10	0	5	27	25	23					
									5	3	4	5	2000	958,57	160	4,49	4,61	2615,33	2971	2615,33	6593	13	0	7	38	35	29					
6	4	1 : W2	yes	yes	yes	W4	W1,W2	one	13	1	2	5	1000	946,96	70	4,47	3,70	2583,66	1073	2583,66	3055	13	0	7	36	30	25					
									11	2	2	6	2000	1741,12	107	3,76	3,26	4750,43	2166	4750,43	3744	10	0	5	27	25	23					
7	4	2 : W2	yes	yes	not	W3,W4	W2,W3, W4	one	9	3	4	5	2000	813,10	252	4,33	5,21	2218,43	5262	2218,43	11428	12	0	5	35	32	27					
									11	1	2	4	1000	290,66	60	4,97	4,99	793,02	805	793,02	2933	14	0	5	43	42	33					
8	5	1 : W1	yes	yes	yes	W3,W4	W2,W3, W4	one	9	2	4	5	2000	1502,18	371	4,94	5,09	4098,51	4711	4098,51	28122	15	0	5	46	42	36					
									5	3	4	5	4000	1938,27	144	5,21	4,38	5288,34	2355	5288,34	12817	16	0	5	46	44	38					
9	6	2 : W1	yes	yes	not	W3,W4	W2,W3, W4	one	16	1	2	5	1000	443,75	32	3,80	2,96	1210,72	393	1210,72	470	11	0	4	27	23	25					
									14	2	3	5	2000	1821,03	437	5,15	5,27	4968,47	5543	4968,47	34078	14	0	6	51	49	34					
10	6	1 : W4	yes	yes	yes	W1,W3	W4,W5	one	11	3	4	5	3000	2041,73	326	5,27	5,15	5570,60	4983	5570,60	26478	15	0	6	51	49	36					
									16	1	3	5	1000	819,84	50	4,34	3,99	2236,84	1525	2236,84	1709	12	0	3	39	34	29					
11	6	2 : W4	yes	yes	not	W1,W3	W4,W5	one	13	2	2	5	3000	836,71	87	4,36	4,52	2282,86	2713	2282,86	4111	10	0	5	44	42	26					
									11	3	3	4	2000	608,50	351	6,04	8,90	1660,21	7288	1660,21	28268	14	0	5	73	71	37					
12	6	1 : W4	yes	yes	yes	W1,W3, W6	W1,W4, W6	one	22	1	3	4	1000	253,62	39	4,79	5,12	691,98	886	691,98	1020	12	0	3	53	47	31					
									19	2	3	5	3000	1590,41	1194	5,00	7,41	4339,24	28001	4339,24	78476	10	0	3	58	56	28					
13	6	2 : W4	yes	yes	not	W1,W3, W6	W1,W4, W6	one	16	3	2	5	3000	2509,87	714	5,51	6,21	6847,88	12049	6847,88	48479	11	0	6	71	68	30					
									25	1	2	3	1000	145,85	62	7,02	9,15	397,95	855	397,95	2099	13	0	8	96	94	33					
14	6	1 : W4	yes	yes	yes	W1,W3, W4	W1,W2, W3	two	23	2	3	4	2000	1665,54	1374	7,87	11,98	4544,24	23060	4544,24	92648	17	0	7	116	110	46					
									20	3	3	4	3000	625,19	313	6,09	8,49	1705,76	6079	1705,76	25386	12	0	8	89	86	36					

model13-Forward

Sin alfa, sin diferencia de tiempo, y con more soils and rocks en todos los waypoints,

pfile6:

- Se eliminó la acción drop del dominio,      - Se cambio el orden de las acciones del plan, y el estado inicial del pfile6 (posición de los rovers de W1 a W2),