

实验三 遗传算法

一 实验目的

熟悉和掌握遗传算法的原理和框架，遗传算法的编码和解码，遗传算法的遗传算子；熟悉遗传算法的执行过程，并学会利用遗传算法解决实际问题。

二 实验原理

遗传算法是模仿生物遗传学和自然选择机理，通过人工方式构造的一类优化搜索算法，是对生物进化过程进行中的一种仿真，是进化计算的一种重要形式。在用遗传算法求解问题时，问题的每一个可能解都被编码成一个“染色体”，即个体，若干个个体构成了一个群体（所有可行解）。在遗传算法开始时，总是随机产生一些个体（即初始解），根据预定的目标函数对每一个个体进行评估，给出一个适应度值；基于此适应度值，选择一些个体来产生下一代，选择操作体现了“适者生存”的原理；然后选择出来的个体，经过交叉和变异算子进行再组合生成新一代，这样逐步朝着最优解的方向进化。

三 实验内容

1 给出遗传算法求解 TSP（旅行商问题）的算法步骤

(1) 问题描述

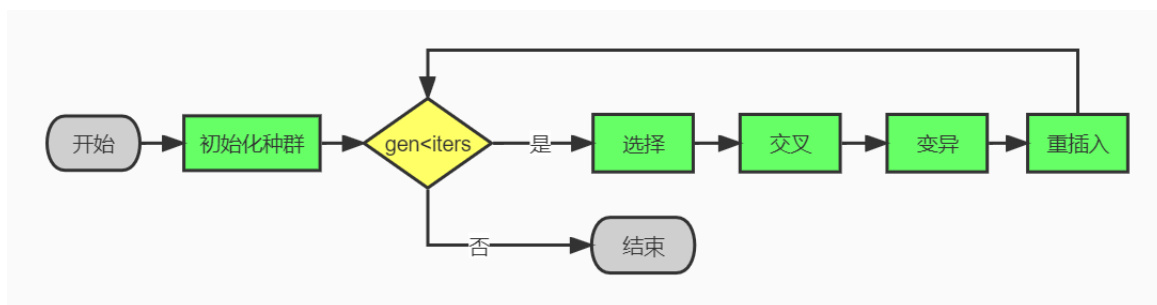
以 14 个城市为例，假定 14 个城市的坐标如下，寻找一条最短的遍历 14 个城市的路径

城市编号	X 坐标	Y 坐标	城市编号	X 坐标	Y 坐标
1	16.47	96.10	8	17.20	96.29
2	16.47	94.44	9	16.30	97.38
3	20.09	92.54	10	14.05	98.12
4	22.39	93.37	11	16.53	97.38
5	25.23	97.24	12	21.52	95.59
6	22.00	96.05	13	19.41	97.13
7	20.47	97.02	14	20.09	92.55

表 1: 14 个城市的位置坐标

(2) 算法流程

通过对初始化的种群进行选择、交叉、变异、重插入操作使得种群进化，从而使得该种群的适应度提高，画出流程图如下：



2 编程实现遗传算法求解 TSP（旅行商问题）

(1) 编码

采用整数编码方式，对于 n 个城市的 TSP 问题，染色体分为 n 段，其中每一段为对应城市的编号，如对 10 个城市的 TSP 问题 $\{1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9, 10\}$ ，则 $|1|2|3|4|5|6|7|8|9|10|$ 就是一个合法染色体。

(2) 种群初始化

在完成染色体编码后，必须产生一个初始种群作为起始解，运用随机数初始化一个 $m \times n$ 的整数矩阵，其中每行代表一种路径，初始化 m 条路径。

```

1      def initPop(self, NIND, N):
2          """
3              description: 初始化种群
4              param: NIND 种群大小
5              param: N 个体染色体长度(城市个数)
6              Returns: Chrom 初始种群
7              """
8
9          Chrom = np.zeros(shape=(NIND, N), dtype= int)
10         for i in range(NIND):
11             Chrom[i] = np.random.permutation(N)
12
13         return Chrom
  
```

(3) 适应度函数

设 $|k_1|k_2|\cdots|k_n|$ 为一个整数编码的染色体， $D_{k_i k_j}$ 为城市 k_i 到城市 k_j 的距离，则该个体的适应度为

$$fitness = \frac{1}{\sum_{i=1}^{n-1} D_{k_i k_j} + D_{k_n k_1}}$$

即适应度函数为恰好走遍 n 个城市，再回到起点城市的距离的倒数。

```

1      def fitness(self, distance):
2          """
3              description: 适应度函数
4              param: distance 个体长度向量(TSP距离)
  
```

```

5         Returns: FitnV 个体适应度向量
6         """
7
8         return 1 / distance

```

(4) 选择操作

采用轮赌盘算法从旧种群中以一定的概率选择个体到新种群中，个体被选择到的概率与适应度有关，个体的适应度值越大，被选中的概率越大。

```

1     def select(self, Chrom, FitnV, GGAP):
2         """
3         description: 选择操作
4         param: Chrom 种群
5         param: FitnV 适应度
6         param: GGAP 选择概率
7         Returns: SelCh 被选择的个体
8         """
9
10        def sus(Nsel, FitnV):
11            """
12            description:
13            param: FitnV 个体适应度向量
14            param: Nsel 被选择个体的数目
15            Returns: sel_index 选择到的个体索引
16            """
17
18            NIND = FitnV.shape[0]
19            sel_index = np.zeros(Nsel, dtype= int) # 保存被选择的个体下标
20            cumfit = np.cumsum(FitnV) # 累计适应度
21            cumfit_one = cumfit / cumfit[-1] # 映射到 [0, 1]
22            for i in range(Nsel):
23                rand = np.random.rand()
24                for j in range(NIND):
25                    if cumfit_one[j] > rand:
26                        sel_index[i] = j
27                        break
28
29            return sel_index
30
31        NIND = Chrom.shape[0] # 种群个数
32        # 被选择的个体数
33        Nsel = int(np. max(np.array([np.ceil(NIND * GGAP), 2])))
34        sel_index = sus(Nsel=Nsel, FitnV=FitnV)
35        SelCh = Chrom[sel_index, :]
36
37        return SelCh

```

(5) 交叉操作

随机产生两个 $[1, n]$ 中的两个点 r_1, r_2 ，将 r_1 和 r_2 之间的基因进行交叉，然后在处理冲突。例如 $n = 10$ 、 $r_1 = 4$ 、 $r_2 = 7$

9	5	1		3	7	4	2		10	8	6
10	5	4		6	3	8	7		2	1	9

交叉后得到

9	5	1		6	3	8	7		10	*	*
10	5	*		3	7	4	2		*	1	9

通过中间部分的映射可以得到

9	5	1		6	3	8	7		10	4	2
10	5	8		3	7	4	2		6	1	9

```
1      def recomb(self, SelCh, Pc):
2          """
3          description: 交叉操作
4          param: SelCh 被选中的个体
5          param: Pc 交叉概率
6          Returns: SelCh 交叉后的个体
7          """
8
9      def intercross(A, B):
10         """
11         description: 两条染色体交叉
12         param: A 染色体A
13         param: B 染色体B
14         Returns: 交叉后的两条染色体A, B
15         """
16
17         L = len(A)
18         # 随机生成两个交叉点
19         r1, r2 = 0, 0
20         while r1 == r2:
21             r1 = np.random.randint(low=1, high=L - 1)
22             r2 = np.random.randint(low=1, high=L - 1)
23         if r1 > r2:
24             r1, r2 = r2, r1
25         # 交叉
26         for i in range(r1, r2):
27             A[i], B[i] = B[i], A[i]
28         # 解决A冲突
29         for i in range(r1):
```

```

30         j = r1
31         while j < r2:
32             if A[i] == A[j]:
33                 A[i] = B[j]
34                 j = r1
35                 continue
36             j += 1
37     for i in range(r2, L):
38         j = r1
39         while j < r2:
40             if A[i] == A[j]:
41                 A[i] = B[j]
42                 j = r1
43                 continue
44             j += 1
45
46     # 解决B冲突
47     for i in range(r1):
48         j = r1
49         while j < r2:
50             if B[i] == B[j]:
51                 B[i] = A[j]
52                 j = r1
53                 continue
54             j += 1
55     for i in range(r2, L):
56         j = r1
57         while j < r2:
58             if B[i] == B[j]:
59                 B[i] = A[j]
60                 j = r1
61                 continue
62             j += 1
63
64     return A, B
65
66     Nsel = SelCh.shape[0]
67     for i in range(Nsel - 1):
68         rand = np.random.rand()
69         if rand < Pc:
70             SelCh[i, :], SelCh[i + 1,
71                                     :] = intercross(SelCh[i, :], SelCh[i + 1, :])
72
73     return SelCh

```

(6) 变异操作

随机选取 $[1, n]$ 中两个点 r_1, r_2 , 对换他们的位置即可

```

1      def mutate(self, SelCh, Pm):
2          """
3              description: 变异操作
4              param: SelCh 被选择的个体
5              param: Pm 变异概率
6              Returns: SelCh 变异后的个体
7          """
8
9          Nsel, L = SelCh.shape
10         for i in range(Nsel):
11             rand = np.random.rand()
12             if rand < Pm:
13                 r1, r2 = 0, 0
14                 while r1 == r2:
15                     r1 = np.random.randint(low=0, high=L)
16                     r2 = np.random.randint(low=0, high=L)
17                 if r1 > r2:
18                     r1, r2 = r2, r1
19                 SelCh[i, r1], SelCh[i, r2] = SelCh[i, r2], SelCh[i, r1]
20
21         return SelCh

```

(7) 进化逆操作

改善遗传算法的局部搜索能力，在选择、交叉、变异之后进行进化逆操作，只有经逆操作后，适应度提高的才接受下来，否则逆操作无效。在 $[1, n]$ 之间随机生成两个点 r_1, r_2 ，将其对换位置，计算适应度，比原来高，则保留，否则逆操作无效。

```

1      def reverse(self, SelCh, Distance):
2          """
3              description: 进化逆转操作
4              param: SelCh 被选择的个体
5              param: Distance 距离矩阵
6              Returns: SelCh 进化逆转后的个体
7          """
8
9          row, L = SelCh.shape
10         ObjV = self.path_distance(Chrom=SelCh, Distance=Distance)
11         SelCh_1 = SelCh.copy()
12         for i in range(row):
13             r1, r2 = 0, 0
14             while r1 == r2:
15                 r1 = np.random.randint(low=0, high=L)
16                 r2 = np.random.randint(low=0, high=L)
17             if r1 > r2:
18                 r1, r2 = r2, r1
19             SelCh_1[i, r1], SelCh_1[i, r2] = SelCh_1[i, r2], SelCh_1[i, r1]

```

```

20         ObjV_1 = self.path_distance(Chrom=SelCh_1, Distance=Distance)
21         for i in range(row):
22             if ObjV[i] > ObjV_1[i]:
23                 SelCh[i, :] = SelCh_1[i, :]
24
25         return SelCh

```

(8) 重插入

将经过选择、交叉、变异、逆操作后的种群重新插入到原来的种群中，但保留父代中的精英。

```

1         def reins(self, Chrom, SelCh, ObjV, Distance, opt_path):
2             """
3             description: 父代精英重插入
4             param: Chrom 父代种群
5             param: SelCh 子代种群
6             param: ObjV 父代适应度
7             param: Distance 距离矩阵
8             param: opt_path 父代精英
9             Returns: SelCh 组合后得到的新种群
10            """
11
12            NIND = Chrom.shape[0]
13            Nsel = SelCh.shape[0]
14            index = np.argsort(ObjV)
15            for i in range(NIND - Nsel):
16                SelCh = np.vstack((SelCh, Chrom[index[i]]))
17            ObjV_s = self.path_distance(SelCh, Distance)
18            # 用父代精英替换最bad的个体
19            bad_index = np.argmax(ObjV_s)
20            SelCh[bad_index, :] = opt_path[:]
21            return SelCh

```

(9) 运行结果

设置一些初始参数如下

```

1         if __name__ == "__main__":
2             pop_size = 20
3             city_size = 14
4             position = np.array([[16.47, 96.10],
5                                   [16.47, 94.44],
6                                   [20.09, 92.54],
7                                   [22.39, 93.37],
8                                   [25.23, 97.24],
9                                   [22.00, 96.05],
10                                  [20.47, 97.02],
11                                  [17.20, 96.29],

```

```

12         [16.30, 97.38],
13         [14.05, 98.12],
14         [16.53, 97.38],
15         [21.52, 95.59],
16         [19.41, 97.13],
17         [20.09, 92.55]])
18
19     iters = 200
20     Pc = 0.7
21     Pm = 0.05
22     Pa = 0.8
23     tsp = TSP(pop_size=pop_size, city_size=city_size,
24               position=position, iters=iters, Pc=Pc, Pm=Pm, Pa=Pa)
25     tsp.compute_optimal_path()
26     print("最优路径: ", tsp.opt_path)
27     print("花费代价: ", tsp.preObjV)
28     tsp.draw_evolution()
29     tsp.draw_distance()

```

得到最终路径为:

8 → 9 → 0 → 1 → 13 → 2 → 3 → 4 → 5 → 11 → 6 → 12 → 7 → 10 → 8

总花费为: 29.34052

进化过程图如下:

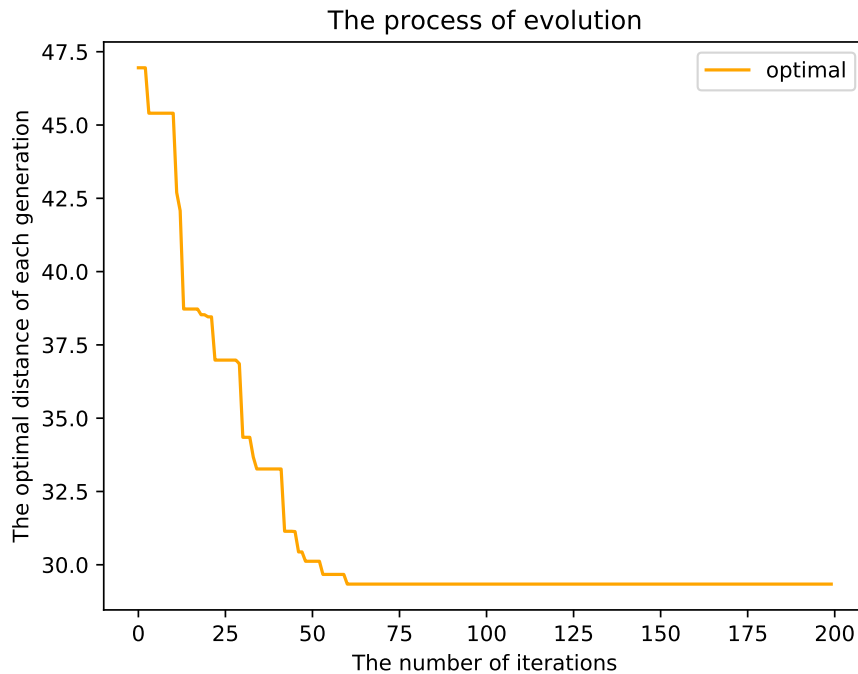
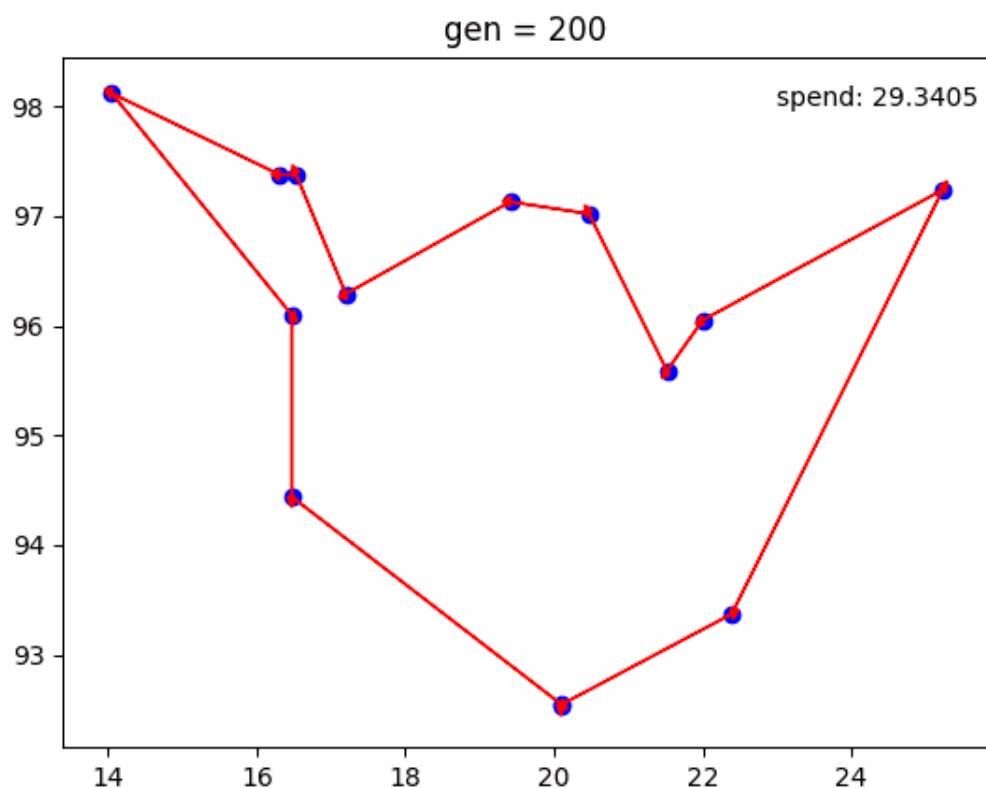


图 1: 进化过程

最终路径图如下：



3 分析遗传算法的特点以及不足之处

对于一个非凸问题，遗传算法可能会收敛到局部最优解；如果交叉、变异的概率过大可能会很难收敛（使得原本优秀的个体交叉变异为劣质的个体），出现震荡的情况，概率过小又有可能影响物种多样性，使得收敛速度过慢。

4 说一说遗传算法的主要应用场景

求解多变量问题的最大最小值的问题，可以避免蛮力搜索的大量 *for* 循环或是矩阵运算。

参考文献

[1] 史峰, 王辉, 郁磊, 胡斐, MATLAB 智能算法 30 个案例分析, 北京: 北京航空航天大学出版社, 2011.7

附录

Listing 1: TSP.py

```
1 import numpy as np
2 import matplotlib.pyplot as plt
3 from matplotlib.animation import FuncAnimation
4
5
6 class GeneticAlgorithm( object):
7     def __init__(self) -> None:
8         pass
9
10    def initPop(self, NIND, N):
11        """
12        description: 初始化种群
13        param: NIND 种群大小
14        param: N 个体染色体长度(城市个数)
15        Returns: Chrom 初始种群
16        """
17
18        Chrom = np.zeros(shape=(NIND, N), dtype= int)
19        for i in range(NIND):
20            Chrom[i] = np.random.permutation(N)
21
22        return Chrom
23
24    def distance_matrix(self, position):
25        """
26        description: 计算距离矩阵
27        param: position 每个城市的坐标
28        Returns: Distance 距离矩阵
29        """
30
31        L = len(position)
32        Distance = np.zeros(shape=(L, L), dtype= float)
33        for i in range(L):
34            for j in range(L):
35                Distance[i, j] = np.sqrt(np.power(
36                    position[i, 0] - position[j, 0], 2) + np.power(position[i, 1] - position[j, 1],
37                        2))
38
39        return Distance
40
41    def path_distance(self, Chrom, Distance):
42        """
43        description: 适应度函数
```

```

43     param: Chrom 种群
44     param: Distance 距离矩阵
45     Returns: distance 个体距离向量
46     """
47
48     NIND, N = Chrom.shape
49     distance = np.zeros(shape=(NIND, 1), dtype= float)
50     for i in range(NIND):
51         for j in range(N - 1):
52             distance[i, 0] += Distance[Chrom[i, j], Chrom[i, j + 1]]
53             distance[i, 0] += Distance[Chrom[i, j + 1], Chrom[i, 0]]
54
55     return distance
56
57 def fitness(self, distance):
58     """
59     description: 适应度函数
60     param: distance 个体长度向量(TSP距离)
61     Returns: FitnV 个体适应度向量
62     """
63
64     return 1 / distance
65
66 def select(self, Chrom, FitnV, GGAP):
67     """
68     description: 选择操作
69     param: Chrom 种群
70     param: FitnV 适应度
71     param: GGAP 选择概率
72     Returns: SelCh 被选择的个体
73     """
74
75     def sus(Nsel, FitnV):
76         """
77         description:
78         param: FitnV 个体适应度向量
79         param: Nsel 被选择个体的数目
80         Returns: sel_index 选择到的个体索引
81         """
82
83         NIND = FitnV.shape[0]
84         sel_index = np.zeros(Nsel, dtype= int) # 保存被选择的个体下标
85         cumfit = np.cumsum(FitnV) # 累计适应度
86         cumfit_one = cumfit / cumfit[-1] # 映射到 [0, 1]
87         for i in range(Nsel):
88             rand = np.random.rand()
89             for j in range(NIND):

```

```

90         if cumfit_one[j] > rand:
91             sel_index[i] = j
92             break
93
94     return sel_index
95
96     NIND = Chrom.shape[0] # 种群个数
97     # 被选择的个体数
98     Nsel = int(np. max(np.array([np.ceil(NIND * GGAP), 2])))
99     sel_index = sus(Nsel=Nsel, FitnV=FitnV)
100     SelCh = Chrom[sel_index, :]
101
102     return SelCh
103
104 def recomb(self, SelCh, Pc):
105     """
106     description: 交叉操作
107     param: SelCh 被选中的个体
108     param: Pc 交叉概率
109     Returns: Selch 交叉后的个体
110     """
111
112     def intercross(A, B):
113         """
114         description: 两条染色体交叉
115         param: A 染色体A
116         param: B 染色体B
117         Returns: 交叉后的两条染色体A, B
118         """
119
120         L = len(A)
121         # 随机生成两个交叉点
122         r1, r2 = 0, 0
123         while r1 == r2:
124             r1 = np.random.randint(low=1, high=L - 1)
125             r2 = np.random.randint(low=1, high=L - 1)
126         if r1 > r2:
127             r1, r2 = r2, r1
128         # 交叉
129         for i in range(r1, r2):
130             A[i], B[i] = B[i], A[i]
131         # 解决A冲突
132         for i in range(r1):
133             j = r1
134             while j < r2:
135                 if A[i] == A[j]:
136                     A[i] = B[j]

```

```

137         j = r1
138         continue
139     j += 1
140     for i in range(r2, L):
141         j = r1
142         while j < r2:
143             if A[i] == A[j]:
144                 A[i] = B[j]
145                 j = r1
146                 continue
147             j += 1
148
149     # 解决B冲突
150     for i in range(r1):
151         j = r1
152         while j < r2:
153             if B[i] == B[j]:
154                 B[i] = A[j]
155                 j = r1
156                 continue
157             j += 1
158     for i in range(r2, L):
159         j = r1
160         while j < r2:
161             if B[i] == B[j]:
162                 B[i] = A[j]
163                 j = r1
164                 continue
165             j += 1
166
167     return A, B
168
169     Nsel = SelCh.shape[0]
170     for i in range(Nsel - 1):
171         rand = np.random.rand()
172         if rand < Pc:
173             SelCh[i, :], SelCh[i + 1,
174                                     :] = intercross(SelCh[i, :], SelCh[i + 1, :])
175
176     return SelCh
177
178 def mutate(self, SelCh, Pm):
179     """
180     description: 变异操作
181     param: SelCh 被选择的个体
182     param: Pm 变异概率
183     Returns: SelCh 变异后的个体

```

```

184     """
185
186     Nsel, L = SelCh.shape
187     for i in range(Nsel):
188         rand = np.random.rand()
189         if rand < Pm:
190             r1, r2 = 0, 0
191             while r1 == r2:
192                 r1 = np.random.randint(low=0, high=L)
193                 r2 = np.random.randint(low=0, high=L)
194             if r1 > r2:
195                 r1, r2 = r2, r1
196             SelCh[i, r1], SelCh[i, r2] = SelCh[i, r2], SelCh[i, r1]
197
198     return SelCh
199
200 def reverse(self, SelCh, Distance):
201     """
202     description: 进化逆转操作
203     param: SelCh 被选择的个体
204     param: Distance 距离矩阵
205     Returns: SelCh 进化逆转后的个体
206     """
207
208     row, L = SelCh.shape
209     ObjV = self.path_distance(Chrom=SelCh, Distance=Distance)
210     SelCh_1 = SelCh.copy()
211     for i in range(row):
212         r1, r2 = 0, 0
213         while r1 == r2:
214             r1 = np.random.randint(low=0, high=L)
215             r2 = np.random.randint(low=0, high=L)
216         if r1 > r2:
217             r1, r2 = r2, r1
218         SelCh_1[i, r1], SelCh_1[i, r2] = SelCh_1[i, r2], SelCh_1[i, r1]
219     ObjV_1 = self.path_distance(Chrom=SelCh_1, Distance=Distance)
220     for i in range(row):
221         if ObjV[i] > ObjV_1[i]:
222             SelCh[i, :] = SelCh_1[i, :]
223
224     return SelCh
225
226 def reins(self, Chrom, SelCh, ObjV, Distance, opt_path):
227     """
228     description: 父代精英重插入
229     param: Chrom 父代种群
230     param: SelCh 子代种群

```

```

231     param: ObjV 父代适应度
232     param: Distance 距离矩阵
233     param: opt_path 父代精英
234     Returns: SelCh 组合后得到的新种群
235     """
236
237     NIND = Chrom.shape[0]
238     Nsel = SelCh.shape[0]
239     index = np.argsort(ObjV)
240     for i in range(NIND - Nsel):
241         SelCh = np.vstack((SelCh, Chrom[index[i]]))
242     ObjV_s = self.path_distance(SelCh, Distance)
243     # 用父代精英替换最bad的个体
244     bad_index = np.argmax(ObjV_s)
245     SelCh[bad_index, :] = opt_path[:]
246     return SelCh
247
248
249 class TSP( object):
250     def __init__(self, pop_size, city_size, position, iters, Pc, Pm, Pa) -> None:
251         self.pop_size = pop_size           # 种群大小
252         self.city_size = city_size         # 城市个数
253         self.position = position           # 城市坐标
254         self.iters = iters                 # 迭代次数
255         self.Pc = Pc                      # 交叉概率
256         self.Pm = Pm                      # 变异概率
257         self.Pa = Pa                      # 选择概率
258         self.ga = GeneticAlgorithm()      # 遗传算法实例
259         self.opt_distance = np.zeros(
260             shape=(self.iters, 1), dtype= float)      # 记录每代最优个体值
261         self.opt_path = np.zeros(
262             shape=(1, self.city_size))                # 父代精英
263         self.all_opt_path = np.zeros(
264             shape=(self.iters, self.city_size), dtype= int)      # 记录每代最优个体
265
266     def compute_optimal_path(self):
267         # 初始化种群
268         self.Chrom = self.ga.initPop(self.pop_size, self.city_size)
269         # 计算距离矩阵
270         self.Distance = self.ga.distance_matrix(self.position)
271         # 初始的距离
272         self.ObjV = self.ga.path_distance(self.Chrom, self.Distance)
273         # 初始时最优个体值
274         self.preObjV = np. min(self.ObjV)
275         # 初始时最优个体
276         self.opt_path = self.Chrom[np.argmin(self.ObjV)]
277         # 开始进化

```

```

278     for gen in range(self.iters):
279         # 计算适应度向量
280         self.ObjV = self.ga.path_distance(self.Chrom, self.Distance)
281         # 计算当前代适应度
282         self.FitnV = self.ga.fitness(self.ObjV)
283         # 选择
284         self.SelCh = self.ga.select(self.Chrom, self.FitnV, self.Pa)
285         # 交叉
286         self.SelCh = self.ga.recombin(self.SelCh, self.Pc)
287         # 变异
288         self.SelCh = self.ga.mutate(self.SelCh, self.Pm)
289         # 逆进化
290         self.SelCh = self.ga.reverse(self.SelCh, self.Distance)
291         # 找出最优个体(与父代精英比较)
292         if np.min(self.ObjV) < self.preObjV:
293             self.preObjV = np.min(self.ObjV)
294             self.opt_path = self.Chrom[np.argmin(self.ObjV)]
295         # 记录每代最优路径值
296         self.opt_distance[gen, 0] = self.preObjV
297         # 记录每代最优路径
298         self.all_opt_path[gen, :] = self.opt_path
299         # 重插入
300         self.Chrom = self.ga.reins(
301             self.Chrom, self.SelCh, self.ObjV, self.Distance, self.opt_path)
302
303     def draw_evolution(self):
304         fig = plt.figure()
305         ax = fig.add_subplot(111)
306         x = np.arange(self.iters)
307         ax.plot(x, self.opt_distance, label="optimal", color="orange")
308         ax.set_xlabel("The number of iterations")
309         ax.set_ylabel("The optimal distance of each generation")
310         ax.set_title("The process of evolution")
311         ax.legend()
312         plt.savefig("evolution.pdf", bbox_inches="tight")
313         plt.show()
314
315     def draw_distance(self):
316         fig = plt.figure()
317         ax = fig.add_subplot(111)
318         def update(j):
319             path = self.all_opt_path[j, :]
320             plt.cla()
321             ax.scatter(self.position[:, 0],
322                        self.position[:, 1], marker="o", c="b")
323             ax.set_title("gen = %d" %(j + 1))
324             ax.text(23, 98, "spend: %.4f"%self.opt_distance[j, 0], fontsize = 10)

```



```

325         for i in range(self.city_size):
326             x_1, y_1 = self.position[path[i % self.city_size]]
327             x_2, y_2 = self.position[path[(i + 1) % self.city_size]]
328             dx, dy = x_2 - x_1, y_2 - y_1
329             ax.arrow(x_1, y_1, dx, dy, head_width=0.1,
330                     head_length=0.1, fc="r", ec="r")
331         gens = np.hstack((np.arange(0, iters, 5), np.array([iters - 1])))
332         ani = FuncAnimation(fig, update, frames=gens, interval=150, blit=False, repeat=False)
333         ani.save("tsp.gif", writer='imagemagick')
334         plt.show()
335
336
337 if __name__ == "__main__":
338     pop_size = 20
339     city_size = 14
340     position = np.array([[16.47, 96.10],
341                          [16.47, 94.44],
342                          [20.09, 92.54],
343                          [22.39, 93.37],
344                          [25.23, 97.24],
345                          [22.00, 96.05],
346                          [20.47, 97.02],
347                          [17.20, 96.29],
348                          [16.30, 97.38],
349                          [14.05, 98.12],
350                          [16.53, 97.38],
351                          [21.52, 95.59],
352                          [19.41, 97.13],
353                          [20.09, 92.55]])
354
355     iters = 200
356     Pc = 0.7
357     Pm = 0.05
358     Pa = 0.8
359     tsp = TSP(pop_size=pop_size, city_size=city_size,
360              position=position, iters=iters, Pc=Pc, Pm=Pm, Pa=Pa)
361     tsp.compute_optimal_path()
362     print("最优路径: ", tsp.opt_path)
363     print("花费代价: ", tsp.preObjV)
364     tsp.draw_evolution()
365     tsp.draw_distance()
366
367 # 最优路径: [ 8 9 0 1 13 2 3 4 5 11 6 12 7 10]
368 # 花费代价: 29.340520066994223

```