

STEP ONEกดปุ่ม Start ให้เครื่องจักรเริ่มทำงานSTEP TWOระบุ ขนาด น้ำหนัก และจำนวนบรรจุต่อกล่อง

STEP THREE กดปุ่ม Start สายพานขับเคลื่อนด้วยมอเตอร์ทำงาน

STEP FOUR ใช้เซ็นเซอร์ proximity sensor ตรวจจับกระป๋องเคลื่อนที่บนสายพาน

STEP FIVE เมื่อ proximity sensor ตรวจจับพบกระป๋อง ให้มีชั่งน้ำหนัก และวัด ขนาดของกระป๋อง

STEP SIX ถ้าน้ำหนัก และ ขนาด ไม่ตรงกับค่าที่ระบุไว้ข้างต้น ให้มีการดีดกระป๋อง และนับจำนวนกระป๋องนั้น

STEP SEVEN ถ้าน้ำหนัก และ ขนาด ตรงกับค่าที่ระบุไว้ข้างต้น ให้ นับจำนวนกระป๋อง

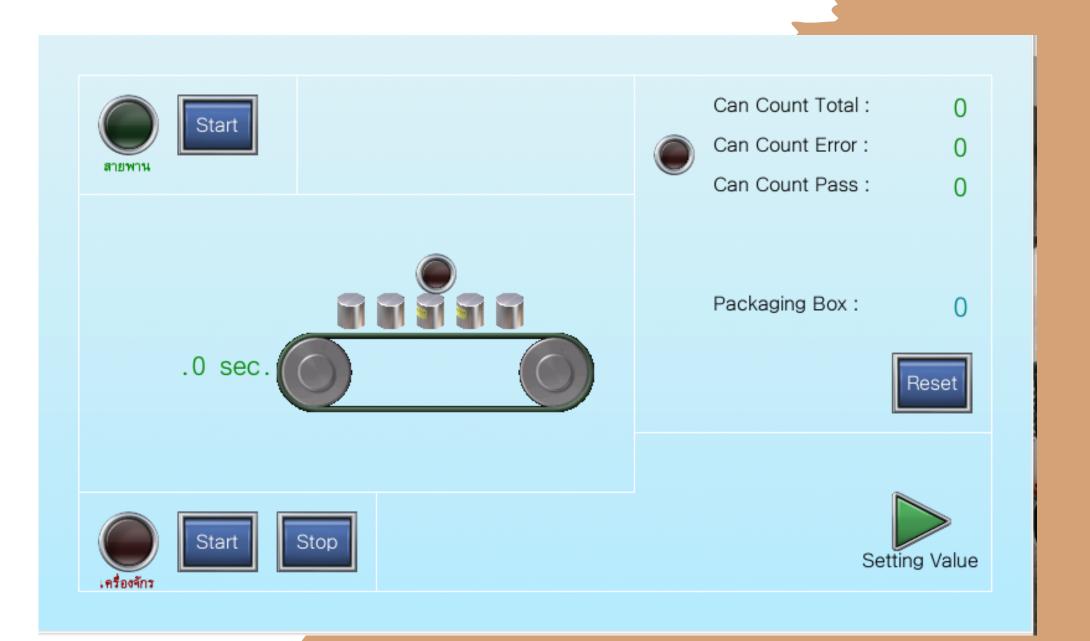
TEP EIGHT นับจำนวนกระป๋องที่ผ่านการตรวจสอบแล้ว ให้ครบ ตามที่กำหนดไว้ในข้างต้น ให้นับเป็น 1 กล่อง

STEP NINE สายพานหยุดทำงาน 10 วินาที

สามารถรีเซ็ตค่าจำนวนที่นับไว้ต่างๆได้ และสั่งหยุดการทำงานของ เครื่องจักร

อภิบายองค์ประกอบ

- 1. สถานะไฟการทำงานของเครื่องจักร
- 2. ปุ่มการเริ่มการทำงานของเครื่องจักร
- 3. ปุ่มสั่งหยุดการทำงานของเครื่อง
- 4. ไฟสถานะการทำงานของสายพาน
- 5. ปุ่มการเริ่มการทำงานของสายพาน
- 6. ไฟสถานะการดีดกระป๋องออก
- 7. ไฟสถานะของ proximity sensor
- 8. ปุ่ม Reset ค่าตรวจนับ
- 9. ปุ่มไปยังหน้ากำหนดค่า



อภิบายองค์ประกอบ

- 10. ระบุขนาด
- 11. ระบุจำนวนกระป๋องต่อกล่อง
- 12. ระบุน้ำหนักต่อกระป๋อง
- 13. ปุ่มสำหรับการกำหนดค่า
- 14. สมมุติค่าน้ำหนักของกระป๋อง
- 15. สมมุติค่าขนาดของกระป๋อง
- 16. ปุ่มสำหรับการกำหนดค่าสมมุติ
- 17. ปุ่มแทนค่าของ proximity sensor
- 18. ปุ่มกลับไปยังหน้าแรก

