

1. 当题目中有关于积分的不等式时, 可以考虑构造一个原函数 $F(x)$ 使 $F'(x)$ 有不等式的形式, 如 $F(x) = x \int_x^1 f(y)dy$ 或直接求它的导函数 $f'(x)$; 使用积分中值定理 [与积分面积相等的矩形必与曲线相交于一点 $(\xi, f(\xi))$]
2. 当题目中有等式或函数某点值时, 可考虑拉格朗日中值定理和罗尔定理.(拉格朗日中值定理与一阶泰勒公式等价.)

3. 题目中有定积分时可考虑将常数项凑成定积分.

4. 注意定义域.

5. $(\ln(x + \sqrt{x^2 \pm 1}))' = \frac{1}{\sqrt{x^2 \pm 1}}$, $(\arcsin x)' = \frac{1}{\sqrt{1-x^2}}$, $(\frac{1}{2}x\sqrt{x^2 \pm 1} \pm \frac{1}{2}\ln|x + \sqrt{x^2 \pm 1}|)' = \sqrt{x^2 \pm 1}$, $(\frac{1}{2}x\sqrt{1-x^2} + \frac{1}{2}\arcsin x)' = \sqrt{1-x^2}$ (可用 dx 中的 x 分部积分得出)

6. 分部积分时设积分结果为 I , 要尽量凑出 I 以构成关于 I 的方程, 如 $I = \int_0^{\frac{\pi}{2}} \sin^n x dx$ 要尽量使右侧出现 $\sin x$.

7. 能用三角解决的不要用无理式, 有 $\sin^2 x$, $\cos^2 x$ 可凑 $\tan^2 x$, 有 $\frac{1}{\cos^2 x} dx$ 可凑 $d(\tan x)$, 有 $\sqrt{1-x^2}$ 可换 $\sin t$, 想办法凑 $\tan t$.

8. $\int \frac{du}{(\frac{u}{2})^2+1} \neq \arctan \frac{u}{2}$ 不要忘记积分变量与变量一致性.

9. 积分结果一定要求导验证.

10. 能拆出常数项或多项式项的要先拆后积分, 如 $\int \frac{du}{(2u-1)(u^2+1)} = \int \frac{u^2+1-u^2}{(2u-1)(u^2+1)} du$ 从高阶开始配凑, 也可使用待定参数, 令 $\frac{1}{(2u-1)(u^2+1)} = A\frac{1}{2u-1} + B\frac{u}{u^2+1} + C\frac{1}{u^2+1}$ 解得 $A = \frac{4}{5}, B = -\frac{2}{5}, C = -\frac{1}{5}$. 归纳: 分母要化为 $(A_1x+B_1)^n(A_2x^2+B_2)(A_3x^2+B_3x+C_3)$ 时, 若后两式不能因式分解则最简分量必有 $\frac{1}{(A_1x+B_1)^n}, \frac{x}{A_2x^2+B_2}, \frac{1}{A_2x^2+B_2}, \frac{x}{A_3x^2+B_3x+C_3}, \frac{1}{A_3x^2+B_3x+C_3}$.

11. 柯西不等式 $[\int_a^b f(x)g(x)dx]^2 \leq \int_a^b [f(x)]^2 dx \cdot \int_a^b [g(x)]^2 dx$.

12. 直线 $l: \frac{x-x_0}{a} = \frac{y-y_0}{b} = \frac{z-z_0}{c}$ 方向向量为 $\vec{l} = (a, b, c)$, 经过点 $L(x_0, y_0, z_0)$, 点 M 到 l 的距离为 $d = \frac{|\vec{l} \times \vec{LM}|}{|\vec{l}|}$.

13. 一条直线与另外两条直线相交, 它们的方向向量没有直接关系, 也不能联立两直线求交点, 认为它在第三条直线上, 因为交点可能有两个.

14. 若 $f(x, y)$ 在 (x, y) 点可微, 则 $f(x+\Delta x, y+\Delta y) - f(x, y) = f'_x(x, y)\Delta x + f'_y(x, y)\Delta y = O(\sqrt{(\Delta x)^2 + (\Delta y)^2})$.

15. $\frac{d}{dy} f(0, y)|_{y=0} = \lim_{\Delta y \rightarrow 0} \frac{f(0, \Delta y) - f(0, 0)}{\Delta y} = \lim_{\Delta y \rightarrow 0} [\frac{f(x, \Delta y) - f(x, 0)}{\Delta y}]_{x=0} = \frac{\partial}{\partial y} f(x, y)|_{(0,0)}$, 因此可在求偏导前对无关变量赋值.

16. 设 \vec{l} 与 x, y, z 轴夹角分别为 α, β, γ , 则函数 $u(x, y, z)$ 沿 \vec{l} 方向的方向导数为 $\frac{\partial u}{\partial l} = \frac{\partial u}{\partial x} \cos \alpha + \frac{\partial u}{\partial y} \cos \beta + \frac{\partial u}{\partial z} \cos \gamma$.

17. $[f(u(x, y), v(x, y))]'_x = f'_1 u'_x + f'_2 v'_x$.

18. $u(x, y, z)$ 在 ∇u 方向上的方向导数最大, 值为 $|\nabla u|$.

19. $f'_x(x, y, z) (z = z(x, y)) \neq \frac{\partial}{\partial x} [f(x, y, z(x, y))]$.

20. $\varphi'_x(2x^2) = \varphi'(2x^2) \cdot 4x$.

21. 当 $f''_{12} = f''_{21}$ 时, 最后结果应合并.

22. 隐函数求导之前应将所有 $z = z(x, y)$ 标记出来以免遗忘.

23. 多项式要统一格式, 如 $x - y, y - x$ 应统一为 $x - y, -(x - y)$.

24. 求导要一步一步地求, 不要跳步.

25. 对 $f(x, y) = 0$ 可用全微分为 0 得到 $\frac{dy}{dx} = -\frac{f'_x}{f'_y}$.

26. $\frac{\partial(x, y)}{\partial(u, v)} = \begin{vmatrix} \frac{\partial x}{\partial u} & \frac{\partial x}{\partial v} \\ \frac{\partial y}{\partial u} & \frac{\partial y}{\partial v} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \frac{\partial x}{\partial y} \\ \frac{\partial y}{\partial u} \end{vmatrix} \begin{vmatrix} \frac{\partial x}{\partial u} & \frac{\partial x}{\partial v} \end{vmatrix}$.

27. 曲线 $(x(t), y(t), z(t))$ 在 (x, y, z) 点切线方向向量为 (x', y', z') .

28. 曲面 $f(x, y, z) = 0$ 在 (x, y, z) 点法线方向向量为 $(\frac{\partial f}{\partial x}, \frac{\partial f}{\partial y}, \frac{\partial f}{\partial z})$.

$$29. \vec{a} = (x_1, y_1, z_1), \vec{b} = (x_2, y_2, z_2) \text{ 方向相同} \Rightarrow \frac{x_1}{x_2} = \frac{y_1}{y_2} = \frac{z_1}{z_2} \Rightarrow \begin{cases} x_1 = x_2 \\ y_1 = y_2 \\ z_1 = z_2 \end{cases}.$$

30. 求函数在曲面上的最值 (条件最值), 因最值点一定在曲面上, 可将曲面作为乘子引入, 令 $F = (\ln)f(x, y, z) + \lambda \cdot g(x, y, z)$ (拉格朗日乘子法).

31. 海伦公式: $S = \sqrt{\frac{L}{2}(\frac{L}{2} - a)(\frac{L}{2} - b)(\frac{L}{2} - c)}$.

32. $z(x, y)$ 在 (x_0, y_0) 处满足 $\frac{\partial z}{\partial x} = \frac{\partial z}{\partial y} = 0$, $A = \frac{\partial^2 z}{\partial x^2}$, $B = \frac{\partial^2 z}{\partial x \partial y}$, $C = \frac{\partial^2 z}{\partial y^2}$, 若: 1. $B^2 - AC < 0$, 1°. $A > 0$, 取极小值, 2°. $A < 0$, 取极大值; 2. $B^2 - AC > 0$, 非极值点.

33. 对 $f(x, y)$ 若 $\frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} = 0$, 则 $\frac{\partial f}{\partial y} = \int 0 dx = \varphi(y)$, $f = \int \varphi(y) dy = \psi(y) + C(x)$, 对变量 x 积分会出现 $\varphi(y)$.

34. 不要把法向量与 $(\frac{\partial F}{\partial x}, \frac{\partial F}{\partial y}, \frac{\partial F}{\partial z})$ 划等号, 它们是共线关系.

35. 多重积分时, x 的上下限为区域画横线, y 的上下限为区域画竖线.

36. 曲面面积 $S = \iint \sqrt{1 + (z'_x)^2 + (z'_y)^2} dx dy$

37. $(x^2)^{\frac{3}{2}} \neq x^3$

38. 函数奇偶性, 周期性结合积分上下限可极大简化运算

39. 多重积分 $\int dx \int dy \int dz$ 中 y 的上下限由对 z 积分后降维图形区域范围确定

40. 转动惯量 $I = \iiint r^2 \rho dV$

41. 开根号一定要加绝对值

42. 不要轻易破坏对称性用于化简, 如 $\int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} \sin \theta \cos^3 \theta d\theta$ 因 $\sin \theta \cos^3 \theta$ 为奇, 得积分为 0

43. $\int_C P dx + Q dy$ 与路径无关 $\Leftrightarrow \oint_C P dx + Q dy = 0 \Leftrightarrow P dx + Q dy = du \Leftrightarrow \frac{\partial Q}{\partial x} = \frac{\partial P}{\partial y}$, 设 $\vec{F} = (P(x, y, z), Q(x, y, z), R(x, y, z))$,

$d\vec{l} = (dx, dy, dz)$,

$\oint_L \vec{F} d\vec{l} = \oint_L P dx + Q dy + R dz = \iint_{\Sigma} \nabla \times \vec{F} \cdot d\vec{\sigma}$ 对于可分离出保守场的积分要进行分离以简化运算

44. 设平面 $\Sigma(x, y, z)$ 法向量为 $\vec{p} = (A, B, C)$ 面积为 S , 则它在 $\vec{n} = (\alpha, \beta, \gamma)$ 方向降维后面积为 $S' = S \frac{|\vec{n} \cdot \vec{p}|}{|\vec{p}|}$, 其中 \vec{p} 的方向与围成 Σ 的封闭曲线有关, 从 z 轴正向看即从 z 的正无穷处向下看, 逆时针则 \vec{p} 向上

45. 求体积分和平面积分时, 不要用边界条件化简被积函数

46. 无穷级数若可展开为 $\frac{1}{n} + \frac{1}{n^2} + \dots$ 则应展开后根据最低阶判断收敛性 (比较判别法的极限形式) 没有 $\frac{1}{n}$ 可先凑出 $\frac{1}{n}$; 可积分时使用积分判别法; 带有 p^n 时考虑 $\lim_{n \rightarrow \infty} \sqrt[n]{a_n}$ 判别 (根值判别法)

47. 使用洛必达后再用级数展开会引起系数错误, 如 $1 - \frac{\sin x}{x}$

48. 交错级数: 1. 求 $\lim_{n \rightarrow \infty} |a_n|$, 不为 0 则不收敛, 再看是否绝对收敛 2. 求 a_n 与 a_{n+1} 大小关系, 若 $a_n > a_{n+1}$, 条件收敛

49. $\sum_{n=1}^{+\infty} \frac{1}{n} = \ln n + c + r_n$, c 为欧拉常数, $r_n \rightarrow 0$, $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n^2} = \frac{\pi^2}{6}$

50. $\because \frac{\ln n}{n} > \frac{1}{n}, (n \geq 3), \therefore \sum_{n=1}^{+\infty} \frac{\ln n}{n}$ 发散

51. 一阶线性微分方程 $\frac{dy}{dx} + P(x)y = Q(x)$ 先解齐次方程通解 $y = C_1 e^{-\int P(x) dx}$ 令 $C_1 = C_1(x)$ 将通解代入非齐次方程得 $y = e^{-\int P dx} [c + \int Q e^{\int P dx} dx]$

52. 复杂级数先求导或积分再求幂级数

53. $b_n = \frac{2}{T} \int_0^T f(x) \sin \frac{n\pi x}{T} dx$ (延拓), $b_n = \frac{2}{2T} \int_{-T}^T f(x) \sin \frac{n\pi x}{T} dx$

54. 和差化积

$$\sin \alpha + \sin \beta = 2 \sin \frac{\alpha + \beta}{2} \cos \frac{\alpha - \beta}{2} \quad \cos \alpha + \cos \beta = 2 \cos \frac{\alpha + \beta}{2} \cos \frac{\alpha - \beta}{2}$$

55. 解一阶非线性方程时, 将 x 和 y 凑到一起再进行换元, 如 $(x+y)y' + (x-y) = 0$, 令 $u = \frac{y}{x}, y' = \frac{u-1}{u+1}$

56. 定积分不要忘记减下限

57. $P(y, x)dx + Q(y, x)dy = 0$ 形式的方程: 先看 $\frac{\partial P}{\partial y} = \frac{\partial Q}{\partial x}$ 是否成立, 成立则用线积分, 或考虑积分因子; 再看是否可化为 $y' + Py = Q$ 形式, 可以用公式; 最后看是否可分离变量, 换元

58. 曲率 $\kappa = \left| \frac{d\alpha}{ds} \right| = \frac{d(\arctan y')}{\sqrt{1+y'^2} dx} = \frac{|y''|}{(1+y'^2)^{\frac{3}{2}}}$

59. 方程 $y'' + Py' + qy = P_m(x)e^{ax}$, 特解为 $y^* = x^k Q_m(x)e^{ax}$, k 为 e^{ax} 根重数, m 为阶数

60. 方程 $y'' + Py' + qy = P_m(x)e^{ax} \sin bx$, 特解为 $y^* = x^k (R_m(x) \cos bx + S_m(x) \sin bx)e^{ax}$, k 与 a 无关, k 为 $a + ib$ 的根重数

61. 解伯努利方程 $y' + P(x)y = q(x)y^n$ 应令 $z = y^{1-n}$; 解欧拉方程 $x^2 \frac{d^2 y}{dx^2} + a_1 x \frac{dy}{dx} + a_2 y = f(x)$, 令 $x = e^t$

62. 逆序数: 从左到右每个数右边小于它的个数之和

63. $AX = B$ 有解 $\Leftrightarrow \text{rank}(A) = \text{rank}(\bar{A})$ 其中 $\bar{A} = [A|B]$ 为增广矩阵

64. 左/右乘逆矩阵 \Leftrightarrow 增广行/列变换; 行/列增广时, 逆矩阵的原矩阵的放在左边/上边

65. 行列式为 0 \Leftrightarrow 齐次线性方程组有非 0 解

66. 齐次线性方程组可写成列向量线性组合和行向量点乘形式

67. 实对称阵, 不同特征值对应的不同特征向量正交

68. 实对称 \Rightarrow 相似于对角阵; n 个不同特征值 \Rightarrow 相似对角; n 个特征向量线性无关 \Leftrightarrow 相似对角

69. $\sum_{i=1}^n \lambda_i = \sum_{i=1}^n a_{ii} = \text{tri}(A), \prod_{i=1}^n \lambda_i = |A|$, 相似 \Rightarrow 同秩, 同特征值, 同行列式

70. 设特征向量 $\alpha_1, \alpha_2 \cdots \alpha_n$ 对应特征值 $\lambda_1, \lambda_2 \cdots \lambda_n$, 则 $[\alpha_1 \cdots \alpha_n]^{-1} A [\alpha_1 \cdots \alpha_n] = \begin{bmatrix} \lambda_1 & \cdots & 0 \\ 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & & \vdots \\ 0 & \cdots & \lambda_n \end{bmatrix} = \Lambda$

71. 一个特征值至少有一个特征向量

72. $A = \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix}, A^* = \begin{bmatrix} d & -b \\ -c & a \end{bmatrix}, A^{-1} = \frac{1}{ad-bc} \begin{bmatrix} d & -b \\ -c & a \end{bmatrix}$

73. 标准型可与相似对角阵无关, 但满足惯性定律

74. 随机事件常用技巧: 加一个有的, $(A+B)+B = C+B$; 乘一个有的, $(AB)B = CB$; 拆成独立事件

75. C_0^0 不存在, 当 $P(B) = 0$ 时, $P(A|B)$ 不存在

76. $f(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}\sigma} e^{-\frac{(x-\mu)^2}{2\sigma^2}}$

77. 切比雪夫大数定律: $P\{\text{偏差比}\epsilon\text{大}\} \leq \frac{\text{方差}}{\epsilon^2}$; 依概率收敛 $n \rightarrow +\infty$ 时, 偏差小于任意小常数; 切比雪夫大数定律: $n \rightarrow +\infty$ 时, 总偏差的平均值小于任意小常数; 伯努利大数定律: 为二项分布时大数定律的特例; 辛钦大数定律: 二项分布且 $E(x_i) = \mu$ 时大数定律的特例; 棣莫弗-拉普拉斯中心极限定律: 二项分布当 n 很大时, $\frac{\text{偏差}}{\text{标准差}}$ 服从正态分布; 列维-林德伯格中心极限定理: $\sqrt{n} \frac{\text{总偏差的平均值}}{\text{标准差}}$ 服从正态分布

78. $D(X-Y) = D(X) + D(Y) - 2\text{Cov}(x, y)$

79. σ 和 σ^2 注意区分, 指数分布 $P(x) = \lambda e^{-\lambda x}, E(X) = \frac{1}{\lambda}, D(X) = \frac{1}{\lambda^2}$ 泊松分布 $P(X = k) = \frac{\lambda^k}{k!} e^{-\lambda}, E(X) = D(X) = \lambda$

80. $X + Y \sim N(2\mu, 2\sigma^2), X - Y \sim N(0, 2\sigma^2)$, X, Y 满足独立, 正态分布

81. $\int_0^{+\infty} x^n e^{-x} dx = n!, \int_0^{+\infty} \frac{x^n}{n!} e^{-x} dx = 1$

82. 正态分布运算法则: $D(X_1 + X_2 + X_3) = 3\sigma^2, D(X_1 + 2X_2) = \sigma^2 + 4\sigma^2$

83. 正态总体的抽样分布中, \bar{X} 与 S^2 相互独立 ($\mu = 0, \sigma = 1$) $n\bar{X}^2 \sim \chi^2(1), (n-1)S^2 \sim \chi^2(n), E(\chi^2(n)) = n, D(\chi^2(n)) = 2n$

84. 若 α 为单位向量, 即 $\alpha^T \alpha = 1$, 则 $\alpha(\alpha^T \cdot \alpha) = \alpha \cdot 1 = 1 \cdot \alpha$, 即 1 为 $\alpha\alpha^T$ 的唯一非零特征值

85. 矩阵与对角阵相似时, 对角阵中特征值顺序不影响。矩阵 A 特征值 $\lambda_1 \cdots \lambda_n$, 则 $A \sim \begin{bmatrix} \lambda_1 & \cdots & 0 \\ 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & & \vdots \\ 0 & \cdots & \lambda_n \end{bmatrix} \Leftrightarrow$

有 n 个线性无关特征向量 $\Leftrightarrow \lambda_1 = \cdots = \lambda_n (= \lambda)$ 时, $A - \lambda E$ 秩为 n-r (r 重根)

86. 若 $X \sim \chi^2(n)$, 则 $2X$ 不服从 χ^2 分布, 因此先化系数

87. 绕 y 轴旋转的绕点会构成一个以 y 轴为圆心的圆, 即 $\sqrt{x^2 + z^2} = r$, y 坐标不变, 因此 $\frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} = 1 \Rightarrow \frac{x^2 + z^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} = 1$

88. 非实对称阵无对应的正交对角化阵, 即不存在 $P^T P = E$, 使 $P^{-1} A P = \Lambda$ (其中 A 为任一非对称阵)

89. $\int_0^{+\infty} \frac{f(x)}{x^p} dx = \lim_{\epsilon \rightarrow 0} \int_{\epsilon}^1 \frac{f(x)}{x^p} dx + \lim_{N \rightarrow +\infty} \int_1^N \frac{f(x)}{x^p} dx$ 可判断敛散性, 利用极限由洛必达法则还可求出等价积分式; 当 $p < 1$ 时, $\int_0^1 \frac{1}{x^p} dx$ 存在, 当 $p > 1$ 时, $\int_1^{+\infty} \frac{1}{x^p} dx$ 存在

90. 前 n-1 阶导数为 0, 第 n 阶不为 0 $\begin{cases} \text{若 } n \text{ 为奇, 拐点} \\ \text{若 } n \text{ 为偶, 极值点} \end{cases}$

91. 拐点只能在二阶导数为 0 或不存在的点取到; 极值点只能在驻点或导数不存在的点取到

92. $f(x, y)$ 在 (x, y) 点最大方向导数为 $|\vec{\nabla} f|$ (模)

93. 计算正态分布概率大小要化成标准正态分布再比较

94. 平面图形或线图形绕轴旋转应找到三维坐标与平面某长度关系

95. 看到 a_{ij} 先想到转化成矩阵

96. 代数运算时应把 x 写在一起, 把 y 写在一起减少失误

97. 出现 $f(x) + f'(x)$ 时考虑构造 $g(x) = f(x)e^x$

98. 解非齐次线性方程组时不要直接找线性无关解向量, 应先转化为齐次线性方程组找到线性无关解再结合特解得到通解

99. $S = \frac{1}{x} \sum_{n=0}^{\infty} \frac{x^{2n+1}}{2n+1} \neq \int \frac{1}{x} \sum_{n=0}^{\infty} x^{2n} dx$ 提出的 x 在求导时会影响结果, 应令 $S = \frac{1}{x} f(x), f'(x) = \sum_{n=0}^{\infty} x^{2n}$

100. $+\infty$ 和 $-\infty$ 可能对应两条水平渐近线或一条, 奇点处常有一条垂直渐近线, 有两条水平渐近线就不可能有斜渐近线

101. $f(x, y)$ 在 (x_0, y_0) 可微 $\Leftrightarrow \Delta z = z'_x \Delta x + z'_y \Delta y + O(P) \Leftarrow f'_x, f'_y$

102. 读题要仔细, 不要把 e^{x^2} 看成 e^{-x^2}

103. 分清收敛区间 (开区间) 和收敛域

104. 单调有界 \Rightarrow 收敛