# IS/PS

Un enfoque con metaheurísticas





### Solución inicial

# MCNN

Se añadió un deterioro del 10% para alejar la solución encontrada del óptimo



# Función objetivo

$$f(cl, rd) = \alpha \times cl + (1 - \alpha) \times rd$$

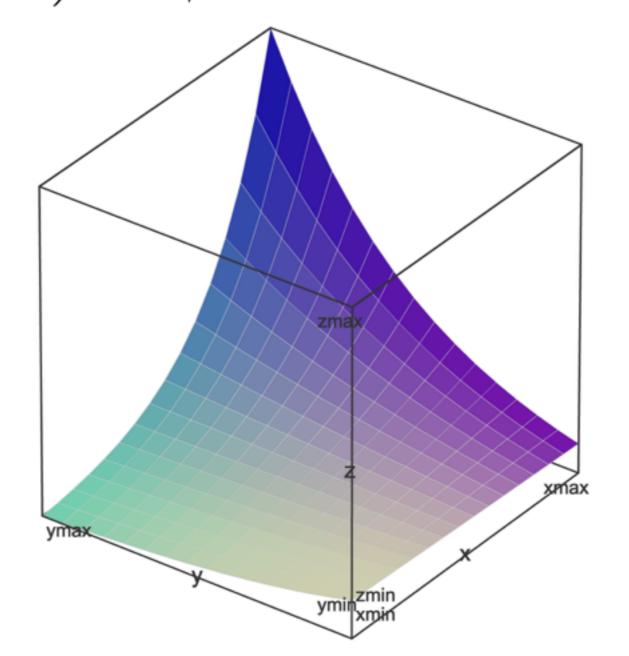
$$f(cl, rd) = (cl + (1 - \alpha))^2 \times (rd + \alpha)^2$$

$$f(cl,rd) = \beta^{(cl+(1-\alpha))\times(rd+\alpha)}$$



# Función objetivo

$$f(cl, rd) = \beta^{(cl + (1-\alpha)) \times (rd + \alpha)}$$





# Metaheurísticas poblacionales

- Selección: Se eligen dos individuos como padres aleatoriamente.
- Recombinación / Cruce en un punto
  - 1. Se elige un punto de corte para cada padre.
  - 2. Los hijos es la combinación de la sección izquierda de un padre con la derecha del otro.
- Mutación
  - 1. Se selecciona de forma aleatoria si se sacará o insertará un punto.
  - 2. Se selecciona aleatoriamente el punto a cambiar.
  - 3. Se repite para un 5% de individuos en el dataset.



## Metaheurísticas poblacionales

#### GGA

```
Algorithm 5: Algoritmo Genético Generacional
```

```
Input: n tamaño de la población, cp probabilidad
            de cruce, mp probabilidad de mutación
   Output: Solución al problema
1 P \leftarrow Generar solución aleatoria de n individuos
s^* \leftarrow mejor individuo de P
3 while ¬ Condición de parada do
       P' \leftarrow \emptyset
       while |P'| < n do
           p1 \leftarrow \text{Seleccionar} un individuo en P
 6
           p2 \leftarrow Seleccionar un individuo en P
           c1, c2 \leftarrow \text{recombinar } p1 \text{ y } p2 \text{ con}
           probabilidad cp
           Mutar c1 y c2 con probabilidad mp
 9
          P' \leftarrow P' \cup \{c1, c2\}
10
11
       if El mejor individuo en P es mejor que s*
12
           s^* \leftarrow el mejor individuo en P
13
```

14 return  $s^*$ 

#### SGA

```
Algorithm 6: Algoritmo Genético Estacionario
   Input: n tamaño de la población, cp probabilidad
           de cruce, mp probabilidad de mutación
   Output: Solución al problema
 1 P \leftarrow Generar solución aleatoria de n individuos
 s^* \leftarrow mejor individuo de P
 3 while ¬ Condición de parada do
       p1 \leftarrow Seleccionar un individuo en P
      p2 \leftarrow Seleccionar un individuo en P
       c1, c2 \leftarrow \text{recombinar } p1 \text{ y } p2 \text{ con probabilidad}
       Mutar c1 y c2 con probabilidad mp
 7
       Reemplazar dos individuos en P por c1 y c2
      según algún criterio
      if El mejor individuo en P es mejor que s*
       then
          s^* \leftarrow el mejor individuo en P
11 return s^*
```



### Datasets

Conjunto	Instancias	Atributos	Clases
Glass	214	9	7
$\operatorname{Iris}$	150	4	3

Cuadro 1: Conjuntos de datos pequeños

Conjunto	Instancias	Atributos	Clases
WDBC	596	30	2
$\operatorname{Pima}$	768	8	2

Cuadro 2: Conjuntos de datos medianos

Conjunto	Instancias	Atributos	Clases
Segment	2310	19	7

Cuadro 3: Conjunto de datos grande



### Parámetros

Parámetro	LS	ILS	GRASP	GGA	$\operatorname{SGA}$
Iteraciones	1000	1000	1000	100	100
Iteraciones LS	-	100	100	-	-
${\it Classification}$	0.9	0.9	0.9	0.9	0.9
Greediness	-	-	0.5	-	-
Población	-	-	-	50	50
Prob. de cruce	-	-	-	1.0	1.0
Prob. de mutación	-	-	-	0.5	0.5
% perturbaciones	-	-	-	0.1	0.1



#### Algoritmos de trayectoria

Conjunto	Clasificación	Reducción	Tiempo (seg)
Glass	0.64	0.58	1.4
Iris	0.94	0.89	0.2
WDBC	0.92	0.87	69.4
Pima	0.64	0.56	151.3
Segment	0.96	0.77	214.8

LS

Conjunto	Clasificación	Red ucción	Tiempo (seg)
Glass	0.68	0.65	56
Iris	0.97	0.96	11
WDBC	0.92	0.97	196
Pima	0.65	0.59	661
Segment	0.95	0.9	786.2

ILS

Conjunto	Clasificación	Reducción	Tiempo (seg)
Glass	0.68	0.93	56
Iris	0.95	0.96	24
WDBC	0.93	0.99	72
Pima	0.73	0.99	46.03
Segment	0.85	0.88	335.6

**GRASP** 



#### Algoritmos poblacionales

Conjunto	Clasificación	Reducción	Tiempo (seg)
Glass	0.65	0.9	2.17
Iris	0.93	0.97	1.23
WDBC	0.92	0.98	16.3
Pima	0.74	0.99	13.2
Segment	0.87	0.9	122.486

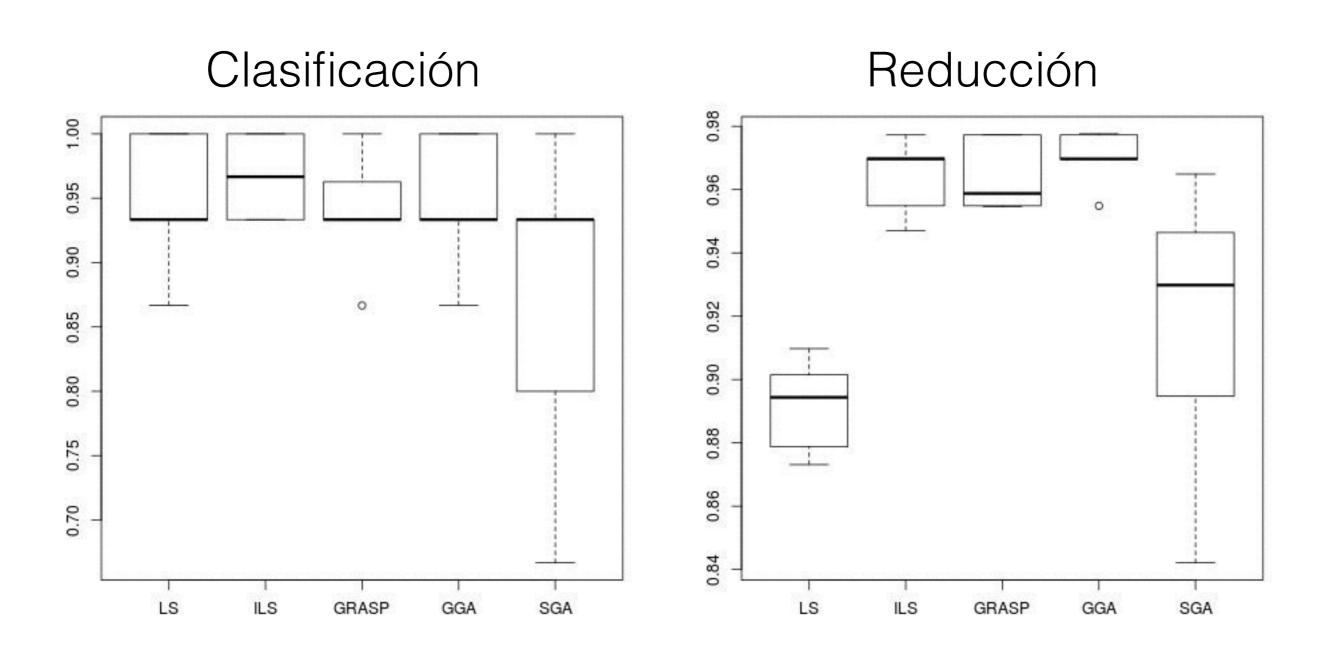
GGA

Conjunto	Clasificación	Reducción	Tiempo (seg)
Glass	0.6	0.78	6.66
Iris	0.89	0.89	2.71
WDBC	0.91	0.92	76.83
Pima	0.67	0.88	74.13
Segment	0.91	0.85	592.08

SGA

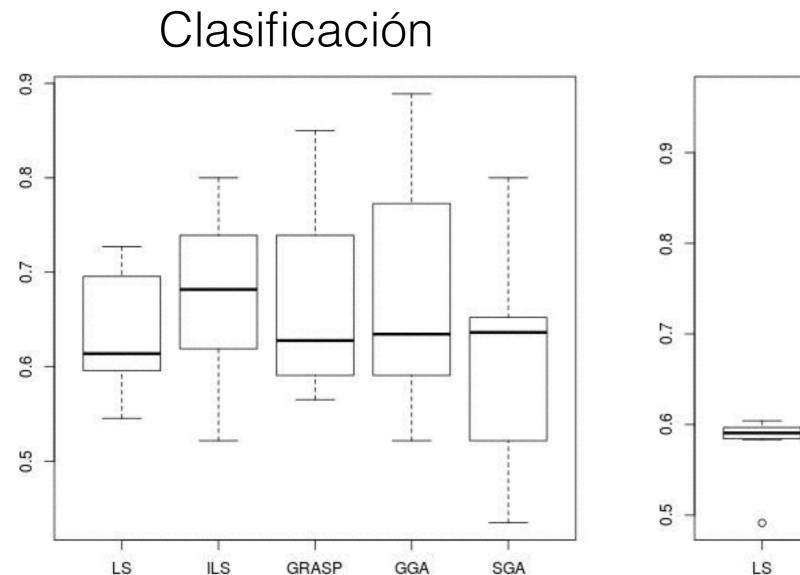


Iris

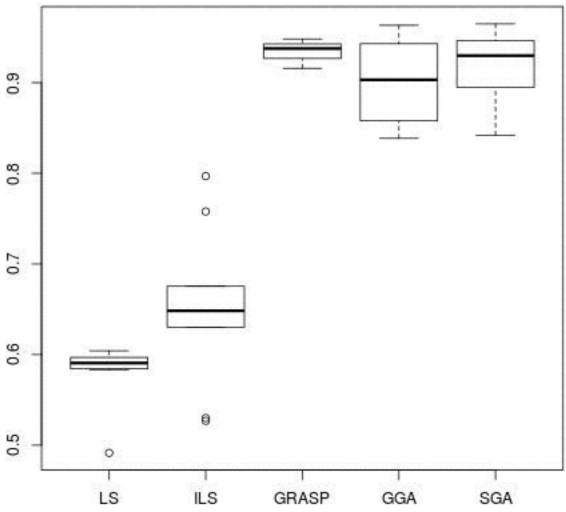




Glass

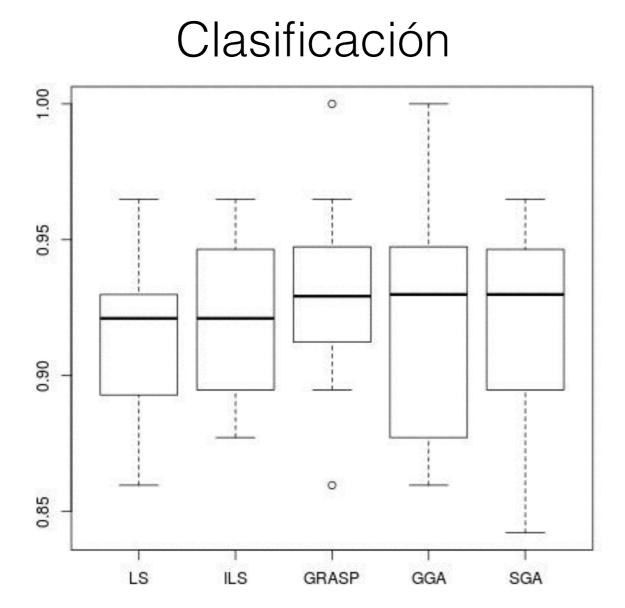


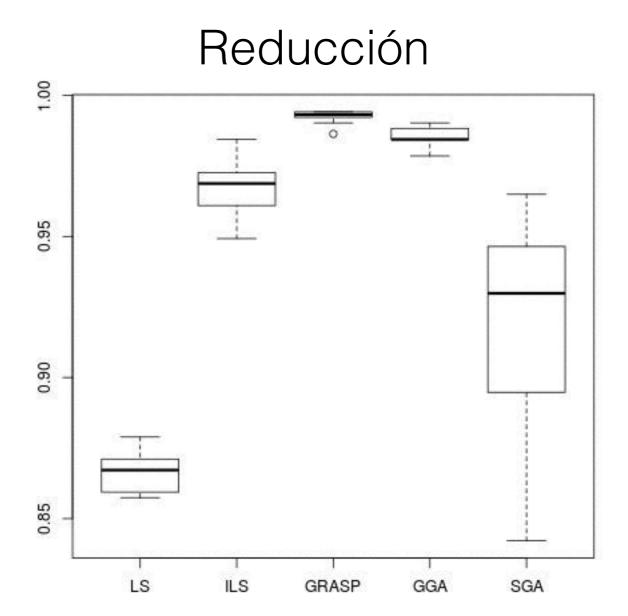
#### Reducción





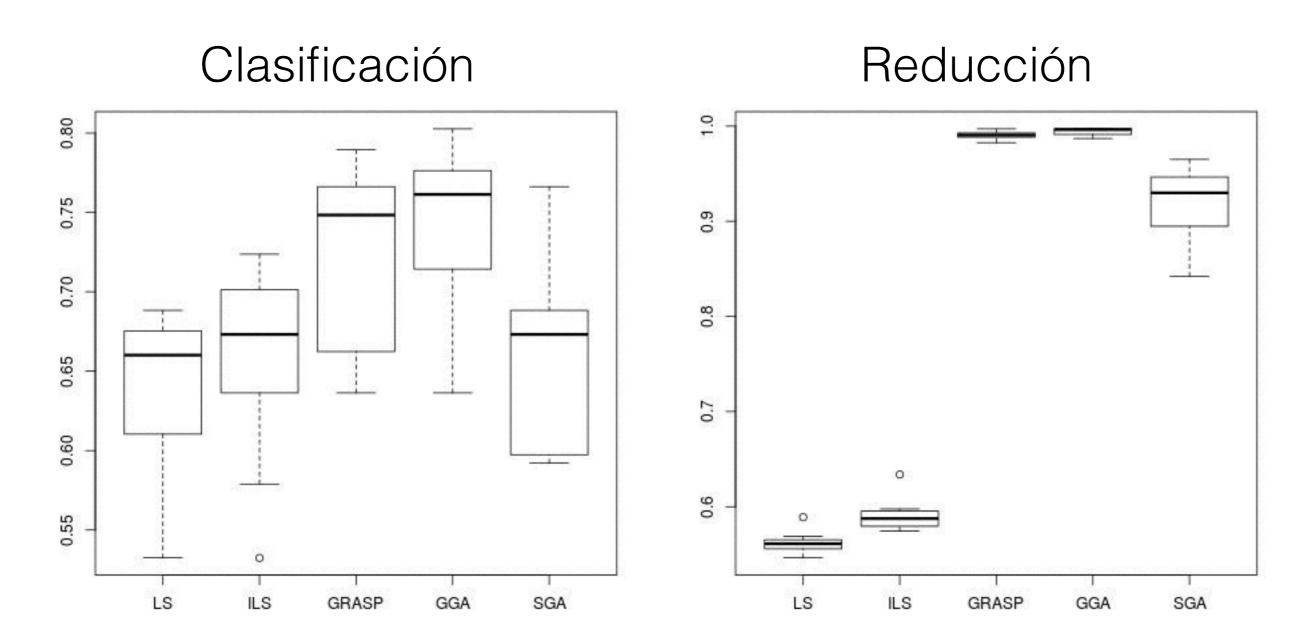
#### WBDC





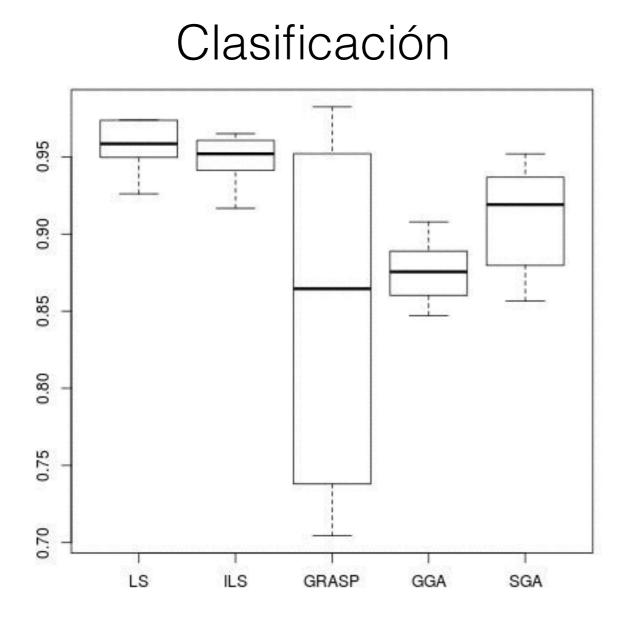


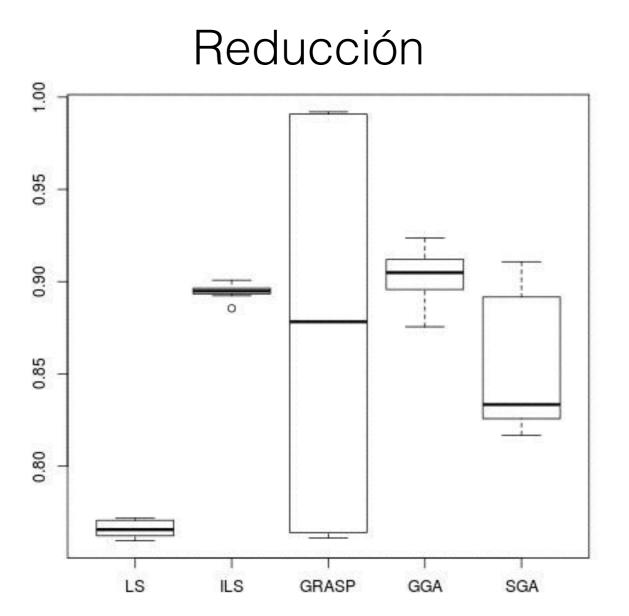
#### Pima





#### Segment







### Conclusiones

- Mejor metaheurística de trayectoria: GRASP.
  - Función incremental basada en centroides.
- Mejor metaheurística poblacional: GGA.
  - Mutación.
  - Recombinación.
- Darle un peso mayor a la clasificación en la función objetivo arrojó resultados positivos.



# IS/PS

Un enfoque con metaheurísticas



