

관계 중심의 사고법

# 쉽게 배우는 알고리즘

10장. 그래프 알고리즘

# 10장. 그래프 알고리즘



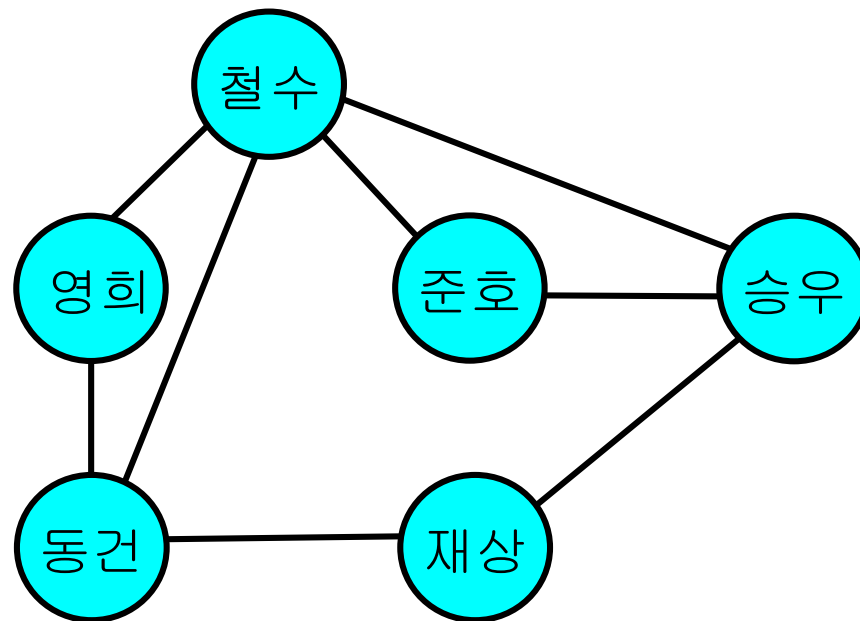
# 학습목표

- 그래프의 표현법을 익힌다.
- 너비 우선 탐색과 깊이 우선 탐색의 원리를 충분히 이해하도록 한다.
- 신장 트리의 의미와 최소 신장 트리를 구하는 두 가지 알고리즘을 이해한다.
- 그래프의 특성에 따라 가장 적합한 최단 경로 알고리즘을 선택할 수 있도록 한다.
- 위상 정렬을 알고, DAG의 경우에 위상 정렬을 이용해 최단 경로를 구하는 방법을 이해한다.
- 강연결 요소를 구하는 알고리즘을 이해하고 이 알고리즘의 정당성을 확신할 수 있도록 한다.
- 본문에서 소개하는 각 알고리즘의 수행 시간을 분석할 수 있도록 한다.

# 그래프

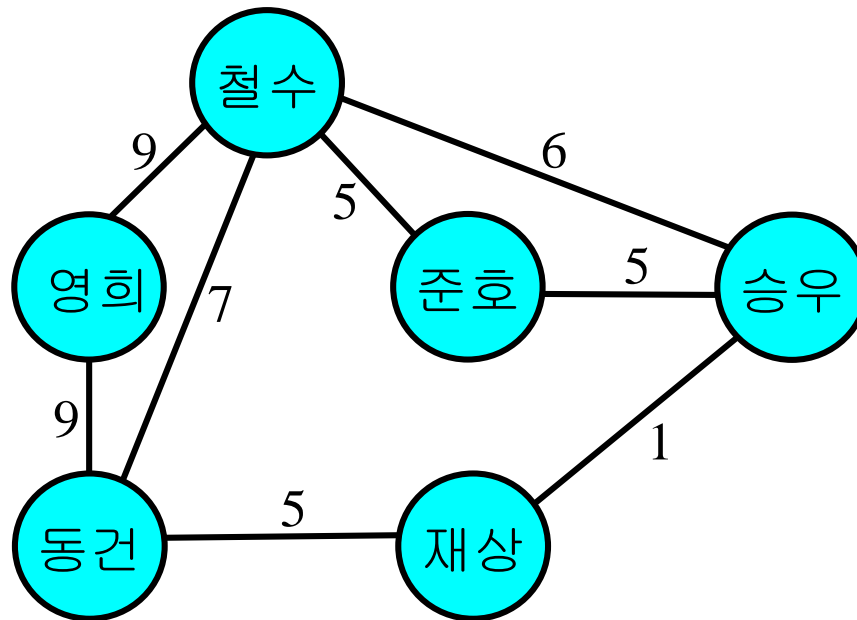
- 현상이나 사물을 정점<sub>vertex</sub>과 간선<sub>edge</sub>으로 표현한 것
- Graph  $G = (V, E)$ 
  - $V$ : 정점 집합
  - $E$ : 간선 집합
- 두 정점이 간선으로 연결되어 있으면 인접<sub>adjacent</sub>하다고 한다
  - 간선은 두 정점의 관계를 나타낸다

## 그래프의 예



사람들간의 친분 관계를 나타낸 그래프

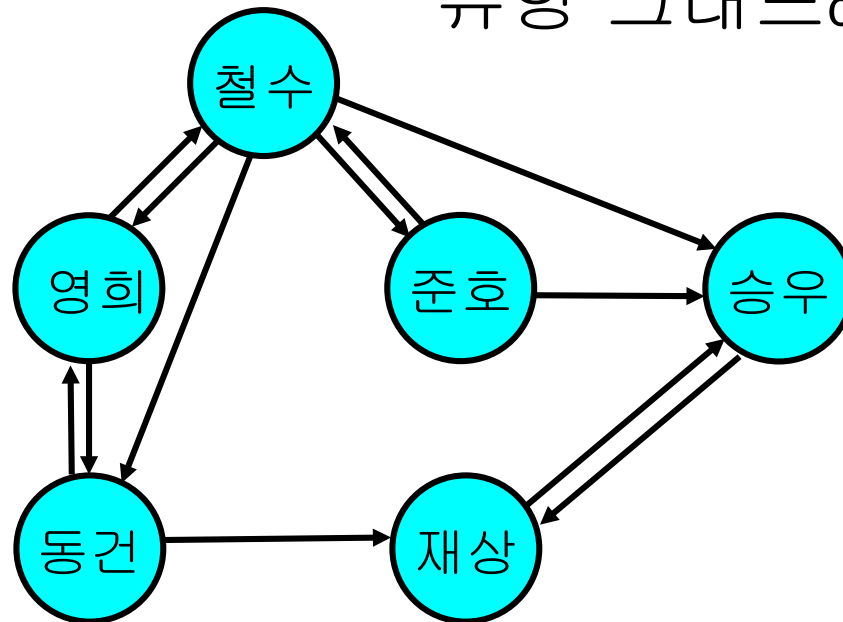
## 그래프의 예



친밀도를 가중치로 나타낸 친분관계 그래프

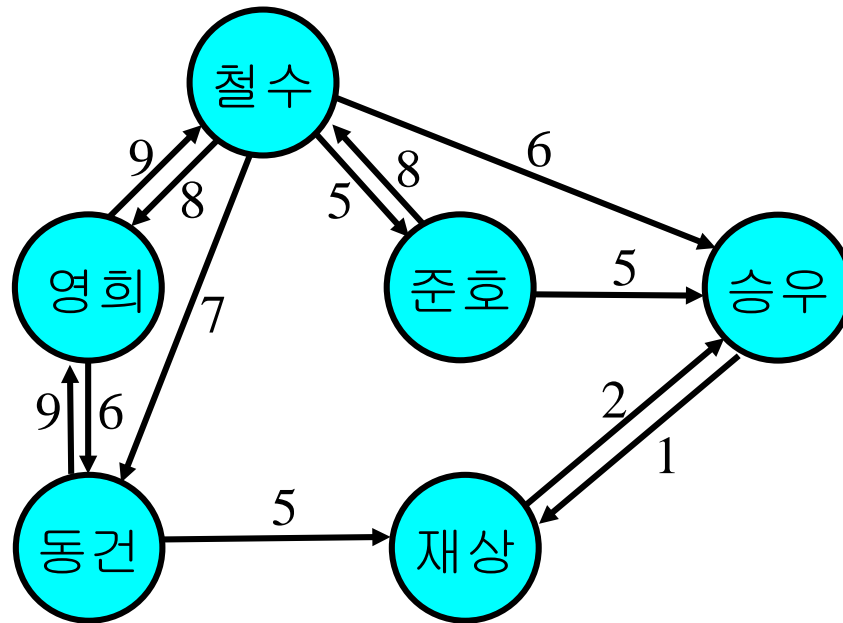
# 그래프의 예

유향 그래프 directed graph=digraph



방향을 고려한 친분관계 그래프

## 그래프의 예



가중치를 가진 유향 그래프



# 그래프의 표현 1: 인접행렬

$N$ : 정점의 총 수

- 인접행렬

- $N \times N$  행렬로 표현

- 원소  $(i, j) = 1$  : 정점  $i$  와 정점  $j$  사이에 간선이 있음
    - 원소  $(i, j) = 0$  : 정점  $i$  와 정점  $j$  사이에 간선이 없음

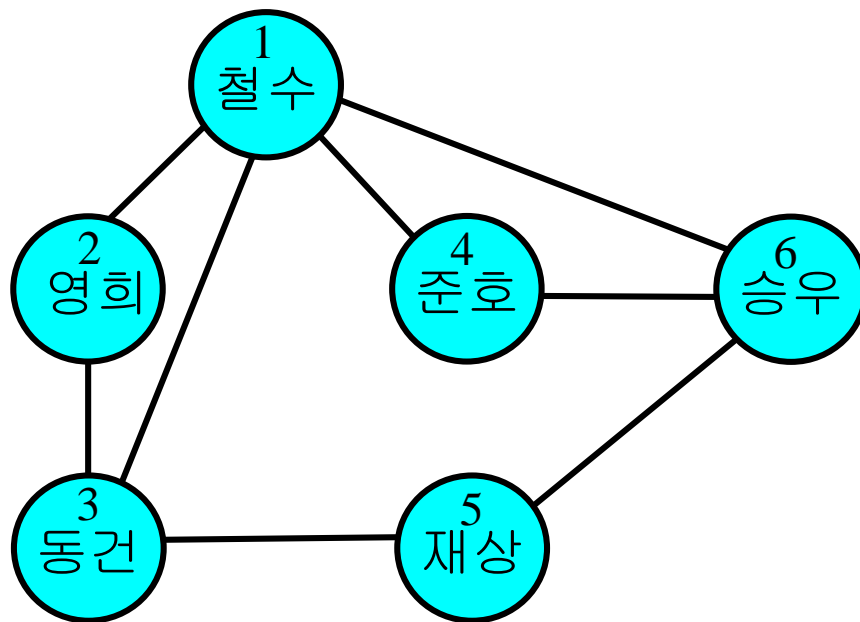
- 유향 그래프의 경우

- 원소  $(i, j)$ 는 정점  $i$ 로부터 정점  $j$ 로 연결되는 간선이 있는지를 나타냄

- 가중치 있는 그래프의 경우

- 원소  $(i, j)$ 는 1 대신에 가중치를 가짐

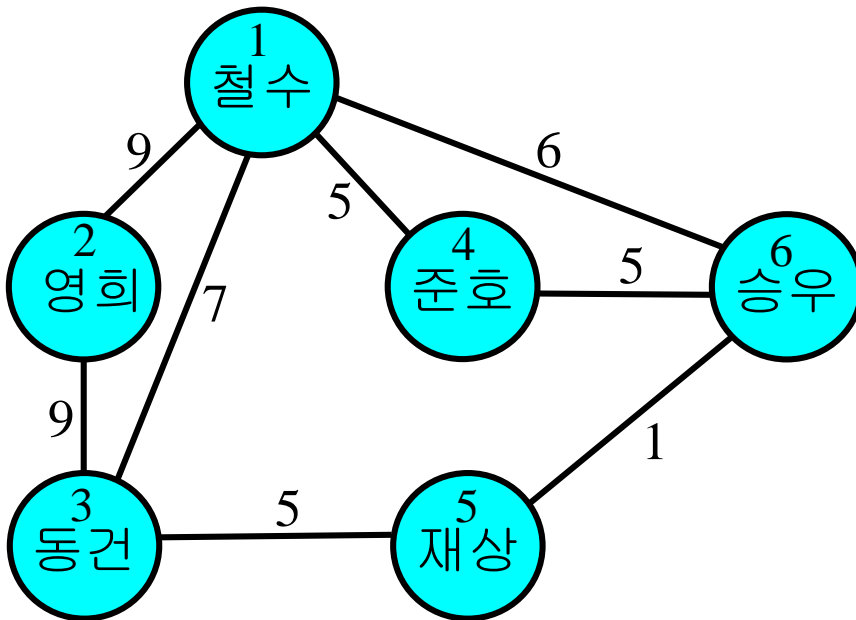
## 인접행렬



	1	2	3	4	5	6
1	0	1	1	1	0	1
2	1	0	1	0	0	0
3	1	1	0	0	1	0
4	1	0	0	0	0	1
5	0	0	1	0	0	1
6	1	0	0	1	1	0

무향 그래프의 예

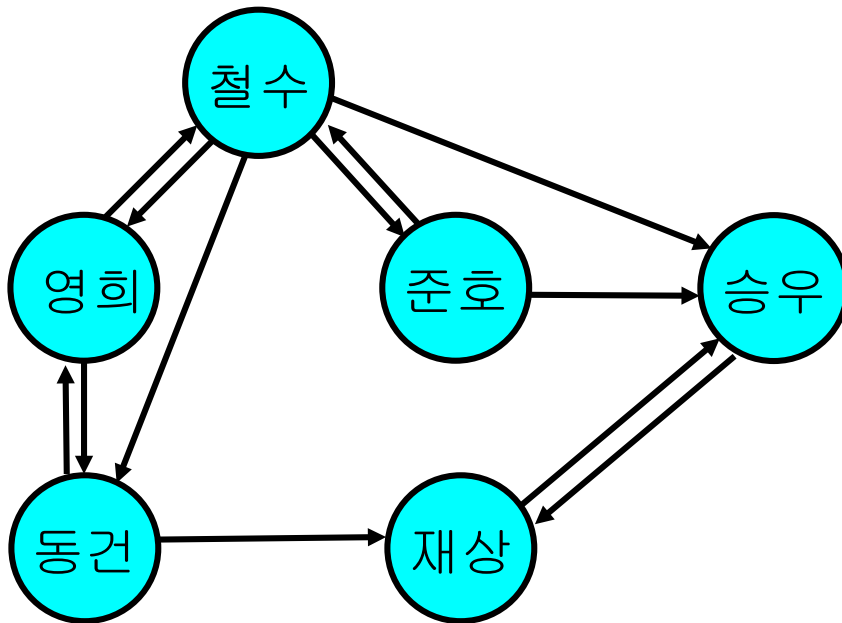
## 인접행렬



	1	2	3	4	5	6
1	0	9	7	5	0	6
2	9	0	9	0	0	0
3	7	9	0	0	5	0
4	5	0	0	0	0	5
5	0	0	5	0	0	1
6	6	0	0	5	1	0

가중치 있는 무향 그래프의 예

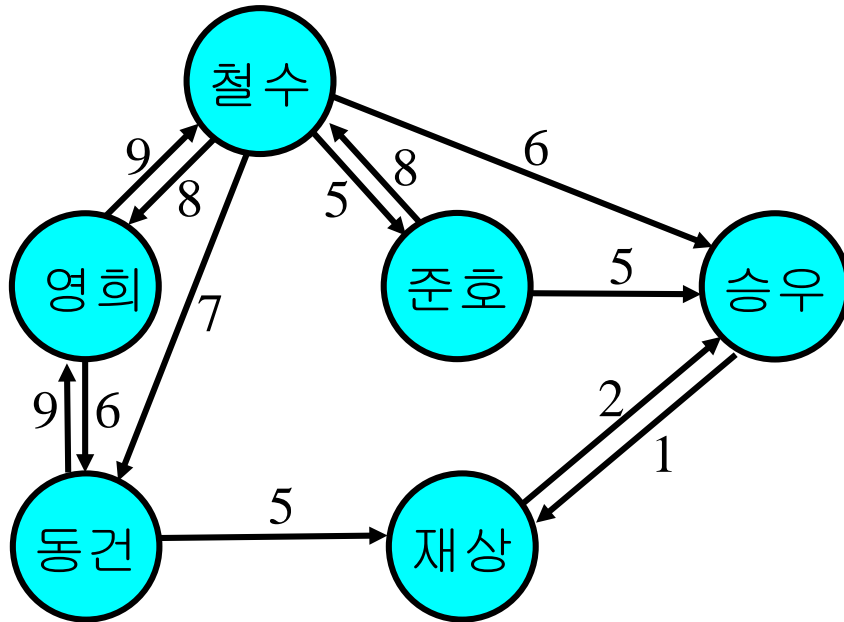
## 인접행렬



	1	2	3	4	5	6
1	0	1	1	1	0	1
2	1	0	1	0	0	0
3	0	1	0	0	1	0
4	1	0	0	0	0	1
5	0	0	0	0	0	1
6	0	0	0	0	1	0

유향 그래프의 예

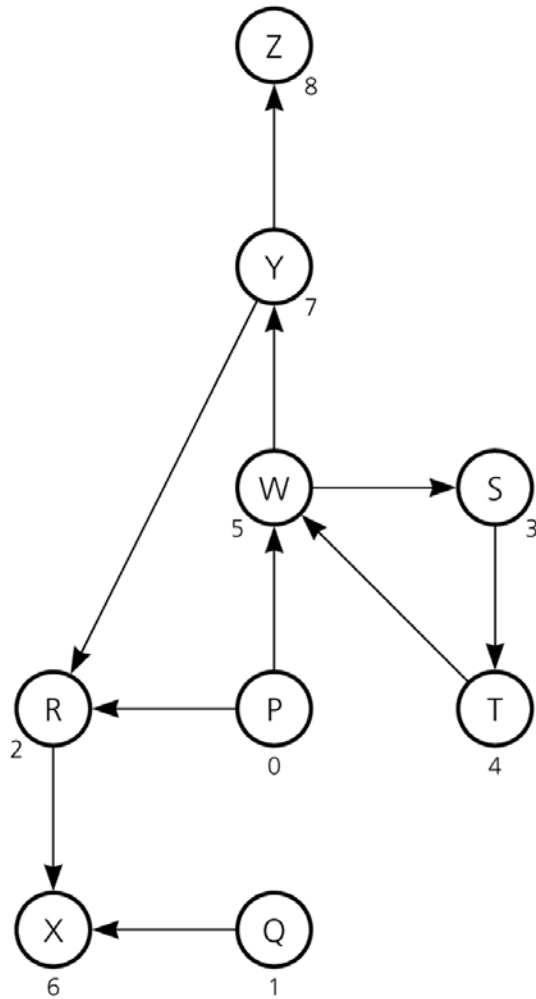
## 인접행렬



	1	2	3	4	5	6
1	0	8	7	5	0	6
2	9	0	6	0	0	0
3	0	9	0	0	5	0
4	8	0	0	0	0	5
5	0	0	0	0	0	2
6	0	0	0	0	1	0

가중치 있는 유형 그래프의 예

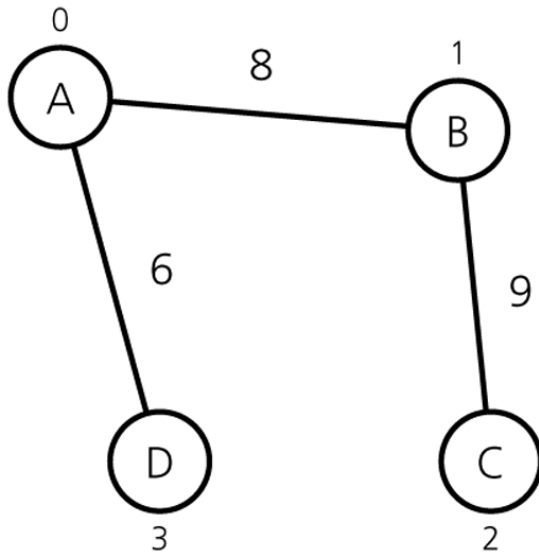
# 인접행렬



		0	1	2	3	4	5	6	7	8
		P	Q	R	S	T	W	X	Y	Z
0	P	0	0	1	0	0	1	0	0	0
1	Q	0	0	0	0	0	0	1	0	0
2	R	0	0	0	0	0	0	1	0	0
3	S	0	0	0	0	1	0	0	0	0
4	T	0	0	0	0	0	1	0	0	0
5	W	0	0	0	1	0	0	0	1	0
6	X	0	0	0	0	0	0	0	0	0
7	Y	0	0	1	0	0	0	0	0	1
8	Z	0	0	0	0	0	0	0	0	0

유형 그래프의 다른 예

## 인접행렬



		0	1	2	3
		A	B	C	D
0	A	$\infty$	8	$\infty$	6
1	B	8	$\infty$	9	$\infty$
2	C	$\infty$	9	$\infty$	$\infty$
3	D	6	$\infty$	$\infty$	$\infty$

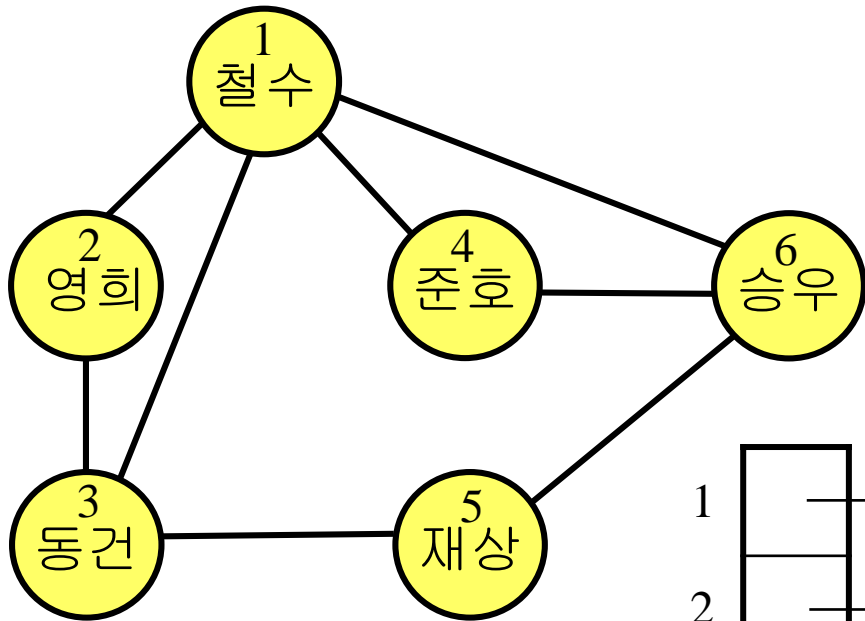
가중치 있는 그래프의 다른 예

## 그래프의 표현 2: 인접리스트

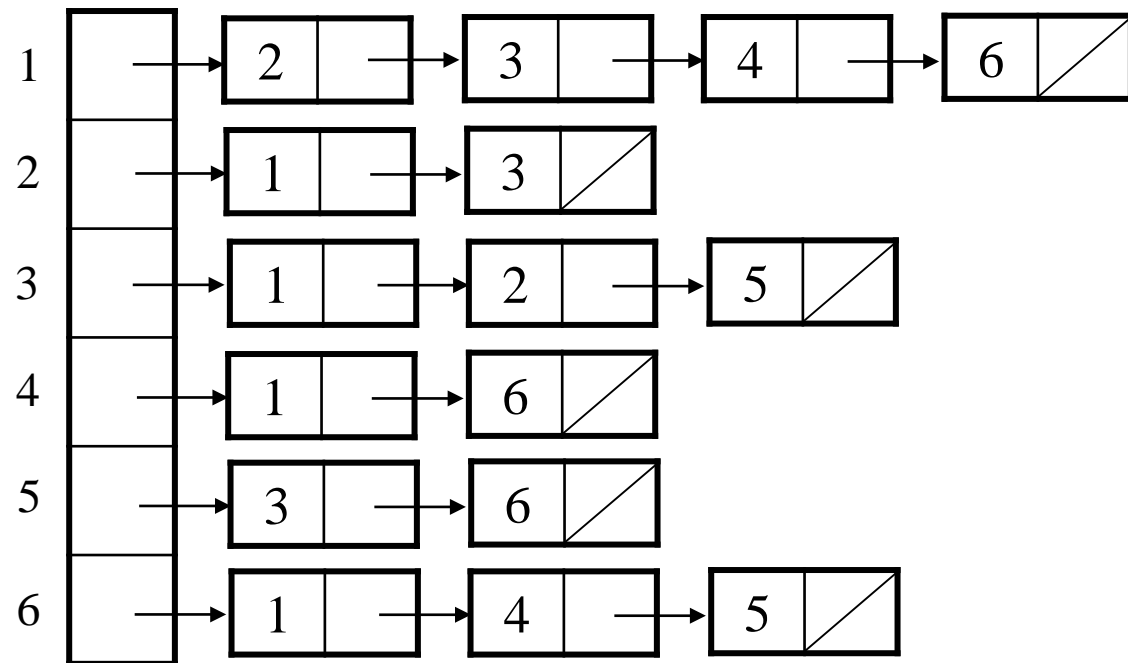
- 인접 리스트
  - $N$  개의 연결 리스트로 표현
  - $i$  번째 리스트는 정점  $i$  에 인접한 정점들을 리스트로 연결해 놓음
  - 가중치 있는 그래프의 경우
    - 리스트에 가중치도 보관한다



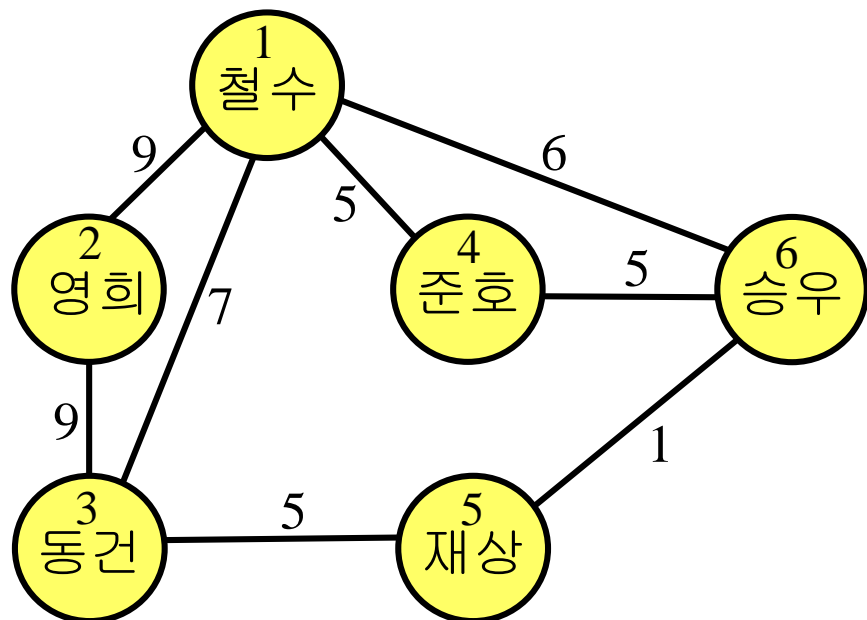
# 인접 리스트



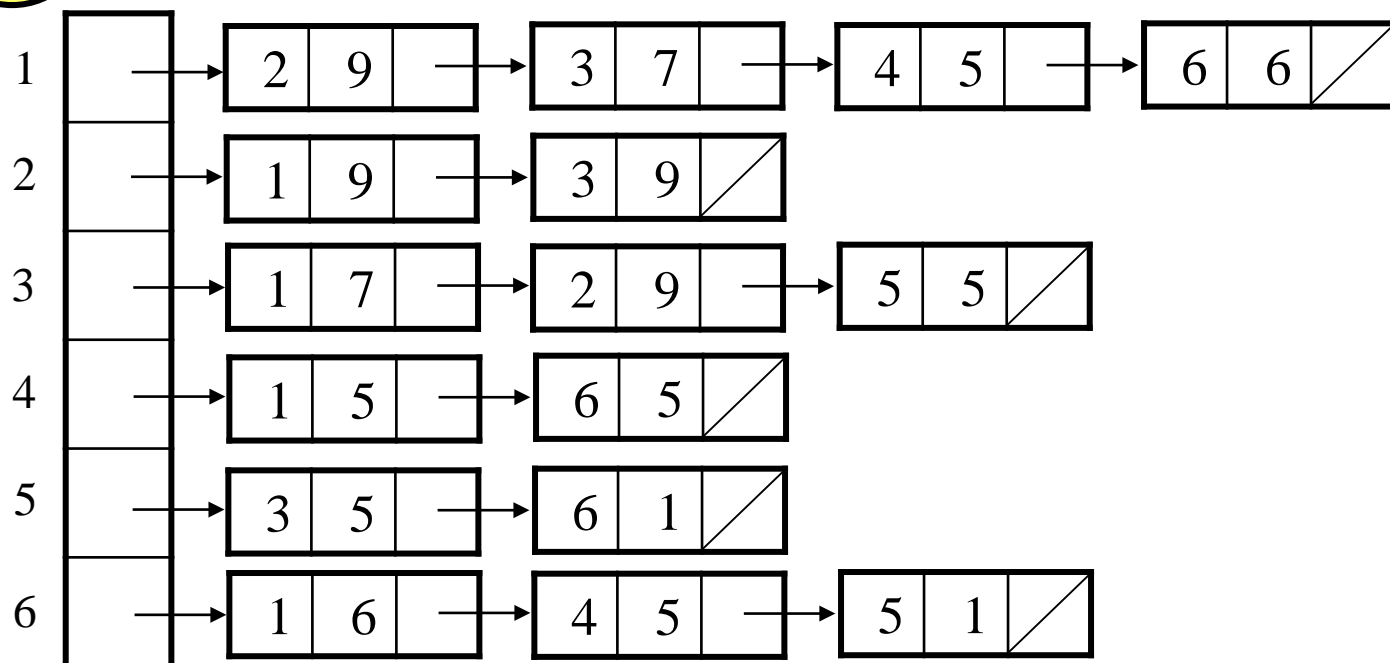
무향 그래프의 예



# 인접 리스트



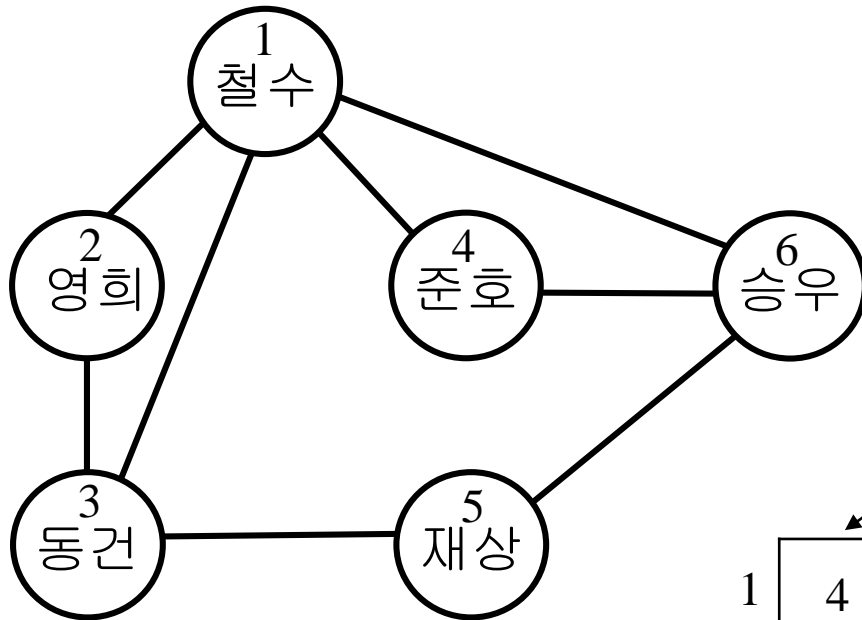
가중치 있는 그래프의 예



# 그래프의 표현 3: 인접 배열

- 인접 배열
  - $N$  개의 연결 배열로 표현
    - $i$  번째 배열은 정점  $i$  에 인접한 정점들을 집합
    - 가중치 있는 그래프의 경우
      - 리스트에 가중치도 보관한다

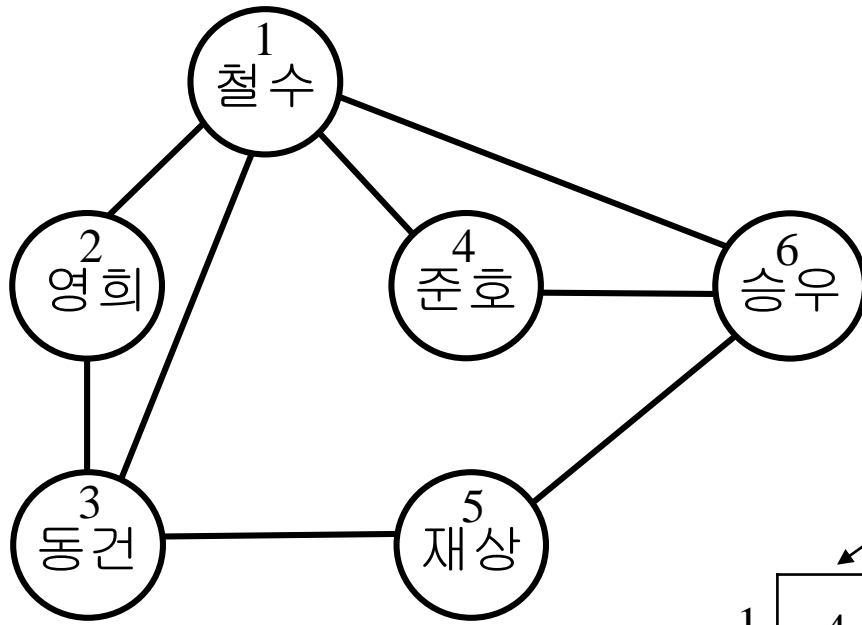
# 인접 배열



각 정점에 인접한 정점 수

1	4	→	2	3	4	6
2	2	→	1	3		
3	3	→	1	2	5	6
4	2	→	1	6		
5	2	→	3	6		
6	3	→	1	4	5	

## 인접 배열



배열에서 각 정점에 인접한  
정점 목록의 끝자리

1	4	→	2	3	4	6
2	6	→	1	3		
3	10	→	1	2	5	6
4	12	→	1	6		
5	14	→	3	6		
6	17	→	1	4	5	

# 그래프에서 모든 정점 방문하기

- 대표적 두가지 방법
  - 너비우선탐색BFS (Breadth-First Search)
  - 깊이우선탐색DFS (Depth-First Search)
- 너무나 중요함
  - 그래프 알고리즘의 기본
  - DFS/BFS는 다 아는 듯이 보이지만 이해의 수준은 큰 차이가 난다
  - DFS/BFS는 뻗속 깊이 이해해야 좋은 그래프 알고리즘을 만들 수 있음

## BFS너비우선탐색

BFS( $G, v$ )

```
{  
    for each  $v \in V - \{s\}$   
        visited[ $v$ ]  $\leftarrow$  NO;  
visited[ $s$ ]  $\leftarrow$  YES;           ▷  $s$ : 시작 정점  
enqueue( $Q, s$ );                 ▷  $Q$ : 큐  
    while ( $Q \neq \phi$ ) {  
         $u \leftarrow$  dequeue( $Q$ );  
        for each  $v \in L(u)$    ▷  $L(u)$ : 정점  $u$ 의 인접 리스트  
            if (visited[ $v$ ] = NO) then  
                visited[ $u$ ]  $\leftarrow$  YES;  
                enqueue( $Q, v$ );  
    }  
}
```

✓ 수행 시간:  $\Theta(|V|+|E|)$

## DFS 깊이우선탐색

DFS( $G$ )

{

**for each**  $v \in V$

$\text{visited}[v] \leftarrow \text{NO};$

**for each**  $v \in V$

**if** ( $\text{visited}[v] = \text{NO}$ ) **then** aDFS( $v$ );

}

aDFS ( $v$ )

{

$\text{visited}[v] \leftarrow \text{YES};$

**for each**  $x \in L(v)$    ▷  $L(v)$  : 정점  $v$ 의 인접 리스트

**if** ( $\text{visited}[x] = \text{NO}$ ) **then** aDFS( $x$ );

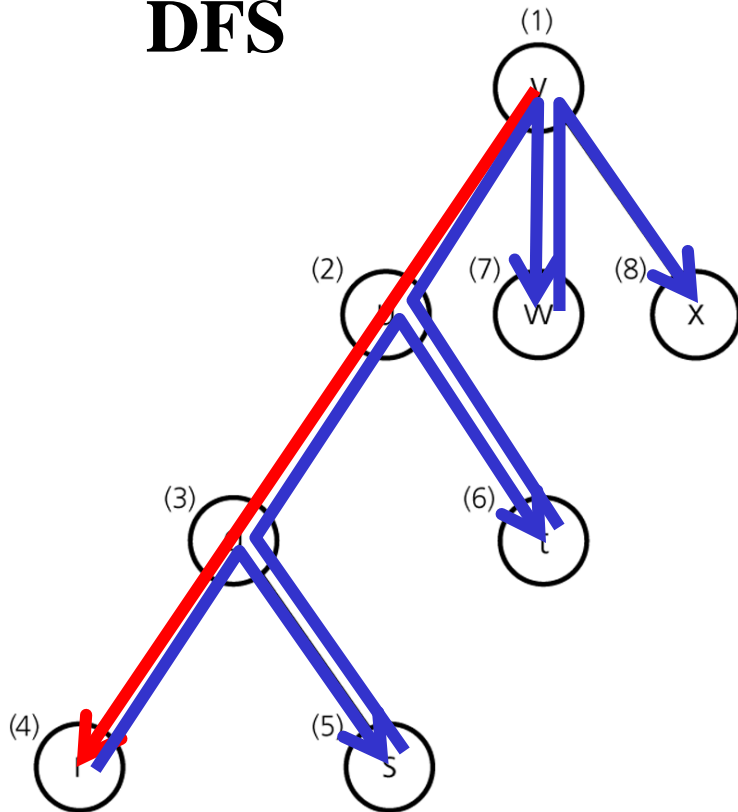
}

✓ 수행 시간:  $\Theta(|V|+|E|)$

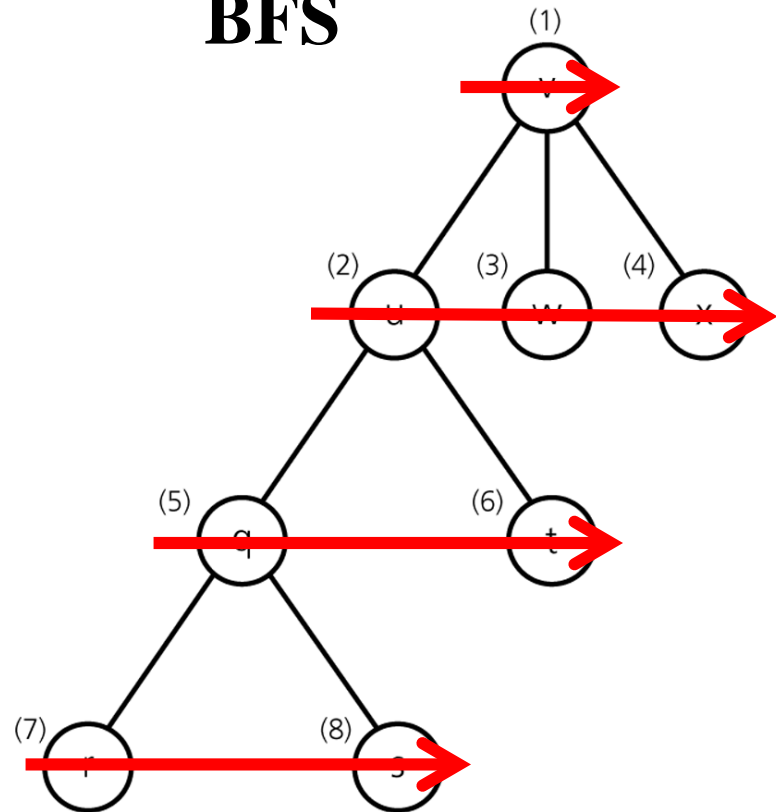


## 동일한 트리를 각각 DFS/BFS로 방문하기

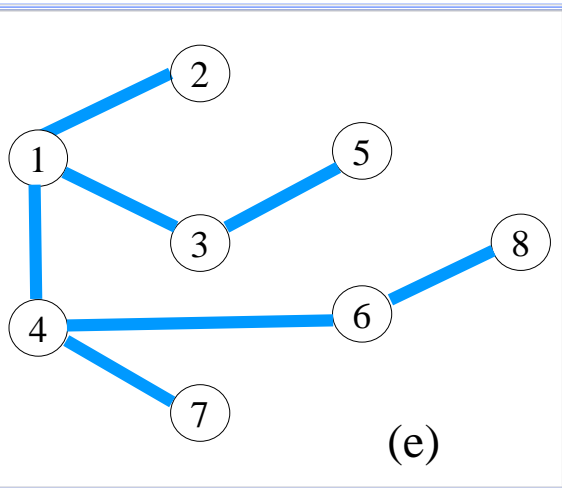
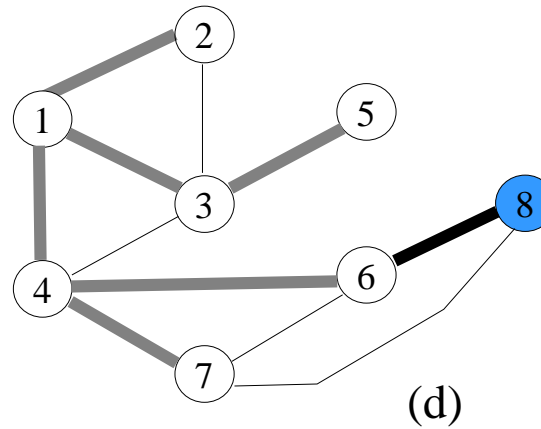
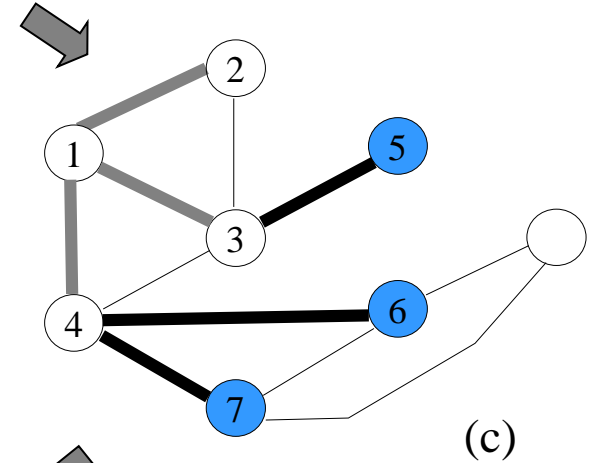
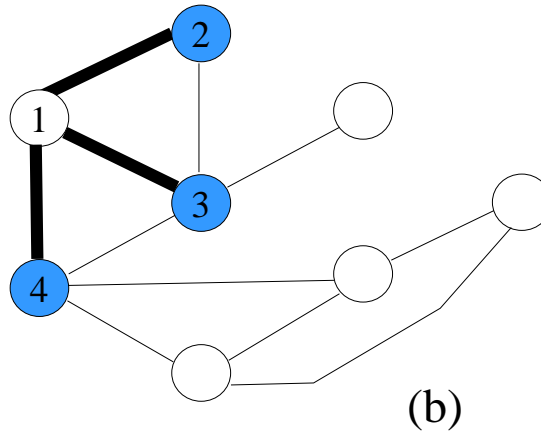
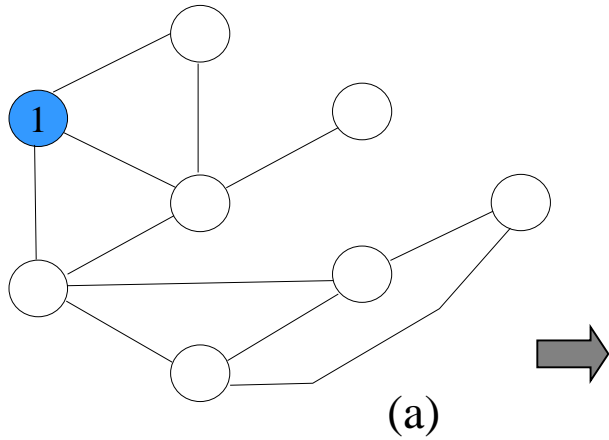
**DFS**



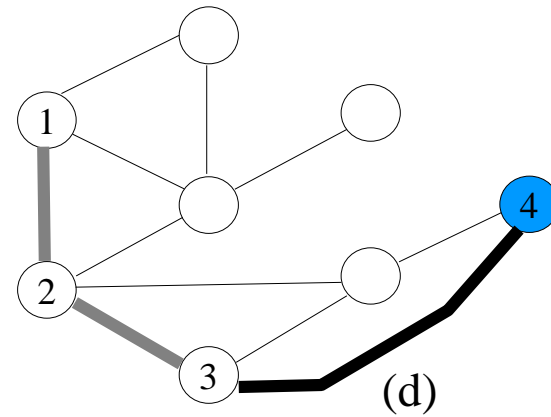
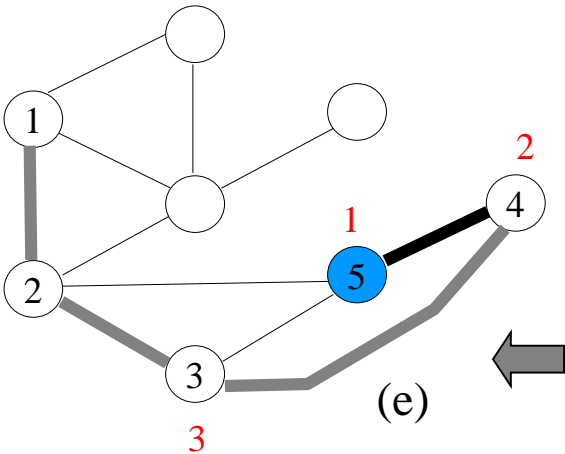
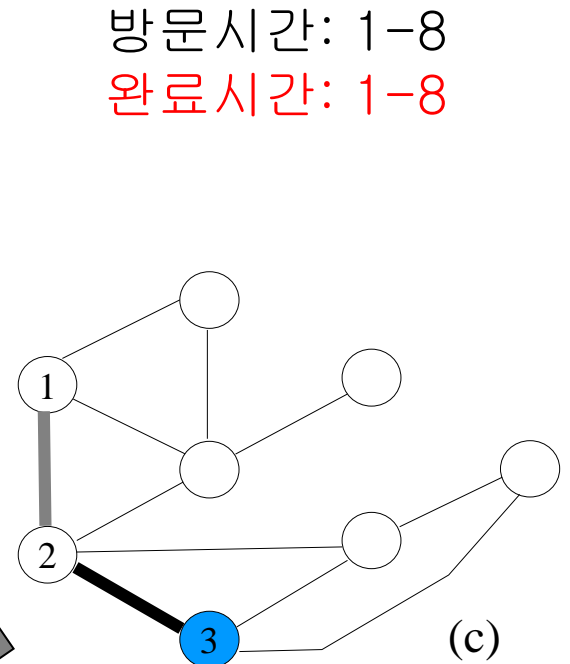
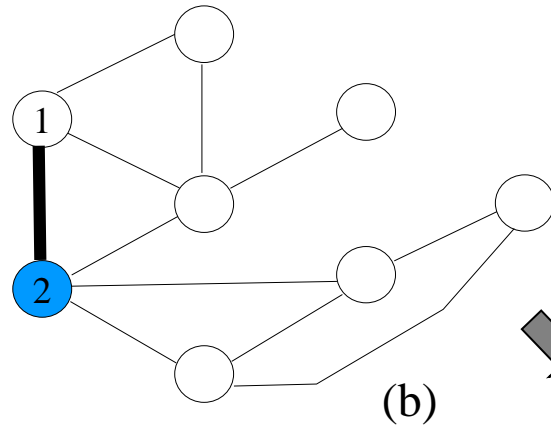
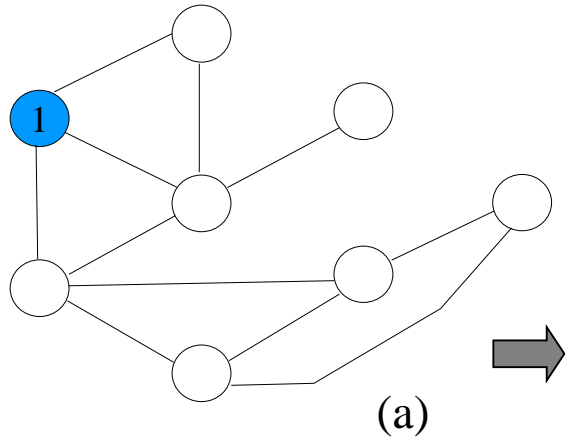
**BFS**



# BFS의 작동 예



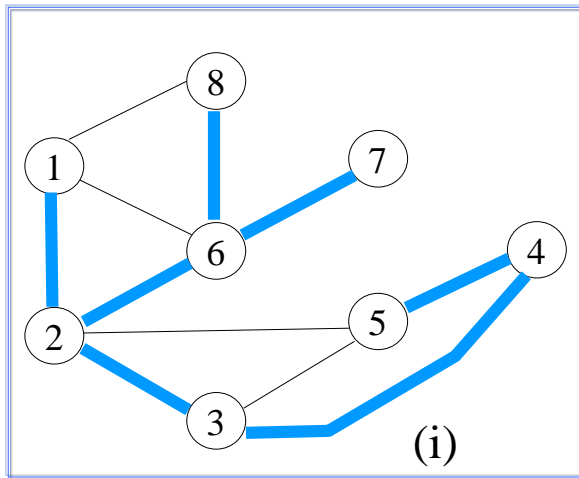
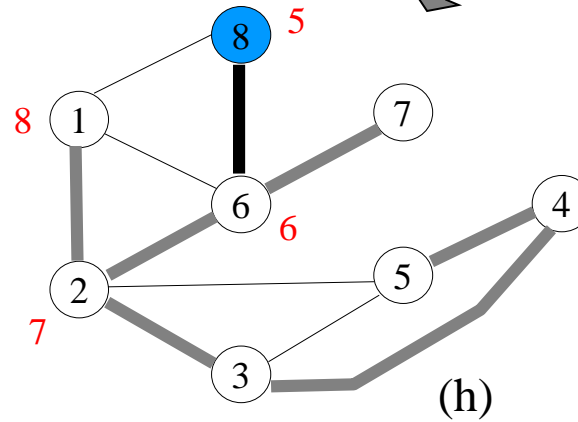
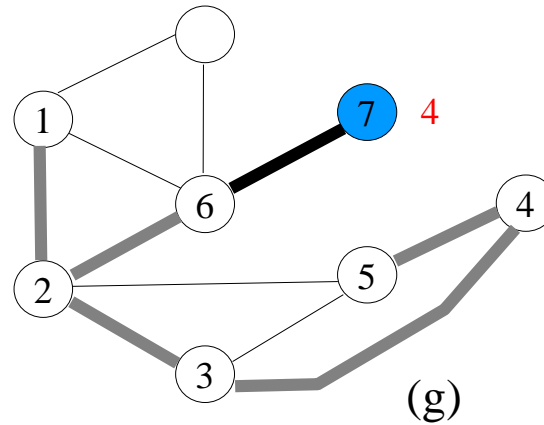
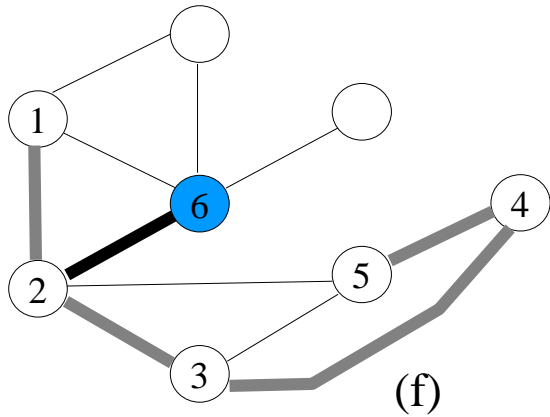
## DFS의 작동 예



방문시간: 1-8

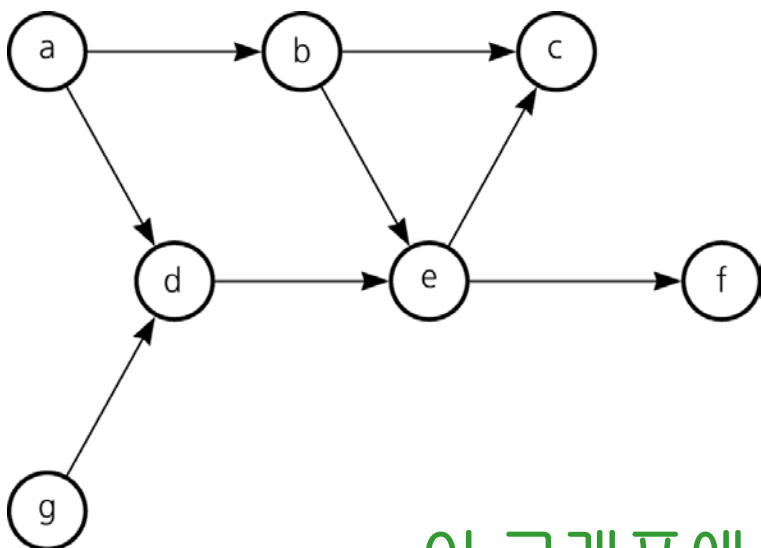
완료시간: 1-8

## DFS의 작동 예 (계속)

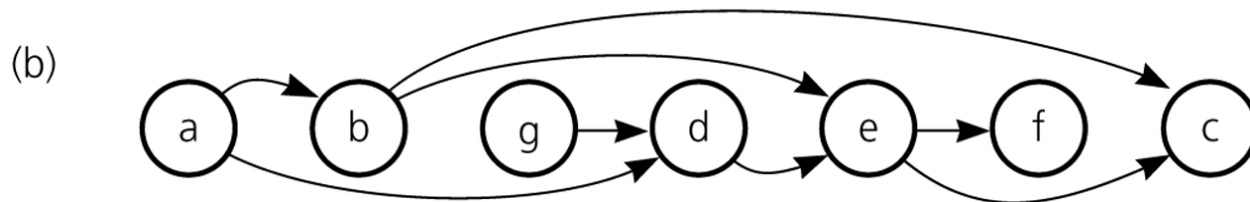
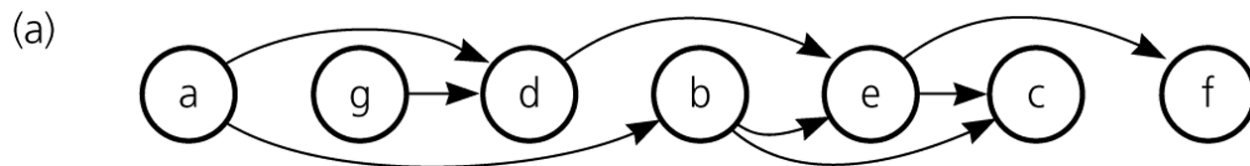


# 위상정렬 Topological sorting

- 조건
  - 사이클이 없는 유향 그래프
- 위상정렬
  - 모든 정점을 일렬로 나열하되
  - 정점  $x$ 에서 정점  $y$ 로 가는 간선이 있으면  $x$ 는 반드시  $y$ 보다 앞에 위치한다
  - 일반적으로 임의의 유향 그래프에 대해 복수의 위상 순서가 존재한다



이 그래프에 대한 위상정렬의 예 2개



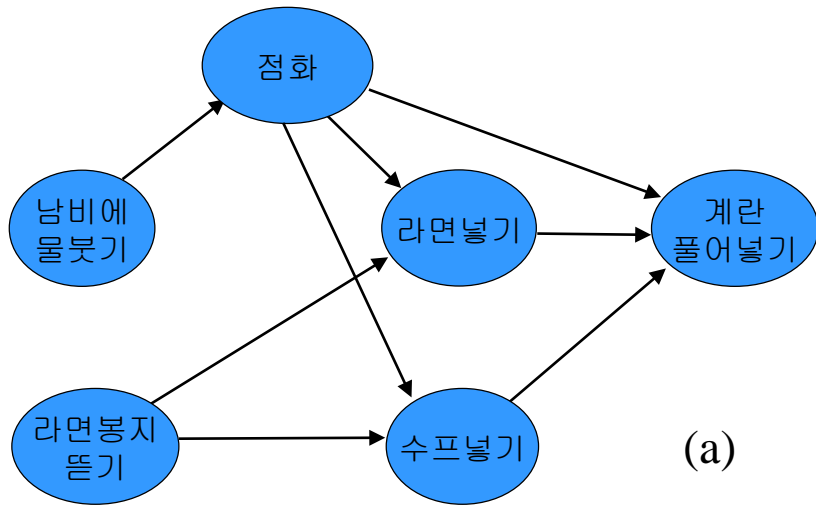
# 위상정렬 알고리즘 1

topologicalSort1( $G, v$ )

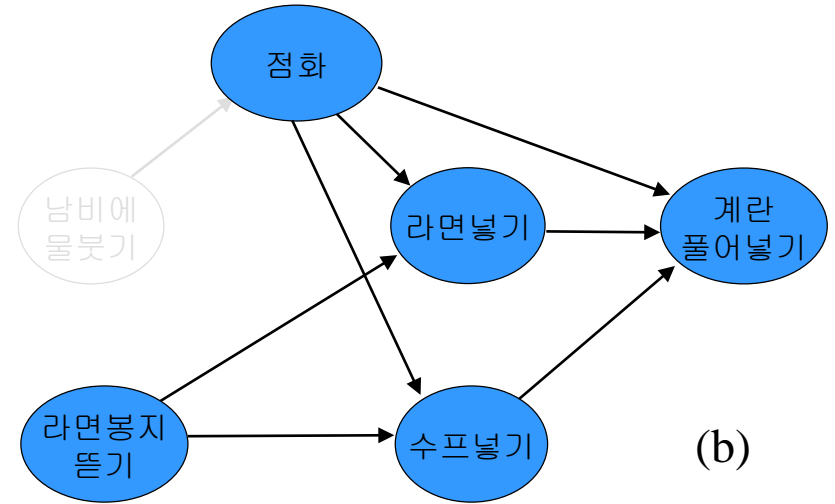
```
{  
  for  $\leftarrow 1$  to  $n$  {  
    진입간선이 없는 정점  $u$ 를 선택한다;  
     $A[i] \leftarrow u$ ;  
    정점  $u$ 와,  $u$ 의 진출간선을 모두 제거한다;  
  }  
  ▷ 이 시점에 배열  $A[1...n]$ 에는 정점들이 위상정렬되어 있다  
}
```

✓수행 시간:  $\Theta(|V|+|E|)$

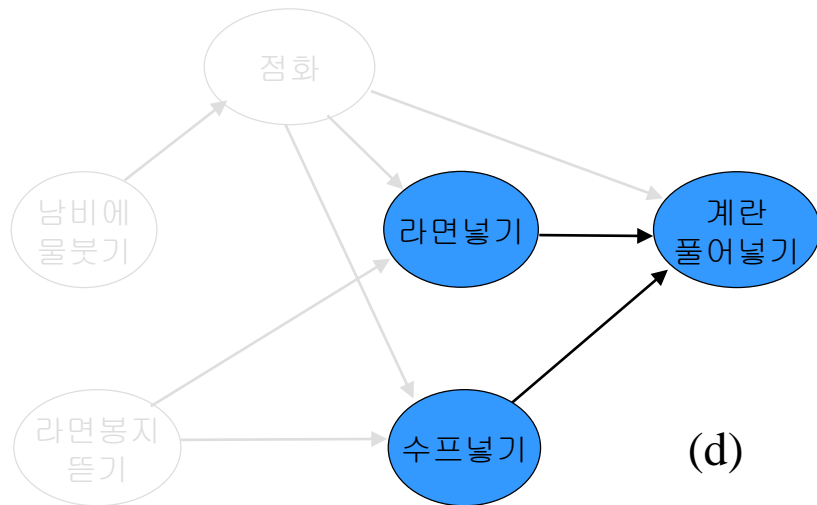
# 위상정렬 알고리즘 1의 작동 예



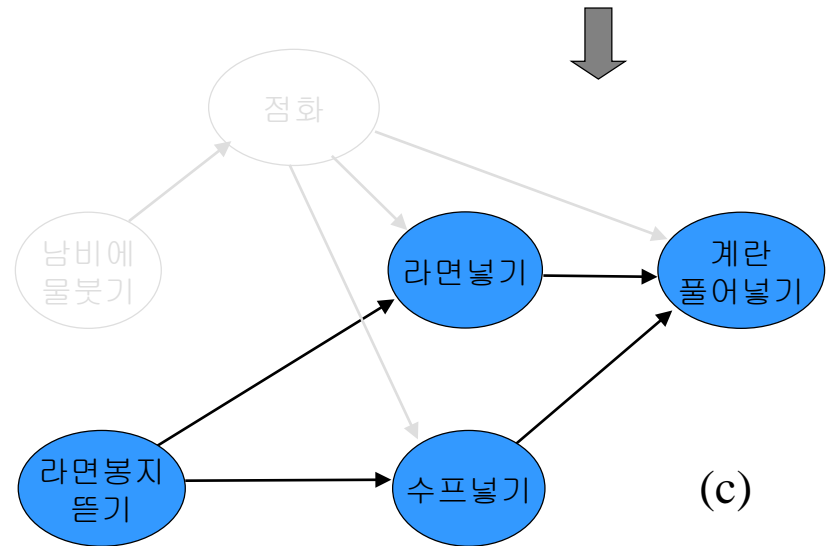
(a)



(b)

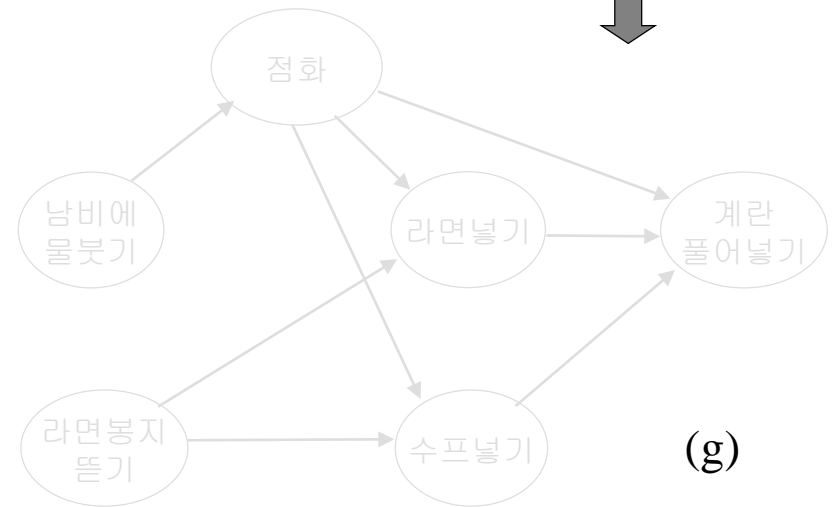
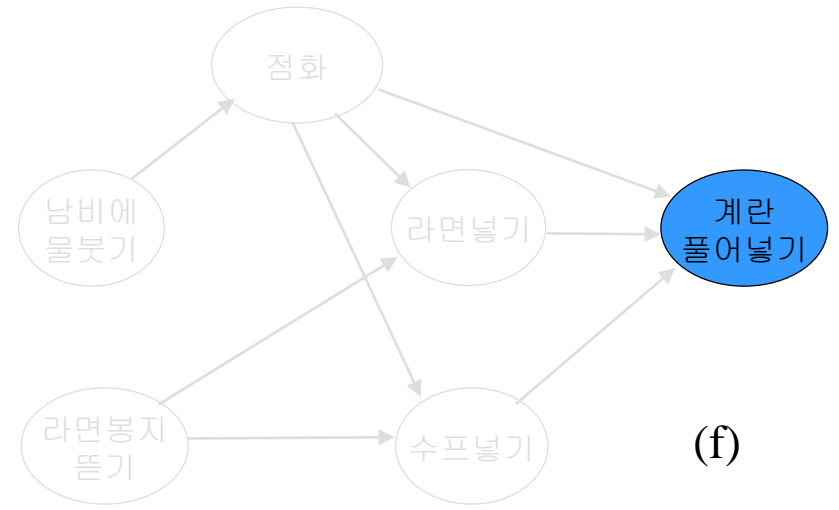
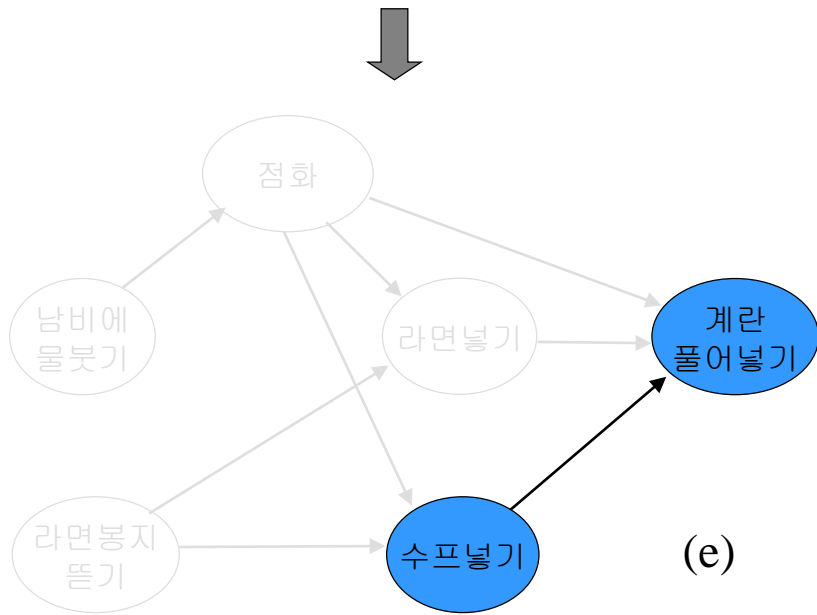


(d)



(c)





## 위상정렬 알고리즘 2

topologicalSort2( $G$ )

{

**for each**  $v \in V$

$\text{visited}[v] \leftarrow \text{NO};$

**for each**  $v \in V$  ▷ 정점의 순서는 무관

**if** ( $\text{visited}[v] = \text{NO}$ ) **then** DFS-TS( $v$ );

}

DFS-TS( $v$ )

{

$\text{visited}[v] \leftarrow \text{YES};$

**for each**  $x \in L(v)$  ▷  $L(v)$ :  $v$ 의 인접 리스트

**if** ( $\text{visited}[x] = \text{NO}$ ) **then** DFS-TS( $x$ );

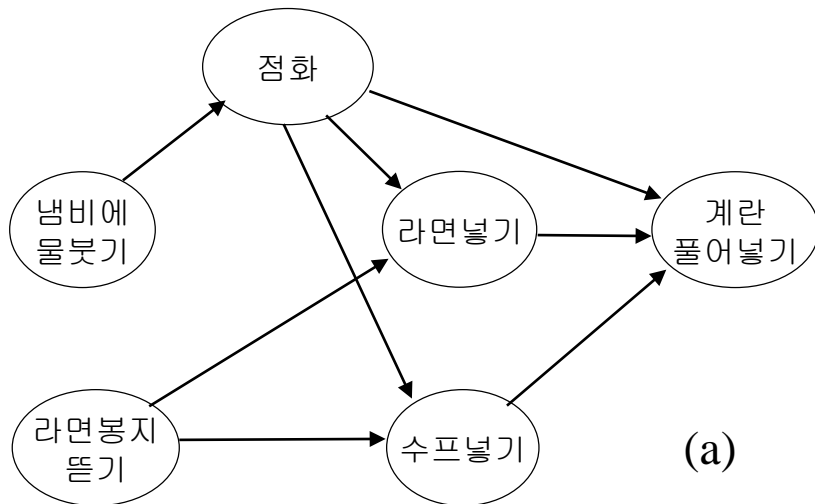
  연결 리스트  $R$ 의 맨 앞에 정점  $v$ 를 삽입한다;

}

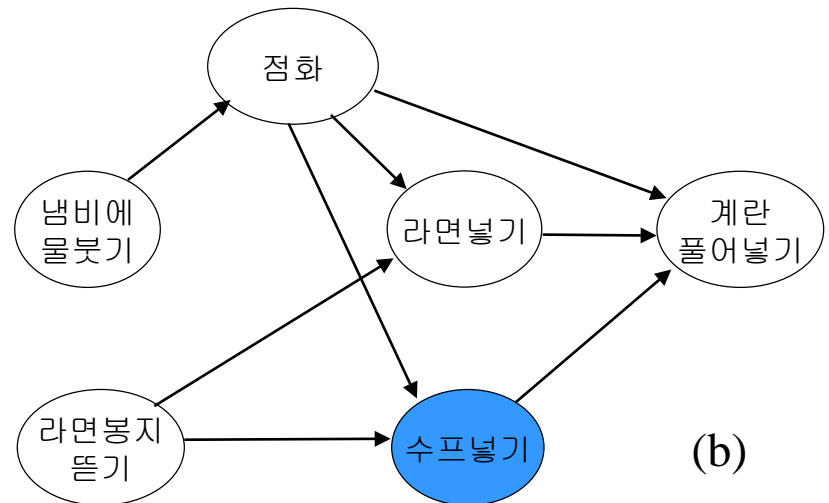
✓수행 시간:  $\Theta(|V|+|E|)$

✓알고리즘이 끝나고 나면 연결 리스트  $R$ 에는 정점들이 위상정렬된 순서로 매달려 있다.

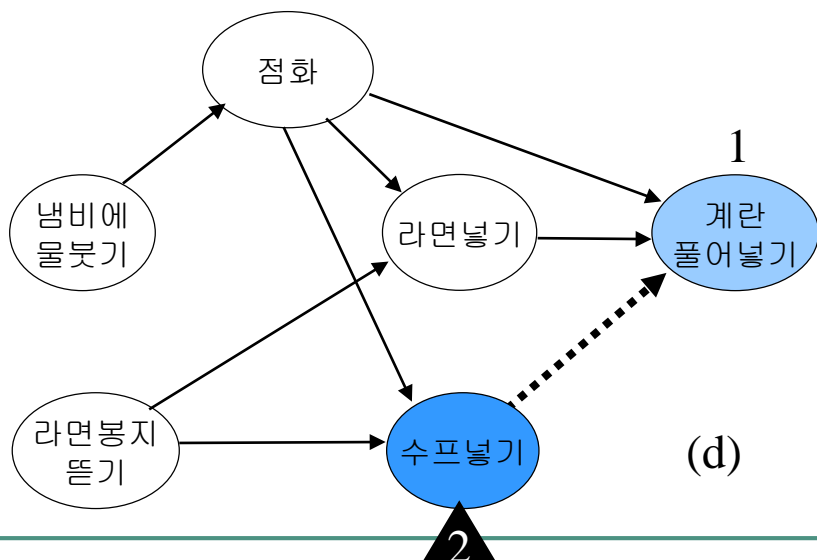
## 위상정렬 알고리즘 2의 작동 예



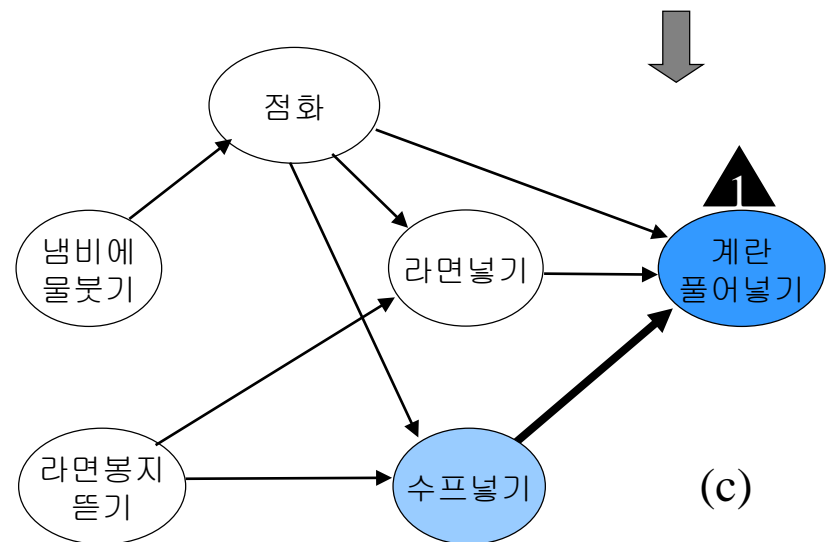
(a)



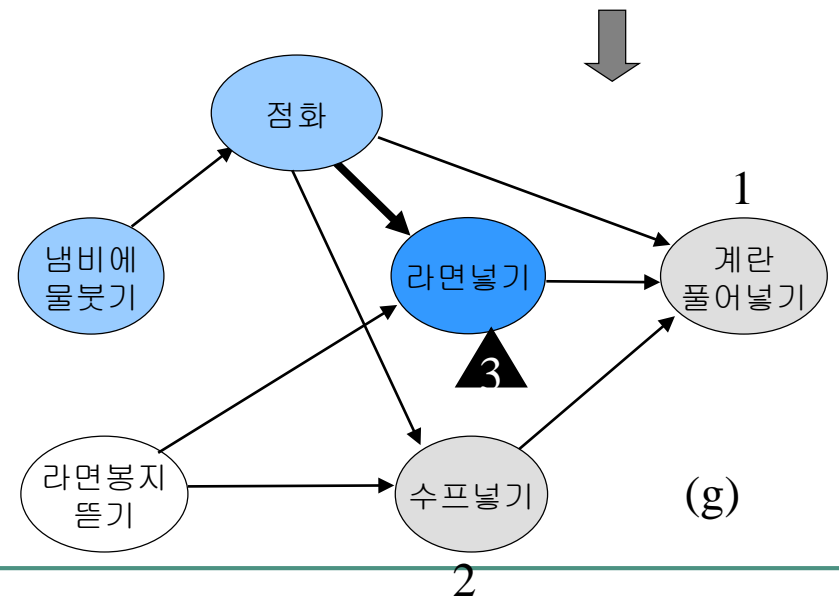
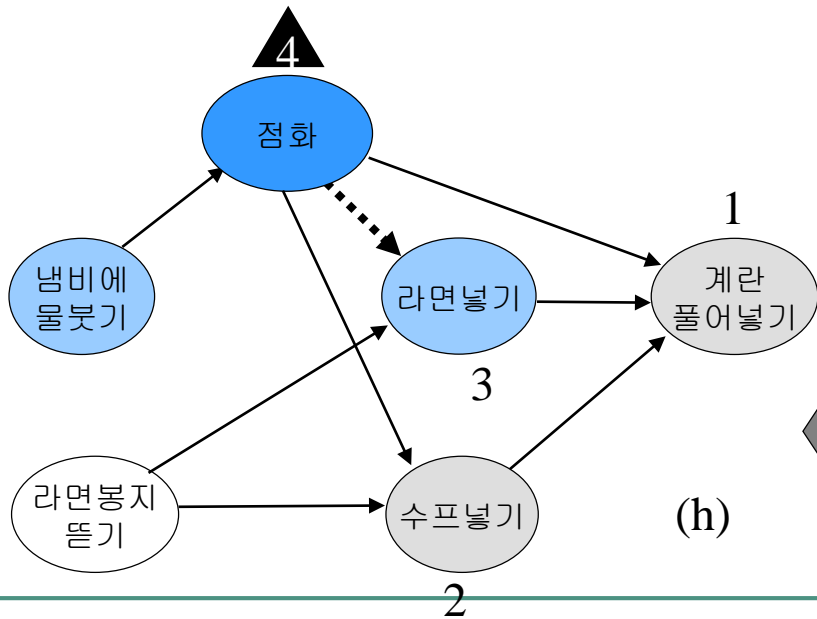
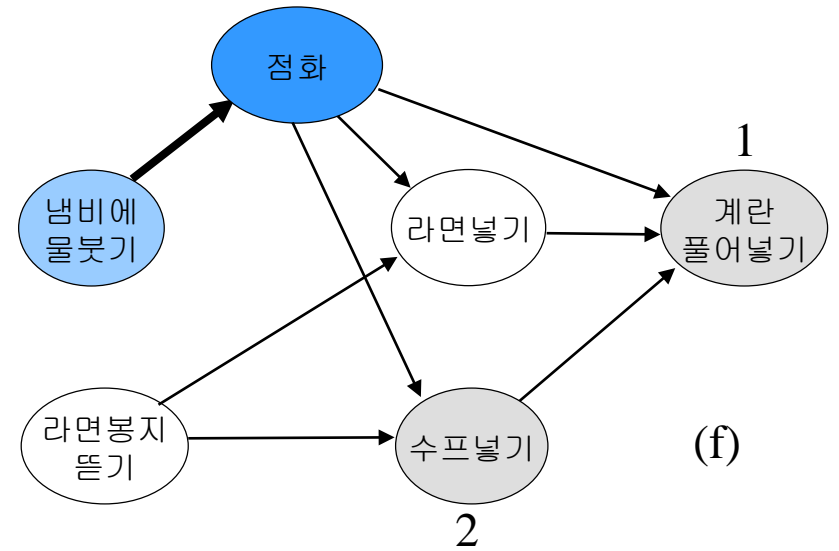
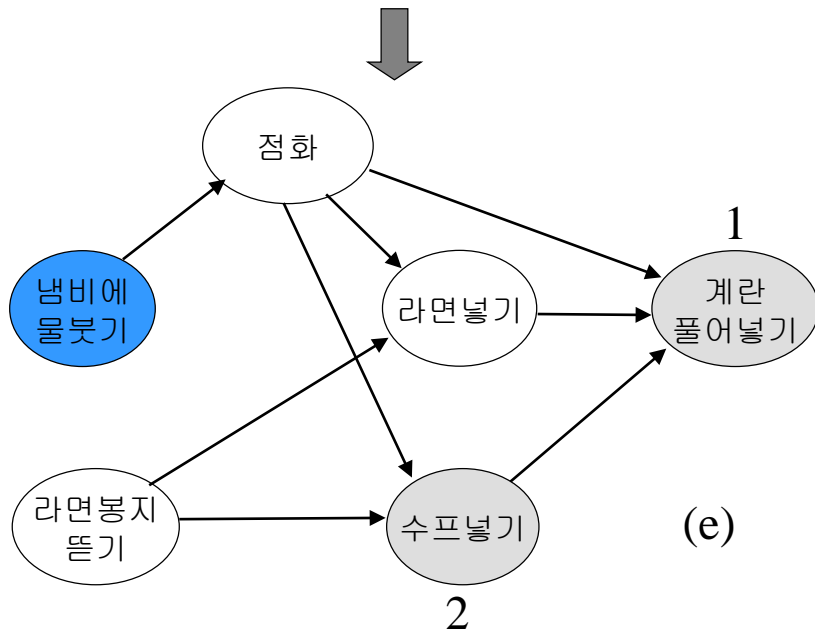
(b)

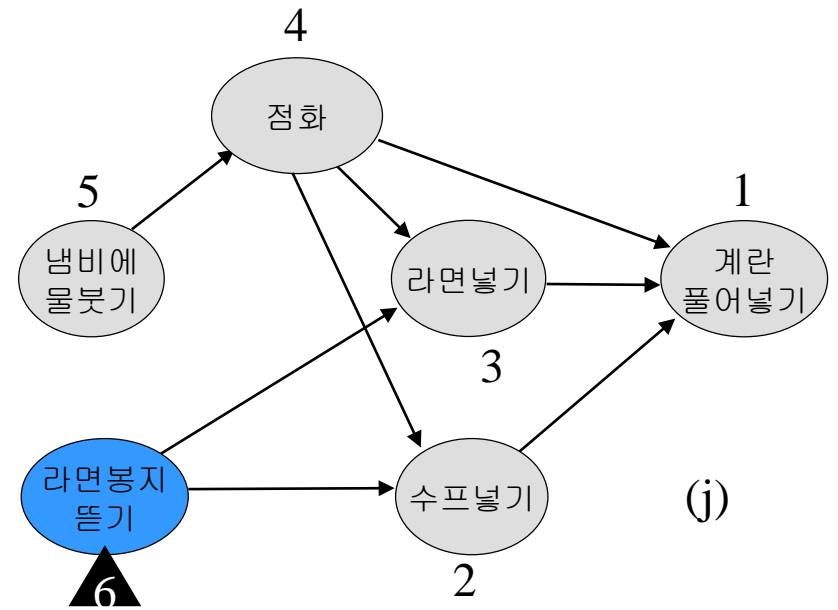
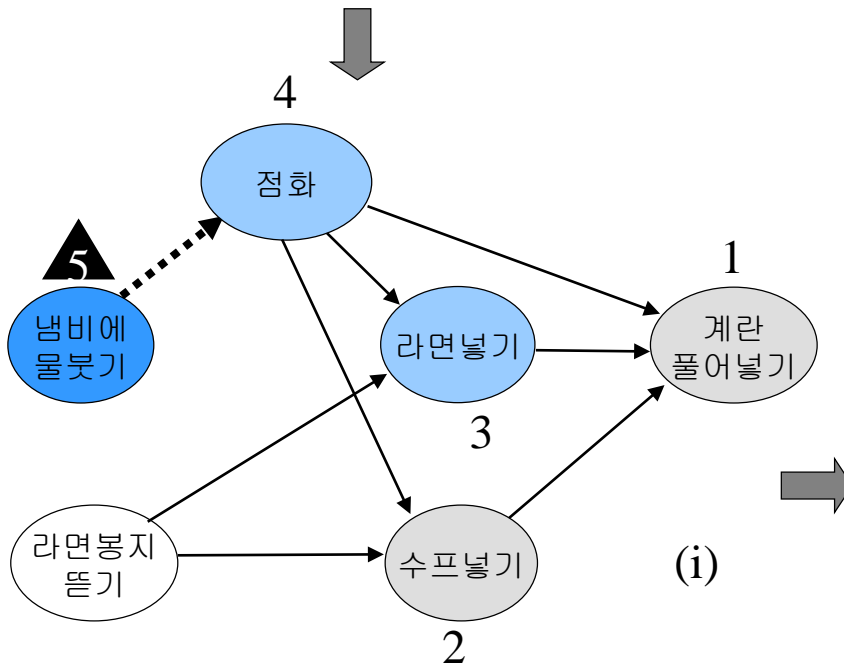


(d)



(c)





# 최단경로 Shortest Paths

- 조건
  - 간선 가중치가 있는 유향 그래프
  - 무향 그래프는 각 간선에 대해 양쪽으로 유향 간선이 있는 유향 그래프로 생각할 수 있다
    - 즉, 무향 간선  $(u, v)$ 는 유향 간선  $(u, v)$ 와  $(v, u)$ 를 의미한다고 가정하면 된다
- 두 정점 사이의 최단경로
  - 두 정점 사이의 경로들 중 간선의 가중치 합이 최소인 경로
  - 간선 가중치의 합이 음인 싸이클이 있으면 문제가 정의되지 않는다

- 단일 시작점 최단경로
  - 단일 시작점으로부터 각 정점에 이르는 최단경로를 구한다
    - 다익스트라 알고리즘
      - 음의 가중치를 허용하지 않는 최단경로
    - 벨만-포드 알고리즘
      - 음의 가중치를 허용하는 최단경로
    - 사이클이 없는 그래프의 최단경로
- 모든 쌍 최단경로
  - 모든 정점 쌍 사이의 최단경로를 모두 구한다
    - 플로이드-워셜 알고리즘

# 다익스트라 Dijkstra 알고리즘

Dijkstra( $G, r$ )

▷  $G=(V, E)$ : 주어진 그래프

▷  $r$ : 시작으로 삼을 정점

{

$S \leftarrow \Phi$ ;

▷  $S$ : 정점 집합

**for each**  $u \in V$

$d[u] \leftarrow \infty$ ;

$d[r] \leftarrow 0$ ;

**while** ( $S \neq V$ ) {

▷  $n$ 회 순환된다

$u \leftarrow \text{extractMin}(V-S, d)$ ;

$S \leftarrow S \cup \{u\}$ ;

**for each**  $v \in L(u)$

▷  $L(u)$ :  $u$ 로부터 연결된 정점들의 집합

**if** ( $v \in V-S$  **and**  $d[u] + w[u, v] < d[v]$ ) **then** {

$d[v] \leftarrow d[u] + w[u, v]$ ;

$\text{prev}[v] \leftarrow u$ ;

}

}

이완(relaxation)

$\text{extractMin}(Q, d[])$

{

집합  $Q$ 에서  $d$ 값이 가장 작은 정점  $u$ 를 리턴한다;

}

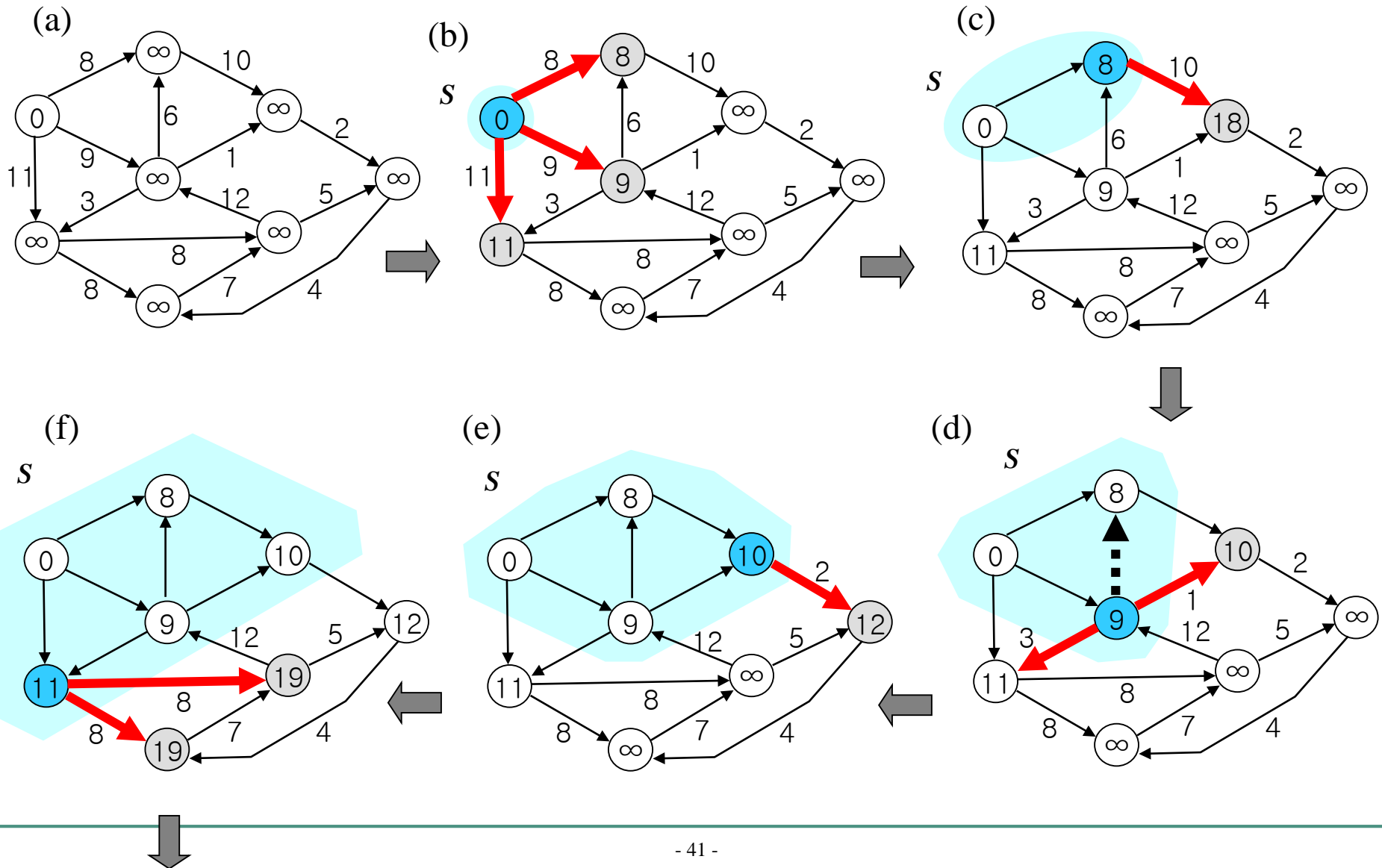
모든 간선의 가중치는 음이 아니어야 함

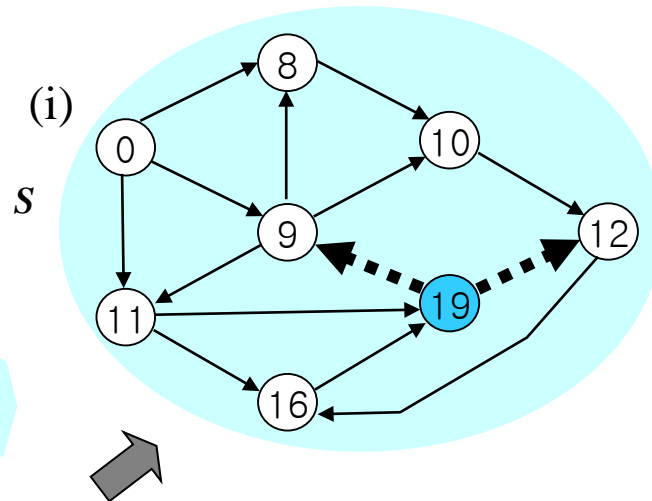
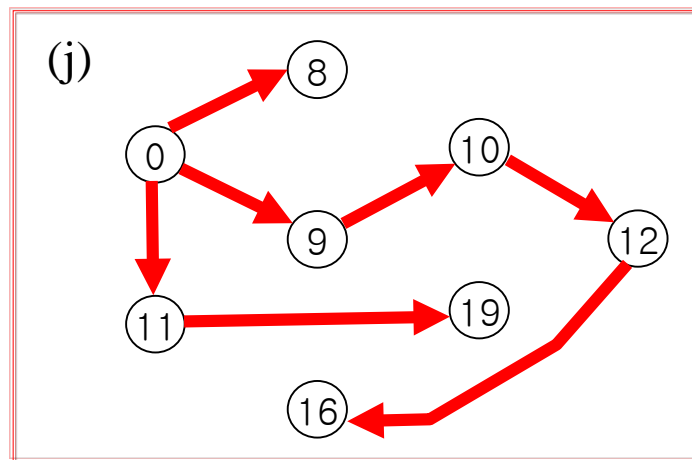
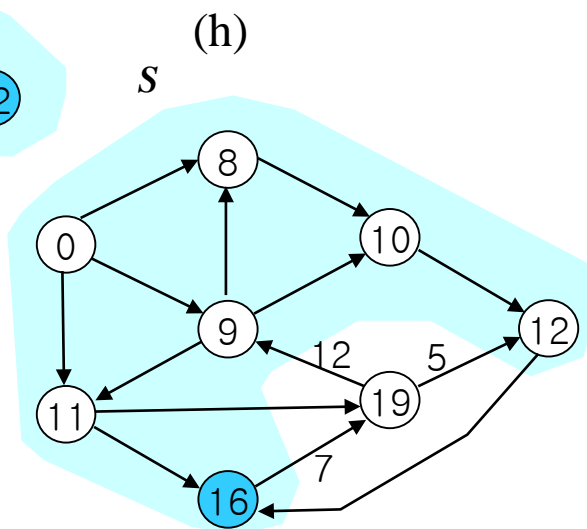
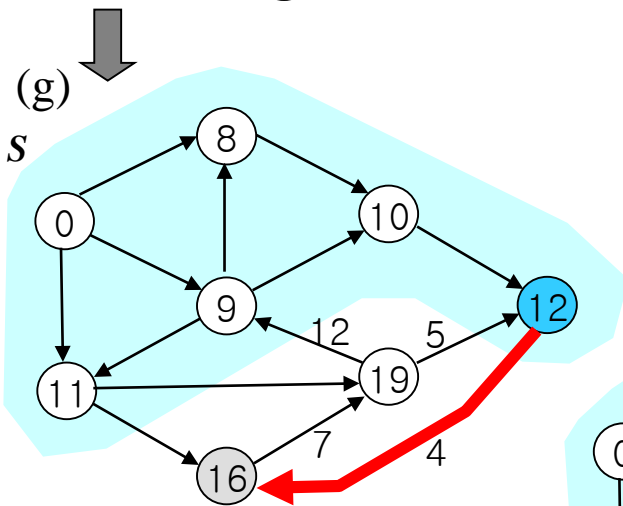
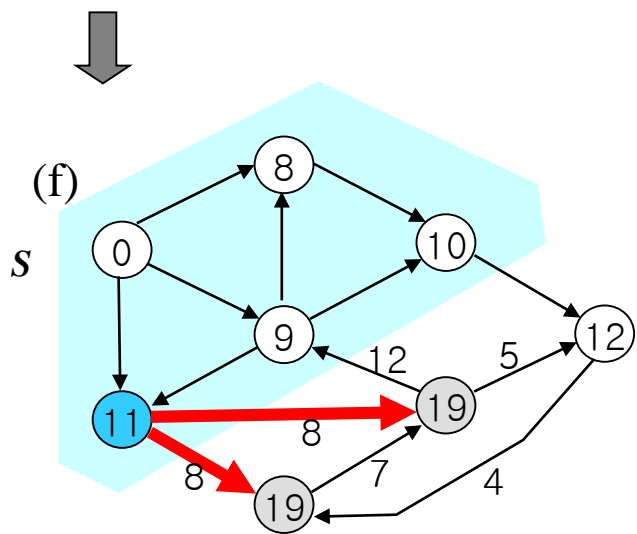
✓ 수행 시간:  $O(|E|\log|V|)$

↖  
힙 이용



# 다익스트라 알고리즘의 작동 예





# 벨만-포드 Bellman-Ford 알고리즘

음의 가중치를 허용한다

BellmanFord( $G, r$ )

```
{  
  for each  $u \in V$   
     $d[u] \leftarrow \infty$ ;  
   $d[r] \leftarrow 0$ ;  
  for  $i \leftarrow 1$  to  $|V|-1$   
    for each  $(u, v) \in E$   
      if  $(d[u] + w[u, v] < d[v])$  then {  
         $d[v] \leftarrow d[u] + w[u, v]$ ;  
         $prev[v] \leftarrow u$ ;  
      }  
  ▷ 음의 사이클 존재 여부 확인  
  for each  $(u, v) \in E$   
    if  $(d[u] + w[u, v] < d[v])$  output “해없음”;  
}
```

이완(relaxation)

✓ 수행 시간:  $\Theta(|E||V|)$

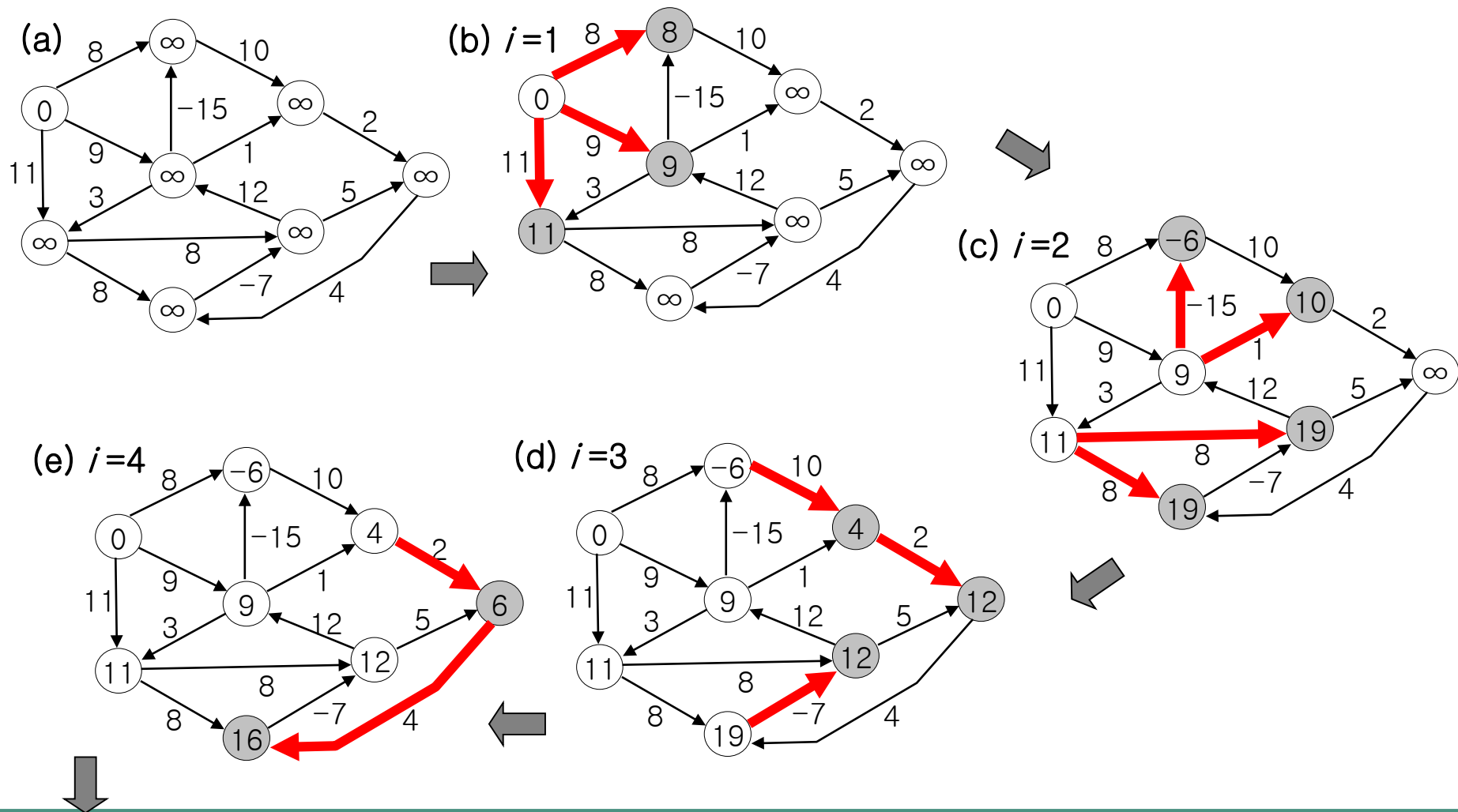
## 동적 프로그래밍으로 본 벨만-포드 알고리즘

- $d_t^k$ : 중간에 최대  $k$  개의 간선을 거쳐  
정점  $r$ 로부터 정점  $t$ 에 이르는 최단거리
- 목표:  $d_t^{n-1}$

✓ 재귀적 관계

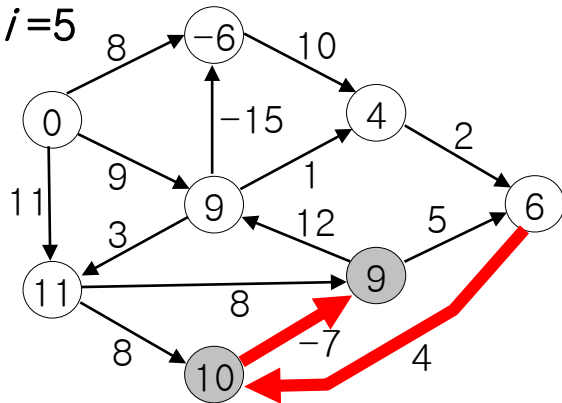
$$\left\{ \begin{array}{l} d_v^k = \min_{\text{for 모든 간선 } (u, v)} \{d_u^{k-1} + w_{uv}\}, \quad k > 0 \\ d_r^0 = 0 \\ d_t^0 = \infty, \quad t \neq r \end{array} \right.$$

# 벨만-포드 알고리즘의 작동 예

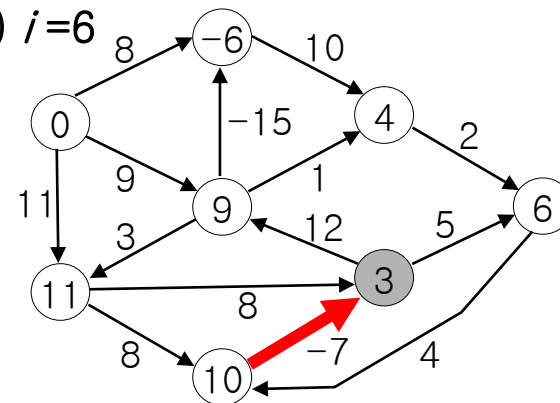




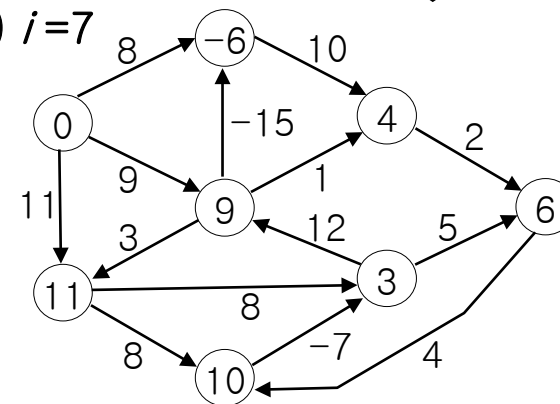
(f)  $i=5$



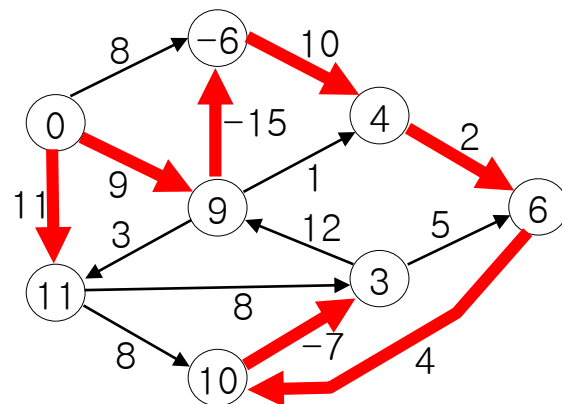
(g)  $i=6$



(h)  $i=7$



(i)

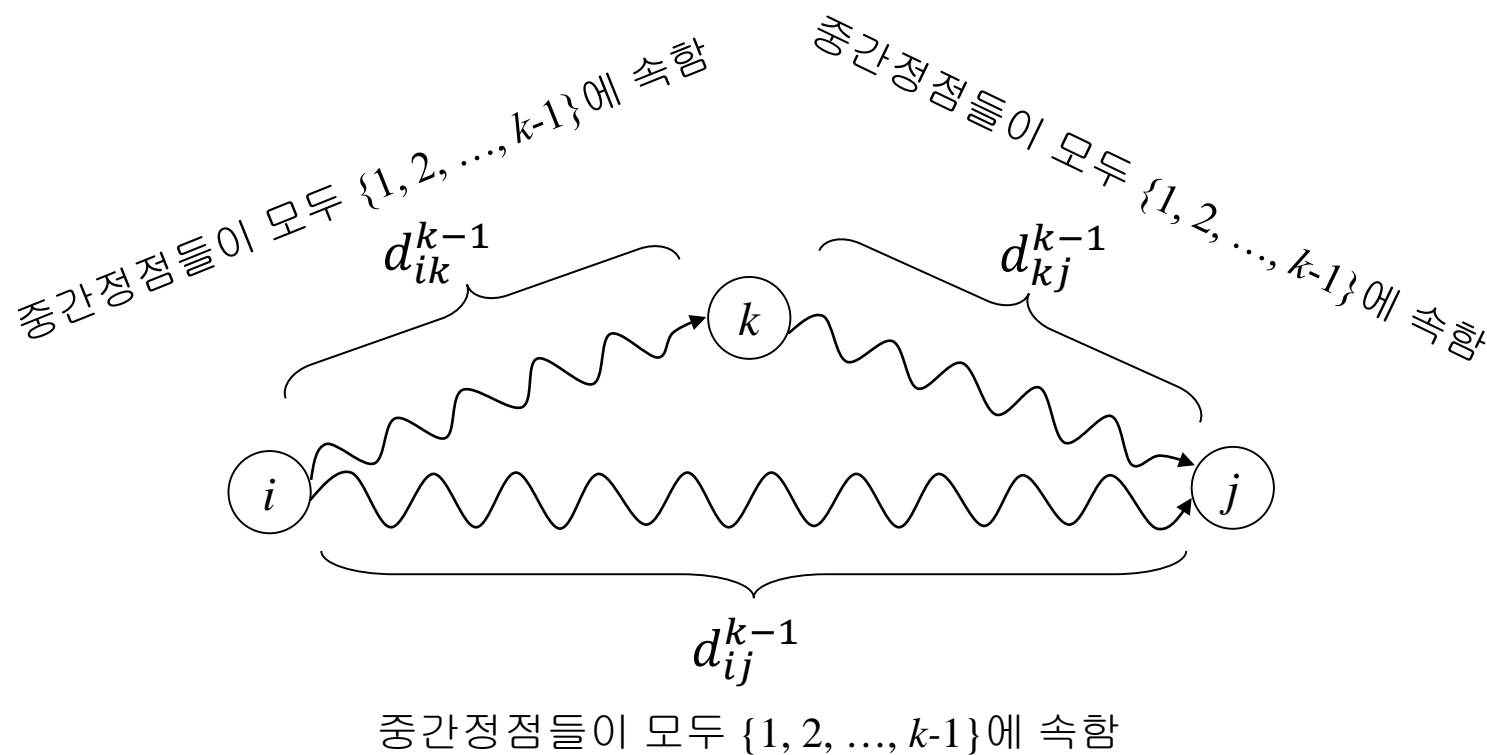


# 플로이드-워샬 Floyd-Warshall 알고리즘

- 모든 정점들간의 상호 최단거리 구하기
- 응용 예
  - Road Atlas
  - 네비게이션 시스템
  - 네트워크 커뮤니케이션

$d_{ij}^k$ : vertex set  $\{v_1, v_2, \dots, v_k\}$ 에 속하는 것들만 거쳐  
 $v_i$ 에서  $v_j$ 에 이르는 최단경로 길이

$$d_{ij}^k = \begin{cases} w_{ij}, & k = 0 \\ \min \{d_{ij}^{k-1}, d_{ik}^{k-1} + d_{kj}^{k-1}\}, & k \geq 1 \end{cases}$$





# 플로이드-워샬 알고리즘

FloydWarshall( $G$ )

```
{  
    for  $i \leftarrow 1$  to  $n$   
        for  $j \leftarrow 1$  to  $n$   
             $d^0_{ij} \leftarrow w_{ij}$ ;  
    for  $k \leftarrow 1$  to  $n$                                 ▷ 중간정점 집합  $\{1, 2, \dots, k\}$   
        for  $i \leftarrow 1$  to  $n$                                 ▷  $i$ : 시작 정점  
            for  $j \leftarrow 1$  to  $n$                             ▷  $j$ : 마지막 정점  
                 $d^k_{ij} \leftarrow \min \{d^{k-1}_{ij}, d^{k-1}_{ik} + d^{k-1}_{kj}\};$   
}
```

✓수행시간:  $\Theta(|V|^3)$

✓문제의 총 수  $\Theta(|V|^3)$ , 각 문제의 계산에  $\Theta(1)$

# 싸이클이 없는 그래프의 최단경로

- 싸이클이 없는 유향 그래프를 DAG라 한다
  - DAG: Directed Acyclic Graph
- DAG에서의 최단경로는 선형시간에 간단히 구할 수 있다

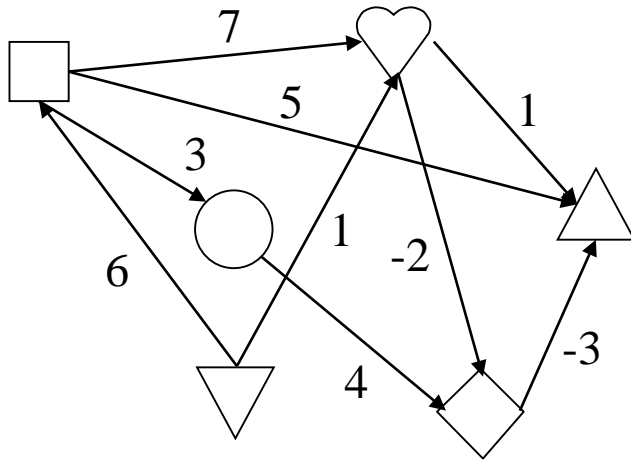
DAG-ShortestPath( $G, r$ )

```
{  
  for each  $u \in V$   
     $d_u \leftarrow \infty$ ;  
   $d_r \leftarrow 0$ ;  
   $G$ 의 정점들을 위상정렬한다;  
  for each  $u \in V$  (위상정렬 순서로)  
    for each  $v \in L(u) \triangleright L(u)$  : 정점  $u$ 로부터 연결된 정점들의 집합  
      if ( $d_u + w_{u,v} < d_v$ ) then  $d_v \leftarrow d_u + w_{u,v}$  ;  
}
```

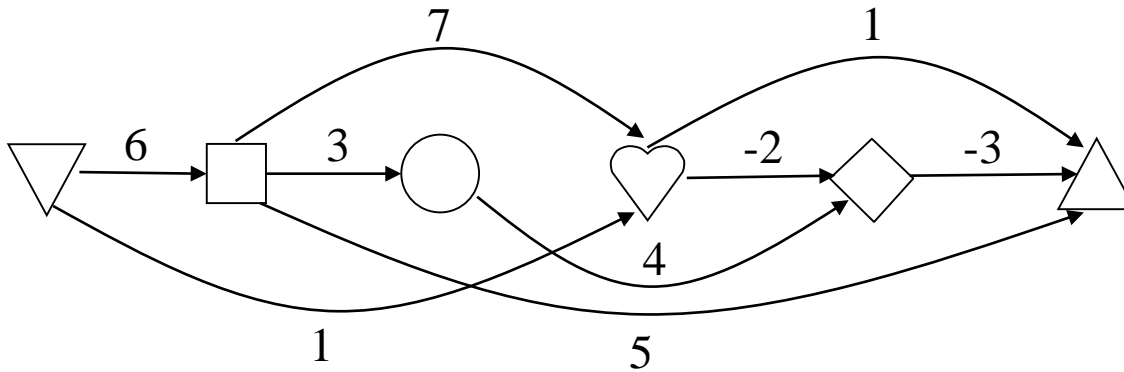
✓수행시간:  $\Theta(|V|+|E|)$

# DAG-ShortestPath의 작동 예

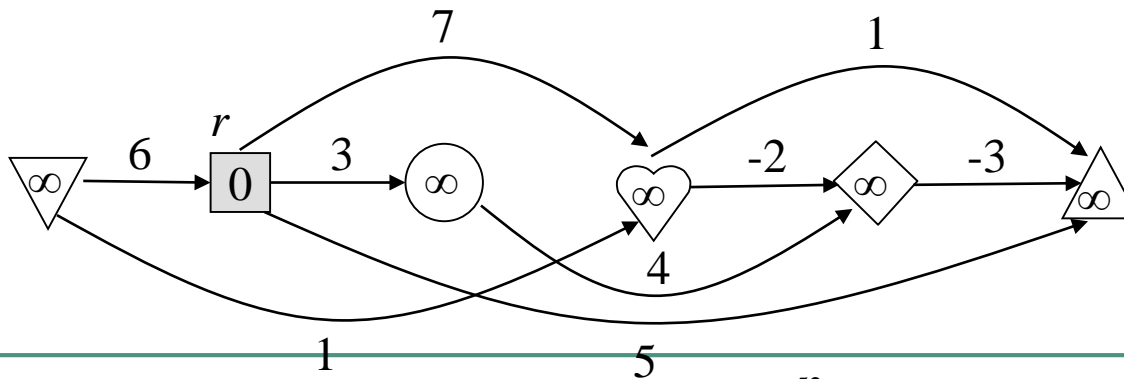
(a)

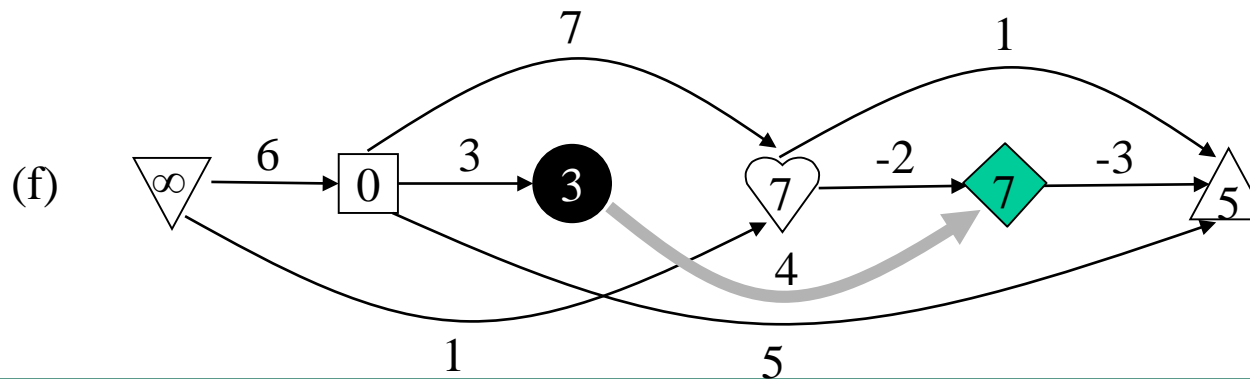
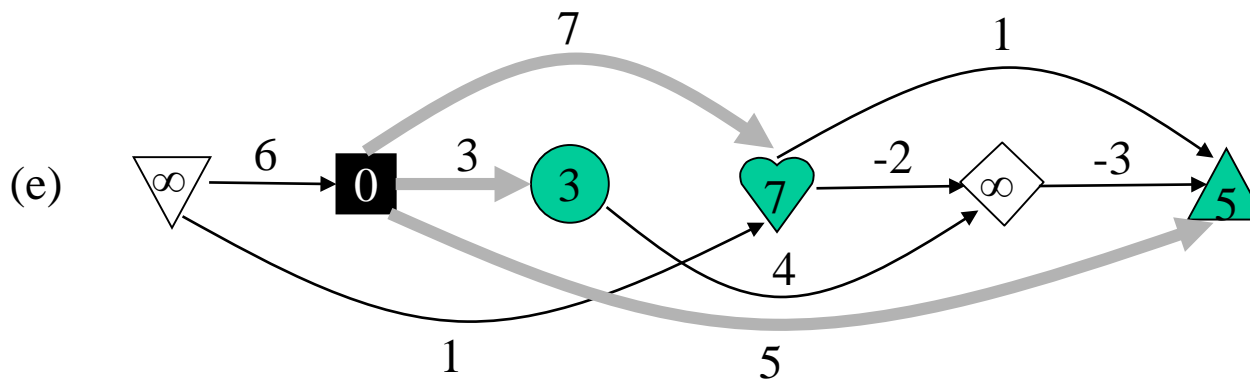
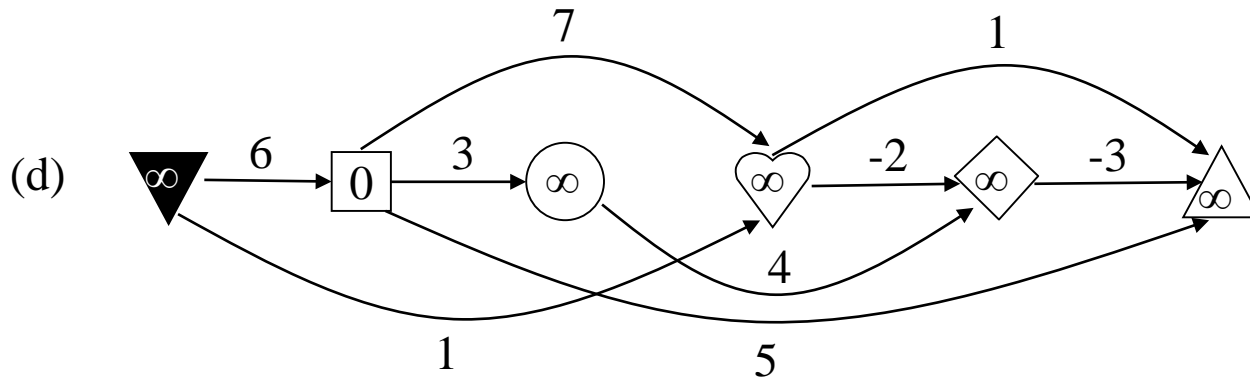


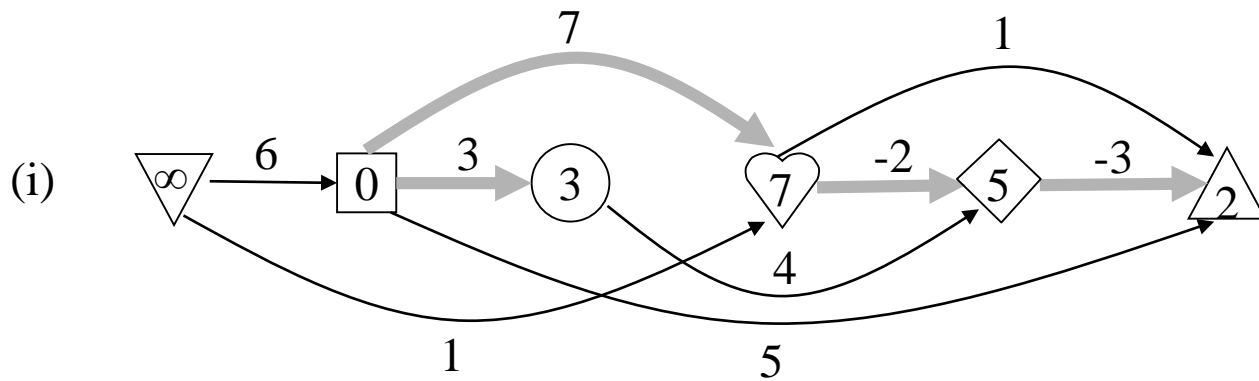
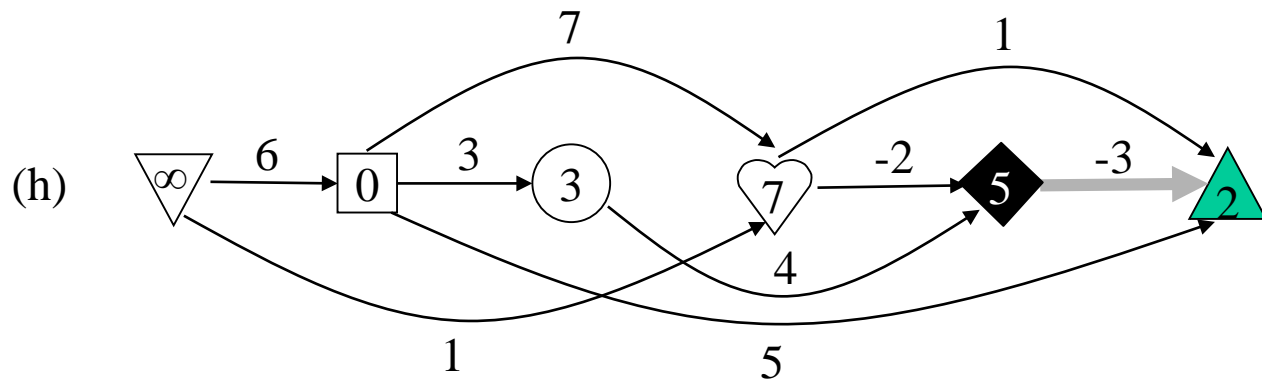
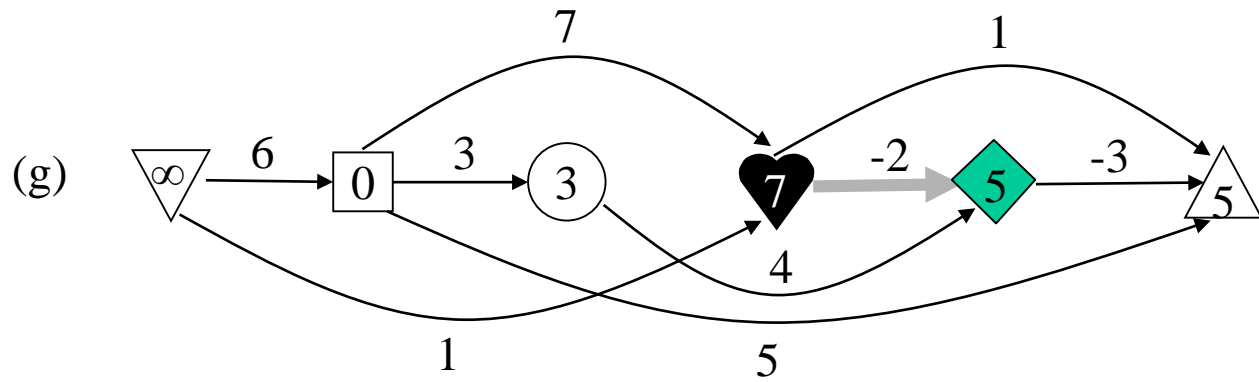
(b)



(c)







# 강연결요소 구하기

- 강하게 연결됨
  - 유허 그래프의 모든 정점쌍에 대해서 양방향으로 경로가 존재하면 강하게 연결되었다고 한다
  - 강하게 연결된 부분 그래프를 강연결요소 Strongly connected component라 한다
- 임의의 그래프에서 강연결요소들을 찾는 알고리즘을 공부한다

# 강연결요소 구하기 알고리즘

stronglyConnectedComponent( $G$ )

{

- 1 그래프  $G$ 에 대해 DFS를 수행하여 각 정점  $v$ 의 완료시간  $f[v]$ 를 계산한다.
- 2  $G$ 의 모든 간선들의 방향을 뒤집어  $G^R$ 을 만든다.
- 3 DFS( $G^R$ )를 수행하되 [알고리즘 10-2]의 ❶행에서 시작점을 택할 때 1에서 구한  $f[v]$ 가 가장 큰 정점으로 잡는다.
- 4 앞의 3에서 만들어진 분리된 트리들 각각을 강연결요소로 리턴한다.

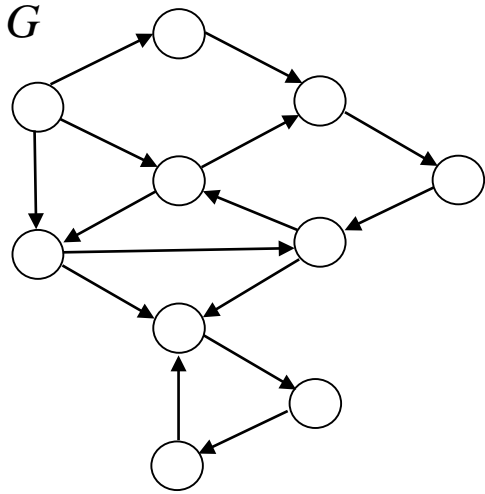
}

✓수행 시간:  $\Theta(|V|+|E|)$

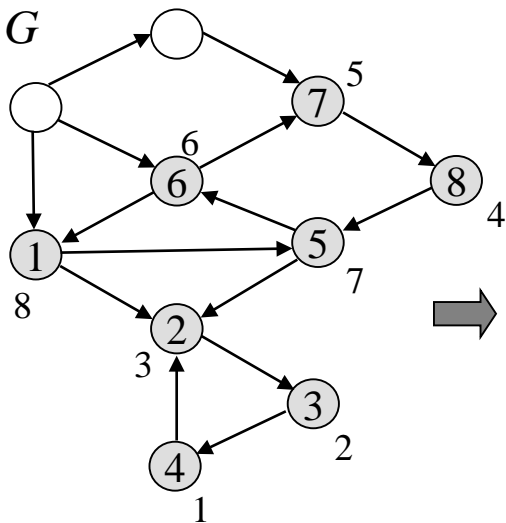


## stronglyConnectedComponent의 작동 예

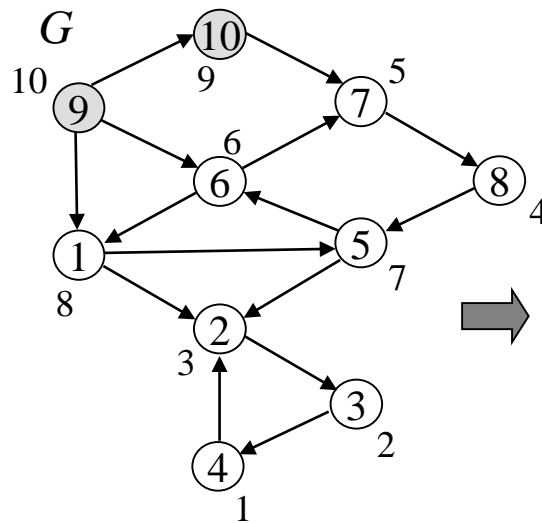
(a)



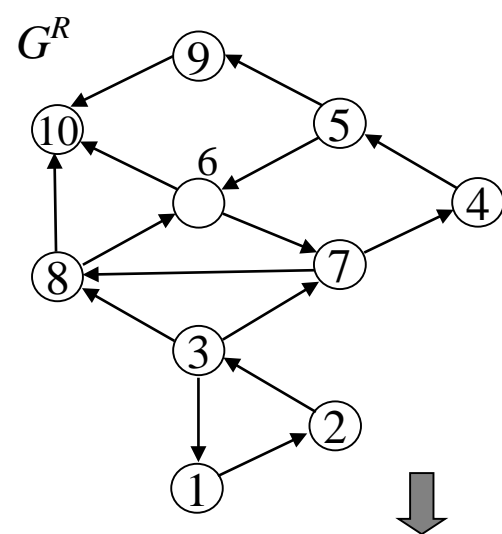
(b)

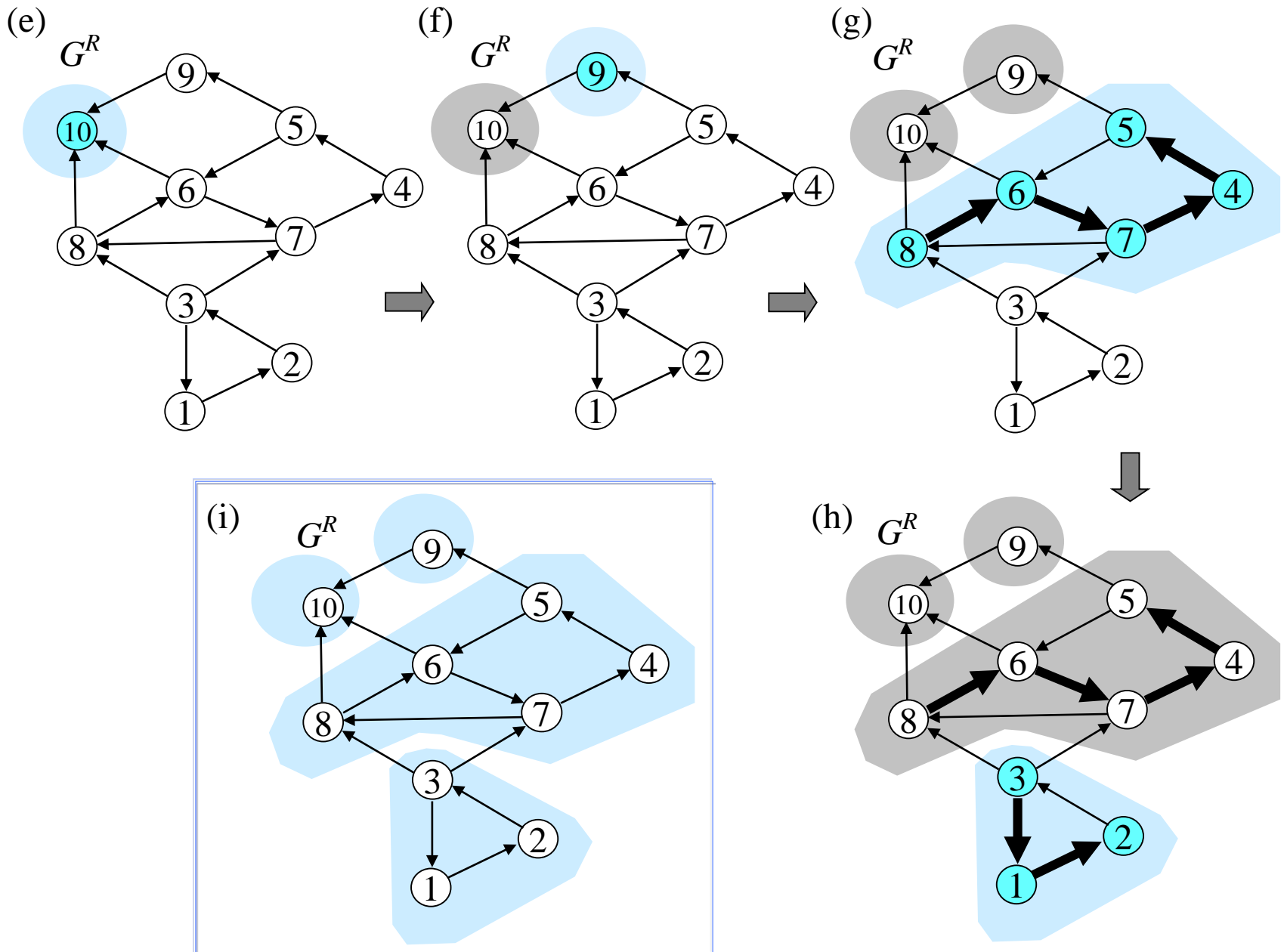


(c)



(d)







**Thank you**

---