

$$1. \text{ (2). } A = \begin{bmatrix} -2 & 0 & 0 \\ 0 & -3 & 1 \\ 0 & 0 & -3 \end{bmatrix}$$

$$e^{At} = \begin{bmatrix} e^{-2t} & 0 & 0 \\ 0 & e^{-3t} & te^{-3t} \\ 0 & 0 & e^{-3t} \end{bmatrix}$$

$$(4). \quad A = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 4 & 0 \end{bmatrix}$$

$$SI-A = \begin{bmatrix} s & 1 \\ 4 & s \end{bmatrix}$$

$$(SI-A)^{-1} = \frac{1}{s^2+4} \begin{bmatrix} s & -1 \\ 4 & s \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{s}{s^2+4} & -\frac{1}{2} \cdot \frac{2}{s^2+4} \\ 2 \cdot \frac{2}{s^2+4} & \frac{s}{s^2+4} \end{bmatrix}$$

$$e^{At} = L^{-1} \begin{bmatrix} \frac{s}{s^2+4} & -\frac{1}{2} \cdot \frac{2}{s^2+4} \\ 2 \cdot \frac{2}{s^2+4} & \frac{s}{s^2+4} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \cos 2t & -\frac{1}{2} \sin 2t \\ 2 \sin 2t & \cos 2t \end{bmatrix}$$

$$2. \text{ (4). } A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A_1 & 0 \\ 0 & A_2 \end{bmatrix}$$

$$A_1 = I \quad A_2 = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 2 \end{bmatrix}.$$

$$e^{At} = \begin{bmatrix} e^{A_1 t} & 0 \\ 0 & e^{A_2 t} \end{bmatrix}$$

$$e^{A_1 t} = e^t, \quad e^{A_2 t} = L^{-1} [(SI - A_2)^{-1}]$$

$$(SI - A_2)^{-1} = \begin{bmatrix} s-1 & 0 \\ -1 & s-2 \end{bmatrix}^{-1} = \frac{1}{(s-1)(s-2)} \begin{bmatrix} s-2 & 0 \\ 1 & s-1 \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} \frac{1}{s-2} & 0 \\ \frac{1}{s-2} & \frac{1}{s-1} \end{bmatrix}$$

$$e^{A_2 t} = L^{-1} [(SI - A_2)^{-1}] = \begin{bmatrix} e^t & 0 \\ e^{2t} - e^t & e^{2t} \end{bmatrix}$$

$$e^{At} = L^{-1} [(SI - A)^{-1}] = \begin{bmatrix} e^t & 0 & 0 \\ 0 & e^t & 0 \\ 0 & e^{2t} - e^t & e^{2t} \end{bmatrix}$$

$$(2). |\lambda I - A_2| = \begin{bmatrix} \lambda-1 & 0 \\ -1 & \lambda-2 \end{bmatrix} = (\lambda-1)(\lambda-2) = 0$$

对于 $\lambda_1=1$, 有 $\begin{bmatrix} 0 & 0 \\ -1 & 1 \end{bmatrix} P_1 = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} \Rightarrow P_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}$

对于 $\lambda_2=2$, 有 $\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ -1 & 0 \end{bmatrix} P_2 = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} \Rightarrow P_2 = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix}$.

$$P = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} \quad P^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}$$

$$e^{A_2 t} = \begin{bmatrix} e^t & 0 \\ e^{2t}-e^t & e^{2t} \end{bmatrix}$$

$$e^{A_2 t} = \begin{bmatrix} e^t & 0 & 0 \\ 0 & e^{2t} & 0 \\ 0 & e^{2t}-e^t & e^{2t} \end{bmatrix}$$

$$(3). \lambda_{1,2} = 1, \lambda_3 = 2$$

对于 $\lambda_3=2$, 有 $e^{At} = a_0(t) + 2a_1(t) + 4a_2(t)$

对于 $\lambda_{1,2}=1$, 有 $e^{At} = a_0(t) + a_1(t) + a_2(t)$

$$\begin{cases} a_0(t) = e^{2t}-2te^t \\ a_1(t) = 3te^t-2e^{2t}+2et \\ a_2(t) = e^{2t}-e^t-te^t \end{cases}$$

$$e^{At} = a_0(t)I + a_1(t)A + a_2(t)A^2$$

$$= \begin{bmatrix} e^t & 0 & 0 \\ 0 & et & 0 \\ 0 & e^{2t}-et & e^{2t} \end{bmatrix}$$

$$(4). X(t) = e^{A(t-t_0)}X(t_0) = \begin{bmatrix} et & 0 & 0 \\ 0 & et & 0 \\ 0 & e^{2t}-et & e^{2t} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} et \\ 0 \\ e^{2t} \end{bmatrix}.$$

$$3. \quad \mathbf{v}(t) = \phi(t, 0) \times \mathbf{x}(0)$$

$$\begin{bmatrix} e^{2t} \\ -e^{-t} \end{bmatrix} = \phi(t, 0) \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix}, \quad \begin{bmatrix} 2e^{-t} \\ -e^{-t} \end{bmatrix} = \phi(t, 0) \begin{bmatrix} 2 \\ -1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} e^{-2t} & 2e^{-t} \\ e^{-2t} & -e^{-t} \end{bmatrix} = \phi(t, 0) \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ -1 & -1 \end{bmatrix}$$

$$\phi(t, 0) = \begin{bmatrix} e^{-2t} & 2e^{-t} \\ -e^{-2t} & -e^{-t} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ -1 & -1 \end{bmatrix}^{-1}$$

$$= \begin{bmatrix} 2e^{-t} - e^{-2t} & 2e^{-t} - 2e^{-2t} \\ e^{-2t} - e^{-t} & 2e^{-2t} - e^{-t} \end{bmatrix}$$

$$\frac{d}{dt} \phi(t, t_0) = A \phi(t, t_0), \quad \phi(t, t_0) = I.$$

$$A = \left\{ \frac{d}{dt} \phi(t, t_0) \right\} \Big|_{t=t_0} = \left. \frac{d}{dt} \phi(t, t_0) \right|_{t=t_0=0}$$

$$= \begin{bmatrix} 0 & 2 \\ -1 & -3 \end{bmatrix}$$

$$7. \quad \begin{bmatrix} -3e^{-st} \\ 12e^{-st} \end{bmatrix} = A \begin{bmatrix} e^{-st} \\ -4e^{-st} \end{bmatrix}, \quad \begin{bmatrix} -4e^{-2t} \\ 2e^{-2t} \end{bmatrix} = A \begin{bmatrix} e^{-2t} \\ -e^{-st} \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{x}(t) = A \begin{bmatrix} e^{-st} & 2e^{-2t} \\ -4e^{-st} & -e^{-2t} \end{bmatrix}$$

$$A = \begin{bmatrix} -3e^{-st} & -4e^{-2t} \\ 12e^{-st} & 2e^{-2t} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} e^{3t} & 2e^{-2t} \\ -4e^{-3t} & -e^{-2t} \end{bmatrix}^{-1}$$

$$= \begin{bmatrix} -\frac{13}{7} & \frac{2}{7} \\ -\frac{4}{7} & -\frac{21}{7} \end{bmatrix}$$

9. 状态转移矩阵 $A = \frac{d}{dt} \phi(t, t_0) \Big|_{t=t_0}$
 当 $t_0=0$, $\phi(t, 0) \xrightarrow{\text{由 } A} A = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & -3 \end{bmatrix}$

(10. 11). $A = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -3 & 4 \end{bmatrix}$ $B = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}$ $C = \begin{bmatrix} 1 & 0 \end{bmatrix}$

$$|\lambda I - A| = \begin{vmatrix} \lambda & -1 \\ 3 & \lambda - 4 \end{vmatrix} = (\lambda - 3)(\lambda - 1) = 0$$

$$\lambda_1 = 1, \lambda_2 = 3.$$

$\lambda_1 = 1$ 时, $\begin{bmatrix} 1 & -1 \\ 3 & -3 \end{bmatrix} P_1 = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} \Rightarrow P_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}$

$\lambda_2 = 3$ 时, $\begin{bmatrix} 3 & -1 \\ 3 & -1 \end{bmatrix} P_2 = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} \Rightarrow P_2 = \begin{bmatrix} 1 \\ 3 \end{bmatrix}$

$$P = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 3 \end{bmatrix}$$

$$P^{-1} = \begin{bmatrix} \frac{-3}{2} & \frac{1}{2} \\ -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} \end{bmatrix}$$

$$e^{At} = \begin{bmatrix} \frac{3}{2}e^t - \frac{1}{2}e^{3t} & -\frac{1}{2}e^t + \frac{1}{2}e^{3t} \\ \frac{3}{2}e^t - \frac{3}{2}e^{3t} & -\frac{1}{2}e^t + \frac{3}{2}e^{3t} \end{bmatrix}$$

$$X(t) = \begin{bmatrix} e^{t-1} \\ e^{t-1} \end{bmatrix}$$

$$Y = \begin{bmatrix} 1 & 1 \end{bmatrix} X(t) = \begin{bmatrix} 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} e^{t-1} \\ e^{t-1} \end{bmatrix} = 2e^{t-2}$$

12) $e^{At} = \begin{bmatrix} \frac{3}{2}e^t - \frac{1}{2}e^{3t} & -\frac{1}{2}e^t + \frac{1}{2}e^{3t} \\ \frac{3}{2}e^t - \frac{3}{2}e^{3t} & -\frac{1}{2}e^t + \frac{3}{2}e^{3t} \end{bmatrix}$

取 $U(t) = S(t)$ 有 $X(t) = \begin{bmatrix} e^{t-1} & e^{t-1} \\ e^{t-1} & e^{t-1} \end{bmatrix}$

且 $X(0) = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix}$ $X(t) = \begin{bmatrix} e^t & \frac{e^t - e^{3t}}{2} \\ e^t & \frac{e^t - 3e^{3t}}{2} \end{bmatrix}$

$$X(t) = \begin{bmatrix} e^t & \frac{e^t - e^{3t}}{2} \\ e^t & \frac{e^t - 3e^{3t}}{2} \end{bmatrix} X(0) - \frac{e^t - 3e^{3t}}{2} + e^t$$

$$X(t) = \begin{bmatrix} e^t & \frac{e^t - e^{3t}}{2} \\ e^t & \frac{e^t - 3e^{3t}}{2} \end{bmatrix} X(0) + e^t$$

$$15. (1) e^{At} = L^{-1} \left\{ \begin{bmatrix} 3 & -1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} sI_2 \right\} H$$

$$= \begin{bmatrix} 1 & 0.5(1-e^{-2t}) \\ 0 & e^{-2t} \end{bmatrix}$$

$$(2) \quad \mathbf{q} = e^{At} = \begin{bmatrix} 1 & 0.5(1-e^{-2T}) \\ 0 & e^{-2T} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0.091 \\ 0 & 0.819 \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{H} = \left(\int_0^T e^{At} dt \right) \mathbf{B} = \begin{bmatrix} 0.005 \\ 0.091 \end{bmatrix}$$

$$(3) \quad \begin{bmatrix} x_1(k+1) \\ x_2(k+1) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0.091 \\ 0 & 0.819 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1(k) \\ x_2(k) \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0.005 \\ 0.091 \end{bmatrix} \mathbf{q}(k)$$