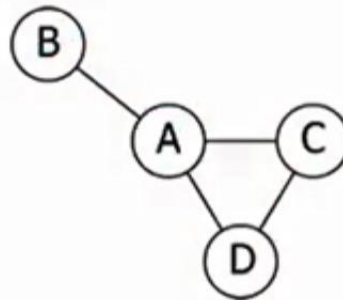


גרפים



Vertices: A, B, C, D

Edges: $(A, B), (A, C), (A, D), (C, D)$

הגדרות קצרצרות [לא פורמאליות]:

קודקוד - איבר המייצג נקודה על הגרף

צלע - חיבור בין שני קודקודים

לולאה - צלע שיוצאת מקודקוד לעצמו

גרף לא מכוון - אין כיוון לצלע

גרף לא מכוון פשוט - אין צלע מקודקוד לעצמו ואין צלעות כפולות מאותו קודקוד א לאותו קודקוד ב.

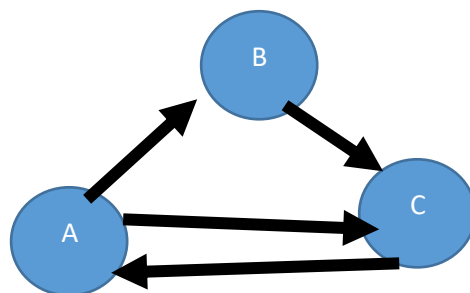
גרף מכוון - יש כיוון לצלע

גרף מכוון פשוט - אין צלע מקודקוד לעצמו ואין צלעות כפולות מאותו קודקוד א לאותו קודקוד ב

גרף ממושקל - לכל צלע יש משקל

גרף לא מכוון קשיר - ניתן להגיע מכל קודקוד לכל קודקוד אחר

גרף מכוון קשיר היטב [או קשיר בחוזקה] - ישנו מסלול מכוון מכל קודקוד לכל קודקוד.



רכיב קשיר בגרף לא מכוון - חלק מהגרף המהווה בפני עצמו גרף קשיר

רכיב קשיר היטב בגרף מכוון - חלק מהגרף המהווה בפני עצמו גרף קשיר היטב.

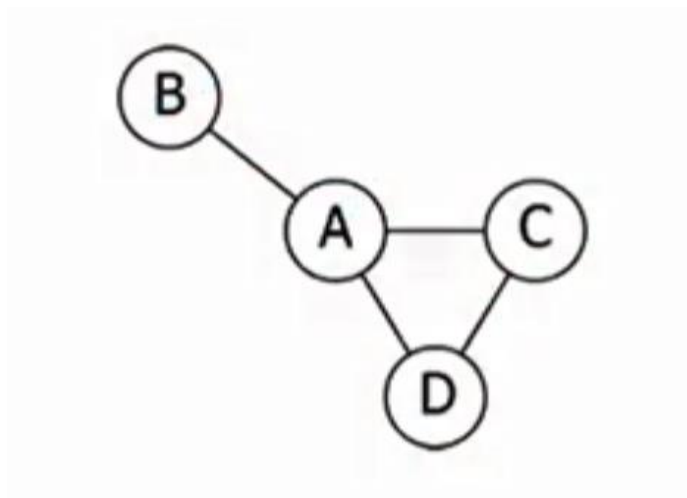
דרגה של קודקוד $[d / \deg]$ - כמות הצלעות היוצאות מהקודקוד בגרף לא מכוון.

בגרף מכוון - דרגת יציאה זה כמות הצלעות היוצאות ודרגת כניסה זה כמות הצלעות הנכנסות.

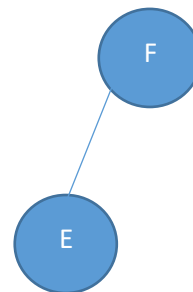
3 דרכים לייצוג גרף במחשב:

- רשימת צלעות
- מטריצה

	A	B	C	D
A	0	1	1	1
B	1	0	0	0
C	1	0	0	1
D	1	0	1	0



- רשימת שכנויות לדוגמה:



A : B,C,D
 B : A
 C : A, D
 D : A, C
 E : F
 F : E

בסיבוכיות נשתמש בעיקר בשני מונחים:
 V – קבוצת הקודקודים בגרף
 $|V|$ – כמות הקודקודים בגרף
 E – רשימת הצלעות בגרף
 $|E|$ – כמות הצלעות בגרף

Op.	Is Edge?	List Edge	List Nbrs.
Adj. Matrix	$\Theta(1)$	$\Theta(V ^2)$	$\Theta(V)$
Edge List	$\Theta(E)$	$\Theta(E)$	$\Theta(E)$
Adj. List	$\Theta(\deg)$	$\Theta(E)$	$\Theta(\deg)$

סיור בקודקוד בודד לכל הקודקודים הניתנים להגעה ממנו:

Explore(v)

```
visited( $v$ )  $\leftarrow$  true
for ( $v, w$ )  $\in E$ :
    if not visited( $w$ ):
        Explore( $w$ )
```

מעבר לעומק [DFS] על כל הקודקודים בגרף:

DFS(G)

```
for all  $v \in V$ :    mark  $v$  unvisited
for  $v \in V$ :
    if not visited( $v$ ):
        Explore( $v$ )
```

סיבוכיות DFS: $O(|E| + |V|)$

מציאת רכיבים קשירים בגרף לא מכוון – כל רכיב מקבל מספר משלו cc:

Explore(v)

```

visited( $v$ )  $\leftarrow$  true
CCnum( $v$ )  $\leftarrow$   $cc$ 
for ( $v, w$ )  $\in E$ :
    if not visited( $w$ ):
        Explore( $w$ )

```

DFS(G)

```

for all  $v \in V$  mark  $v$  unvisited
 $cc \leftarrow 1$ 
for  $v \in V$ :
    if not visited( $v$ ):
        Explore( $v$ )
 $cc \leftarrow cc + 1$ 

```

סיבוכיות: $O(|V| + |E|)$

מיון טופולוגי [סדר הגיוני של קודקודים בגרף DAG – (גמ"ל- גרף מכוון ללא מעגלים) שמייצג תלויות]:

לכל קודקוד נשמר ה-POST שזה מתי סיימנו לטפל בו [בסוף ה explore שמים לקודקוד את הערך post]

TopologicalSort(G)

```

DFS( $G$ )
sort vertices by reverse post-order

```

סיבוכיות: $O(|V| + |E|)$

מציאת רכיבים קשירים היטב בגרף מכוון

G^R – הגרף המשוחלף, כלומר עם צלעות בכיוון ההפוך

SCCs(G)

```

Run DFS( $G^R$ )
for  $v \in V$  in reverse postorder:
    if not visited( $v$ ):
        Explore( $v$ )
        mark visited vertices
        as new SCC
    
```

סיבוכיות: $O(|V|+|E|)$

מציאת המרחק הקטן ביותר מקודקוד S לכל הקודקודים בגרף לא

ממושקל – מעבר לרוחב BFS

BFS(G, S)

```

for all  $u \in V$ :
    dist[ $u$ ]  $\leftarrow \infty$ 
dist[ $S$ ]  $\leftarrow 0$ 
 $Q \leftarrow \{S\}$  {queue containing just  $S$ }
while  $Q$  is not empty:
     $u \leftarrow \text{Dequeue}(Q)$ 
    for all  $(u, v) \in E$ :
        if dist[ $v$ ] =  $\infty$ :
            Enqueue( $Q, v$ )
            dist[ $v$ ]  $\leftarrow \text{dist}[u] + 1$ 
    
```

סיבוכיות: $O(|V|+|E|)$

מציאת המסלול הקצר ביותר בגרף מכוון עם משקלות חיוביים

בלבד – האלגוריתם של דייקסטרה

Dijkstra(G, S)

```

for all  $u \in V$ :
     $\text{dist}[u] \leftarrow \infty, \text{prev}[u] \leftarrow \text{nil}$ 
 $\text{dist}[S] \leftarrow 0$ 
 $H \leftarrow \text{MakeQueue}(V)$  {dist-values as keys}
while  $H$  is not empty:
     $u \leftarrow \text{ExtractMin}(H)$ 
    for all  $(u, v) \in E$ :
        if  $\text{dist}[v] > \text{dist}[u] + w(u, v)$ :
             $\text{dist}[v] \leftarrow \text{dist}[u] + w(u, v)$ 
             $\text{prev}[v] \leftarrow u$ 
             $\text{ChangePriority}(H, v, \text{dist}[v])$ 

```

סיבוכיות: $O((|V| + |E|) \log |V|)$

מציאת המסלול הקצר ביותר בגרף מכוון שמכיל גם משקלות שליליים – האלגוריתם של בלמן ופורד

BellmanFord(G, S)

```

{no negative weight cycles in  $G$ }
for all  $u \in V$ :
     $\text{dist}[u] \leftarrow \infty$ 
     $\text{prev}[u] \leftarrow \text{nil}$ 
 $\text{dist}[S] \leftarrow 0$ 
repeat  $|V| - 1$  times:
    for all  $(u, v) \in E$ :
        Relax( $u, v$ )

```

כדי לזהות מעגל שלילי: עוברים בסוף עוד פעם על ה for שמבצע הפחתות ואם בוצעה הפחתה – יש מעגל שלילי...

סיבוכיות: $O(|V| |E|)$

האלגוריתם של קרוסקל למציאת עץ פורש מינימלי בגרף לא מכוון קשיר

Kruskal(G)

```

for all  $u \in V$ :
    MakeSet( $v$ )
 $X \leftarrow$  empty set
sort the edges  $E$  by weight
for all  $\{u, v\} \in E$  in non-decreasing
    weight order:
        if Find( $u$ )  $\neq$  Find( $v$ ):
            add  $\{u, v\}$  to  $X$ 
            Union( $u, v$ )
return  $X$ 

```

סיבוכיות: $O(|E|\log|V|)$

האלגוריתם של פריים למציאת הנ"ל

Prim's Algorithm

Prim(G)

```

for all  $u \in V$ :
     $cost[u] \leftarrow \infty$ ,  $parent[u] \leftarrow nil$ 
pick any initial vertex  $u_0$ 
 $cost[u_0] \leftarrow 0$ 
 $PrioQ \leftarrow$  MakeQueue( $V$ )    {priority is cost}
while  $PrioQ$  is not empty:
     $v \leftarrow$  ExtractMin( $PrioQ$ )
    for all  $\{v, z\} \in E$ :
        if  $z \in PrioQ$  and  $cost[z] > w(v, z)$ :
             $cost[z] \leftarrow w(v, z)$ ,  $parent[z] \leftarrow v$ 
            ChangePriority( $PrioQ, z, cost[z]$ )

```

סיבוכיות: $O(|E|\log|V|)$