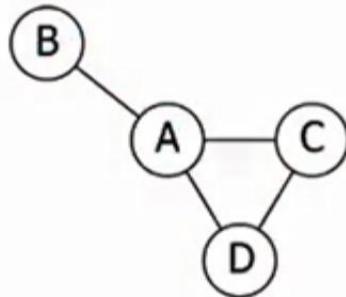


גרפים



Vertices: A, B, C, D

Edges: $(A, B), (A, C), (A, D), (C, D)$

הגדרות קוצרות [לא פורמליות..]:

קודקוד - איבר המיצג נקודה על הגרף

צלע – חיבור בין שני קודקודים

ולאלה – צלע שיצאת מקודקוד לעצמו

גרף לא מכוון – אין כיוון לצלע

גרף לא מכוון פשוט – אין צלע מקודקוד לעצמו ואין צלעות כפולות מאותו קודקוד לאותו קודקוד ב.

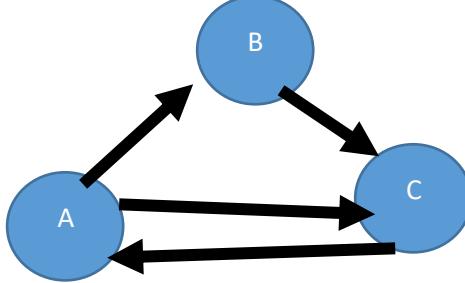
גרף מכוון – יש כיוון לצלע

גרף מכוון פשוט – אין צלע מקודקוד לעצמו ואין צלעות כפולות מאותו קודקוד לאותו קודקוד ב

גרף ממושקל – לכל צלע יש משקל

גרף לא מכוון קשרי – ניתן להגיע מכל קודקוד לכל קודקוד אחר

גרף מכוון קשרי הטוב [או קשרי בחזקה] – ישנו מסלול מכוון מכל קודקוד לכל קודקוד.



רכיב קשרי בגרף לא מכוון – חלק מהגרף המהווה בפני עצמו גרף קשרי

רכיב קשרי הטוב בגרף מכוון – חלק מהגרף המהווה בפני עצמו גרף קשרי הטוב.

דרגה של קודקוד [deg / p] – כמות הצלעות היוצאות מהקודקוד בגרף לא מכוון.

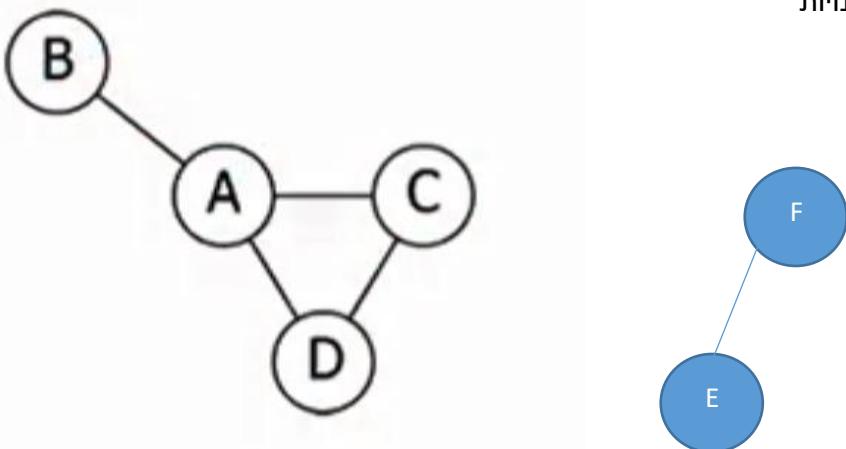
בגרף מכוון – דרגת יציאה זה כמות הצלעות היוצאות ודרגת כניסה זה כמות הצלעות הנכנסות.

3 דרכים לייצוג גרף במחשב:

- רשימת צלעות
- מטריצה

	A	B	C	D
A	0	1	1	1
B	1	0	0	0
C	1	0	0	1
D	1	0	1	0

- רשימת שכנות
- לדוגמה:



A : B,C,D

B : A

C : A, D

D: A, C

E: F

F: E

בסיסיות נשותמש בעיקר בשני מונחים:

V - קבוצת הקודקודים בגרף

|V| - כמות הקודקודים בגרף

E - רשימת הצלעות בגרף

|E| - כמות הצלעות בגרף

Op.	Is Edge?	List Edge	List Nbrs.
Adj. Matrix	$\Theta(1)$	$\Theta(V ^2)$	$\Theta(V)$
Edge List	$\Theta(E)$	$\Theta(E)$	$\Theta(E)$
Adj. List	$\Theta(\deg)$	$\Theta(E)$	$\Theta(\deg)$

סיוור בקודקוד בודד לכל הקודקודים הנitinנים להגעה ממנה:

Explore(v)

```
visited( $v$ )  $\leftarrow$  true
for  $(v, w) \in E$ :
    if not visited( $w$ ):
        Explore( $w$ )
```

מעבר לעומק [DFS] על כל הקודקודים בגרף:

DFS(G)

```
for all  $v \in V$ :      mark  $v$  unvisited
for  $v \in V$ :
    if not visited( $v$ ):
        Explore( $v$ )
```

סיבוכיות DFS: $O(|V| + |E|)$

מציאת רכיבים קשורים לא מכוון – כל רכיב מקבל מספר
משלו cc:

Explore(v)

```

visited( $v$ )  $\leftarrow$  true
CCnum( $v$ )  $\leftarrow cc$ 
for  $(v, w) \in E$ :
    if not visited( $w$ ):
        Explore( $w$ )

```

DFS(G)

```

for all  $v \in V$  mark  $v$  unvisited
cc  $\leftarrow 1$ 
for  $v \in V$ :
    if not visited( $v$ ):
        Explore( $v$ )
        cc  $\leftarrow cc + 1$ 

```

סיבוכיות: $(|E| + |V|)O$

**מיון טופולוגי [סדר הגיוני של קודקודים בגרף DAG – (גמ"ל- גרפ
מכoon ללא מעגלים) שמייצג תלויות]:**

לכל קודקוד נשמר הPOST שזה מתי סיימנו לטפל בו [בסוף ה explore שמים
לקודקוד את הערך post]

TopologicalSort(G)

```

DFS( $G$ )
sort vertices by reverse post-order

```

סיבוכיות: $(|E| + |V|)O$

מציאת רכיבים קשירים היבש בגרף מכoon

G^R – הגרף המשוחלף, קלומר עם צילעות בכיוון הרפוך

SCCs(G)

```

Run DFS( $G^R$ )
for  $v \in V$  in reverse postorder:
    if not visited( $v$ ):
        Explore( $v$ )
        mark visited vertices
        as new SCC

```

סיבוכיות: $(|E| + |V|)O$

מציאת המרחק הקטן ביותר מקודקוד S לכל הקודקודים בגרף לא
מושקל – מעבר לרוחב BFS

BFS(G, S)

```

for all  $u \in V$ :
    dist[u]  $\leftarrow \infty$ 
dist[S]  $\leftarrow 0$ 
 $Q \leftarrow \{S\}$  {queue containing just  $S$ }
while  $Q$  is not empty:
     $u \leftarrow \text{Dequeue}(Q)$ 
    for all  $(u, v) \in E$ :
        if dist[v]  $= \infty$ :
            Enqueue( $Q, v$ )
            dist[v]  $\leftarrow \text{dist}[u] + 1$ 

```

סיבוכיות: $(|E| + |V|)O$

מציאת המסלול הקצר ביותר בגרף מכון עם משקלות חיובים
 בלבד – האלגוריתם של דיקסטרה

Dijkstra(G, S)

```

for all  $u \in V$ :
     $dist[u] \leftarrow \infty$ ,  $prev[u] \leftarrow \text{nil}$ 
 $dist[S] \leftarrow 0$ 
 $H \leftarrow \text{MakeQueue}(V)$  {dist-values as keys}
while  $H$  is not empty:
     $u \leftarrow \text{ExtractMin}(H)$ 
    for all  $(u, v) \in E$ :
        if  $dist[v] > dist[u] + w(u, v)$ :
             $dist[v] \leftarrow dist[u] + w(u, v)$ 
             $prev[v] \leftarrow u$ 
    ChangePriority( $H, v, dist[v]$ )

```

סיבוכיות: $O((|V| + |E|) \log |V|)$

מציאת המסלול הקצר ביותר בגרף מכון שמכיל גם משקלות שליליות – האלגוריתם של בלמן ופורד

BellmanFord(G, S)

```

{no negative weight cycles in  $G$ }
for all  $u \in V$ :
     $dist[u] \leftarrow \infty$ 
     $prev[u] \leftarrow \text{nil}$ 
 $dist[S] \leftarrow 0$ 
repeat  $|V| - 1$  times:
    for all  $(u, v) \in E$ :
        Relax( $u, v$ )

```

כדי לזהות מעגל שלילי: עוברים בסוף עוד פעם על הzoif שמבצע ההפחתות ואם בוצעה ההפחתה – יש מעגל שלילי...

סיבוכיות: $(|E| |V|) O$

האלגוריתם של קרויסקל למציאת עץ פורש מינימלי בגרף לא מכון שיש

Kruskal(G)

```

for all  $u \in V$ :
    MakeSet( $v$ )
 $X \leftarrow$  empty set
sort the edges  $E$  by weight
for all  $\{u, v\} \in E$  in non-decreasing
    weight order:
        if Find( $u$ )  $\neq$  Find( $v$ ):
            add  $\{u, v\}$  to  $X$ 
            Union( $u, v$ )
return  $X$ 

```

סיבוכיות: $O(|V| \log |E|)$

האלגוריתם של פרימ למציאת הגרף

Prim's Algorithm

Prim(G)

```

for all  $u \in V$ :
     $cost[u] \leftarrow \infty$ ,  $parent[u] \leftarrow nil$ 
pick any initial vertex  $u_0$ 
 $cost[u_0] \leftarrow 0$ 
 $PrioQ \leftarrow$  MakeQueue( $V$ ) {priority is cost}
while  $PrioQ$  is not empty:
     $v \leftarrow$  ExtractMin( $PrioQ$ )
    for all  $\{v, z\} \in E$ :
        if  $z \in PrioQ$  and  $cost[z] > w(v, z)$ :
             $cost[z] \leftarrow w(v, z)$ ,  $parent[z] \leftarrow v$ 
            ChangePriority( $PrioQ, z, cost[z]$ )

```

סיבוכיות: $O(|V| \log |E|)$