

Chapter 05. 동적 라우팅

동적 라우팅의 개요

목차

- 라우팅 프로토콜
- 라우팅 알고리즘



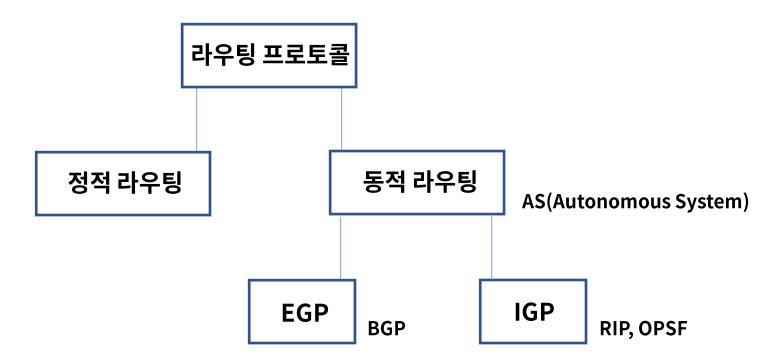
라우팅 프로토콜

개요

라우팅 프로토콜은 정적(Static) & 동적(Dynamic)으로 구분된다

정적 라우팅: 경로 정보를 라우터에 미리 저장하여 패킷 전송

동적 라우팅: 경로 정보가 네트워크 상황에 따라 더 빠른 경로로 변경되어 패킷 전송





• 역할

목적지까지의 최적 경로를 계산하고 라우팅 테이블에 업데이트

동적으로 라우팅 테이블을 유지 및 관리하는 알고리즘

Distance Vector & Link State routing으로 구분한다

Distance Vector: 분산 업데이트, 각 라우터들의 의해 최소 비용 경로 계산 -> 인접 노드와 교환 소규모 네트워크, 주기적이며 비동기 방식

Link State: 중앙 집중형 업데이트, 네트워크 전체 정보를 통해서 최소 비용 경로 계산 대규모 네트워크에 적합, 이벤트 기반의 라우팅 테이블 관리



• Distance Vector 라우팅 거리+방향

목적지 IP까지의 거리 = Hop 카운트 = 라우터와 라우터 사이의 거리 + 인터페이스 방향

인접 라우터들과 주기적으로 라우팅 테이블을 교환하여 확인 및 관리

인접 라우팅 테이블만 관리 -> 메모리 절약

비교적 구성이 간단

주기적 라우팅 테이블 업데이트 -> 무의미한 트래픽 발생 가능

Convergence time(라우팅 테이블 업데이트 시간)이 느리다

소규모 네트워크에 적용

1969년 Bellman-Ford 알고리즘에 기반하여 설계, APANET 최초의 라우팅 알고리즘



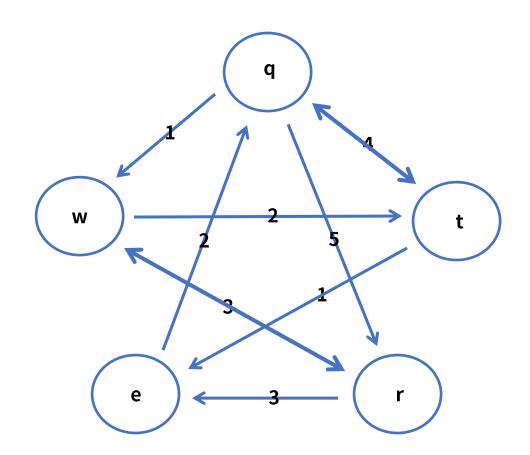
• Bellman-Ford 알고리즘 최단 경로 문제를 풀어주는 알고리즘

예시

노드: 5개, 간선: 10개(양방향 포함)

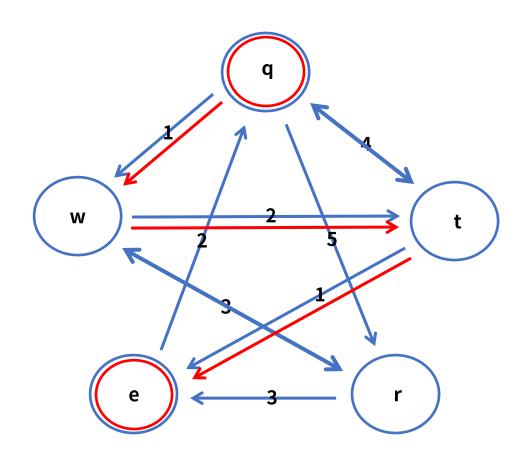
최단 경로: dq(e) = q에서 e까지 총 경로

비용: c(q,w) = 인접 노드간의 비용





• Bellman-Ford 알고리즘 - 상세



• Bellman-Ford 알고리즘 - 상세

주기적 업데이트

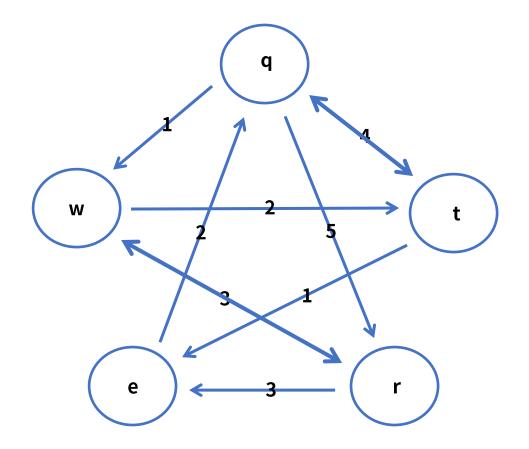
- 연결 링크의 비용 변경
- 최단 거리의 변경

Listening -> Change -> Estimate -> Notify -> Update

기다림 -> 최단 거리 값 & 연결 링크 비용 변경 -> 인접 노드로 전달



• Bellman-Ford 알고리즘 - 상세

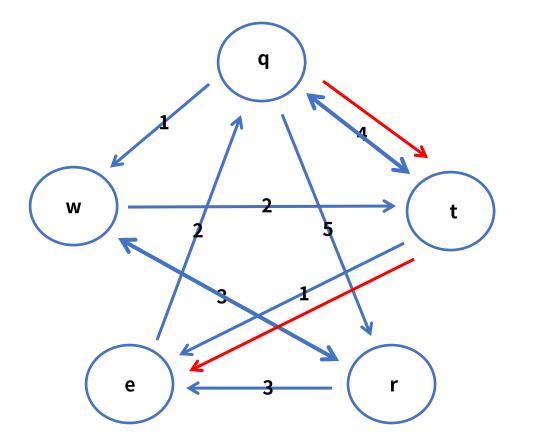


	q	W	е	r	t
q	0	1		5	4
W		0		3	2
е	2		0		
r		3	3	0	
t	4		1		0

각 노드의 인접 경로 별 Cost



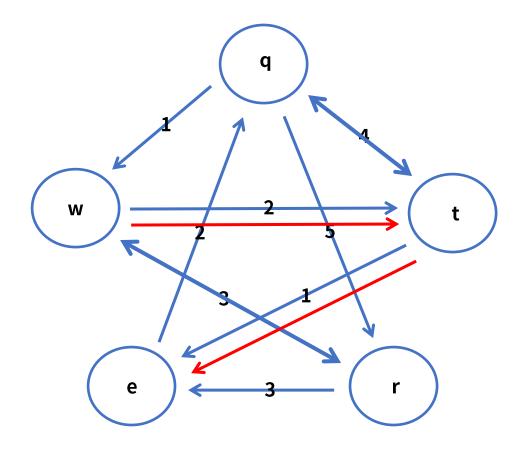
• Bellman-Ford 알고리즘 - 상세



	q	W	е	r	t
q	0	1	5	5	4
W		0		3	2
е	2		0		
r		3	3	0	
t	4		1		0

t 가 q 에게 e 까지의 경로 비용을 전달, q 는 e 까지의 경로 계산하여 업데이트 q -> e = 4+1=5

• Bellman-Ford 알고리즘 - 상세

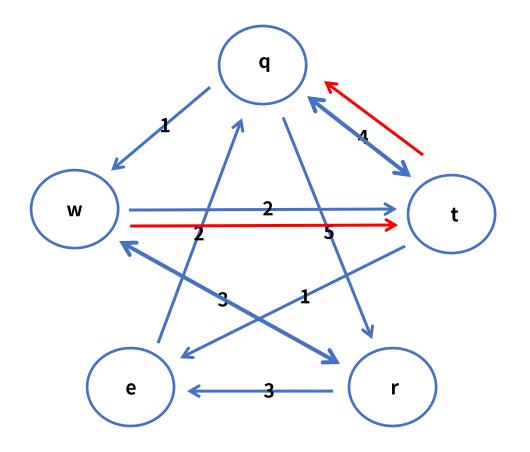


	q	W	е	r	t
q	0	1	5	5	4
W		0	3	3	2
е	2		0		
r		3	3	0	
t	4		1		0

t 가 w 에게 e 까지의 경로 비용을 전달, w 는 e 까지의 경로 계산하여 업데이트 w -> e = 2 + 1 = 3



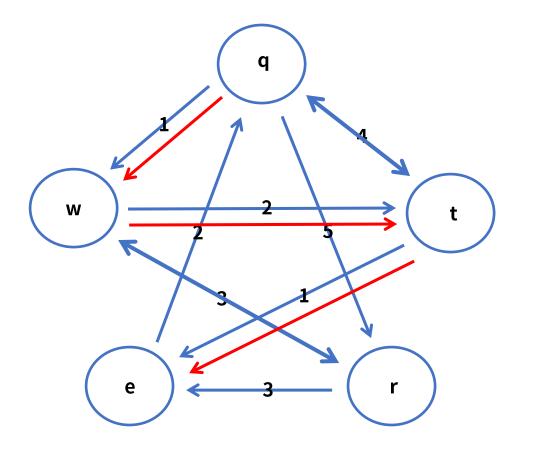
• Bellman-Ford 알고리즘 - 상세



	q	w	е	r	t
q	0	1	5	5	4
W	6	0	3	3	2
е	2		0		
r		3	3	0	
t	4		1		0

t 가 w에게 q 까지의 경로 비용을 전달, w 는 q 까지의 경로 계산하여 업데이트 w -> q = 2 + 4 = 6

• Bellman-Ford 알고리즘 - 상세

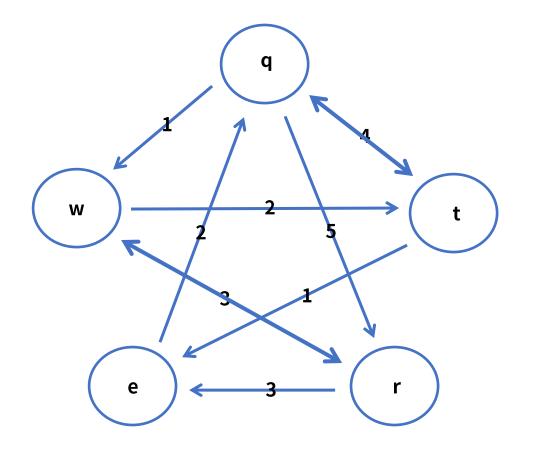


	q	w	е	r	t
q	0	1	5 -> 4	5	4
W	6	0	3	3	2
е	2		0		
r		3	3	0	
t	4		1		0

w 가 q에게 e 까지의 경로 비용을 전달, q 는 e 까지의 경로 계산하여 업데이트 q -> e = 1 + 2 + 1 = 4 최단 경로 값 변경 5 -> 4



• Bellman-Ford 알고리즘 - 상세



	q	W	е	r	t
q	0	1	4	5	4
W	6	0	3	3	2
е	2	3	0	7	6
r	5	3	3	0	9
t	4	4	1	7	0

모든 라우팅 테이블 업데이트 완료 -> 컨버전스 타임 with Change -> 업데이트



 Link State 라우팅 링크 상태

즉, 회선의 대역폭을 고려하여 가중치를 부여

네트워크 토폴로지 경로를 모든 라우터들에게 전달

라우팅 정보가 변경되는 이벤트 건에 대해서만 전파 -> 네트워크 트래픽 감소

전체 네트워크 상의 라우터들의 테이블 정보가 동일하게 유지

각 라우터들은 최상의 경로를 계산 -> Dijkstra's algorithm

1959년 컴퓨터 과학자 Dijkstra(1972년 튜링상 수상)가 발표

1980년 ARPANET에서 개발 -> 1989년 OSPF 발표



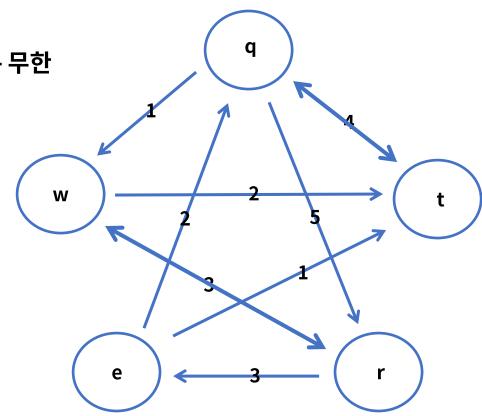
• Dijkstra's 알고리즘 주어진 출발지와 목적지 사이의 최단 경로 문제를 푸는 알고리즘

예시

노드: 5개, 간선: 10개(양방향 포함), 초기값은 무한 출발지는 q -> 목적지는 e

$$S = \{\}$$

 $Q = \{ q, w, e, r, t \}$

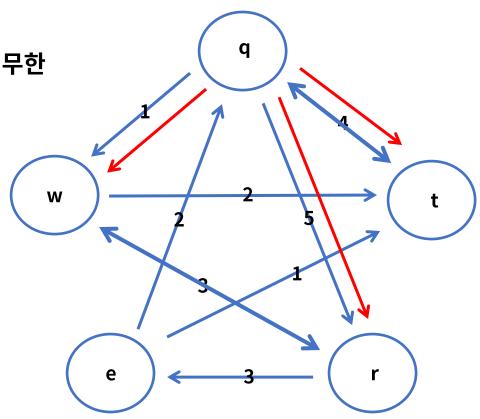


• Dijkstra's 알고리즘 주어진 출발지와 목적지 사이의 최단 경로 문제를 푸는 알고리즘

예시

$$S = \{q\}$$

$$Q = \{ w, e, r, t \}$$

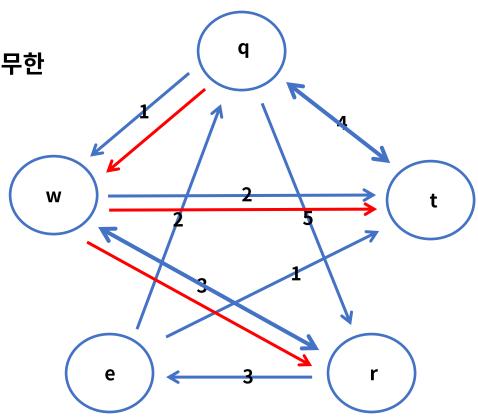


• Dijkstra's 알고리즘 주어진 출발지와 목적지 사이의 최단 경로 문제를 푸는 알고리즘

예시

$$S = \{q, w\}$$

$$Q = \{ e, r, t \}$$

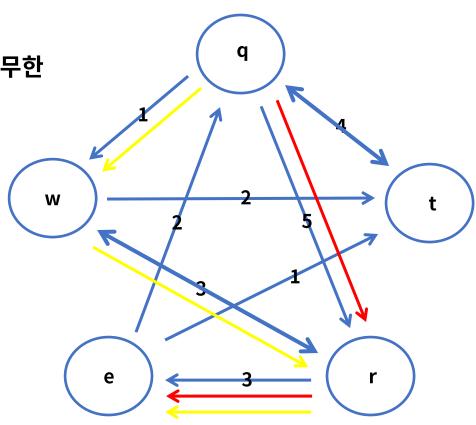


• Dijkstra's 알고리즘 주어진 출발지와 목적지 사이의 최단 경로 문제를 푸는 알고리즘

예시

$$S = \{ q, w, r \}$$

$$Q = \{e, t\}$$

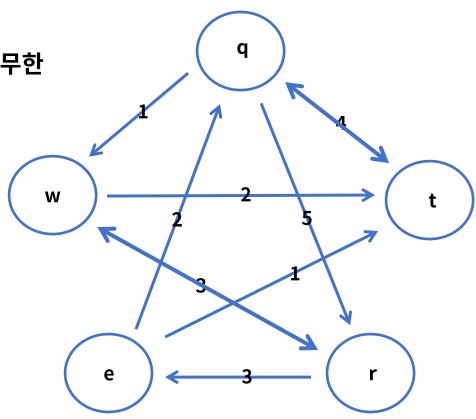


• Dijkstra's 알고리즘 주어진 출발지와 목적지 사이의 최단 경로 문제를 푸는 알고리즘

예시

$$S = { q, w, r }$$

$$Q = \{e, t\}$$



Wrap up

• 동적 라우팅은 네트워크 상황에 따라 경로 정보가 변경되어 패킷을 전송

• Distance Vector 라우팅은 거리(hop count) + 방향이며 분산형으로 주기적으로 업데이트 Bellman-Ford 알고리즘을 사용하며 APANET 최초의 라우팅 알고리즘

• Link State 라우팅은 회선의 대역폭을 고려하며 중앙 집중형으로 이벤트 기반으로 업데이트

Dijkstra's 알고리즘을 사용하며 1980년 ARPANET에서 개발

