### Математическая Статистика

8 марта 2014 г.

### Глава 1

### Основы

# 1.1 Методы оценок характеристик распределения наблюдаемых случайных величин

 $x_1, \ldots, x_n$  — независимые одинаково распределённые случайные величины с неизвестной функцией распределения F. Логично, что вероятность выпадения каждого  $x_k$  (вероятность того, что наугад взятый из выборки x будет равен  $x_k$ ) одинакова

$$P(x = x_k) = \frac{1}{n}$$

Цель — найти F или сказать что-то о её свойствах.

#### 1.1.1 Эмпирическая функция распределения

Определение 1.1.1. Эмпирической (выборочной) функцией распределения, построенной по выборке  $x_1, \ldots, x_n$  называется функция

$$F_n(x) = \frac{1}{n} \cdot \sum_{k=1}^{n} \mathbb{1}(x_k \le x)$$

**Теорема 1.1.1.** Неизвестная функция распределения F(x) может быть сколь угодно точно восстановлена по выборке достаточно большого объема [1, стр. 25].

$$\mathbb{P}\left(F_n\left(x\right) \xrightarrow[n \to \infty]{} F\left(x\right)\right) = 1$$

Доказательство. Вспомним, чему равна эмперическая функция распределения

$$F_n(x) = \frac{1}{n} \cdot \sum_{k=1}^{n} \mathbb{1}(x_k \le x)$$

Заметим, что индикаторы  $1(x_k \le x)$  являются независимыми одинаково распределёнными случайными величинами, а функцию распределения F(x) можно записать следующим образом

$$F(x) = \mathbb{P}\left\{x_1 \le x\right\} = M\mathbb{1}\left(x_1 \le x\right)$$

4 Глава 1. Основы

Так как эмпирическая функция распределения является средним арифметическим индикаторов, то по усиленному закону больших чисел она сходится к неизвестной функции распределения почти новерное при устремлении длины выборки к бесконечности

$$F_n(x) = \frac{1}{n} \cdot \sum_{k=1}^{n} \mathbb{1}\left(x_k \le x\right) \xrightarrow[n \to \infty]{a.s.} M\mathbb{1}\left(x_1\right) = F(x)$$

Теорема доказана

$$F_n(x) \xrightarrow[n \to \infty]{a.s.} F(x)$$

#### 1.1.2 Гистограмма

Как можно попытаться отследить плотность распределения? Постараемся найти функцию распределения, а потом и плотность.

Допустим, F имеет хорошую (непрерывную) плотность. Как тогда из F получить p?

Мы знаем, что F'=p, но это никому не нужно, так как  $F'_n$  — производная ступенчатой функции, которая почти везде будет равна нулю.

Но также мы помним, что

$$F(b) - F(a) = \int_{a}^{b} p(x) dx$$

Положим a=x и введём  $\Delta_x=b-x$ 

$$F(x + \Delta_x) - F(x) = \int_{x}^{x+\Delta} p(y) dy$$

Делим обе части на  $\Delta_x$ .

$$\frac{1}{\Delta_{x}} \cdot \int_{x}^{x+\Delta_{x}} p(y) dy = \frac{F(x+\Delta_{x}) - F(x)}{\Delta_{x}}$$

Несложно заметить, что при достаточно малых значениях  $\Delta_x$  получаем плотность распределения  $p\left(x\right)$ 

$$\frac{\Delta F(x)}{\Delta_{T}} \xrightarrow{\Delta_{x} \to 0} \frac{dF(x)}{dx} = p(x)$$

Значит, можем заменить  $p\left(x\right)$  не производной, а такой разностью.

$$p(x) \approx \frac{F(x + \Delta) - F(x)}{\Delta}$$

Возьмём выборку из m случайных величин в порядке возрастания  $a_1,\dots,a_m,$  обозначим отрезки  $I_j=[a_{j-1},a_j]$  и введём функцию  $q\left(y\right)$ 

$$q(y) = \sum_{j=1}^{m} \frac{F(a_j) - F(a_{j-1})}{a_j - a_{j-1}} \cdot \mathbb{1}(y \in I_j)$$

Теперь введём последовательность функций  $q_n\left(y\right)$  и видим, что она сходится к  $q_n\left(y\right)$  почти наверное согласно закону больших чисел, а та в свою очередь имеет сходимость порядка  $\frac{1}{n}$  к плотности распределения  $p\left(y\right)$ 

$$q_{n}(y) = \sum_{j=1}^{m} \frac{F_{n}(a_{j}) - F_{n}(a_{j-1})}{a_{j} - a_{j-1}} \cdot \mathbb{1}(y \in I_{j})$$
(1.1)

Отметим, что  $q_n$  сходится к q почти наверное, а q в свою очередь сходится к p

$$q_{n}\left(y\right) \xrightarrow[n \to \infty]{a.s.} q\left(y\right) \xrightarrow[m \to \infty]{} p\left(y\right)$$

Функция  $q_n$  называется **гистограммой**.

Избавимся от  $a_{j}$  в формуле, а для этого вспомним, чему равно  $F_{n}\left( x
ight)$ 

$$F_n(x) = \frac{1}{n} \cdot \sum_{k=1}^{n} \mathbb{1}(x_k \le x)$$

Теперь посмотрим, чему равна разность  $F_n\left(a_j\right) - F_n\left(a_{j-1}\right)$ , которая, как мы видим, является вероятностью того, что x попало в отрезок  $I_j$ 

$$F_n(a_j) - F_n(a_{j-1}) = \frac{1}{n} \cdot \sum_{k=1}^n \mathbb{1}(x_k \le a_j) - \frac{1}{n} \cdot \sum_{k=1}^n \mathbb{1}(x_k \le a_{j-1})$$

Струппируем слагаемые и получим чуть более компактную запись разности

$$F_n(a_j) - F_n(a_{j-1}) = \frac{1}{n} \cdot \sum_{k=1}^n \left[ \mathbb{1} \left( x_k \le a_j \right) - \mathbb{1} \left( x_k \le a_{j-1} \right) \right]$$
 (1.2)

Рассмотрим возможные значения индикаторов

Если оба индикатора равны единице, это значит, что  $x_k$  не больше  $a_j$  и не больше  $a_{j-1}$ . Поскольку  $a_{j-1} \le a_j$ , то можно обойтись тем, что  $x \le a_{j-1}$ 

$$\begin{cases} \mathbb{1} (x_k \le a_j) = 1 \\ \mathbb{1} (x_k \le a_{j-1}) = 1 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x_k \le a_j \\ x_k \le a_{j-1} \\ a_{j-1} \le a_j \end{cases} \Rightarrow x_k \le a_{j-1} \le a_j \Rightarrow x_k \le a_{j-1}$$

Такая ситуация, что x больше, чем  $a_j$ , но не больше, чем  $a_{j-1}$ , невозможна, так как  $a_{j-1}$  не больше, чем  $a_j$ , а признать возможной такое положение дел  $(a_j < x_k \le a_{j-1})$  означало бы то, что  $a_j < a_{j-1}$ 

$$\begin{cases} 1 (x_k \le a_j) = 0 \\ 1 (x_k \le a_{j-1}) = 1 \\ a_{j-1} \le a_j \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x_k > a_j \\ x_k \le a_{j-1} \\ a_{j-1} \le a_j \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} a_j < x_k \le a_{j-1} \\ a_{j-1} \le a_j \end{cases}$$

Если оба индикатора равны нулю, то это значит, что x строго больше как  $a_j$ , так и  $a_{j-1}$ . Опять же, поскольку  $a_{j-1} \leq a_j$ , то достаточно сказать, что  $x > a_i$ .

$$\begin{cases} \mathbbm{1} \ (x_k \leq a_j) = 0 \\ \mathbbm{1} \ (x_k \leq a_{j-1}) = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x_k > a_j \\ x_k > a_{j-1} \\ a_j \leq a_{j-1} \end{cases} \Rightarrow x_k > a_j \geq a_{j-1} \Rightarrow x_k > a_j$$

б Глава 1. Основы

Если же x больше, чем  $a_{j-1}$ , но не больше, чем  $a_j$ , то x попадает в полуинтервал  $(a_{j-1},a_j]$ 

$$\begin{cases} \mathbb{1} (x_k \le a_j) = 1 \\ \mathbb{1} (x_k \le a_{j-1}) = 0 \\ a_{j-1} \le a_j \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x_k \le a_j \\ x_k > a_{j-1} \\ a_j \ge a_{j-1} \end{cases} \Rightarrow a_{j-1} < x_k \le a_j$$

Вспомним формулу (1.2)

$$F_n(a_j) - F_n(a_{j-1}) = \frac{1}{n} \cdot \sum_{k=1}^n \left[ \mathbb{1} \left( x_k \le a_j \right) - \mathbb{1} \left( x_k \le a_{j-1} \right) \right]$$

Очевидно, что нас интересуют те пары, разность которых не равна нулю. Это значит, что те случаи, когда  $x>a_j$  или  $x\leq a_{j-1}$ , нас не интересуют. Поскольку такой случай, что  $a_j< x\leq a_{j-1}$  невозможен, то его тоже отбросим. Значит, остался только тот вариант, когда x попадает в полуинтервал  $(a_{j-1},a_j]$ 

$$\frac{1}{n} \cdot \sum_{k=1}^{n} \left[ \mathbb{1} \left( x_k \le a_j \right) - \mathbb{1} \left( x_k \le a_{j-1} \right) \right] = \frac{1}{n} \cdot \sum_{k=1}^{n} \mathbb{1} \left( x_k \in (a_{j-1}, a_j] \right)$$

Пренебрегаем тем, что у нас полуинтервал, и будем считать, что вероятность попадения x чётко на границу интервала пренебрежимо мала и заменим индикатор на более удобный.

$$\frac{1}{n} \cdot \sum_{k=1}^{n} \mathbb{1} (x_k \in (a_{j-1}, a_j]) = \frac{1}{n} \cdot \sum_{k=1}^{n} \mathbb{1} (x_k \in I_j)$$

Получаем компактную запись для разности функций распределения

$$F_n(a_j) - F_n(a_{j-1}) = \frac{1}{n} \cdot \sum_{k=1}^n \mathbb{1}(x_k \in I_j)$$
 (1.3)

Вернёмся к уравнению (1.1)

$$q_n(y) = \sum_{j=1}^{m} \frac{F_n(a_j) - F_n(a_{j-1})}{a_j - a_{j-1}} \cdot \mathbb{1}(y \in I_j)$$

Воспользовавшись тем, что  $(a_j-a_{j-1})$  — длина отрезка  $I_j$ , а разность  $F_n\left(a_j\right)-F_n\left(a_{j-1}\right)$  была только что компактизирована, получаем такую формулу

$$q_n\left(y\right) = \sum_{j=1}^{m} \frac{1}{n} \sum_{k=1}^{n} \mathbb{1}\left(x_k \in I_j\right) \cdot \frac{1}{|I_j|} \cdot \mathbb{1}\left(y \in I_j\right)$$

Упростим формулу. Введём функцию  $\nu_j(X)$  [1, стр. 68], которая считает количество элементов выборки  $X=x_1,\dots,x_n$ , попавших в интервал  $I_j$ . Это будет сумма индикаторов того, что элемент  $x_k$  попал в интервал  $I_j$ 

$$\nu_j(X) = \sum_{x \in X} \mathbb{1}(x \in I_j) = \sum_{k=1}^n \mathbb{1}(x_k \in I_j)$$

Поскольку  $\mathbb{1}(y \in I_j)$  зависит от j и не зависит от k, то его можно перенести во внешнюю сумму. Получаем следующую формулу

$$q_{n}\left(y\right) = \sum_{j=1}^{m} \frac{\mathbb{1}\left(y \in I_{j}\right)}{n \cdot |I_{j}|} \cdot \nu_{j}\left(X\right)$$

У этой суммы только один ненулевой элемент, так как y может попасть только в один отрезок (пренебрегаем возможностью его попадения на границу между двумя отрезками). Тогда обозначим номер отрезка, в который попал y, как k, а функцию  $q_n\left(y\right)$  как  $q_n^k$ 

$$q_n^k = \frac{\nu_k\left(X\right)}{n \cdot |I_k|} \tag{1.4}$$

Что мы тут видим? Теперь k — номер "столбика" гистограммы (номер интересующего нас отрезка — номер отрезка, в который попал y).

"Высота" столбика (значение функции на определённом отрезке) пропорциональна количеству элементов, попавших в этот отрезок (что логично). Кроме того, происходит деление на общее количество элементов, которое возникло, чтобы q(y) сходилось к p(y).

Делителю же  $|I_k|$  отведена особая роль — он предотвращает искажение гистограммы при различных длинах отрезков. Получается, что, чем длиннее отрезок, тем ниже столбик, так как элементы более "размазаны" по отрезку — тоже логично.

Если рассматривать значение функции как высоту прямоугольника, а длину отрезка как его ширину (графически это изображается именно так), то оказывается, что отношение количества элементов, попавших в отрезок, к количеству всех элементов выборки (вероятность того, что случайно взятый элемент из выборки попадёт в k-ый отрезок  $[1, {\rm стр.}\ 24])$  яется площадью прямоугольника

$$S_k = \frac{\nu_k(X)}{n} = \mathbb{P}_n(x \in I_k)$$

Введём замену в формуле (1.4) и умножим обе части на длину отрезка

$$\mathbb{P}_n \left( x \in I_k \right) = q_n^k \cdot |I_k|$$

Если устремить количество отрезков к бесконечности  $(m \to \infty)$ , то каждый отрезок будет сжиматься в точку. При этом вероятность попадения x в отрезок будет стремиться к вероятности попадения x в точку y. Введём обозначения  $|I_j| = \delta$ ,  $I_j = \Delta_y$ 

$$\mathbb{P}_n\left(x=y\right) \approx \mathbb{P}_n\left(x \in \Delta_y\right) = q_n\left(y\right) \cdot \delta, \qquad m \to \infty$$

Очень напоминает ситуацию с плотностью распределения непрерывной случайной величины  $\xi$ 

$$\mathbb{P}(\xi = x) \approx p(x) \cdot \delta, \qquad \delta \to 0$$

Нужно отметить, что количество элементов выборки должно стремиться к бесконечности  $(n \to \infty)$ , так как плотность может быть лишь у непрерывных случайных величин. Чем больше будет элементов, тем плотнее они будут стоять на числовой прямой.

8 Глава 1. Основы

#### 1.1.3 Оценка неизвестных параметров

Снова у нас есть  $x_1, \ldots, x_n$  — выборка из распределения  $F_{\theta}$ , где  $\theta$  — неизвестный параметр из множества  $\Theta$ 

**Пример 1.1.1.** Имеем нормальное распределение с известным СКО  $\sigma=1$  и неизвестным математическим ожиданием a-N(a,1). Тогда  $\theta-$ математическое ожидание a

**Пример 1.1.2.** Есть нормальное распределение, в котором неизвестны оба параметра. Тогда  $\theta$  будет парой  $(a, \sigma)$ 

 $\Gamma$ лавный вопрос — определение основных параметров распределения выборки.

Определение 1.1.2. Функцию от выборки, значение которой заменяет неизвестный параметр, назвают оценкой

**Пример 1.1.3.** Предположим, что выборка сделана из распределения Бернулли, то есть  $\{x_i\}$  — набор одинаково распределённых случайных величин, причём

$$x_i = \begin{cases} 1, & p \\ 0, & 1-p \end{cases}$$

Tогда неизвестный параметр— величина p (вероятность удачного эксперимента)

$$\theta = p \in [0;1] = \Theta$$

Введём разные оценки р

$$\hat{p}_1 = \frac{1}{n} \sum_{k=1}^n x_k$$

$$\hat{p}_2 = x_1$$

$$\hat{p}_3 = \frac{2}{n} \sum_{k=1}^{\lfloor \frac{n}{2} \rfloor} x_k$$

Замечание: Поскольку  $\hat{p}$  — случайная величина, то может оказаться, что она не равна настоящему параметру p

$$\mathbb{P}\left\{\hat{p}=p\right\}=0$$

- 1. Возникает мысль о том, что разность  $\hat{p}-p$  должна быть "маленькой". Например, чтобы  $M\left(\hat{p}-p\right)^2$  было самое маленькое из возможных.
- 2. Также логично желать того, чтобы оценка  $\hat{p}$  сходилась к истинному значению параметра p по вероятности  $(\hat{p} \xrightarrow[n \to \infty]{\mathbb{P}} p)$  или почти всюду  $(\hat{p} \xrightarrow[n \to \infty]{a.s.} p)$

- 1.1. Методы оценок характеристик распределения наблюдаемых случайных величин9
  - 3. При многократном повторении эксперимента даже самая (на первый взгляд) плохая оценка может оказаться полезной

$$M\hat{p_1} = p$$

$$M\hat{p_2} = p$$

$$M\hat{p_3} = p$$

Например, если целый год каждый день дают набор чисел, а статистик считает значение параметра p с помощью оценки  $\hat{p}$ , то в среднем за год у него получится величина, близкая к истинному p.

**Определение 1.1.3** (Состоятельная оценка). Оценка  $\hat{\theta}$  называется состоятельной, если стремится к истинному значению  $\theta$  по вероятности

$$\hat{\theta} \xrightarrow[n \to \infty]{\mathbb{P}} \theta$$

**Определение 1.1.4** (Сильно состоятельная оценка). Оценка  $\hat{\theta}$  называется сильно состоятельной, если стремится к истинному значению  $\theta$  почти наверное

$$\hat{\theta} \xrightarrow[n \to \infty]{a.s.} \theta$$

**Пример 1.1.4.** Оценка  $\hat{p_1}$  из прошлого примера является сильно состоятельной.

**Определение 1.1.5.** Оценка  $\hat{\theta}$  несмещённая, если

$$\forall \theta \in \Theta : M_{\theta}\hat{\theta} = \theta$$

Замечание 1. Несмещённая оценка существует не всегда

Определение 1.1.6. Несмещённая оценка  $\hat{\theta} \in K$  называется оптимальной (эффективной [1, стр. 130]) в классе квадратично интегрируемых оценок K, если для всякой другой несмещённой оценки  $\tilde{\theta} \in K$ 

$$D_{\theta}\hat{\theta} < D_{\theta}\tilde{\theta}, \quad \forall \theta \in \Theta$$

или же

$$M_{\theta} \left( \hat{\theta} - \theta \right)^2 \le M_{\theta} \left( \tilde{\theta} - \theta \right)^2, \quad \forall \theta \in \Theta$$

**Пример 1.1.5.** Сравним  $\hat{p_1}$  и  $\hat{p_3}$ 

$$D_{p}\hat{p_{1}} = \frac{1}{n^{2}} \cdot n \cdot p \cdot (1 - p) = \frac{p \cdot (1 - p)}{n}$$
$$D_{p}\hat{p_{3}} = \frac{2 \cdot p \cdot (1 - p)}{n}$$

#### 1.1.4 Выборочные оценки. Метод моментов

10 Глава 1. Основы

## Литература

[1] Боровков А. А. Математическая статистика. Санкт-Петербург: Лань, 2010. 705 с.

12 Литература

## Оглавление

1	Основы			3
	1.1	Методы оценок характеристик распределения наблюдаемых		
		случаі	йных величин	3
		1.1.1	Эмпирическая функция распределения	3
		1.1.2	Гистограмма	4
		1.1.3	Оценка неизвестных параметров	8
		1.1.4	Выборочные оценки. Метод моментов	9