# Лабораторная работа №3

Черепенников Роман 3 курс 8 группа

### Задача 16. Кратчайший маршрут с дополнительным временем преодоления перекрёстка

План города представляет собой множество перекрёстков, соединённых дорогами (по дороге движение разрешено в обоих направлениях). Каждая дорога задаётся номерами перекрёстков, которые она соединяет, и временем движения по ней. Между двумя различными перекрёстками может быть не более одной дороги. Дорога не может соединять перекрёсток сам с собой. Кроме того, время преодоления перекрёстка I равно  $qk_i$ , где q— заданная константа, а  $k_i$ — число дорог, подходящих к перекрёстку i. Необходимо найти кратчайший по времени маршрут от перекрёстка s до перекрёстка f. Конечный перекрёсток f преодолевать не надо, а стартовая вершина s маршрута преодолевается как перекрёсток.

#### Формат входных данных

В первой строке находятся числа N и M — число перекрёстков ( $1 \le N \le 11000$ ) и число дорогна плане города ( $0 \le M \le 100000$ ) соответственно. В каждой из следующих M строк файла сначала расположены номера перекрёстков, которые связывает очередная дорога, а затем время движения по ней (от 0 до 1000). В последней строке находятся номера перекрёстков s и f ( $1 \le s, f \le N$ ), а также константа q ( $1 \le q \le 100$ ).

### Формат выходных данных

Если проехать от перекрёстка s до перекрёстка f можно, в первой строке выведите сообщение Yes, а во второй строке — минимальное время движения. Если проехать нельзя, то в единственной строке выведите сообщение No.

входной файл	выходной файл
5 9	Yes
1 2 2	Yes 12
1 3 1	
2 4 1	
2 5 1	
3 4 3	
5 5 1	
4 5 2	
4 6 1	
5 6 1	
1 6 1	

# Алгоритм решения:

Зададим граф матрицей смежности,  $A(a_{ij}) \in R^{N \times N}$ , где  $a_{ij}$  время движения по дороге связывающей перекрестки i и j.

Преобразуем эту матрицу следующим образом:

$$a_{ij} = a_{ij} + q * k_j, j \neq f$$
$$a_{if} = a_{ij}$$

Теперь воспользуемся алгоритмом Дейкстры, чтобы найти кратчайший путь из s в f. Здесь, не учтено время, которое необходимо провести на перекрестке s перед началом движения, поэтому k результату алгоритма прибавим k0 и получим итоговый результат.

## Листинг программы:

```
from typing import Tuple
import numpy as np
def read from file(path: str) -> Tuple[np.ndarray, int, int, int]:
    with open(path) as f:
        line = f.readline().split()
        n = int(line[0])
        m = int(line[1])
        graph matrix = np.ones((n, n)) * np.inf
        for in range(m):
            line = f.readline().split()
            graph matrix[int(line[0]) - 1, int(line[1]) - 1] = int(line[2])
            graph matrix[int(line[1]) - 1, int(line[0]) - 1] = int(line[2])
        line = f.readline().split()
        start, finish, q = int(line[0]) - 1, int(line[1]) - 1, int(line[2])
        return graph matrix, start, finish, q
def degree(graph matrix: np.ndarray, v: int) -> int:
    """Find degree of graph node"""
    return np.count nonzero(~np.isinf(graph matrix[v]))
def degrees(graph_matrix: np.ndarray) -> np.ndarray:
    """Find degrees of every node in graph"""
    n = graph matrix.shape[0]
    res = np.zeros(n)
    for i in range(n):
       res[i] = degree(graph matrix, i)
   return res
def transform graph_weights(graph_matrix: np.ndarray, finish: int, q: int) ->
np.ndarray:
    degs = degrees(graph matrix)
    degs[finish] = 0
    return graph matrix + degs * q
def select node(distances: np.ndarray, visited: np.ndarray) -> int:
   min_ = np.min(distances[~visited])
    for i in range(distances.shape[0]):
       if not visited[i] and distances[i] == min :
           return i
    return -1
def dijkstra(graph matrix: np.ndarray, start: int) -> np.ndarray:
    """Find shortest path from start node to every other"""
    n = graph matrix.shape[0]
    distances = np.ones(n) * np.inf
    distances[start] = 0
```

```
visited = np.zeros(n, dtype=bool)
    for i in range(n):
       v = select_node(distances, visited)
       visited[v] = True
       if distances[v] == np.inf:
           break
        for j in range(n):
            distances[j] = min(distances[j], distances[v] +
graph matrix[v][j])
   return distances
if __name__ == '__main__':
    graph_matrix, s, f, q = read_from_file('input.txt')
   graph_matrix = transform_graph_weights(graph_matrix, f, q)
   result = int(dijkstra(graph_matrix, s)[f]) + degree(graph_matrix, s)
   if result == np.inf:
       print('No')
   else:
       print('Yes')
       print(result)
```