

Ceres

概念

CostFunction

SizedCostFunction

手动计算残差与雅克比 实现Evaluate()函数

AutoDiffCostFunction

自动计算雅克比, 手动计算残差 重载()

LossFunction

HuberLoss

TolerantLoss

CauchyLoss

LocalParameterization

自定义更新过程

Problem

AddParameterBlock

参数的指针与参数的维度

参数的指针与参数的维度, 与
LocalParameterization

SetParameterBlockConstant

AddResidualBlock

Solver

Options

minimizer_type

TRUST_REGION 默认

LINEAR_SEARCH

trust_region_strategy_type

LEVENBERG_MARQUARDT 默认

DOGLEG

linear_solver_type

DENSE_QR

DENSE_NORMAL_CHOLESKY /
SPARSE_NORMAL_CHOLESKY

DENSE_SCHUR / SPARSE_SCHUR

ITERATIVE_SCHUR

max_num_iterations

num_threads

minimizer_progress_to_stdout

Summary

BriefReport()

FullReport()

Solve()