DLCV-Hw4 Report

R11942180 電信二 黃湛元

Problem: 3D Novel View Synthesis

- 1. (15%) Please explain:
 - a. the NeRF idea in your own words

NeRF利用深度學習建立一個光輻射場(radiance field)的表示,能夠對三維空間中光線的顏色和密度進行建模。它透過神經網絡學習空間中每一點的顏色和密度,並結合光線追蹤技術來渲染新的視角圖像。這種方法能夠使用少量的2D圖像來重建出高質量的3D場景。

b. which part of NeRF do you think is the most important

NeRF的核心在於其對於連續空間的建模能力。通過學習一個從空間座標和觀察方向到顏色和密度的映射,NeRF 能夠精確地捕捉到光線 與物體表面的交互,產生高質量的新視角圖像。這種對於空間的深度理解是其生成逼真圖像的關鍵。

c. compare NeRF's pros/cons w.r.t. other novel view synthesis work

i. NeRF:

• **優點**:原始 NeRF 透過神經網絡建立從 2D 圖像到 3D 場景的映射,能夠產生高質量的新視角圖像。

• 缺點:計算成本高,訓練和渲染時間長。

• 方法:利用 MLP 和體積渲染技術來學習場景的輻射場。

ii. "Direct Voxel Grid Optimization":

• **優點**:相比於原始 NeRF,此方法在輻射場重建方面具有更快的收斂速度。

• 缺點:在處理極其複雜的場景時,表現不如基於 MLP 的方法。

DLCV-Hw4 Report

• 方法:直接優化一個可微分的 voxel grid,而非像 NeRF 那樣透過 MLP 來學習。

iii. "Instant Neural Graphics Primitives with a Multiresolution Hash Encoding":

- **優點**:提供即時的神經圖形基元訓練,即便在複雜的應用中也能快速收斂。
- 缺點:可能在保持細節的精確度方面略遜於原始 NeRF。
- 方法:使用 Multiresolution Hash Encoding 來增強神經網絡,允許使用較小的 network 而不犧牲品質。
- 2. (15%) Describe the implementation details of *your NeRF model* for the given dataset. You need to explain your ideas completely. 我沿用了原始 NeRF 的框架,並沒有對模型架構進行重大修改。只調整了層數量和 embedding 維度,改變模型的性能和對細節的捕捉能力。

1. Embedding:

- 使用正弦和餘弦函數對位置(xyz)和方向向量進行 encode,這有助於模型學習更複雜的幾何形狀和照明效果。
- Embedding 將每個輸入通道(xyz 和方向)映射到一個高維空間,提高了模型表達不同頻率特徵的能力。

2. NeRF 模型:

- 使用 Fully-connected network(D 層,每層 W 個神經元)來對場景進行建模。
- 模型分為兩部分:用於預測密度(sigma)的部分和用於預測顏色的部分。這兩部分共享前幾層網絡,使得顏色預測可以利用空間信息。

3. Forward 方法:

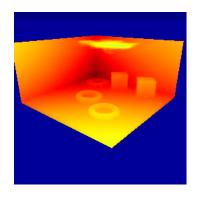
- 在 forward 方法中,根據輸入的光線對 NeRF 模型進行推理。這涉及到對每個光線的位置和方向進行編碼,然後將它們輸入模型以預測顏色和密度。
- 3. (15%) Given novel view camera pose from **metadata.json**, your model should render novel view images. Please evaluate your generated images and ground truth images with the following three metrics (mentioned in the <u>NeRF paper</u>). Try to use at least **three** different hyperparameter settings and discuss/analyze the results.
 - Please report the PSNR/SSIM/LPIPS on the validation set.

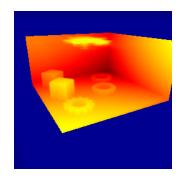
- You also need to explain the meaning of these metrics.
- Different configuration settings such as MLP and embedding size, etc.

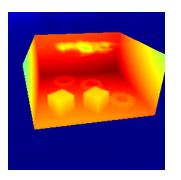
	Embed. xyz	Embed. dir	Hidden units	Epoch	N_importance	Optimizer	Learning rate
Set A	10	4	256	16	64	Adam	5e-4
Set B	15	6	256	16	64	Adam	5e-4
Set C	15	6	384	16	64	Adam	5e-4

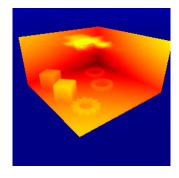
	PSNR	SSIM	LPIPS
Set A	44.22	0.99	0.00
Set B	43.79	0.99	0.00
Set C	44.42	0.99	0.00

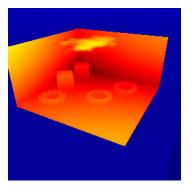
4. (15%) With your trained NeRF, please implement depth rendering in your own way and visualize your results.











Reference

- 1. https://github.com/kwea123/nerf_pl
- 2. https://arxiv.org/abs/2003.08934
- 3. https://arxiv.org/pdf/2111.11215.pdf
- 4. https://nvlabs.github.io/instant-ngp/assets/mueller2022instant.pdf
- 5. ChatGPT

DLCV-Hw4 Report