# Sur le calcul des solutions efficaces du problème bi-objectif de localisation de services sans contrainte de capacité

S. Bourougaa, A. Derrien, A. Grimault, X. Gandibleux, A. Przybylski

Université de Nantes — LINA, UMR CNRS 6241 UFR Sciences – 2 rue de la Houssinière BP92208. F44322 Nantes cédex 03 – France

ROADEF'2012 – Sessions GUEPARD

13e conférence de la sociéte française de recherche opérationnelle et d'aide à la décision

Université Catholique de l'Ouest

Angers. 11-13 avril 2012



Contexte

Algorithme

- Expérimentations numériques
- Conclusion



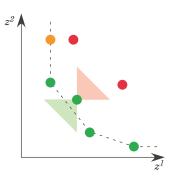
### 1. Contexte

#### Optimisation combinatoire multiobjectif [Ehrgott et G. 2002]

Problèmes d'optimisation combinatoire multiobjectif (MOCO) :

$$\min \{ Cx : Ax \ge b, x \in \mathbb{Z}^n \}$$

- Prise en compte simultanée des objectifs
- Solutions efficaces X<sub>E</sub>, points non-dominés Y<sub>N</sub> (frontière efficace)
- Articulation a posteriori des préférences du décideur





### 1. Contexte

#### Problèmes multi-objectif de localisation de services

- Problèmes de localisation de services (FLP) avec plusieurs objectifs
- Littérature conséquente :
  - panorama des fonctions objectif [Eiselt et Laporte 1995]
  - o états de l'art [Nickel et al. 2005; Farahani et al. 2010]
- Quelques exemples de situation avec 2 ou 3 objectifs :
  - o réseau de producteurs de café en Colombie [Villegas et al 2006]
  - extension de réseau de communication [G. et Chamayou 2007]
  - logistique verte [Harris et al. 2009; 2011]
- Des résolutions approchées pour traiter des situations où la résolution exacte atteint ses limites



### 1. Contexte

Problèmes discret bi-objectif de localisation de services sans contrainte de capacité (bi-UFLP)

Variante particulière importante : cas discret sans contrainte de capacité (bi-UFLP)

$$\begin{bmatrix} v-\min & \left\{ z^k = \sum_{i \in I} \sum_{j \in J} c^k_{ij} x_{ij} + \sum_{j \in J} r^k_{j} s_j & k = 1,2 \right\} & (0) \\ s/c & \sum_{j \in J} x_{ij} = 1 & \forall i \in I & (1) \\ x_{ij} \leq s_j & \forall i \in I, \ \forall j \in J & (2) \\ x_{ij}, \ s_j \in \{0,1\} & \forall i \in I, \ \forall j \in J & (3) \end{bmatrix}$$

- version mono-objectif
  - NP-hard [Krarup et Pruzan, 1983]
  - nombreuses situations (exemple en télécom [Gourdin et al. 2002])
- version multi-objectif
  - algorithme exact pour des instances bi (multi) objectifs de petites tailles [Fernandez et Puerto 2003]



Contexte

2 Algorithme

- Expérimentations numériques
- Conclusion



#### Description

### Résolution : un algorithme exact en deux étapes

- **Pavage** de  $Y_N$  (ensemble complet de solutions efficaces  $X_E$ )
  - ensemble de boîtes caractérisant rigoureusement l'existence potentielles de solutions efficaces
  - une boîte est définie par une unique combinaison de services ouverts

#### ■ Génération

 $\circ$  calcul des solutions efficaces  $X_E$  dans ces boîtes



#### Description

### Résolution : un algorithme exact en deux étapes

- **Pavage** de  $Y_N$  (ensemble complet de solutions efficaces  $X_E$ )
  - ensemble de boîtes caractérisant rigoureusement l'existence potentielles de solutions efficaces
  - une boîte est définie par une unique combinaison de services ouverts
  - o Calcul d'un pavage initial à l'aide d'un branch and bound
  - o Décomposition du pavage par dichotomie et filtrage
  - o Recomposition du pavage par ensembles contigus

#### ■ Génération

- calcul des solutions efficaces X<sub>E</sub> dans ces boîtes
- o Calcul des points non-dominés par un label setting sur les boites.
- o Retourne un ensemble complet de solutions efficaces



Pavage: Définitions et notations

Soit  $J_1 \subseteq J$ , ensemble des indices des services ouverts

**Boîte** : Sous-espace de dimension 2 dans Y borné par (au plus) deux solutions admissibles correspondant aux solutions lexicographiquement optimales sur les deux objectifs pour  $J_1$ 

Points remarquables relatifs à une boîte  ${\cal B}$  :

 $\diamond: z_{lex^1}(\mathcal{B}), z_{lex^2}(\mathcal{B})$ , points lex-optimaux

 $\star: z_I(\mathcal{B})$ , point idéal

 $+: Y_{ND}(\mathcal{B})$ , points non dominés

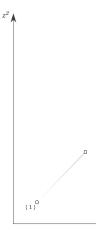




(1) Principe du pavage

### Soit 7 services potentiels 1...7.

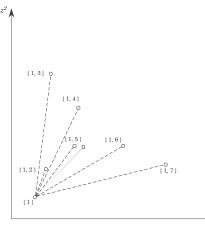
- $\circ$ : point correspondant à l'ouverture d'un service  $\{1\}$
- : point correspondant à l'affectation de l'ensemble des clients au service ouvert.
   Il correspond aux performances d'une solution admissible.





(1) Principe du pavage

Ajout des points (symbole  $\circ$ ) correspondant à l'ouverture de deux services  $\{1,2\}$  à  $\{1,7\}$ .

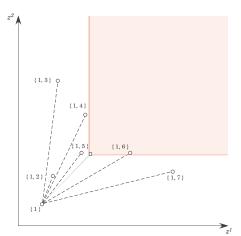




(1) Principe du pavage

Examen du cône de dominance d'origine □

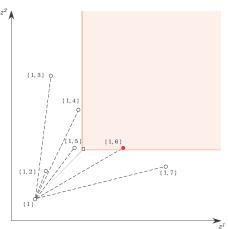
Test : ∃? point origine dominé par au moins une solution admissible





(1) Principe du pavage

Le point correspondant aux services ouverts  $\{1,6\}$  est dominé. Inutile de le considérer dorénavant (domination par origine).

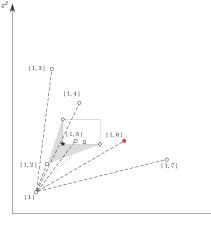




(1) Principe du pavage

Expansion du domaine sur les services ouverts  $\{1,2\}$  ce qui produit une boîte.

Identification des deux solutions admissibles lexicographiquement optimales (\$\display\$) pour la boîte.

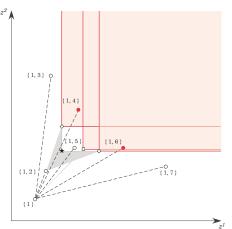




(1) Principe du pavage

Examen des cônes de dominance d'origine  $\diamond$ 

Le point correspondant aux services ouverts  $\{1,4\}$  est dominé. Inutile de le considérer dorénavant (domination par origine).

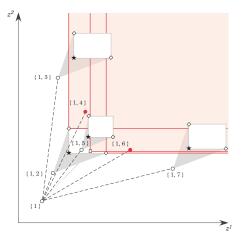




(1) Principe du pavage

Expansion du domaine sur les services ouverts restants, donnant un ensemble de boîtes.

Test : ∃? point idéal d'une boîte dominé par au moins une solution admissible

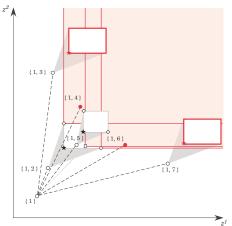




(1) Principe du pavage

Examen des cônes de dominance d'origine  $\diamond$  et  $\square$ 

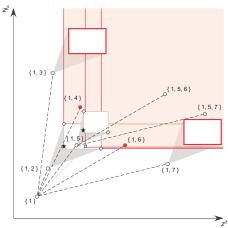
Les expansions d'origine  $\{1,3\}$  et  $\{1,7\}$  sont dominées. Inutile de les considérer dorénavant (domination par expansion).





(1) Principe du pavage

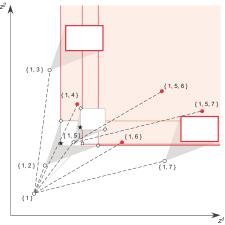
Ajout des points (symbole  $\circ$ ) correspondant à l'ouverture de trois services  $\{1,5,6\}$  et  $\{1,5,7\}$ .



#### (1) Principe du pavage

Examen des cônes de dominance d'origine  $\diamond$ 

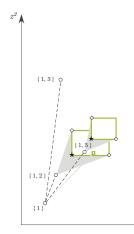
Les points correspondants aux services ouverts  $\{1,5,6\}$  et  $\{1,5,7\}$  sont dominés. Inutile de les considérer dorénavant (domination par origine).





(1) Principe du pavage

Pavage partiel résultant  $\{1,2\}$  et  $\{1,3\}$  sont à traiter





Résumé de l'algorithme de branch & bound pour le pavage

Parcours : largeur

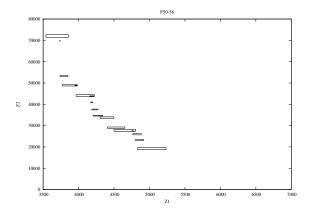
■ **Séparation**: variables  $s_j$ 

■ Filtrage : 3 tests de dominance

■ Résultats : sommets expansés non dominés



#### Pavage final

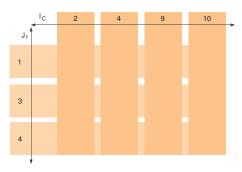


Instance avec 30 services et 90 clients



#### Génération

- Une boite est définie par l'ouverture de services :  $J_1 = \{1, 3, 4\}$
- L'ensemble des indices des affectations de compromis :  $I_c = \{2, 4, 9, 10\}$

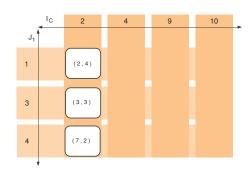




#### Génération

# Client 2 a trois affectations possibles :

- **[**2, 4]
- **[**3, 3]
- **[**7, 2]

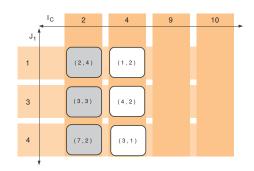




#### Génération

Affectation du client 4 au service 3 est dominée. ⇒ supprime

- **[**2, 4]
- **[**3, 3]
- **[**7, 2]

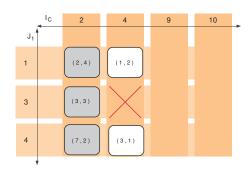




#### Génération

A chaque solution déjà calculée, on ajoute les possibilités du client 4.

- **[**2, 4]
- **[**3, 3]
- **[**7, 2]





#### Génération

A chaque solution déjà calculée, on ajoute les possibilités du client 4.

**[**3, 6]

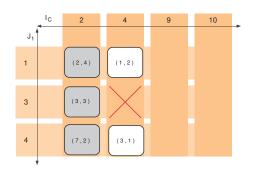
**[**5, 5]

**4**, 5

**[**7, 4]

**[8, 4]** 

**[**10, 3]





#### Génération

A chaque solution déjà calculée, on ajoute les possibilités du client 4.

**[**3, 6]

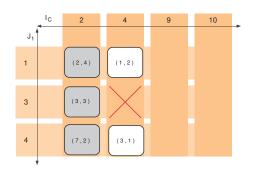
**[5, 5]** 

**4**, 5

**[**7, 4]

**■** <del>[8, 4]</del>

**[**10, 3]





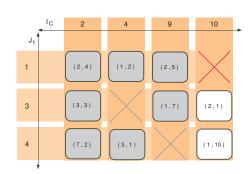
#### Génération

In fine : 6 solutions non dominées.

**[**7, 12] **[**14, 9]

**■** [8, 11] **■** [6, 14]

**■** [11, 10] **■** [5, 23]





Contexte

Algorithme

- 3 Expérimentations numériques
- Conclusion



instances

### ■ Batterie F [Fernandez et Puerto 2003]

```
28 instances
```

```
o source : collection résultant du collage paire UFLP mono-obj
```

```
taille : n=30; m=90
```

• corrélation des objectifs :  $\approx 0.0$ 

```
\bullet ranges : c_{ij}^k \in [0, 100]; r_j^k \in [200, 28000]
```

http://www-eio.upc.es/%7Eelena/sscplp/

### ■ Batterie H [Harris et al 2011]

```
5 instances
```

```
source : logistique verte (obj1 : coût; obj2 : CO<sub>2</sub>)
```

```
• taille: n=10; m=2000...10000
```

$$\circ$$
 corrélation des objectifs :  $pprox 0.99$ 

• ranges : 
$$c_{ii}^k \in [0, 43000]$$
;  $r_i^k$  unique  $\forall j \in J$  par instance

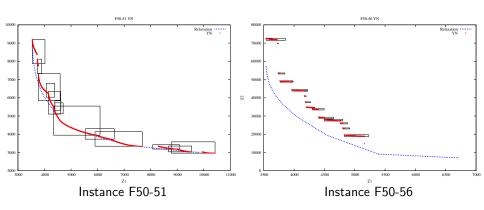
http://users.cs.cf.ac.uk/C.L.Mumford/Research%20Topics/FLP/papers/data/

### ■ Disponibles bientôt sur la MCDMLib, section MOCOlib :

http:// http://mcdmsociety.org/MCDMlib.html



Frontière efficace (batterie F)





Calcul du pavage et de la génération

	Pavage			Génération	
	(1)	(2)	CPUt	(3)	CPUt
Н			ms		ms
min	1 023	11	411	13 412	104
moy	1 023	12	1 200	295 868	35 142
max	1 023	13	1 994	731 385	122 691
F					
min	280	3	1	3	<1
moy	8 885	18	53	421	6
max	48 741	152	399	1 229	29

(1) : boites expansées

(2) : boites expansées non-dominées

(3) : points non-dominés



Comparaison de performances

	(1)	(2)	(3)
Н		ms	ms
min	15h39min	-	515
moy	N.A.	-	36 342
max	N.A.	-	124 285
tot	N.A.	-	181 713
F	ms	ms	ms
min	1 000	59 000*	1
moy	94 428	97 200*	59
max	300 000	162 000*	428
tot	2 644 000	-	1 669

(1) :  $\epsilon$ -contrainte à l'aide de Cplex

(2) : algorithme de Fernandez et Puerto [2003]

(3) : algorithme proposé (pavage + génération)



Contexte

Algorithme

- Expérimentations numériques
- 4 Conclusion



### 4. Conclusion

#### Bilan et perspectives

- proposé la notion de pavage rigoureux par boîtes en MOCO
- lacktriangle intérêt du pavage pour un décideur souhaitant naviguer sur  $Y_N$
- montré l'efficacité de la proposition sur les benchmarks connus
- $\blacksquare$  recueilli des  $Y_N$  avec des caractéristiques inédites
- ...
- enrichir l'algorithme lequel présente encore un caractère brute-force
- cerner les limites expérimentales de la proposition
- quid de la proposition pour des situations à plus de deux objectifs
- évolution de la proposition vers des situations avec capacités
- **...**

