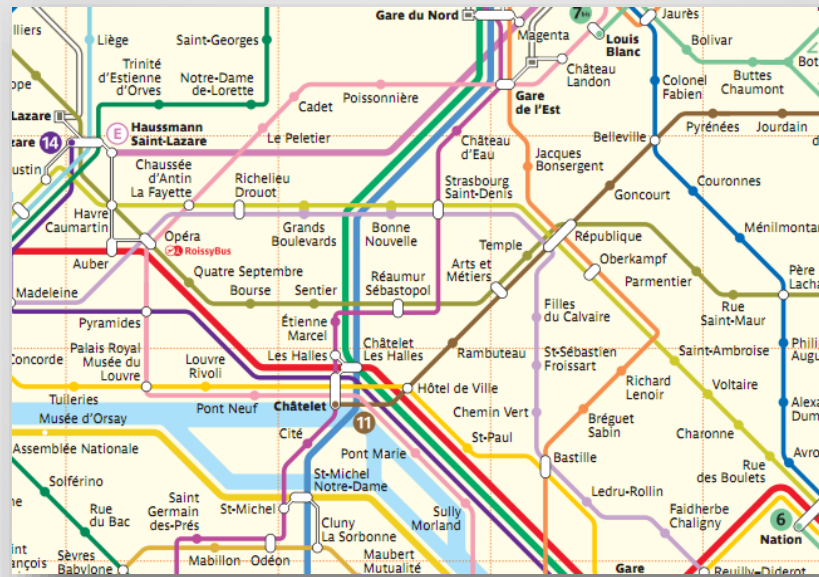


RO et IA : Théorie des Graphes

ESGI-PPA-3 Vidal

Pourquoi les graphes ?

- Nous sommes en permanence confrontés à des graphes :



Pourquoi les graphes ?

- Nous sommes en permanence confrontés à des graphes :



Pourquoi les graphes ?

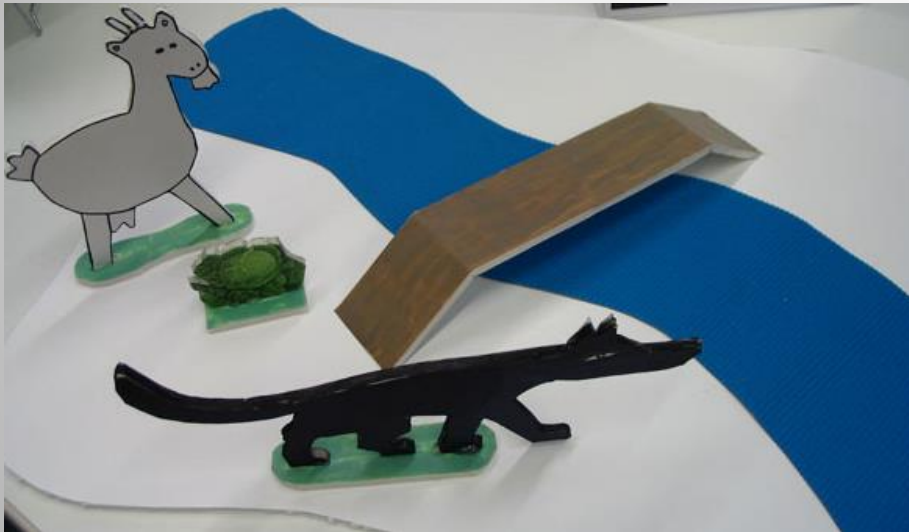
**Des graphes pour mieux visualiser
des problèmes...**

- Premier exemple :
 - Voyage intersidéral
 - Nous sommes en 3002. Il existe un transport interplanétaire entre les neuf planètes du système solaire. Des navires spatiaux assurent les liaisons suivantes : Pluton-Vénus, Uranus-Neptune, Terre-Mercure, Jupiter-Mars, Mercure-Vénus, Saturne-Neptune, Terre-Pluton, Saturne-Jupiter, Uranus-Mars, Pluton-Mercure.
 - Peut-on partir de la Terre et arriver sur Mars ?

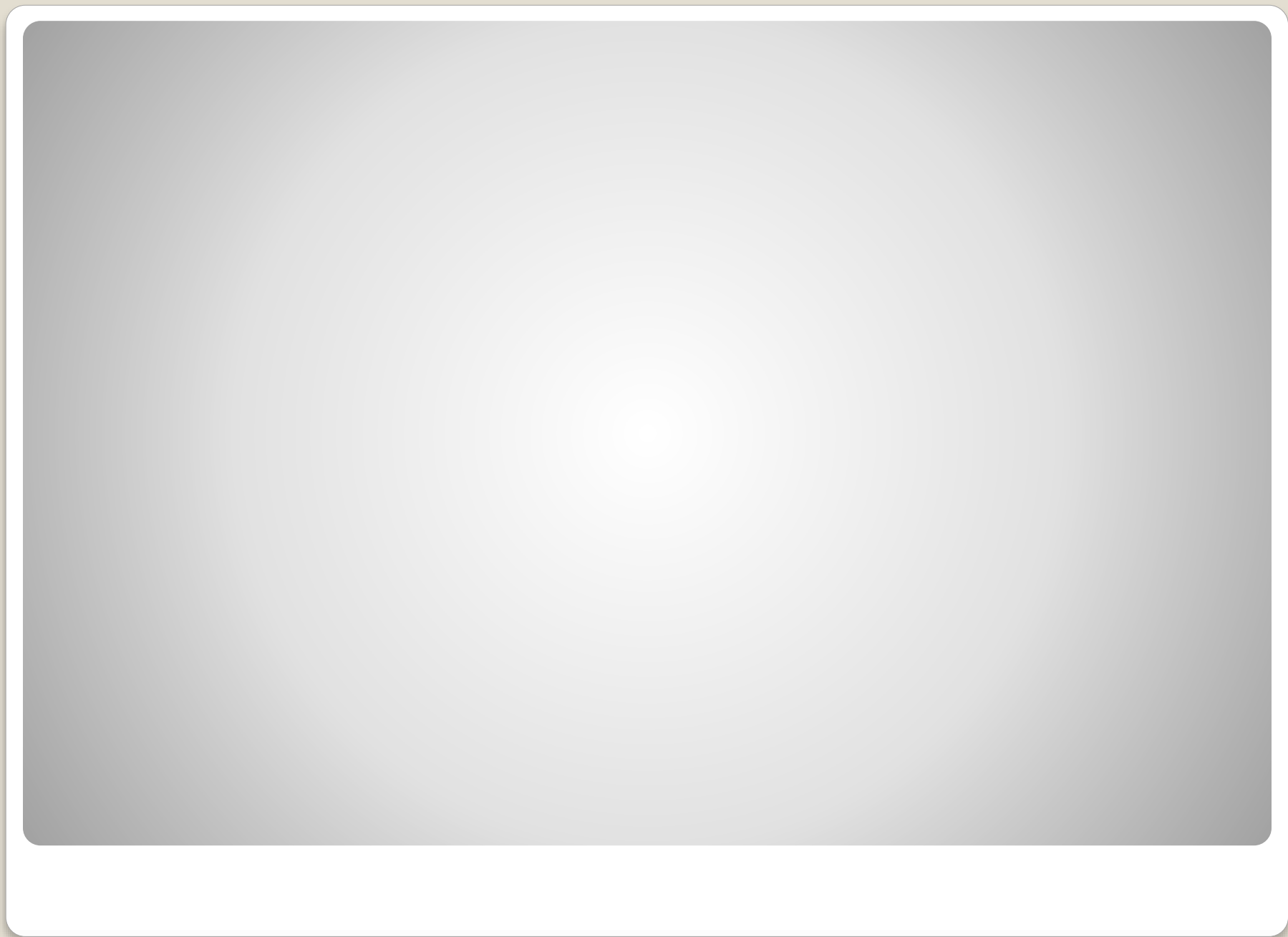


Des graphes pour mieux visualiser des problèmes...

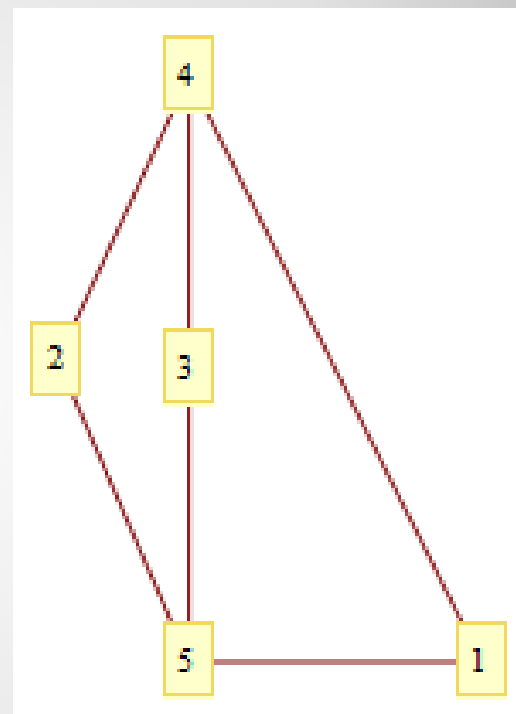
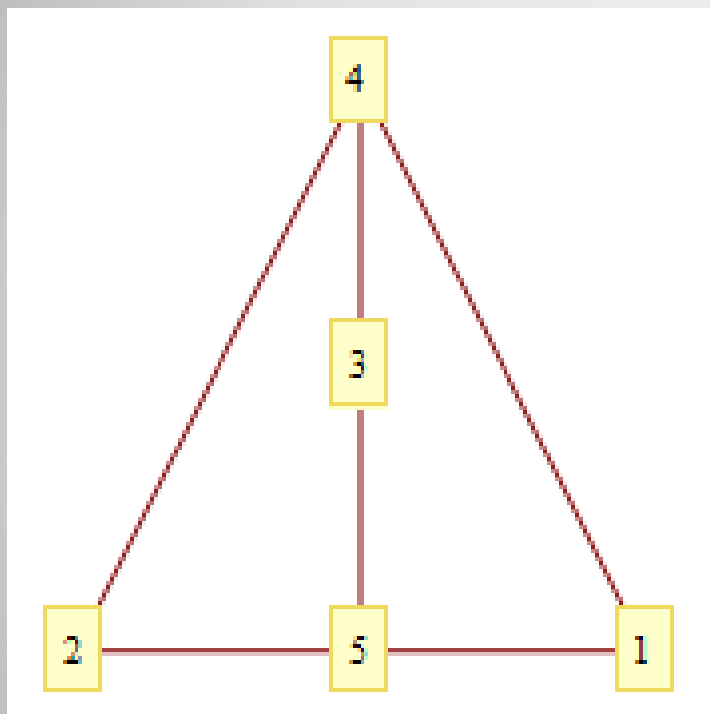
- Deuxième exemple moins évident mais classique :
 - La chèvre, le loup, le chou et le passeur ...
 - Un passeur doit faire traverser une rivière à un loup, une chèvre et un chou, dans une barque si petite qu'il ne peut emporter que l'un d'eux à chaque voyage. Pour des raisons évidentes, il ne peut laisser le loup et la chèvre seuls sur une rive, pas plus que la chèvre et le chou. Comment s'y prend-il ?



Des graphes pour mieux visualiser des problèmes...



- Ces deux graphes sont-ils identiques ?



Des graphes pour mieux visualiser des problèmes...

http://fr.wikipedia.org/wiki/Lexique_de_la_théorie_des_graphes

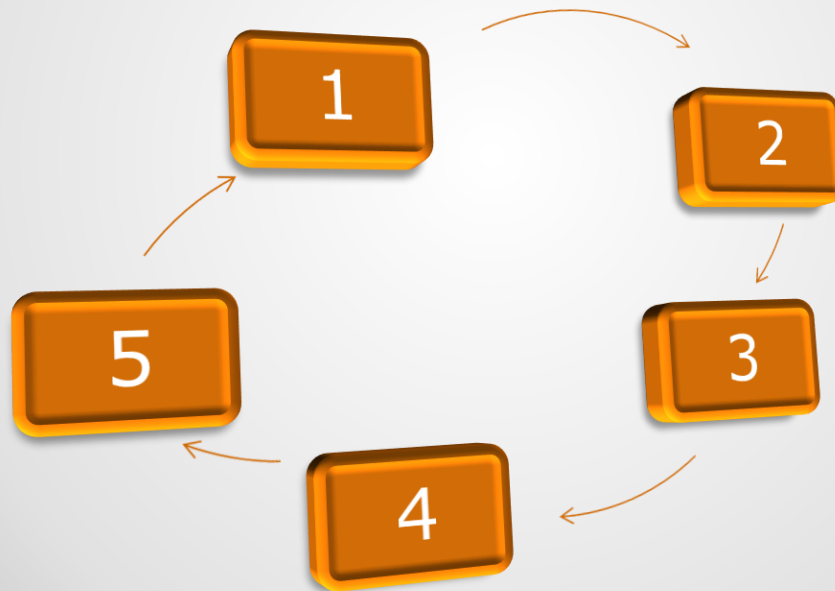
Un peu de vocabulaire

Graphes orientés

- Un ***graphe orienté*** est défini par le doublet où :
 - X est l'ensemble des sommets (ou nœuds) du graphe
 - U est l'ensemble des arcs du graphe

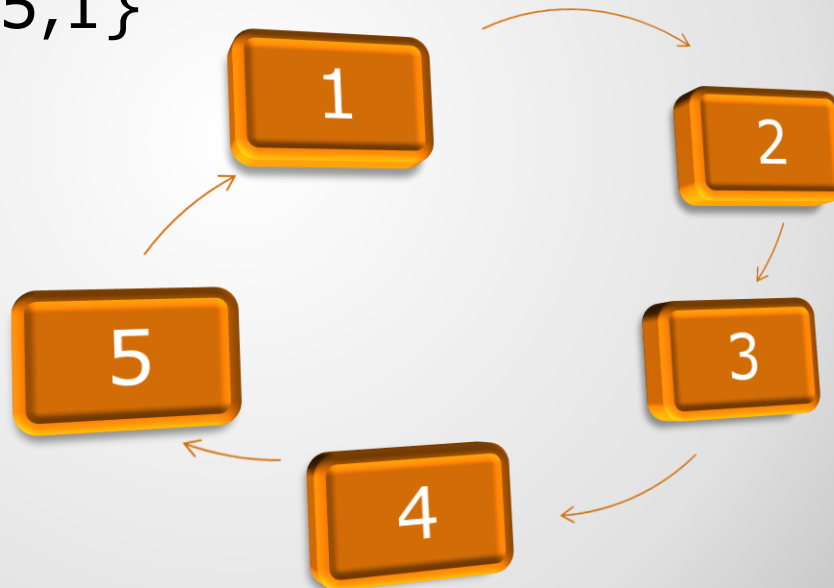
Graphes orientés

- Exemple :
 - $X = \{1,2,3,4,5\}$
 - $U = \{\{1,2\},\{2,3\},\{3,4\},\{4,5\},\{5,1\}\}$



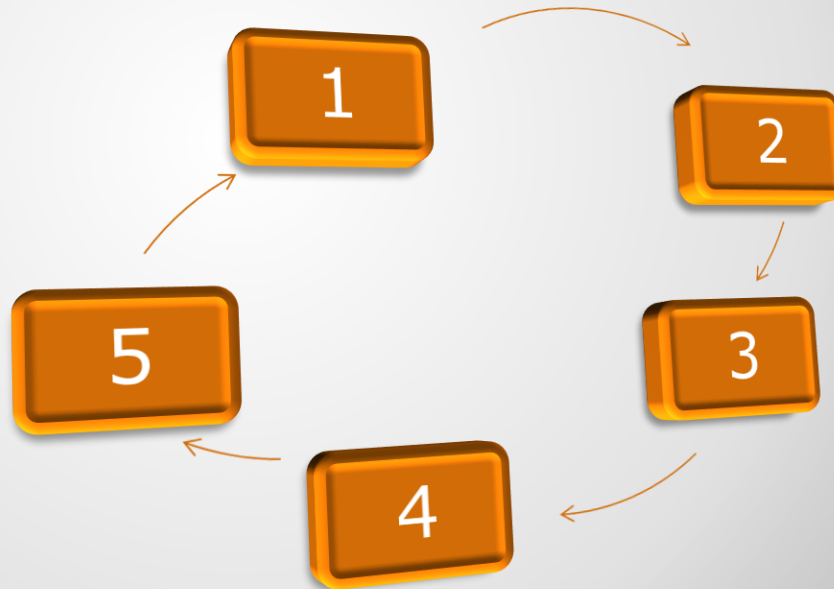
Graphes orientés

- Un ***chemin*** est défini par une liste de sommets tels qu'il existe un arc de chaque sommet vers le suivant
 - Chemin 1: $\{1,2,3\}$
 - Chemin 2: $\{4,5,1\}$
 - ...



Graphes orientés

- Un ***circuit*** est un chemin vers lui-même :
 - Circuit 1: $\{1,2,3,4,5,1\}$
 - Circuit 2: $\{4,5,1,2,3,4\}$
 - ...



Graphes orientés

- Une **boucle** est un circuit de longueur 1
- Un **chemin élémentaire** est un chemin tel qu'en le parcourant, on ne rencontre pas deux fois le même sommet.
- Un **chemin simple** est un chemin ne passant pas plus d'une fois par le même arc

Graphes orientés

- Un ***chemin hamiltonien*** est un chemin passant une fois par chaque sommet du graphe.
- Un ***circuit hamiltonien*** est un chemin hamiltonien se refermant sur son sommet d'origine

Graphes orientés

- Un ***chemin eulérien*** est un chemin passant une fois par chaque arc du graphe.
- Un ***circuit eulérien*** est un chemin eulérien se refermant sur son sommet d'origine

Graphes orientés

- Un graphe est dit **complet** si chacun de ses sommets possède un arc vers tout autre sommet, y compris lui-même.
 - *On remarquera que si un graphe complet comporte N sommets, alors il comporte N^2 arcs.*

Graphes orientés

- **L'ordre** d'un graphe est son nombre de sommet
- **Le degré** d'un sommet est le nombre d'arcs ayant une extrémité en ce sommet et l'autre en un autre sommet
- **Le demi degré intérieur (ou entrant)** d'un sommet est le nombre d'arcs ayant une extrémité finale en ce sommet et non leur extrémité initiale)
- **Le demi degré extérieur (ou sortant)** d'un sommet est le nombre d'arcs ayant une extrémité initiale en ce sommet (et non leur extrémité finale)

Graphes orientés

- Un graphe orienté est dit ***fortement connexe*** s'il existe un chemin entre tout couple de sommet.

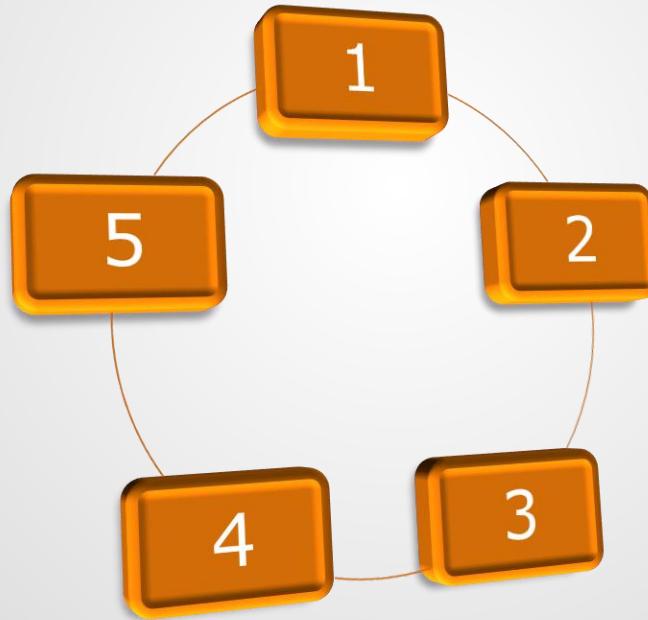
Graphes orientés

Graphes non orientés

- Un ***graphe non orienté*** est défini par le doublet où :
 - X est l'ensemble des sommets (ou nœuds) du graphe
 - U est l'ensemble des arrêtes du graphe

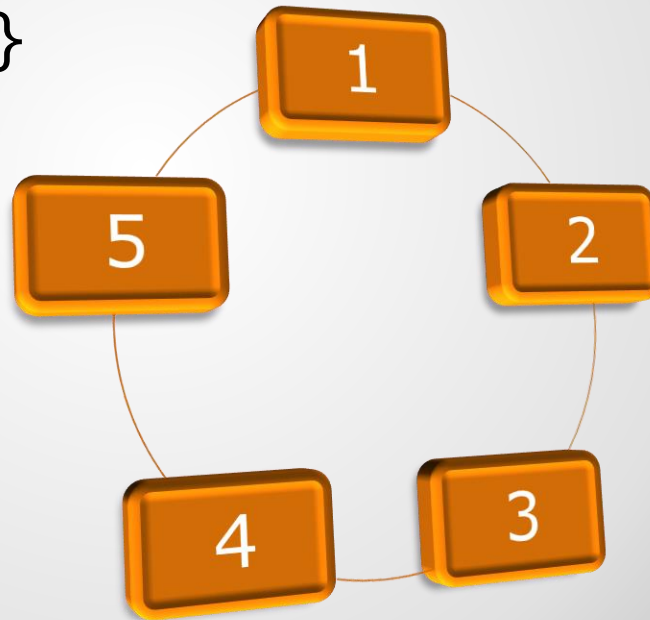
Graphes non orientés

- Exemple :
 - $X = \{1,2,3,4,5\}$
 - $U = \{\{1,2\},\{2,3\},\{3,4\},\{4,5\},\{5,1\}\}$



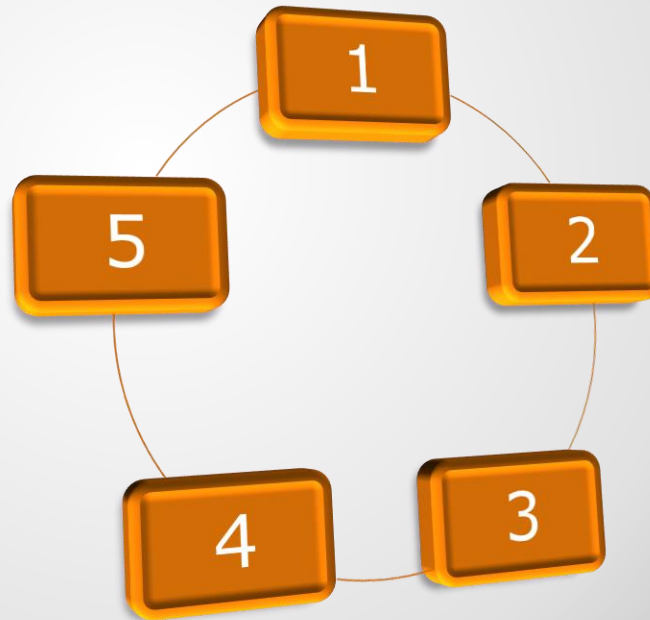
Graphes non orientés

- Un **chaîne** est définie par une séquence d'arêtes consécutives ou de sommets liés par des arêtes consécutives
 - Chaîne 1: $\{1,2,3\}$
 - Chaîne 2: $\{4,5,1\}$
 - ...



Graphes non orientés

- Un **cycle** est une chaîne fermée :
 - Cycle 1: $\{1,2,3,4,5,1\}$
 - Cycle 2: $\{4,5,1,2,3,4\}$
 - ...



Graphes non orientés

- Une **chaîne élémentaire** est une chaîne telle qu'en la parcourant, on ne rencontre pas deux fois le même sommet.
- Une **chaîne simple** est une chaîne ne passant pas plus d'une fois par la même arête

Graphes non orientés

- Une **chaîne hamiltonienne** est une chaîne contenant une fois tous les sommets du graphe.
- Un **cycle hamiltonien** est une chaîne hamiltonienne se refermant sur son sommet d'origine

Graphes non orientés

- Une **chaîne eulérienne** est une chaîne passant une fois par chaque arête du graphe.
- Un **cycle eulérien** est une chaîne eulérienne se refermant sur son sommet d'origine

Graphes non orientés

- Un graphe non orienté est dit **complet** si chacun de ses sommets possède une arête vers tout autre sommet.
 - *On remarquera que si un graphe non orienté complet comporte N sommets, alors il comporte $\frac{N*(N-1)}{2}$ arêtes.*

Graphes non orientés

- ***L'ordre*** d'un graphe est son nombre de sommet
- ***Le degré*** d'un sommet est le nombre d'arrêtes ayant une extrémité en ce sommet et l'autre en un autre sommet

Graphes non orientés

- Un graphe non orienté est dit **connexe** s'il existe une chaîne entre tout couple de sommet.

Graphes non orientés

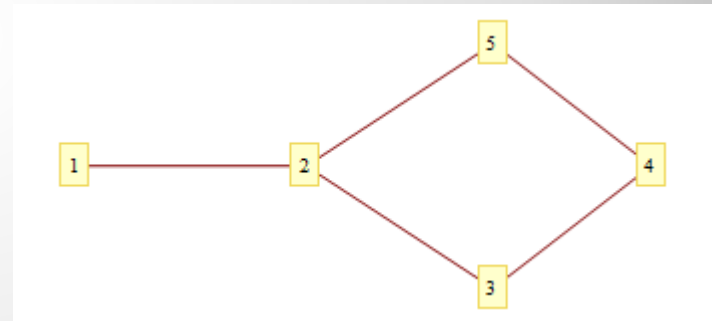
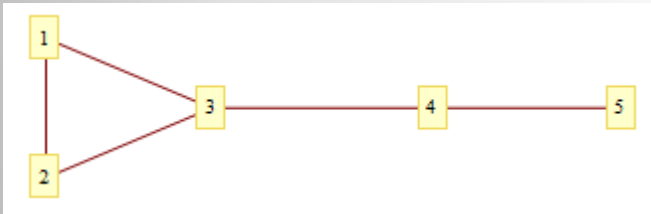
**Comment représenter des graphes
non orientés ?**

- L'ordre du graphe, son nombre d'arêtes/arcs et le degré de chaque sommet sont-ils suffisant ?

Comment représenter des graphes non orientés ?

G1 n=1 m=0 (0)
G2 n=2 m=0 (0,0)
G3 n=2 m=1 (1,1)
G4 n=3 m=0 (0,0,0)
G5 n=3 m=1 (0,1,1)
G6 n=3 m=2 (1,1,2)
G7 n=3 m=3 (2,2,2)
G8 n=4 m=0 (0,0,0,0)
G9 n=4 m=1 (0,0,1,1)
G10 n=4 m=2 (0,1,1,2)
G11 n=4 m=2 (1,1,1,1)
G12 n=4 m=3 (0,2,2,2)
G13 n=4 m=3 (1,1,1,3)
G14 n=4 m=3 (1,1,2,2)
G15 n=4 m=4 (1,2,2,3)
G16 n=4 m=4 (2,2,2,2)
G17 n=4 m=5 (2,2,3,3)
G18 n=4 m=6 (3,3,3,3)
G19 n=5 m=0 (0,0,0,0,0)
G20 n=5 m=1 (0,0,0,1,1)
G21 n=5 m=2 (0,0,1,1,2)
G22 n=5 m=2 (0,1,1,1,1)
G23 n=5 m=3 (0,0,2,2,2)
G24 n=5 m=3 (0,1,1,1,3)
G25 n=5 m=3 (0,1,1,2,2)
G26 n=5 m=3 (1,1,1,1,2)
G27 n=5 m=4 (0,1,2,2,3)
G28 n=5 m=4 (0,2,2,2,2)
G29 n=5 m=4 (1,1,1,1,4)
G30 n=5 m=4 (1,1,1,2,3)
G31 n=5 m=4 (1,1,2,2,2)
G32 n=5 m=4 (1,1,2,2,2)
G33 n=5 m=5 (0,2,2,3,3)
G34 n=5 m=5 (1,1,2,2,4)
G35 n=5 m=5 (1,1,2,3,3)
G36 n=5 m=5 (1,2,2,2,3)
G37 n=5 m=5 (1,2,2,2,3)
G38 n=5 m=5 (2,2,2,2,2)
G39 n=5 m=6 (0,3,3,3,3)
G40 n=5 m=6 (1,2,2,3,4)

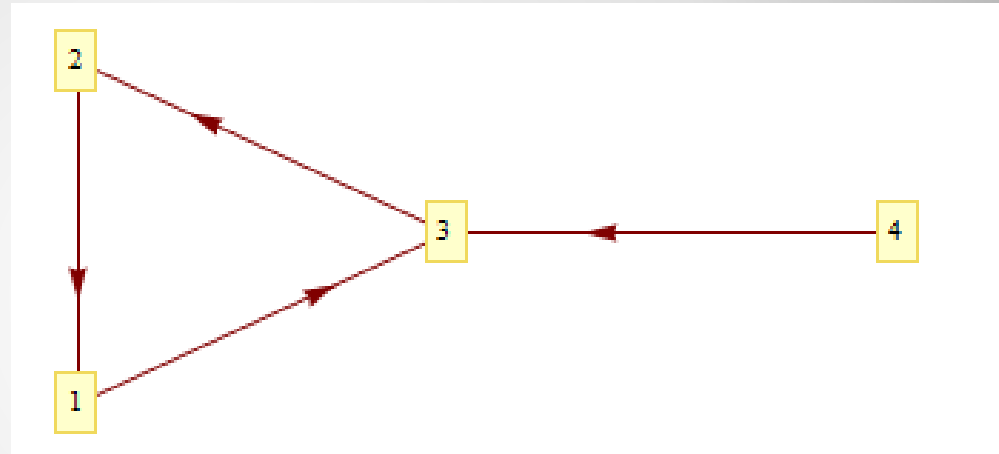
- L'ordre du graphe, son nombre d'arrêtes/arcs et le degré de chaque sommet sont-ils suffisant ?
 - Non exemple :
 - $(1, 2, 2, 2, 3)$



Comment représenter des graphes non orientés ?

- Matrice d'adjacence

```
{  
  {0, 0, 1, 0},  
  {1, 0, 0, 0},  
  {0, 1, 0, 0},  
  {0, 0, 1, 0}  
}
```



Comment représenter des graphes orientés ?

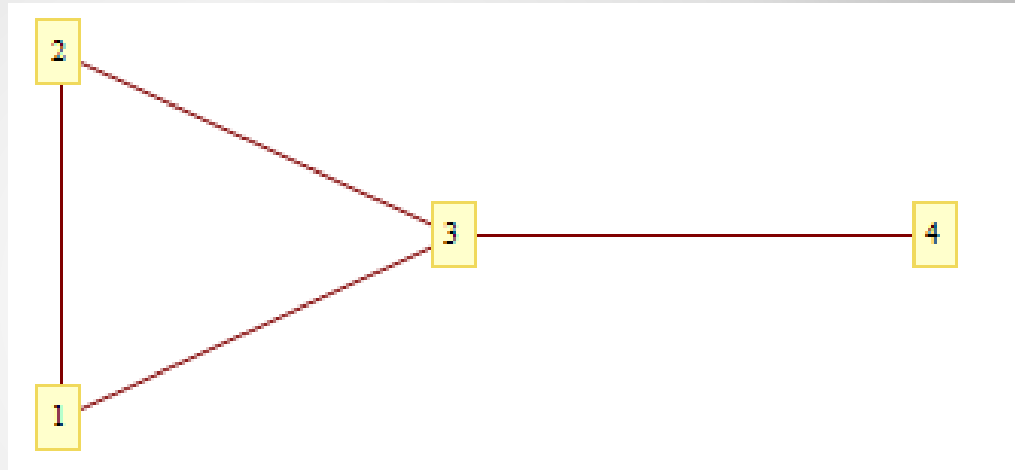
- Matrice d'adjacence

- La somme des nombres d'une ligne donne le degré sortant du sommet correspondant
- la somme des nombres d'une colonne donne le degré entrant du sommet correspondant
- La trace de la matrice donne le nombre de boucles du graphe

Comment représenter des graphes orientés ?

- Matrice d'adjacence

```
{  
  {0, 1, 1, 0},  
  {1, 0, 1, 0},  
  {1, 1, 0, 1},  
  {0, 0, 1, 0}  
}
```



Comment représenter des graphes non orientés ?

- Matrice d'adjacence
 - La matrice est symétrique
 - La somme des nombres d'une même ligne (ou d'une même colonne) donne le degré du sommet correspondant
 - La trace de la matrice donne le nombre de boucles du graphe

Comment représenter des graphes non orientés ?

- Matrice d'adjacence
 - Matrice carrée $N \times N$ où N est l'ordre du graphe
 - Soit A cette matrice et $A[i,j]$ la valeur de la case à la ligne i et la colonne j avec i dans $\{1..N\}$ et j dans $\{1..N\}$
 - Alors
 - $A[i,j] = 1$ s'il existe un arc/arrête entre les nœuds i et j .
 - $A[i,j] = 0$ sinon.

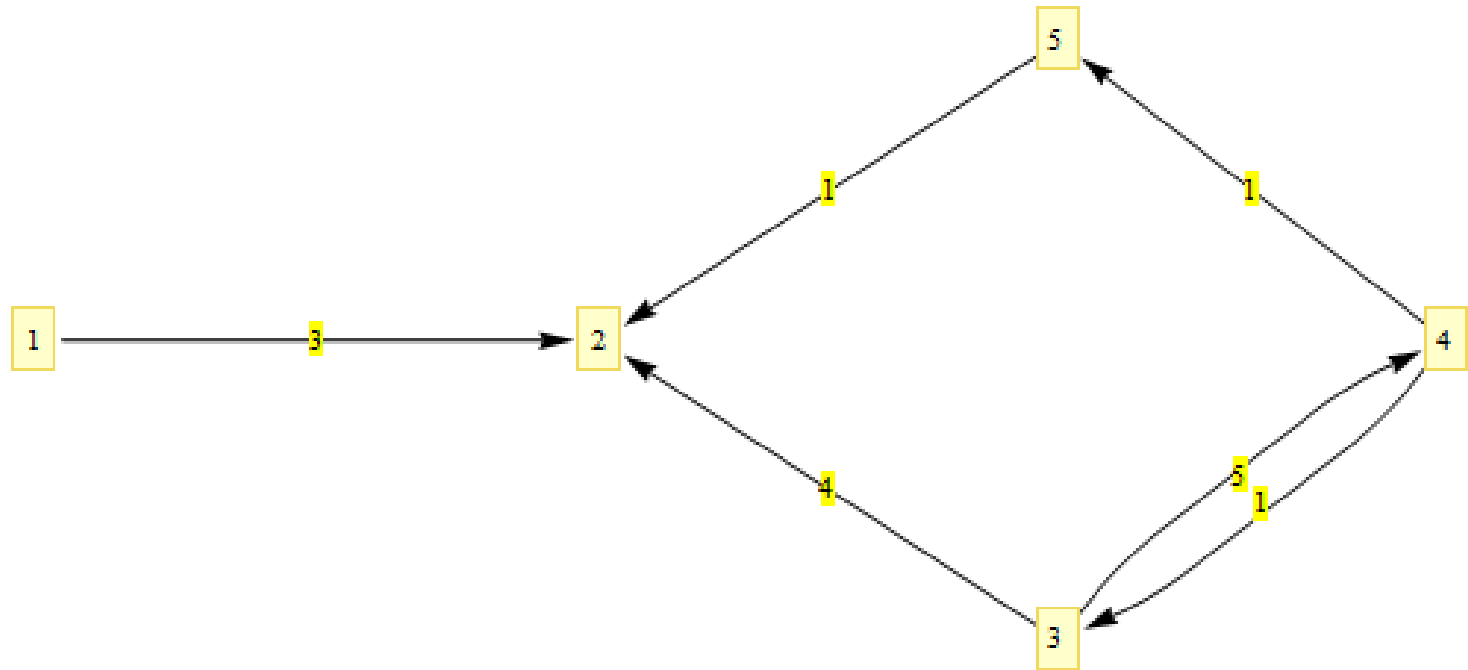
Construction de la matrice d'adjacence

- Autres représentations
 - Matrice d'incidence
 - Liste d'adjacence

Comment représenter des graphes ?

- Théorème d'Euler
 - Un graphe connexe admet un cycle eulérien si et seulement si tous ses sommets sont de degré pair.
 - Un graphe connexe admet une chaîne eulérienne si et seulement si tous ses sommets sont de degré pair **sauf éventuellement deux d'entre eux.**

**Retour sur les cycles et chaînes
Eulériennes**



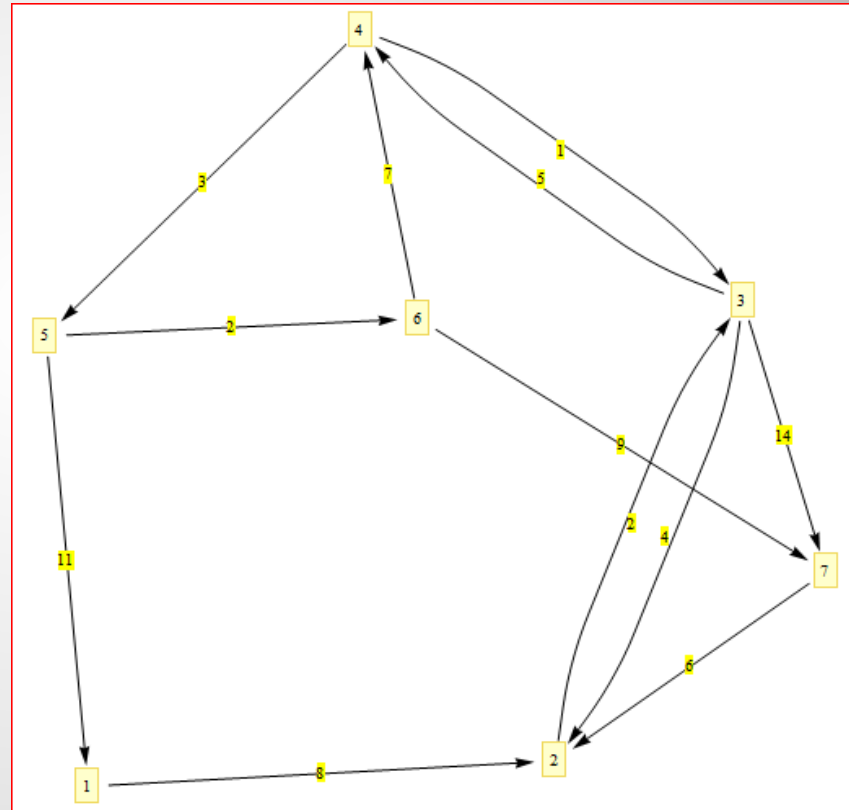
Graphes pondérés

- Un graphe pondéré orienté (non orienté) est un graphe auquel on associe à chacun (chacune) de ses arcs (arrêtes) une valeur, le poids, représentant le coût pour aller d'un nœud à un autre.

Graphes pondérés

- Semblable à la matrice d'adjacence, nous pouvons représenter un graphe pondéré par une matrice

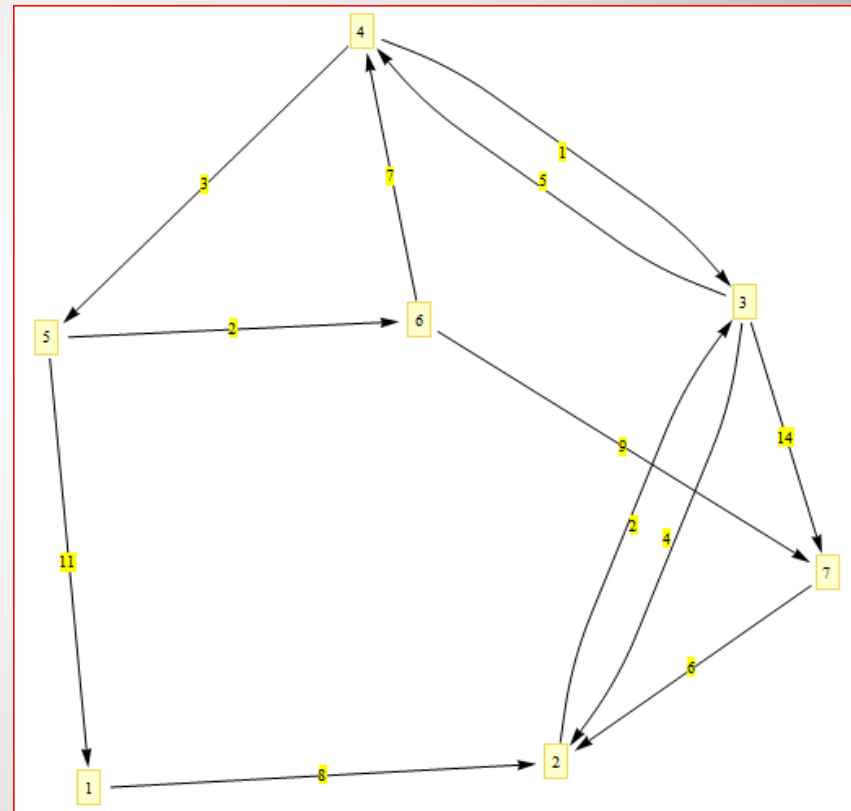
0	8	0	0	0	0	0
0	0	2	0	0	0	0
0	4	0	5	0	0	14
0	0	1	0	3	0	0
11	0	0	0	0	2	0
0	0	0	7	0	0	9
0	6	0	0	0	0	0



Matrice de coûts

- Quel est le chemin de moindre coût pour aller du nœud 5 au nœud 2 ?

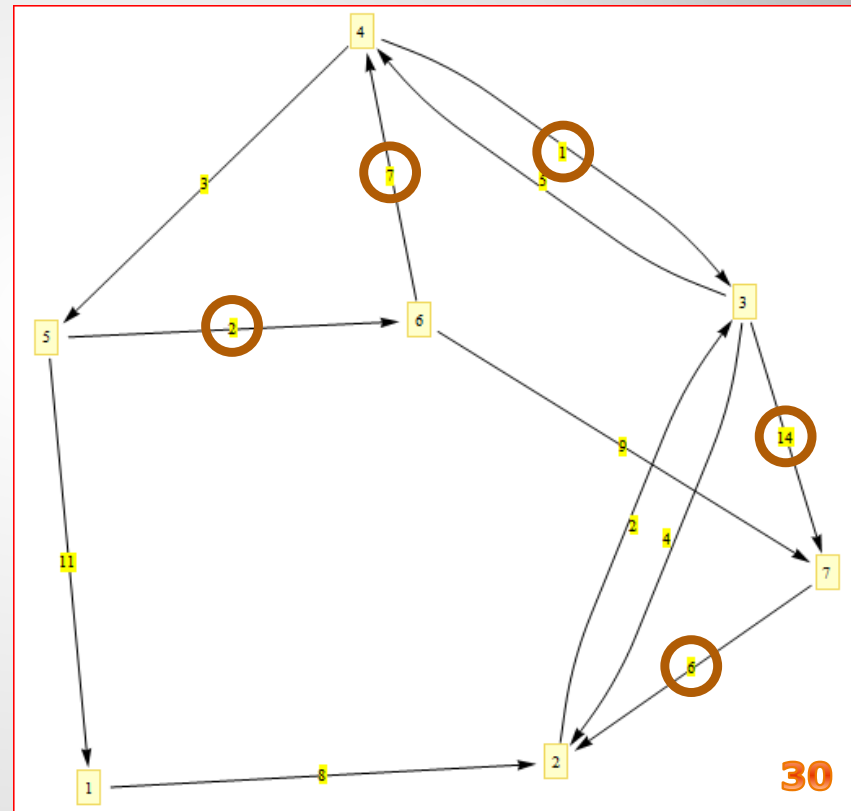
0	8	0	0	0	0	0
0	0	2	0	0	0	0
0	4	0	5	0	0	14
0	0	1	0	3	0	0
11	0	0	0	0	2	0
0	0	0	7	0	0	9
0	6	0	0	0	0	0



Plus court chemin

- Quel est le chemin de moindre coût pour aller du nœud 5 au nœud 2 ?

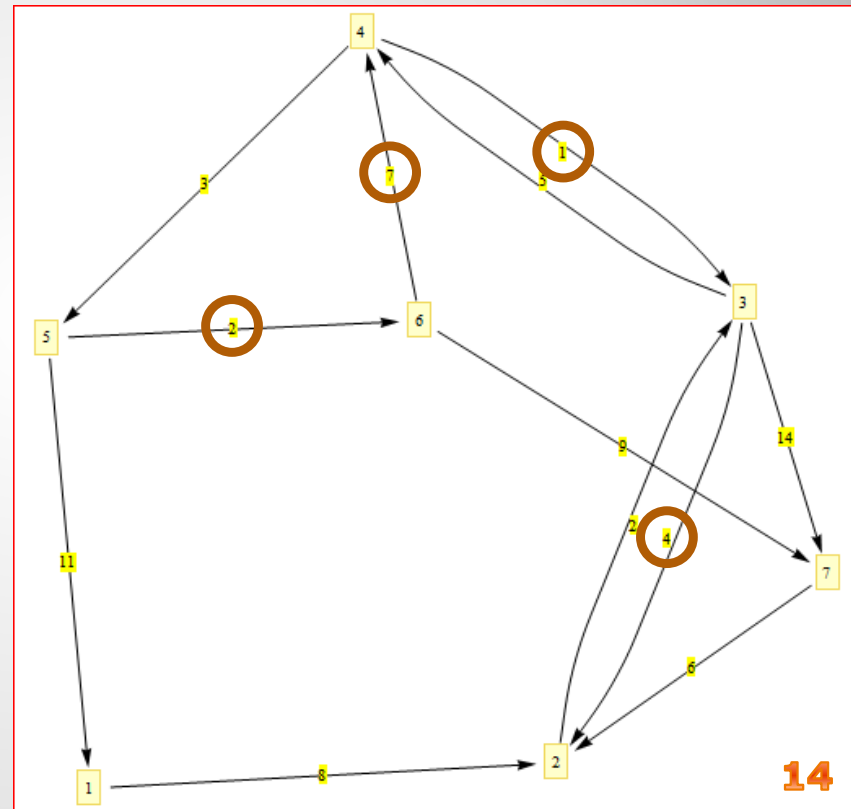
0	8	0	0	0	0	0
0	0	2	0	0	0	0
0	4	0	5	0	0	14
0	0	1	0	3	0	0
11	0	0	0	0	2	0
0	0	0	7	0	0	9
0	6	0	0	0	0	0



Plus court chemin

- Quel est le chemin de moindre coût pour aller du nœud 5 au nœud 2 ?

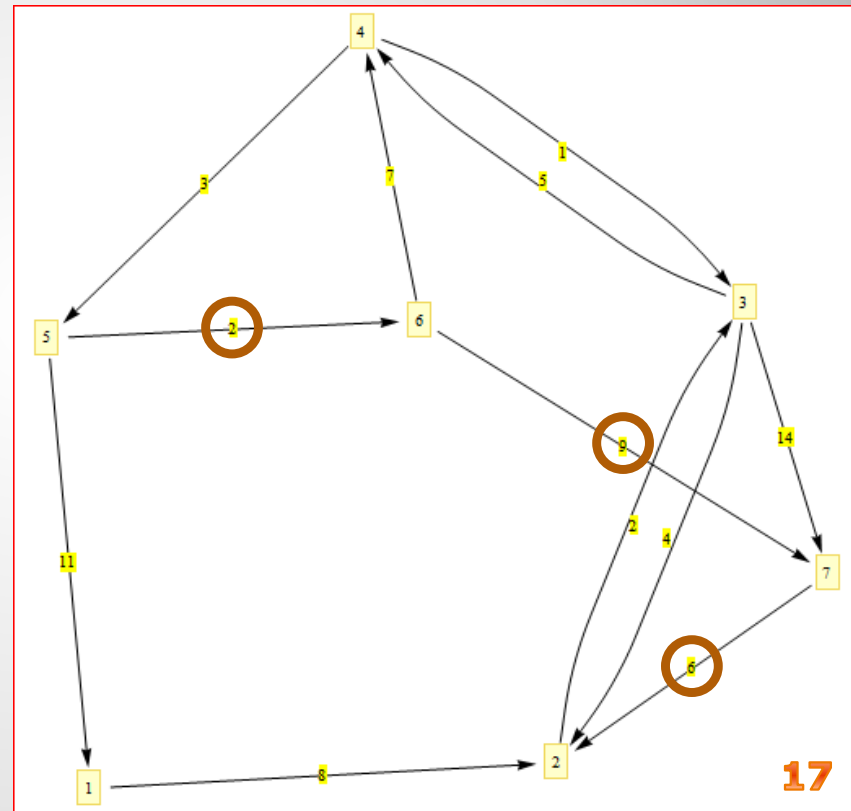
0	8	0	0	0	0	0
0	0	2	0	0	0	0
0	4	0	5	0	0	14
0	0	1	0	3	0	0
11	0	0	0	0	2	0
0	0	0	7	0	0	9
0	6	0	0	0	0	0



Plus court chemin

- Quel est le chemin de moindre coût pour aller du nœud 5 au nœud 2 ?

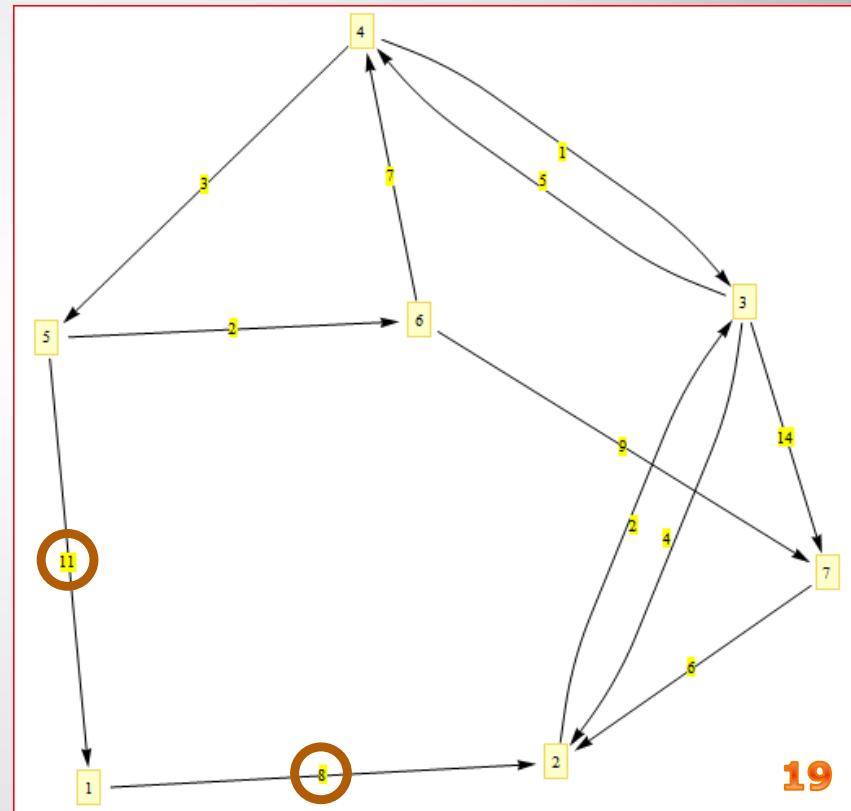
0	8	0	0	0	0	0
0	0	2	0	0	0	0
0	4	0	5	0	0	14
0	0	1	0	3	0	0
11	0	0	0	0	2	0
0	0	0	7	0	0	9
0	6	0	0	0	0	0



Plus court chemin

- Quel est le chemin de moindre coût pour aller du nœud 5 au nœud 2 ?

0	8	0	0	0	0	0
0	0	2	0	0	0	0
0	4	0	5	0	0	14
0	0	1	0	3	0	0
11	0	0	0	0	2	0
0	0	0	7	0	0	9
0	6	0	0	0	0	0



Plus court chemin

- Pouvez-vous imaginer un algorithme qui permette de trouver le meilleur chemin allant d'un point à un autre d'un graphe ?

Plus court chemin

- Algorithme de Dijkstra

- Initialisation

- Etiqueter tous les nœuds du graphes avec un score infini.
 - Etiqueter le nœud de départ avec un score nul
 - Ajouter tous les nœuds à la liste L.

- Boucle

- Choisir le nœud de score le plus faible dans L : Nmin.
 - Si $Nmin == \text{Nœud destination}$ → fin et remontée.
 - Pour chaque fils de Nmin :
 - Mettre à jour le score selon la formule $\text{score}(Nmin) + \text{Cout}(Nmin \rightarrow \text{Voisin})$ à condition que le résultat soit plus faible que $\text{score}(\text{Voisin})$.
 - Retirer Nmin de L

Plus court chemin

- Algorithme de Dijkstra

S1	S2	S3	S4	S5	S6	S7
∞	∞	∞	∞	0	∞	∞

Plus court chemin

0	8	0	0	0	0	0
0	0	2	0	0	0	0
0	4	0	5	0	0	14
0	0	1	0	3	0	0
11	0	0	0	0	2	0
0	0	0	7	0	0	9
0	6	0	0	0	0	0

- Algorithme de Dijkstra

S1	S2	S3	S4	S5	S6	S7
∞	∞	∞	∞	0	∞	∞
$0 + 11 = 11$ (S5)	∞	∞	∞	-	$0 + 2 = 2$ (S5)	∞

Plus court chemin

0	8	0	0	0	0	0
0	0	2	0	0	0	0
0	4	0	5	0	0	14
0	0	1	0	3	0	0
11	0	0	0	0	2	0
0	0	0	7	0	0	9
0	6	0	0	0	0	0

- Algorithme de Dijkstra

S1	S2	S3	S4	S5	S6	S7
∞	∞	∞	∞	0	∞	∞
$0 + 11 = 11$ (S5)	∞	∞	∞	-	$0 + 2 = 2$ (S5)	∞
11 (S5)	∞	∞	$2 + 7 = 9$ (S6)	-	-	$2 + 9 = 11$ (S6)

Plus court chemin

0	8	0	0	0	0	0
0	0	2	0	0	0	0
0	4	0	5	0	0	14
0	0	1	0	3	0	0
11	0	0	0	0	2	0
0	0	0	7	0	0	9
0	6	0	0	0	0	0

- Algorithme de Dijkstra

S1	S2	S3	S4	S5	S6	S7
∞	∞	∞	∞	0	∞	∞
$0 + 11 = 11$ (S5)	∞	∞	∞	-	$0 + 2 = 2$ (S5)	∞
11 (S5)	∞	∞	$2 + 7 = 9$ (S6)	-	-	$2 + 9 = 11$ (S6)
11 (S5)	∞	$9 + 1 = 10$ (S4)	-	-	-	11 (S6)

Plus court chemin

0	8	0	0	0	0	0
0	0	2	0	0	0	0
0	4	0	5	0	0	14
0	0	1	0	3	0	0
11	0	0	0	0	2	0
0	0	0	7	0	0	9
0	6	0	0	0	0	0

- Algorithme de Dijkstra

S1	S2	S3	S4	S5	S6	S7
∞	∞	∞	∞	0	∞	∞
$0 + 11 = 11$ (S5)	∞	∞	∞	-	$0 + 2 = 2$ (S5)	∞
11 (S5)	∞	∞	$2 + 7 = 9$ (S6)	-	-	$2 + 9 = 11$ (S6)
11 (S5)	∞	$9 + 1 = 10$ (S4)	-	-	-	11 (S6)
11 (S5)	$10 + 4 = 14$ (S3)	-	-	-	-	11 (S6)

Plus court chemin

0	8	0	0	0	0	0
0	0	2	0	0	0	0
0	4	0	5	0	0	14
0	0	1	0	3	0	0
11	0	0	0	0	2	0
0	0	0	7	0	0	9
0	6	0	0	0	0	0

- Algorithme de Dijkstra

S1	S2	S3	S4	S5	S6	S7
∞	∞	∞	∞	0	∞	∞
$0 + 11 = 11$ (S5)	∞	∞	∞	-	$0 + 2 = 2$ (S5)	∞
11 (S5)	∞	∞	$2 + 7 = 9$ (S6)	-	-	$2 + 9 = 11$ (S6)
11 (S5)	∞	$9 + 1 = 10$ (S4)	-	-	-	11 (S6)
11 (S5)	$10 + 4 = 14$ (S3)	-	-	-	-	11 (S6)
-	14 (S3)	-	-	-	-	11 (S6)

Plus court chemin

0	8	0	0	0	0	0
0	0	2	0	0	0	0
0	4	0	5	0	0	14
0	0	1	0	3	0	0
11	0	0	0	0	2	0
0	0	0	7	0	0	9
0	6	0	0	0	0	0

- Algorithme de Dijkstra

S1	S2	S3	S4	S5	S6	S7
∞	∞	∞	∞	0	∞	∞
0 + 11 = 11 (S5)	∞	∞	∞	-	0 + 2 = 2 (S5)	∞
11 (S5)	∞	∞	2 + 7 = 9 (S6)	-	-	2 + 9 = 11 (S6)
11 (S5)	∞	9 + 1 = 10 (S4)	-	-	-	11 (S6)
11 (S5)	10 + 4 = 14 (S3)	-	-	-	-	11 (S6)
-	14 (S3)	-	-	-	-	11 (S6)
-	14 (S3)	-	-	-	-	-

Plus court chemin

0	8	0	0	0	0	0
0	0	2	0	0	0	0
0	4	0	5	0	0	14
0	0	1	0	3	0	0
11	0	0	0	0	2	0
0	0	0	7	0	0	9
0	6	0	0	0	0	0

- L'algorithme de Dijkstra dans le cas de poids négatifs ?

Plus court chemin

- L'algorithme de Dijkstra dans le cas de poids négatifs ?
 - Pas dans tous les cas
 - Circuit de poids total négatif

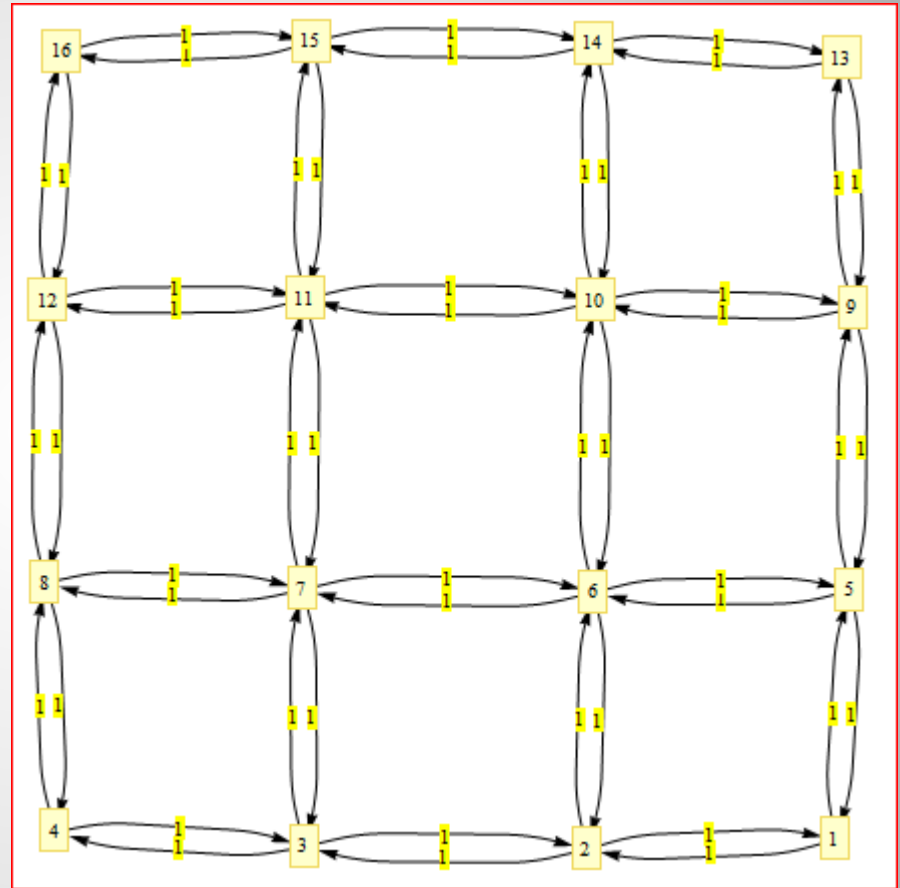
Plus court chemin

- Cas de la grille

		A	
D			

Plus court chemin

- Cas de la grille



Plus court chemin

- Cas de la grille

		A	
D			

0	1	0	0	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
1	0	1	0	0	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0	1	0	1	0	0	1	0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	1	0	0	0	0	1	0	0	0	0	0	0	0
1	0	0	0	0	1	0	0	1	0	0	0	0	0	0
0	1	0	0	1	0	1	0	0	1	0	0	0	0	0
0	0	1	0	0	1	0	1	0	0	1	0	0	0	0
0	0	0	1	0	0	1	0	0	0	0	1	0	0	0
0	0	0	0	1	0	0	0	0	1	0	0	1	0	0
0	0	0	0	0	1	0	0	1	0	1	0	0	1	0
0	0	0	0	0	0	1	0	0	1	0	1	0	0	1
0	0	0	0	0	0	0	0	1	0	0	0	0	1	0
0	0	0	0	0	0	0	0	0	1	0	0	1	0	1
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	1	0	0	1	0

Plus court chemin

- Cas de la grille

∞	∞	∞	∞
∞	∞	∞	∞
∞	∞	∞	∞
0	∞	∞	∞

Plus court chemin

- Cas de la grille

∞	∞	∞	∞
∞	∞	∞	∞
1	∞	∞	∞
0	1	∞	∞

Plus court chemin

- Cas de la grille

∞	∞	∞	∞
∞	∞	∞	∞
1	2	∞	∞
0	1	2	∞

Plus court chemin

- Cas de la grille

∞	∞	∞	∞
2	∞	∞	∞
1	2	∞	∞
0	1	2	∞

Plus court chemin

- Cas de la grille

∞	∞	∞	∞
2	∞	∞	∞
1	2	3	∞
0	1	2	3

Plus court chemin

- Cas de la grille

∞	∞	∞	∞
2	3	∞	∞
1	2	3	∞
0	1	2	3

Plus court chemin

- Cas de la grille

3	∞	∞	∞
2	3	∞	∞
1	2	3	∞
0	1	2	3

Plus court chemin

- Cas de la grille

3	∞	∞	∞
2	3	∞	∞
1	2	3	4
0	1	2	3

Plus court chemin

- Cas de la grille

3	∞	∞	∞
2	3	4	∞
1	2	3	4
0	1	2	3

Plus court chemin

- Cas de la grille

3	4	∞	∞
2	3	4	∞
1	2	3	4
0	1	2	3

Plus court chemin

- Cas de la grille

3	4	∞	∞
2	3	4	∞
1	2	3	4
0	1	2	3

Plus court chemin

- Cas de la grille

3	4	∞	∞
2	3	4	5
1	2	3	4
0	1	2	3

Plus court chemin

- Cas de la grille

3	4	∞	∞
2	3	4	5
1	2	3	4
0	1	2	3

Plus court chemin

- Algorithme A*
 - Proposé en 1968 par Hart, Nilsson et Raphael

Plus court chemin

- Pourquoi A^* ?
 - Dijkstra trop long dans de nombreux cas.
 - Dijkstra ne fait aucune hypothèse quant à la structure du graphe.

Plus court chemin

- A^* = Dijkstra + heuristique.
- Heuristique ?
 - Estimation du coût restant
 - Ex : Estimation de la distance restante à parcourir
- Dépendante des connaissances sur la structure du graphe

Plus court chemin

- Exemple d'heuristique :
 - Distance de Manhattan à vol d'oiseau

Plus court chemin

- Algorithme A*

- Initialisation

- Etiqueter tous les nœuds du graphes avec un score infini.
 - Etiqueter le nœud de départ avec un score nul
 - Ajouter tous les nœuds à la liste L.

- Boucle

- Choisir le nœud où la **valeur : (score(nœud) + estimation(nœud→destination))** est plus faible dans L : Nmin.
 - Si Nmin == Nœud destination → fin et remontée.
 - Pour chaque fils de Nmin :
 - Mettre à jour le score selon la formule $\text{score}(\text{Nmin}) + \text{Cout}(\text{Nmin} \rightarrow \text{Voisin})$ à condition que le résultat soit plus faible que $\text{score}(\text{Voisin})$.
 - Retirer Nmin de L

Plus court chemin

- A* renvoie-t-il toujours la solution optimale ? (plus court chemin)
 - Cela dépend de l'heuristique utilisée.
- Admissibilité
 - A* est admissible quand l'heuristique utilisée ne surestime jamais le coût restant pour atteindre le nœud objectif à partir de n'importe quel nœud courant.

Plus court chemin

- Exemple d'heuristique non admissible
 - Distance en spirale ...

Plus court chemin

- Limites de ces algorithmes
 - Dijkstra comme A* tire partie du fait que la solution optimale au problème global est composée d'une série de solutions optimales à des sous problèmes (différentes parties du chemin). Cette propriété est essentielle lorsque l'on utilise des algorithmes issus de la programmation dynamique.

Plus court chemin