Alocação dinâmica

Aprenda ponteiros antes de continuar

Layout de um programa em memória

Static: Tamanho fixo durante toda a execução. Espaço em que ficam as variáveis globais. Manutenção feita pelo sistema.

Code: Tamanho fixo durante toda a execução. Espaço em que ficam as instruções do programa. Endereços:
0x00
0x01
0x02
....

Code
Heap

Stack

0xFF

Heap: Tamanho varia durante a execução. Espaço em que são alocadas as variáveis dinâmicas. Cresce de endereços pequenos para endereços grandes. Manutenção feita pelo programador!

Stack: Tamanho varia durante a execução. Espaço em que são alocadas as variáveis estáticas. Cresce de endereços **grandes** para endereços **pequenos**. Manutenção feita pelo compilador.

Funções de alocação

As seguintes funções são utilizadas para gerenciar memória dinamicamente:

Mais informações sobre as funções:

http://www.cplusplus.com/

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>

int main() {
   int* ptr;
   ptr = (int*) malloc(sizeof(int));
   return 0;
}
```

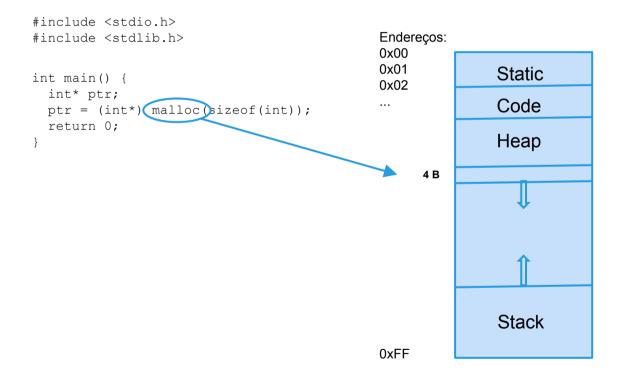
```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>

int main() {
   int* ptr;
   ptr = (int*) malloc sizeof(int);
   return 0;
}
```

Operador sizeof: Retorna o tamanho de um tipo em bytes. Não é função! O próprio compilador transforma sizeof (int) em 4 (por exemplo); e compila uma chamada à função malloc () passando diretamente este número como argumento.

Utiliza-se um operador para manter portabilidade em diferentes arquiteturas.

Tipos ponteiro, por exemplo, têm tamanho 4 bytes em arquiteturas de 32 bits e 8 bytes em arquiteturas de 64 bits!



```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>

int main() {
   int* ptr;
   ptr = (int*) malloc(sizeof(int));
   return 0;
}
```

Coerção (casting) necessária para atribuir à variável ptr, do tipo int*, o valor de uma expressão do tipo void*.

As funções de alocação utilizam o tipo "ponteiro para vazio", porque são utilizadas para alocar variáveis de qualquer tipo.

Um ponteiro é um endereço, ou seja, um número contador de bytes na memória. Portanto, tiposponteiro diferentes são na verdade tipos basicamente equivalentes.

Liberando uma variável

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>

int main() {
   int* ptr;
   ptr = (int*) malloc(sizeof(int));
   /* codigo do programa vem aqui */
   free(ptr);
   return 0;
}
```

Liberando uma variável

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>

int main() {
   int* ptr;
   ptr = (int*) malloc(sizeof(int));
   /* codigo do programa vem aqui */
   free(ptr);
   return 0;
}
```

Memória alocada dinamicamente deve ser gerenciada completamente pelo próprio programador! É preciso manter em mente que variáveis assim são utilizadas através de seus ponteiros! Se um ponteiro é sobrescrito com outro ponteiro, acontece vazamento de memória. Por isso, mantém-se a prática de liberar memória que não será mais utilizada, se realmente for necessário sobrescrever um ponteiro de memória dinâmica. É preciso liberar memória dinâmica até mesmo imediatamente antes de um programa ser encerrado e retornar o controle para o sistema o operacional.

Matrizes estáticas são alocadas de forma **contígua**. Particularmente, a linguagem C aloca matrizes estáticas como uma concatenação de linhas - e não uma concatenação de colunas. Observe o programa e sua saída abaixo:

```
0x0C
                                                                                             0x0E
                                                                                 0x0D
                                                                                                        0x0F
#include <stdio.h>
                                                                   mat[0][0]
                                                                               mat[0][1]
                                                                                           mat[1][0]
                                                                                                        mat[1][1]
int main() {
             char mat[2][2];
             printf("%p %p\n", &mat[0][0], &mat[0][1]);
             printf("%p %p\n", &mat[1][0], &mat[1][1]);
             return 0;
Saída:
0028FF0C 0028FF0D
0028FF0E 0028FF0F
```

Note que os endereços dos caracteres tanto da primeira quanto da segunda linha são adjacentes. Além disso, o endereço do último caractere da primeira linha é adjacente ao endereço do primeiro caractere da segunda linha.

Utilizando alocação dinâmica de memória, não é possível alocar uma matriz contígua. Isto se deve ao tratamento diferenciado que o compilador dá a diferentes declarações de matrizes de um mesmo tipo de dados, ao gerar instruções de endereçamento. Uma declaração estática exige que o programador informe as **dimensões** da matriz **diretamente no código-fonte**. Ao declarar uma matriz colocando suas dimensões diretamente no código-fonte de um programa, o compilador gera instruções de endereçamento a partir de **um número**, **um endereço** e **dois índices**: o número de colunas da matriz, o endereço do primeiro elemento da matriz; e os índices de linha e coluna do elemento desejado.

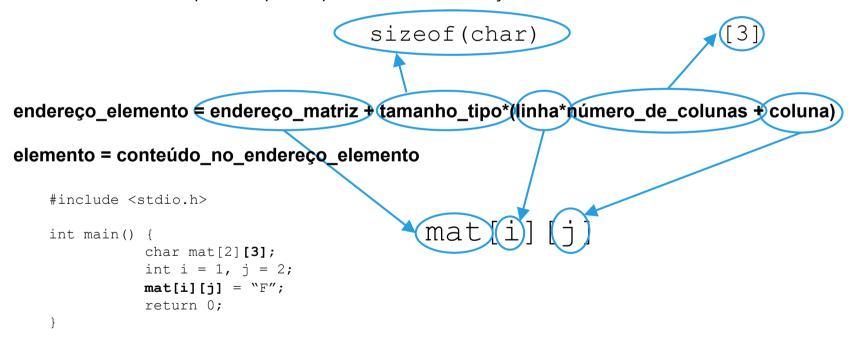
```
#include <stdio.h>
int main() {
          char mat[2][3];
          int i = 1, j = 2;
          mat[i][j] = "F";
          return 0;
}
```

No exemplo ao lado, o número de colunas é 3 (três), o endereço do primeiro elemento é o símbolo mat e os índices de linha e coluna são respectivamente os símbolos i e j.

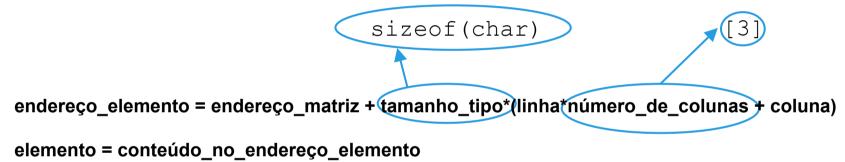
Fórmulas utilizadas pelo compilador para calcular o endereço de um elemento de uma matriz estática:

endereço_elemento = endereço_matriz + tamanho_tipo*(linha*número_de_colunas + coluna)
elemento = conteúdo_no_endereço_elemento

Fórmulas utilizadas pelo compilador para calcular o endereço de um elemento de uma matriz estática:



Fórmulas utilizadas pelo compilador para calcular o endereço de um elemento de uma matriz estática:



```
#include <stdio.h>
int main() {
          char mat[2][3];
          int i = 1, j = 2;
          mat[i][j] = "F";
          return 0;
}
```

Se você utilizar o símbolo mat no programa, o compilador saberá que deve utilizar sizeof (char) como o tamanho do tipo e 3 como o número de colunas.

Fórmulas utilizadas pelo compilador para calcular o endereço de um elemento de uma matriz estática:

endereço_elemento = endereço_matriz + tamanho_tipo*(linha*número_de_colunas + coluna)
elemento = conteúdo_no_endereço_elemento

Observação: apenas um acesso à memória é realizado ao utilizar esta fórmula!

Você deve estar pensando: "Legal! Existe uma fórmula para calcular o endereço de um elemento de uma matriz. E por acaso eu posso utilizar a fórmula eu mesmo para calcular o endereço e acessar o elemento?!" A resposta é **sim!** Experimente

executar o seguinte programa:

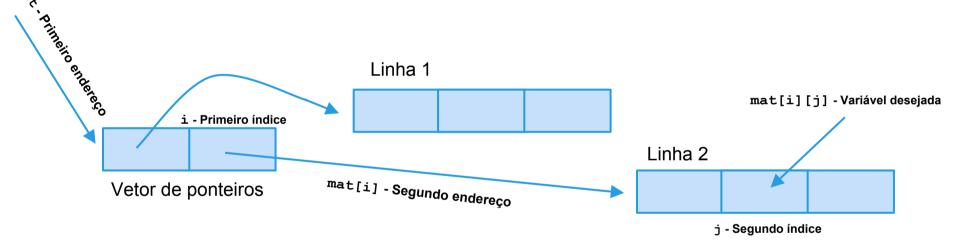
```
#include <stdio.h>
 int main() {
 int mat[2][3]; /* o numero de colunas eh 3 */
 int elemento;
 /* vamos calcular o endereco em bytes do elemento [1][2] */
 long unsigned int endereco elemento;
 /* endereco em bytes da matriz */
 long unsigned int endereco matriz = (long unsigned int)mat;
 int linha = 1, coluna = 2;
 mat[linha][coluna] = 16433355;
 /* formula */
 endereco elemento = endereco matriz + sizeof(int)*(linha*3 + coluna);
 /* realizamos o casting do endereco para o tipo ponteiro de inteiro e
     acessamos o inteiro apontado por este ponteiro */
 elemento = *( (int*)endereco elemento );
 printf("elemento: %x\n", elemento); /* imprime o elemento na notacao hexadecimal */
 return 0;
```

Para se declarar uma matriz sem informar suas dimensões, utiliza-se um tipo **ponteiro-de-ponteiro**. Desta forma, o compilador gera instruções de endereçamento a partir de **dois endereços** e **dois índices**:

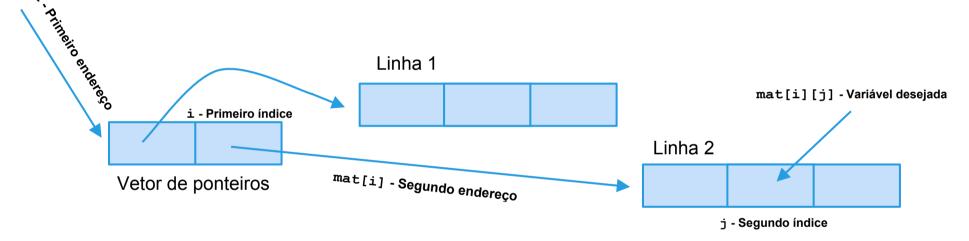
- 1- o endereço do primeiro elemento de um vetor de vetores, ou seja, de um vetor de ponteiros;
- 2- o índice de um elemento deste vetor de ponteiros;
- 3- o endereço que é o próprio conteúdo do elemento referenciado no vetor de ponteiros e é o endereço do primeiro elemento de um vetor comum;
- 4- e o índice de um elemento deste vetor comum.

No exemplo ao lado, o endereço do primeiro elemento do vetor de ponteiros é o símbolo mat; o índice de um elemento neste vetor de ponteiros é o símbolo i; o endereço do primeiro elemento de um vetor comum é a expressão mat[i]; e o índice de um elemento neste vetor comum é o símbolo j.

"o compilador gera instruções de endereçamento a partir de dois endereços e dois índices"



"o compilador gera instruções de endereçamento a partir de dois endereços e dois índices"



Observação: dois acessos à memória são realizados!

Fórmulas utilizadas pelo compilador para calcular o endereço de um elemento de uma matriz dinâmica:

```
endereço_linha = endereço_matriz + tamanho_ponteiro*linha
endereço_elemento = conteúdo_no_endereço_linha + tamanho_tipo*coluna
elemento = conteúdo_no_endereço_elemento
```

Note que a **forma**, ou sintaxe, para acessar elementos de matrizes alocadas tanto estática quanto dinamicamente é a mesma: mat[i][j]. Por quê?

Se mat é do tipo char [] [3], o compilador gera instruções utilizando as fórmulas do slide 12, realizando apenas um acesso à memória. Se mat é do tipo char**, o compilador gera instruções utilizando as fórmulas do slide 20, realizando dois acessos à memória.

Alocando uma matriz

```
#include <stdio.h>
   #include <stdlib.h>
3
  int main() {
5
            char** mat;
            int m = 2, n = 3, i;
6
            mat = (char**) malloc(sizeof(char*)*m);
8
            for (i = 0; i < m; i++)
                  mat[i] = (char*) malloc(sizeof(char)*n);
9
10
            return 0;
11 }
```

Suponha que queremos alocar uma matriz de m linhas por n colunas. A linha 7 aloca o vetor de ponteiros e os malloc() subsequentes alocam os vetores comuns. Conclusão: alocamos m + 1 regiões contíguas de memória, onde a primeira região possui m elementos e as outras m regiões possuem n elementos.



Alocando uma matriz

```
1 #include <stdio.h>
2 #include <stdlib.h>
4 int main() {
           char** mat;
           int m = 2, n = 3, i;
           mat = (char**) malloc(sizeof(char*)*m);
            for (i = 0; i < m; i++)
                       mat[i] = (char*) malloc(sizeof(char)*n);
10
            /* codigo do programa vem agui */
11
            for (i = 0; i < m; i++)
12
                        free(mat[i]);
13
            free(mat);
14
            return 0;
15 }
```

Ao final do programa, é necessário liberar a memória utilizada pela matriz. Repare que a liberação foi feita na ordem contrária. Se o vetor de ponteiros fosse liberado antes, perderíamos as referências dos outros vetores, provocando um vazamento de memória.

Alocando uma matriz

Exercício:

Utilizando como exemplos os slides 16 e 23, escreva um programa que faça a alocação dinâmica de uma matriz de inteiros 2x3, inicialize o elemento mat[1][2] com o valor 16433355, acesse este mesmo elemento através das fórmulas do slide 20, imprima o elemento acessado em notação hexadecimal e então libere a matriz antes de retornar o controle para o sistema operacional (return 0;).