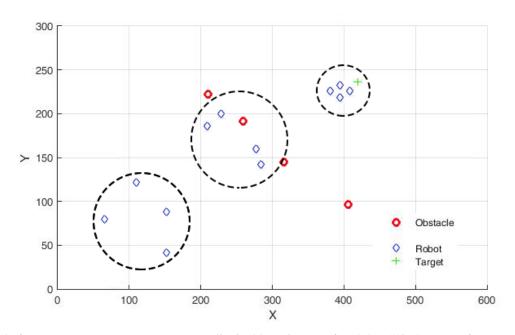
1. A summary of the goals / tasks / methods / applications of the paper. (Don't go into details. Be brief and to the point.)

這份論文中以 SWARM ROBOTS 為主題,目標是讓這群 ROBOTS 能夠集結行動,並且避開障礙物,並到達目標位置,如下圖所示。



其中以 POTENTIAL FIELD 作為其互相吸引、避開障礙以及朝目標物行進的主要方法。

而此論文在探討,若加入一個類神經網路,並利用其各層的權重來產生 POTENTIAL FIELD 的加速參數,能否達到更好的效果。

2. The main contribution of the paper, in a more objective way.

利用類神經網路,以 SWARM ROBOTS 間的距離、與目標間的距離和與障礙物間的距離作為輸入,預測下一刻各 ROBOTS 與目標間的距離,並以實際的新距離與預測距離得差值作為倒傳遞的更新依據,最後利用其各層間的權重計算出 POTENTIAL FIELD 的各個吸引力的強度參數,藉此優化 POTENTIAL FIELD 的效果。

3. Critiques of the paper, including what you consider its shortcomings.

藉由類神經網路來動態的更新其 POTENTIAL FIELD 的參數,來

優化其效果在這篇論文的實驗中有著不錯的效果,但是由於其輸入需要 ROBOTS 兩兩間的距離,導致 ROBOTS 的數量提升,會讓類神經網路的神經元數階層式的上升,造成運算數量的大幅上升,另一方面由於 POTENTIAL FIELD 純粹看各個物件間的個別關係,有可能遇上局部陷入死回圈的狀態。

4. What attracts you about the paper. (You select it anyway.) This is the more subjective part.

這篇論文中使用類神經網路各層間的權重來產生 POTENTIAL FIELD 的參數,這個用法感覺很少見滿有趣的,一般對類神經網路的運用方式,都是很自然的希望訓練出好的權重來產生準確的輸出值,而這裡的使用方式對類神經網路的運用有了新的思路。

5. Any other thoughts ...

設置更加複雜的 POTENTIAL FUNCTION,來達成 ROBOTS 間有 更具特色的互相行為,除了純粹的集結外,或許能讓其分頭行動,組 成小隊來互相連動等,都有其可行性。