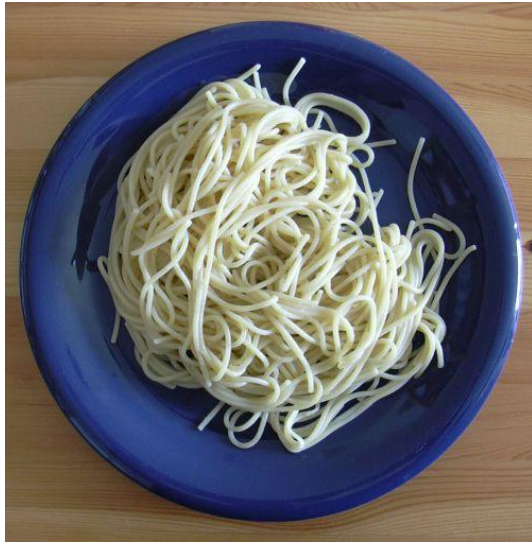


펌웨어 구조 설계

Hancheol Cho




스파게티 코드 ?



“스파게티 코드는 컴퓨터 프로그램의 **소스 코드**가 복잡하게 얽힌 모습을 **스파게티**의 면발에 비유한 표현이다. 스파게티 코드는 작동은 정상적으로 하지만, 사람이 코드를 읽으면서 그 코드의 작동을 파악하기는 어렵다.”

출처



동작하는 코드를 만드는 것은
쉽다.



제대로 만드는것은 어렵다.



소프트웨어 고려사항

재사용성

유지보수성

모듈화

사용 편의성





임베디드 환경이라면?

- 임베디드 환경에서는 하드웨어 제약이 많음

메모리

속도

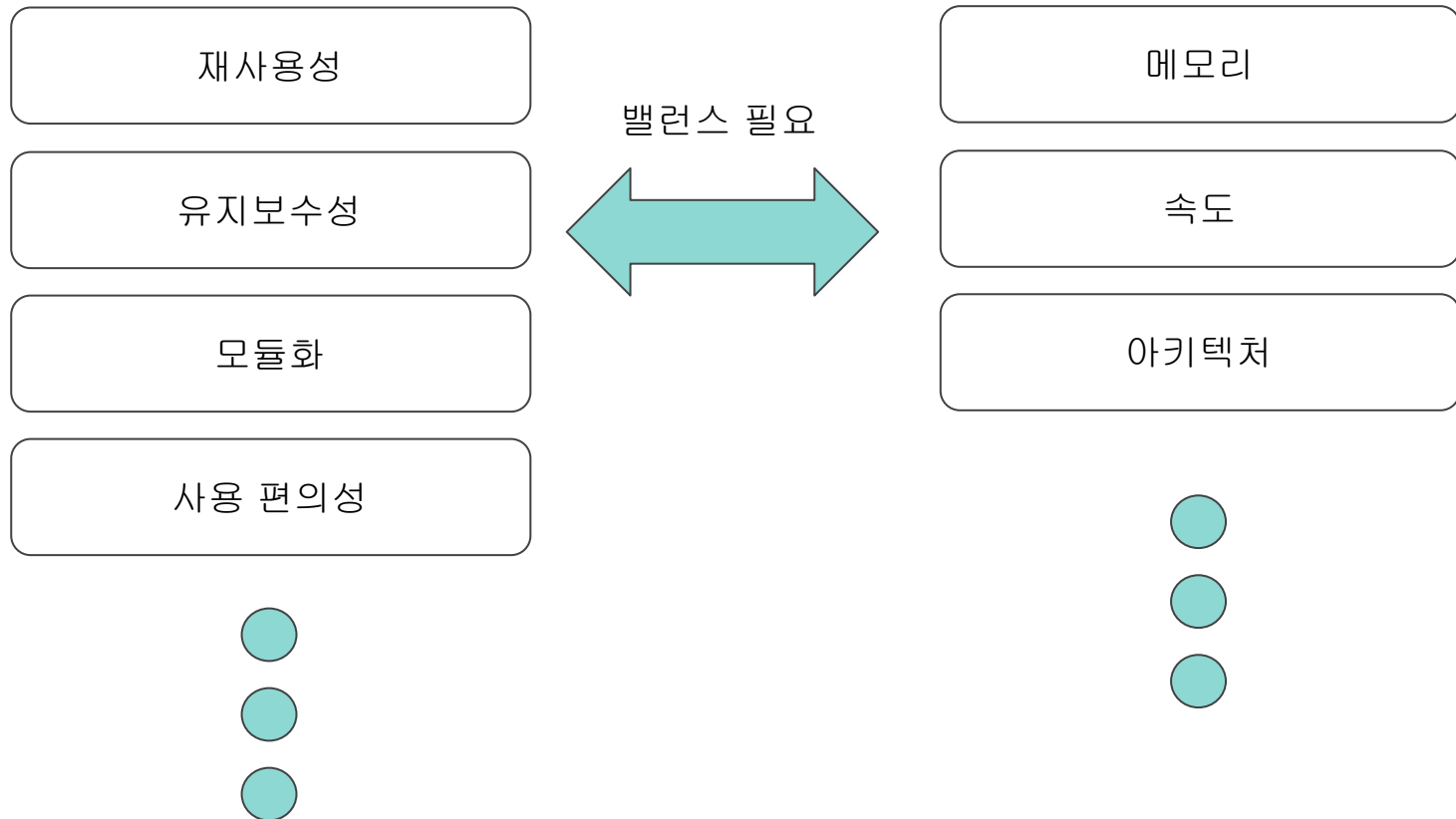
아키텍처





펌웨어 고려 사항

- 임베디드라는 제약 사항을 고려하여 펌웨어 작성 필요





펌웨어 고려 사항

어떻게 밸런스를 맞추지?

재사용성도 유지하면서 속도도 빨라야 하고 ..

모듈화를 많이 하면서 메모리 사용량도 최소화 하고..

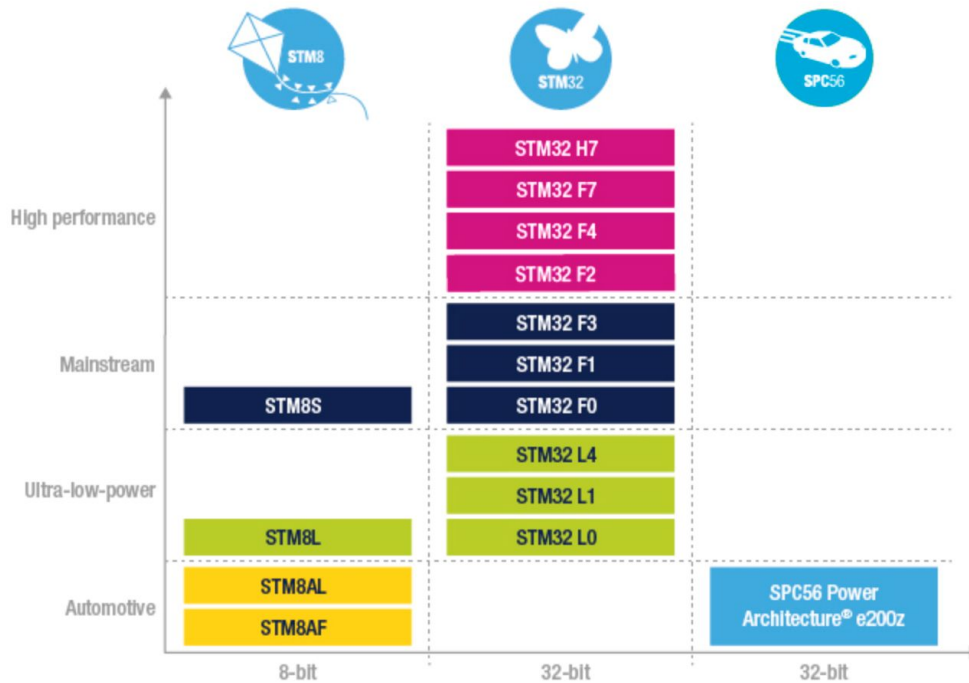


펌웨어 고려 사항



펌웨어 고려 사항

- 하드웨어가 다양함
- 각 하드웨어에 대한 깊은 이해를 하고 하드웨어에 최적화된 방법을 검토함
















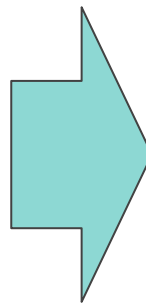
펌웨어 고려 사항

1. 하드웨어 특성을 잘 알고
2. 경험을 쌓고
3. 지속적인 고민을 하고
4. 공부를 게을리 하지 않는다.

펌웨어 고려 사항

- 칩 제조사의 어플리케이션 노트를 활용

Application Note : (32) for STM32F7 Series	
	Resource Title
	AN4803 High-speed SI simulations using IBIS and board-level simu...
	AN4229 How to implement a vocoder solution using STM32 microc...
	AN1709 EMC design guide for ST microcontrollers
	AN4230 STM32 microcontrollers random number generation valida...
	AN4850 STM32 MCUs spread-spectrum clock generation principles...
	AN4861 LCD-TFT display controller (LTDC) on STM32 MCUs
	AN4286 - SPI 自举程序中使用的I2C 协议
	SPI protocol used in the STM32 bootloader
	AN4946 Migration of microcontroller applications between STM32F...
	AN2606 STM32 microcontroller system memory boot mode
	AN4839 Level 1 cache on STM32F7 Series



- 칩활용에 대한 다양한 예제
- 다른 칩에도 활용 가능한 기술이 많음

펌웨어 고려 사항

- Errata Sheet를 반드시 확인
 - Revision에 따른 차이가 있을 경우 회로 뿐만 아니라 펌웨어도 각 리비전별로 호환성 등에 대한 대책이 있어야 함

The legend for [Table 4](#) is as follows:

A = workaround available,

N = no workaround available,

P = partial workaround available,

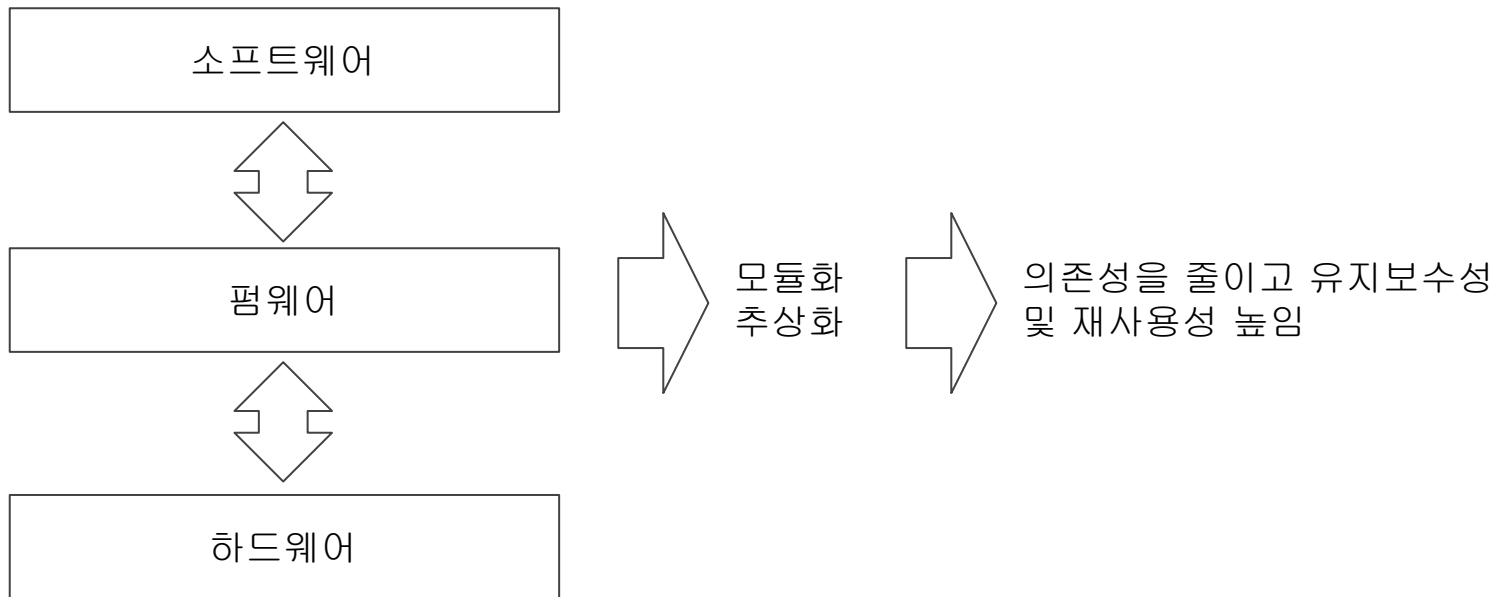
'-' and grayed = fixed.

Table 4. Summary of silicon limitations

Links to silicon limitations		Revision A	Revision Z
Section 2.1: System limitations	Section 2.1.1: Internal noise impacting the ADC accuracy	A	A
	Section 2.1.2: Wakeup from Standby mode when the back-up SRAM regulator is enabled	A	A
	Section 2.1.3: LSE high driving and low driving capability is not usable for TFBGA216 package under certain conditions	A	-
	Section 2.1.4: DTCM-RAM not accessible in read when the MCU is in Sleep mode (WFI/WFE)	A	-

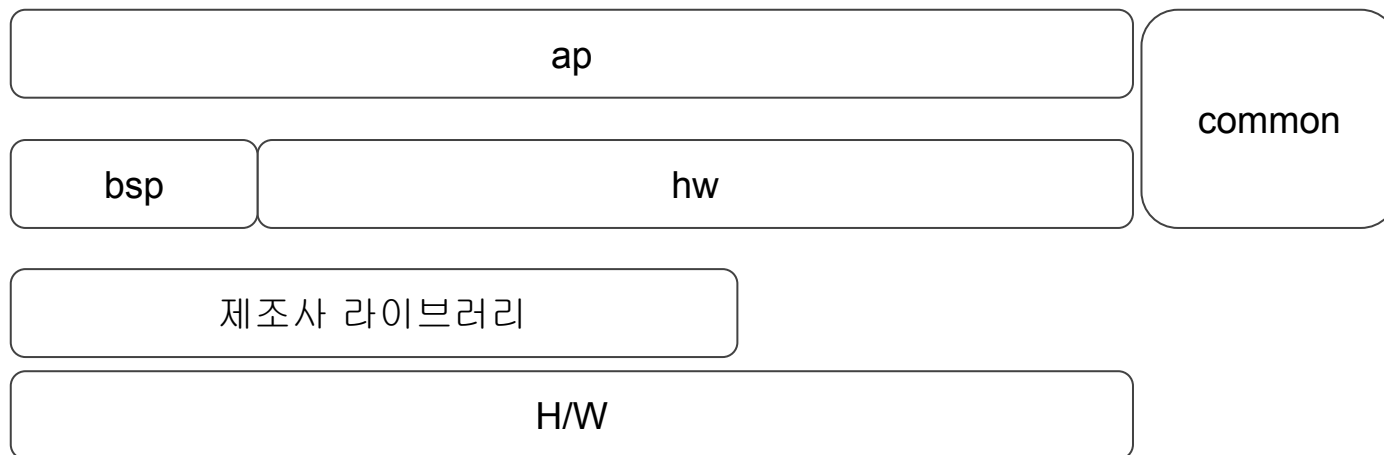
펌웨어 구조 설계

- 하드웨어/펌웨어/소프트웨어 상호 의존성 낮춤



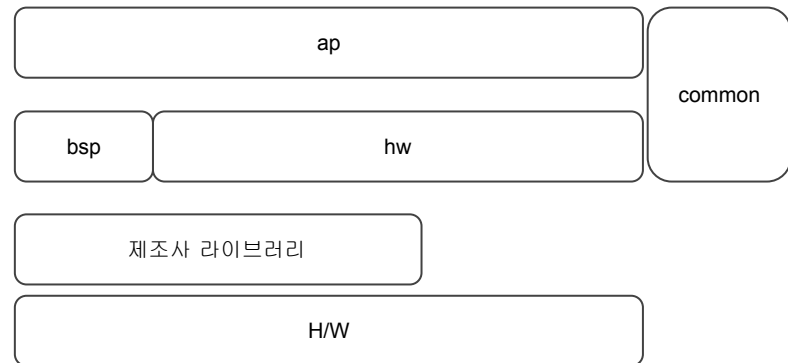
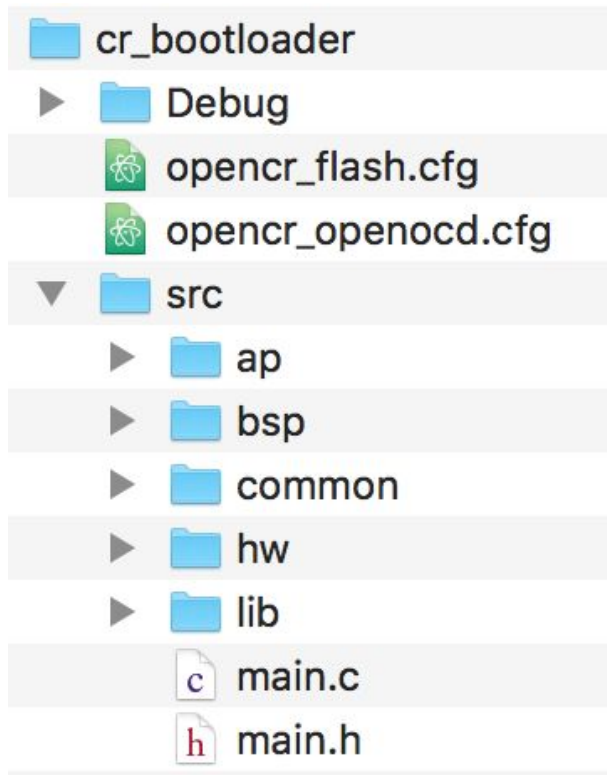
펌웨어 구조 설계

- 펌웨어 전체 구조를 설계
 - H/W에서 부터 상위로 Layer를 만드는 계층 구조로 설계
 - Layer간 인터페이스 범위를 설정
 - Layer수는 상황에 맞게 적절히 설정



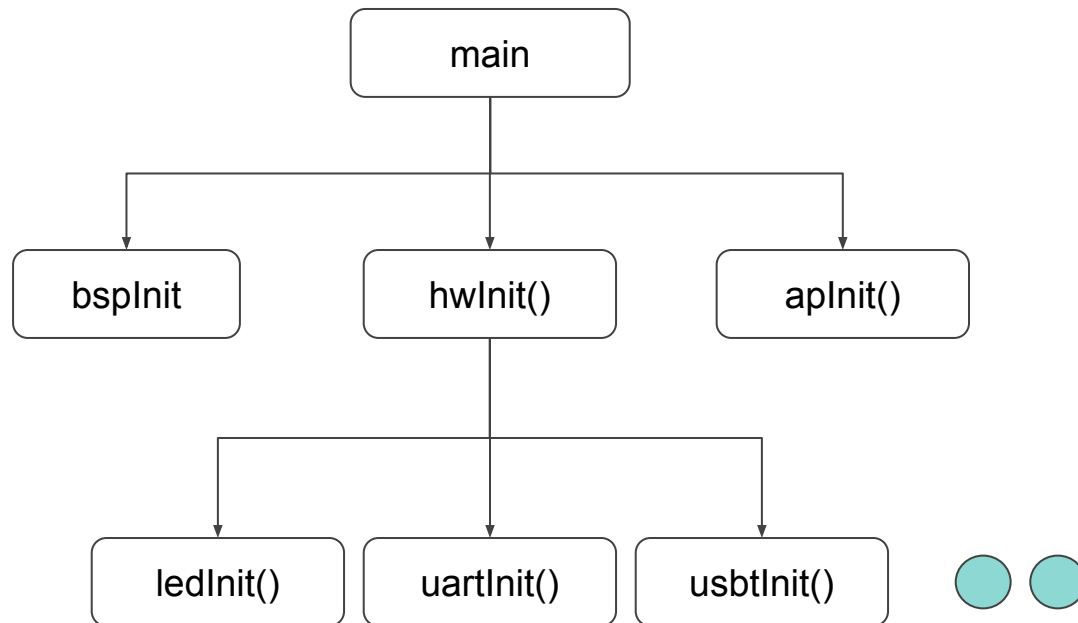
펌웨어 구조 설계

- 폴더 구조도 설계한 구조를 반영하도록 구성함



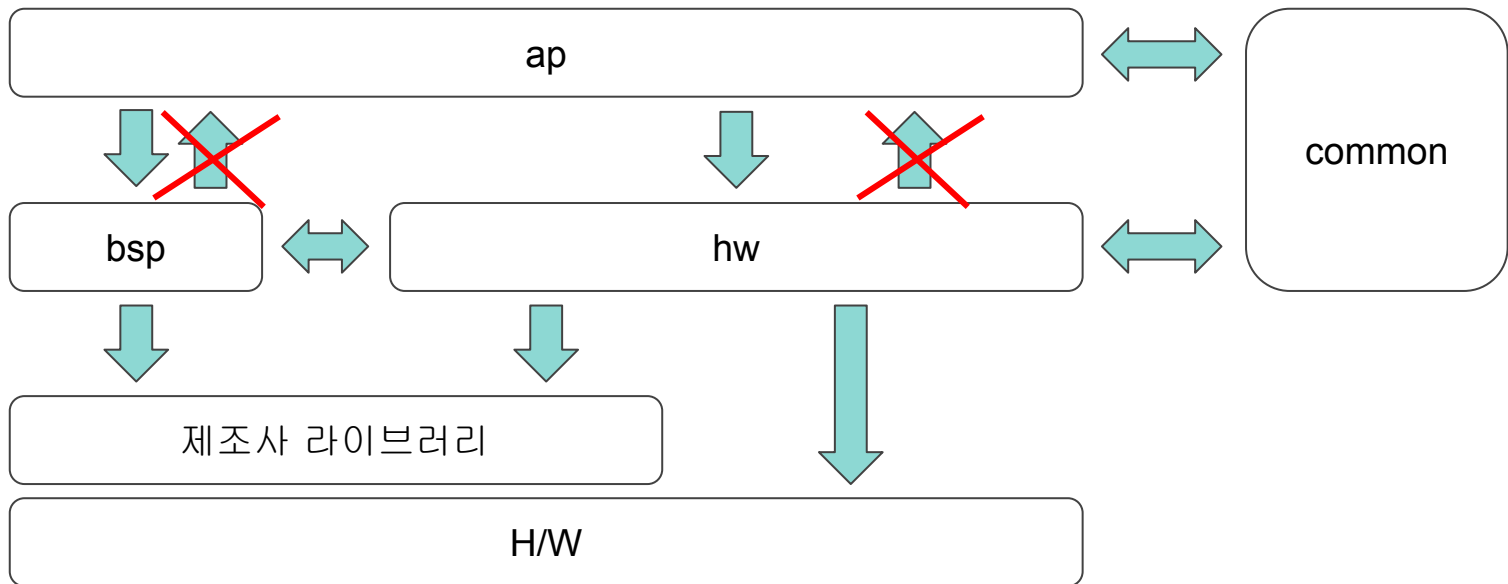
펌웨어 구조 설계

- 초기화 함수
 - 모듈별 초기화 함수를 기본으로 만들고 호출함



펌웨어 구조 설계

- 함수 호출 구조
 - 모듈 및 Layer간 함수 호출 관계를 일관되게 유지하여 의존성을 낮춤



모듈화 설계

- 인터페이스 함수
 - 하나의 모듈을 .h/.c로 구성하고 .h에 다른 모듈과 인터페이스를 위한 함수들을 선언함
 - 내부에 사용할 함수는 static으로 .c에 정의 함으로써 다른 모듈에서 사용하지 못하도록 함

uart.h

```
bool uartInit(void);
```

```
uint32_t    uartOpen(uint8_t channel, uint32_t baud);
uint32_t    uartAvailable(uint8_t channel);
void        uartWaitForEnable(uint8_t channel, uint32_t timeout);
void        uartPutch(uint8_t channel, uint8_t ch);
uint8_t     uartGetch(uint8_t channel);
int32_t     uartWrite(uint8_t channel, uint8_t *p_data, uint32_t length);
uint8_t     uartRead(uint8_t channel);
int32_t     uartPrintf(uint8_t channel, const char *fmt, ...);
int32_t     uartPrint(uint8_t channel, uint8_t *p_str);
```

} 다른 모듈과
인터페이스

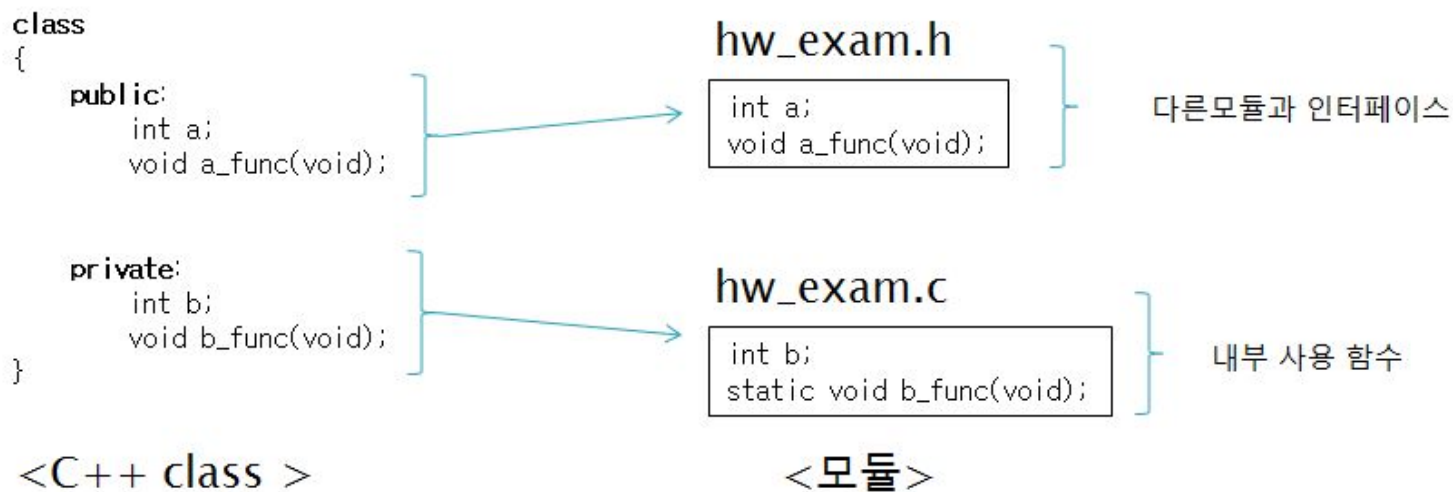
uart.c

```
//-- Internal Functions
//
static bool uartIsEnable(uint8_t channel);
static void uartStartRx(uint8_t channel);
```

} 내부 사용 함수

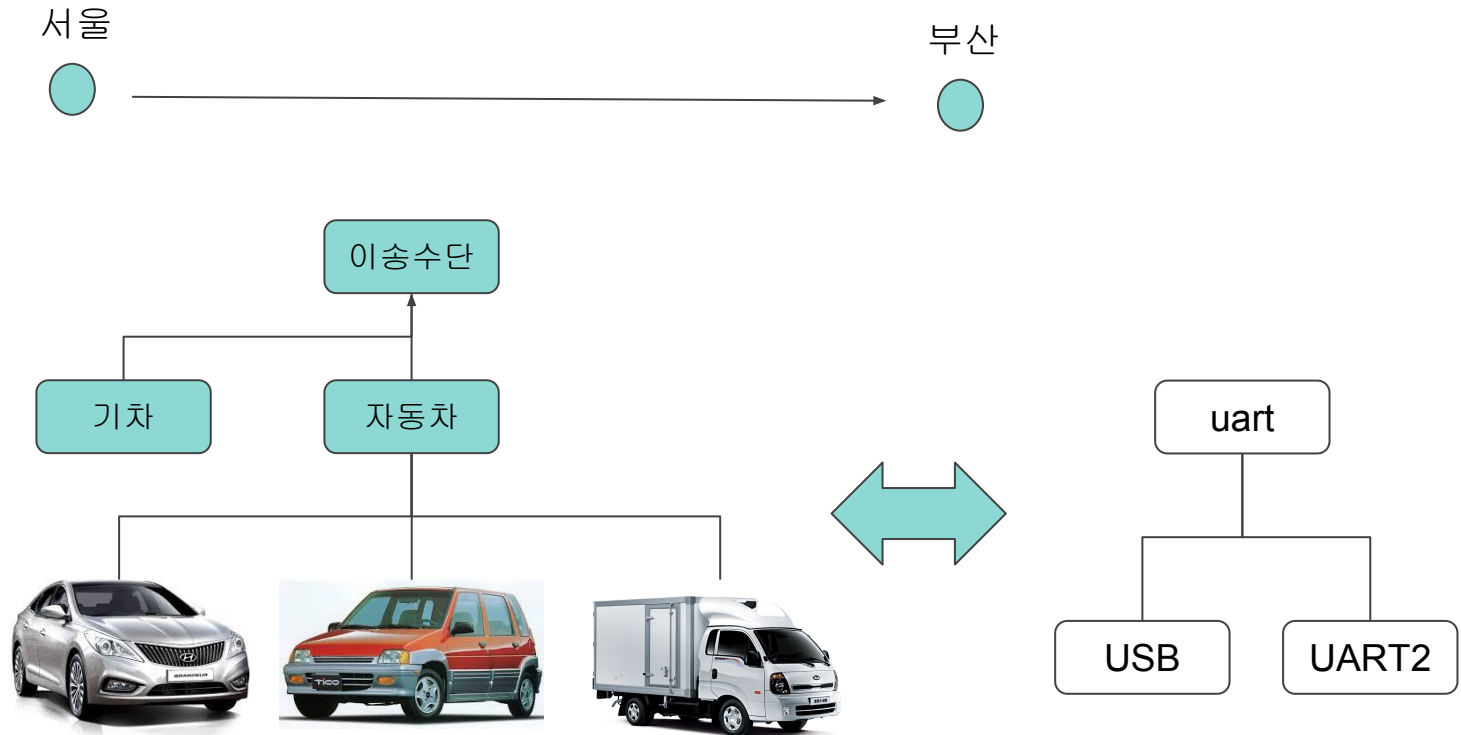
모듈화 설계

- C++ Class와 비교



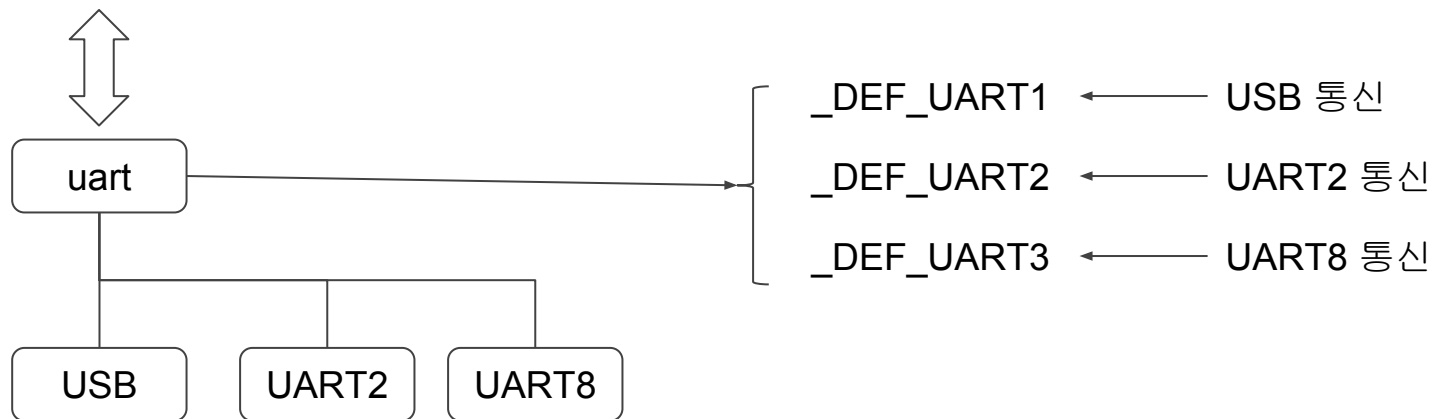
모듈화 설계

- 모듈을 만드는 기준
 - 모듈의 기능을 대표할 수 있을 정도로 추상화 시켜 모듈간 의존성 낮춤
 - 상위단에서는 최종으로 무엇이 사용되는지는 알 필요 없음



모듈화 설계

- 상위단 추상화에 의한 모듈간 의존성 제거
- 시리얼 통신 모듈 예
 - UART 모듈은 USB를 이용한 가상 시리얼과 하드웨어 UART로 구성되어 있고 사용하는 입장에서는 통신하는 채널이 USB인지 하드웨어 UART인지 구분할 필요 없음



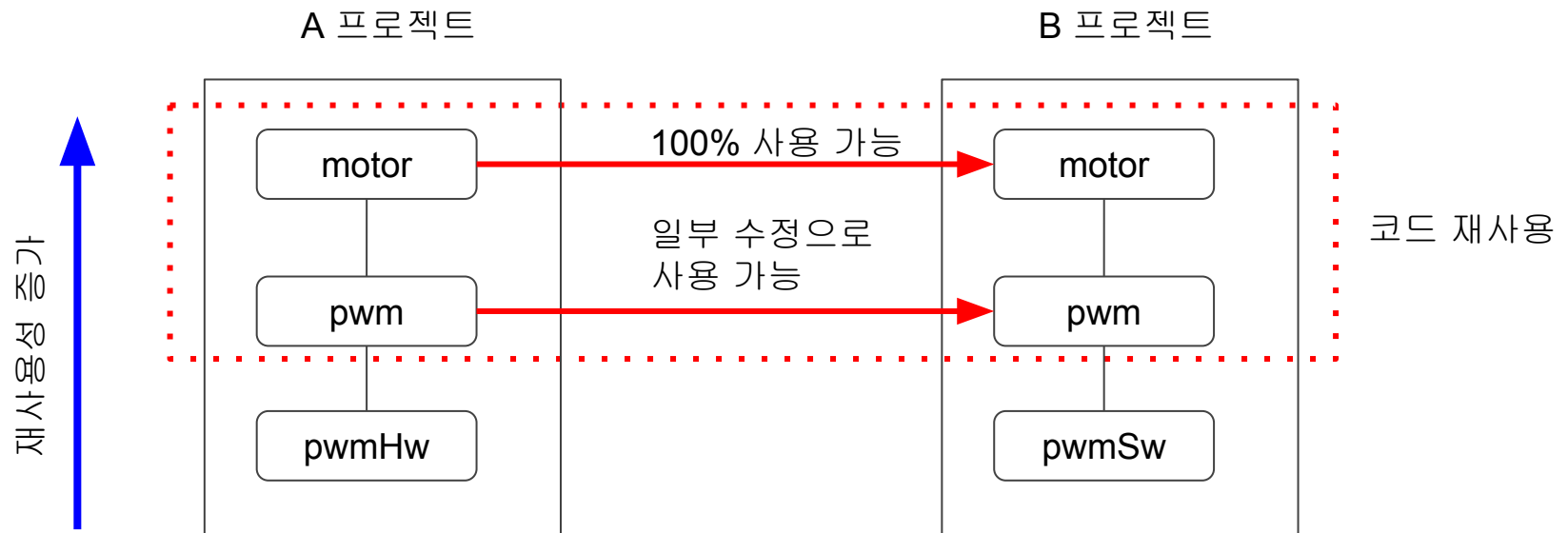
모듈화 설계

- 모듈을 분리하여 다른곳에 사용한다고 생각 했을때 변경사항을 최소화 하는 방향으로 설계



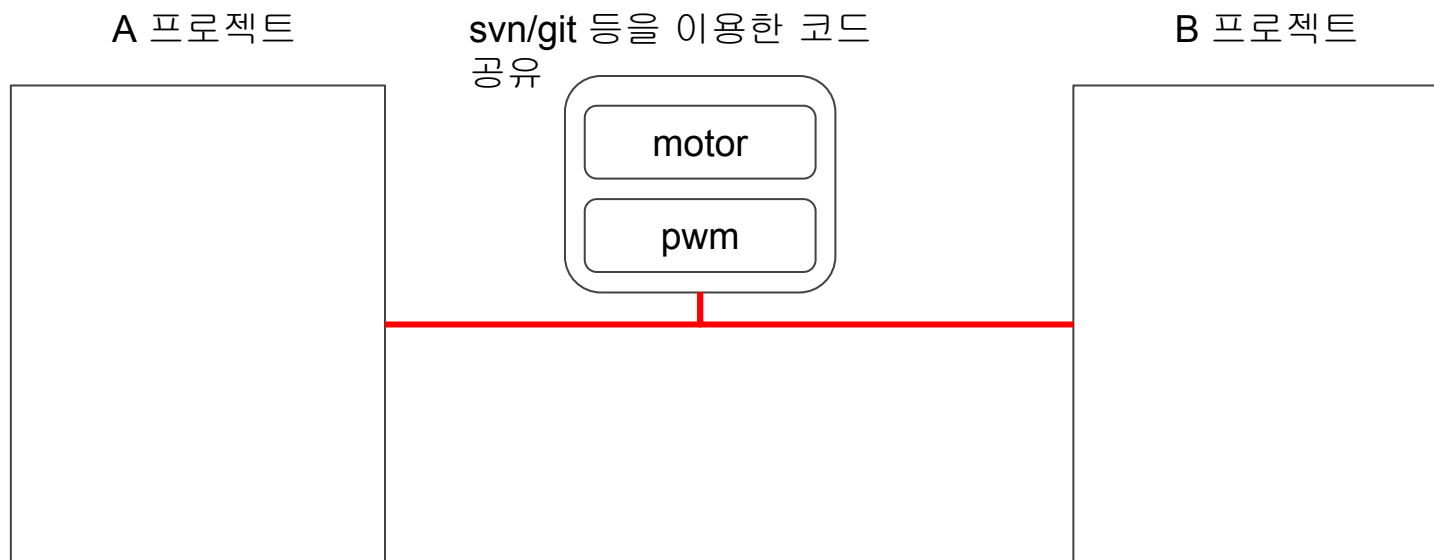
모듈화 설계

- 코드 재사용성 증가
- Layer가 증가할 수록 코드 재사용성은 증가
 - 반대로 Layer증가시 함수호출 오버헤드가 증가하고 복잡도가 증가 할 수 있음



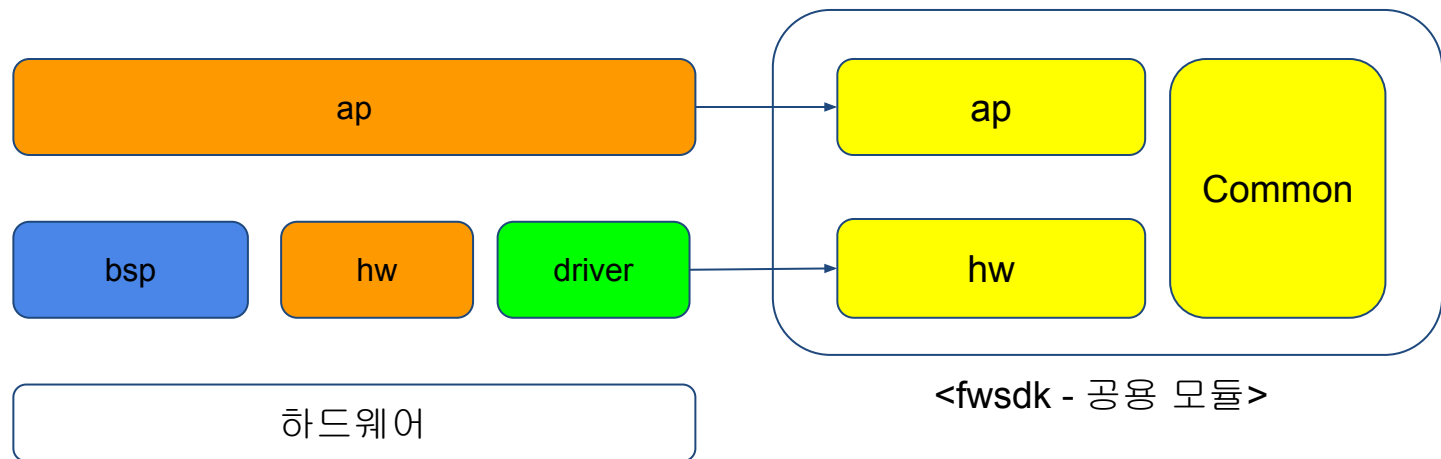
모듈화 설계

- 버전 관리 시스템을 이용하여 코드를 공유하여 중복 코드를 생성하지 않고 한번 개발하여 재사용성을 높임



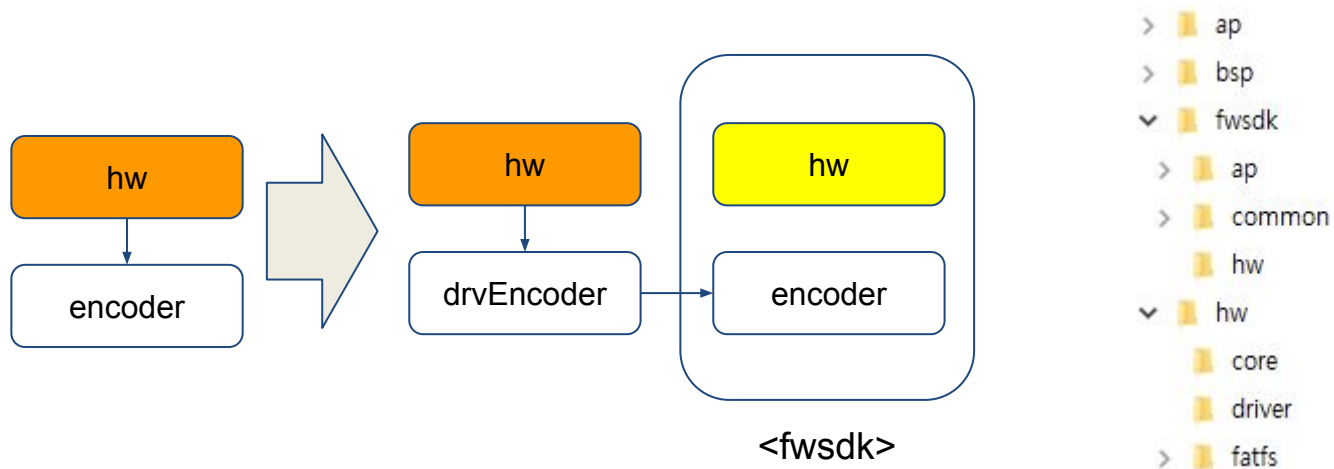
모듈화 설계 - OROCABOY

- driver Layer를 추가함
- fw sdk에 공용 API를 만들고, 각 프로젝트에 따라 driver를 구현함
- 소스코드
 - https://github.com/oroca/oroca_boy2/tree/develop/orocaboy2_app



모듈화 설계 - OROCABOY

- 초기 개발시에는 하드웨어 모듈 구현 후 공용 모듈로 driver로 분리 구현



모듈화 설계 - OROCABOY

fwsdk/hw/led.c

```
void ledToggle(uint8_t ch)
{
    bool led_state;

    led_state = drvLedGetState(ch);
    drvLedSetState(ch, !led_state);
}
```

project_boot/hw/driver/drv_led.c

```
bool drvLedGetState(uint8_t ch)
{
    GPIO_PinState pin_state = GPIO_PIN_RESET;
    bool ret = false;

    if (ch >= DRV_LED_MAX_CH) return false;

    pin_state = HAL_GPIO_ReadPin(drv_led_tbl[
    if (pin_state == GPIO_PIN_RESET) ret = tr

    return ret;
}
```

project_app/hw/driverdrv_led.c

```
bool drvLedGetState(uint8_t ch)
{
    GPIO_PinState pin_state = GPIO_PIN_RESET;
    bool ret = false;

    if (ch >= DRV_LED_MAX_CH) return false;

    pin_state = HAL_GPIO_ReadPin(drv_led_tbl[
    if (pin_state == GPIO_PIN_RESET) ret = tr

    return ret;
}
```

모듈화 설계 - OROCABOY

- 버전 관리 시스템을 이용하여 코드를 공유하여 중복 코드를 생성하지 않고 한번 개발하여 재사용성을 높임



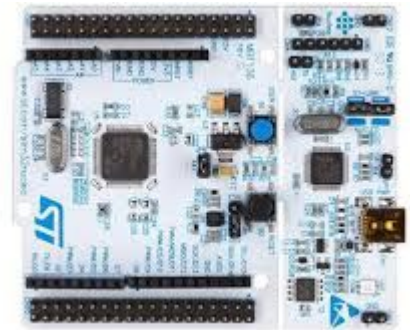


Time to break

**새로운 MCU로 프로젝트를
시작해야 한다면?**

Time to break

- 사용하고자 하는 MCU와 유사한 개발보드를 선정





Time to break

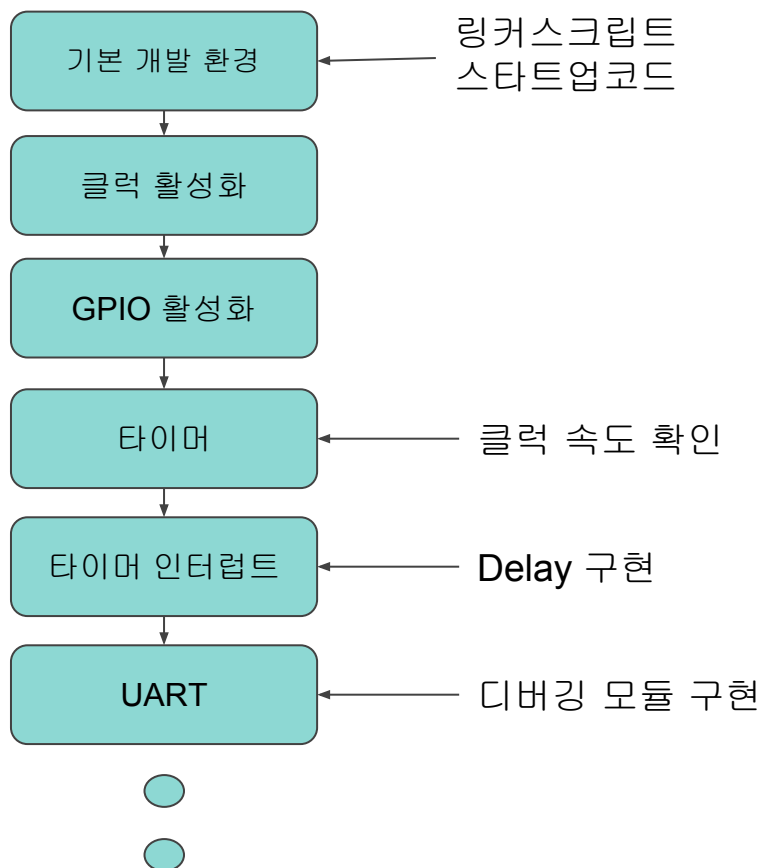
- 칩 제조사 제공 예제와 라이브러리 활용

- Applications
- Demonstrations
- Examples
- Templates
- Templates_LL

- ADC
- BSP
- DAC
- DMA
- FLASH
- GPIO
- HAL
- I2C
- PWR
- RCC
- SPI
- TIM
- UART
- Release_Notes.html

Time to break

- 기본 개발 환경을 구축하고 순서대로 구현해가면서 시험



Ex01_Gpio

Ex01_Gpio_V2

Ex02_Uart

Ex03_Timer

Ex04_VCom

Ex05_I2C

Ex06_Radio

Ex07_GLcd

Ex08_GLcd_Dma

Ex09_I2C

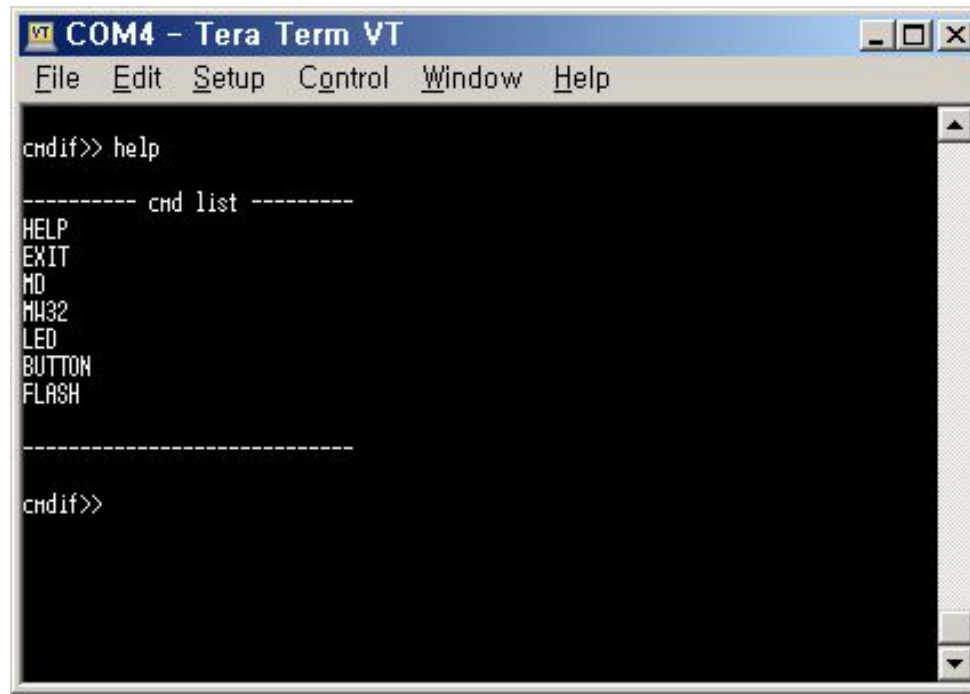
Ex10_MPU6050

Ex11_Sonic

Ex12_HMC5883

디버깅 및 테스트

- Command 라인 방식의 디버깅 및 테스트 코드를 많이 사용함
- Unit 테스트 수행
- cmdif 모듈
 - 시리얼 통신 기반의 command 라인 방식 명령어 실행 모듈



```
COM4 - Tera Term VT
File Edit Setup Control Window Help

cmdif>> help

----- cmd list -----
HELP
EXIT
NO
MU32
LED
BUTTON
FLASH

-----

cmdif>>
```



cmdif

- 사용 함수
 - cmdifInit()
 - 초기화 기능 수행
 - cmdifOpen()
 - 사용하고자 하는 시리얼 통신으로 초기화
 - cmdifLoop()
 - 초기화된 시리얼 통신으로 부터 데이터를 수신하여 명령어 실행

```
void hwInit(void)
{
    ...
    cmdifInit();
    ...
}
```

```
void apInit(void)
{
    cmdifOpen(_DEF_UART1, 57600);
}
```

```
void apMain(void)
{
    while(1)
    {
        cmdifLoop();
    }
}
```

cmdif

- 기능 추가 방법
 - cmdifAdd 함수를 사용하여 명령어를 추가함
 - 추가된 명령어가 command 라인에 입력 되었을때 실행될 함수를 구현

```
void buttonCmdif(void);  
  
void buttonInit(void)  
{  
    ...  
    cmdifAdd("button", buttonCmdif);  
}
```

cmdif

- 명령어 파라미터
 - cmdifHasString() 파라미터에 문자열이 있는지 검사
 - cmdifGetParam() 파라미터에서 숫자 데이터 읽기
 - cmdifRxAvailable() 수신된 문자가 있으면 갯수 반환

button read 0

Param(1)

Param(0)

```
//-- buttonCmdif
//
void buttonCmdif(void)
{
    uint8_t number;
    bool ret = true;

    if (cmdifHasString("read", 0) == true)
    {
        number = (uint8_t)cmdifGetParam(1);

        while(cmdifRxAvailable() == 0)
        {
            cmdifPrintf("button pressed ch %d: %d, event : %d, time %d\n",
                number,
                buttonGetPressed(number),
                buttonGetPressedEvent(number),
                buttonGetPressedTime(number)
            );

            delay(50);
        }
    }
    else
    {
        ret = false;
    }

    if (ret == false)
    {
        cmdifPrintf("button read <0~9>\n");
    }
}
```