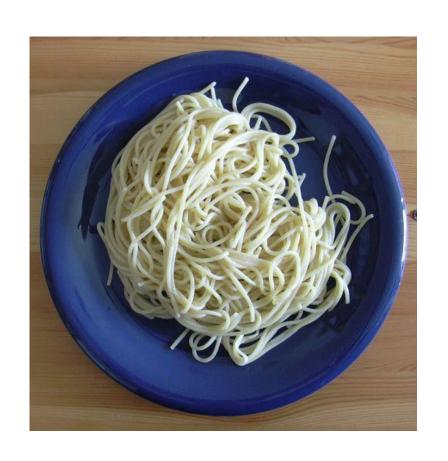
Hancheol Cho

# 스파케티 코드?



"스파게티 코드는 컴퓨터 프로그램의 소스 코드가 복잡하게 얽힌 모습을 스파게티의 면발에 비유한 표현이다. 스파게티 코드는 작동은 정상적으로 하지만, 사람이 코드를 읽으면서 그 코드의 작동을 파악하기는 어렵다."

출처

동작하는 코드를 만드는 것은 쉽다.

# 제대로 만드는것은 어렵다.

### 소프트웨어 수명

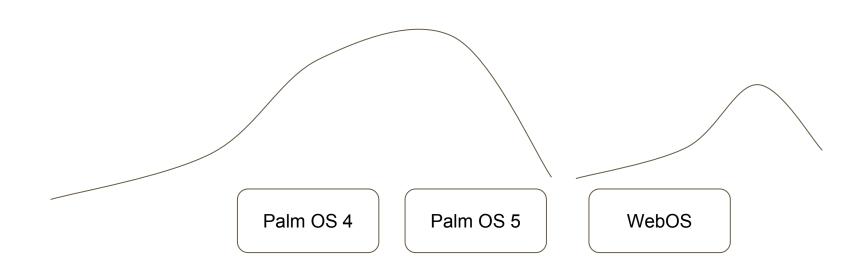
Xilinx Vivado

"Replacing the 15 year old ISE with Vivado Design Suite took 1000 person-years and cost US \$200 million"

Xilinx ISE Xilinx Vivado

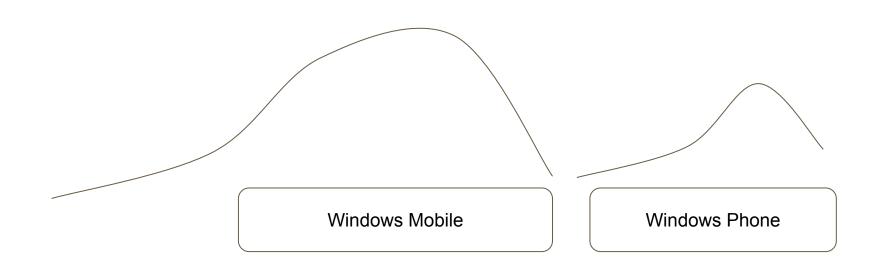
# 소프트웨어 수명

Palm OS



# 소프트웨어 수명

Windows Phone OS



# 소프트웨어 고려사항

재사용성

유지보수성

모듈화

사용 편의성





# 임베디드 환경이라면?

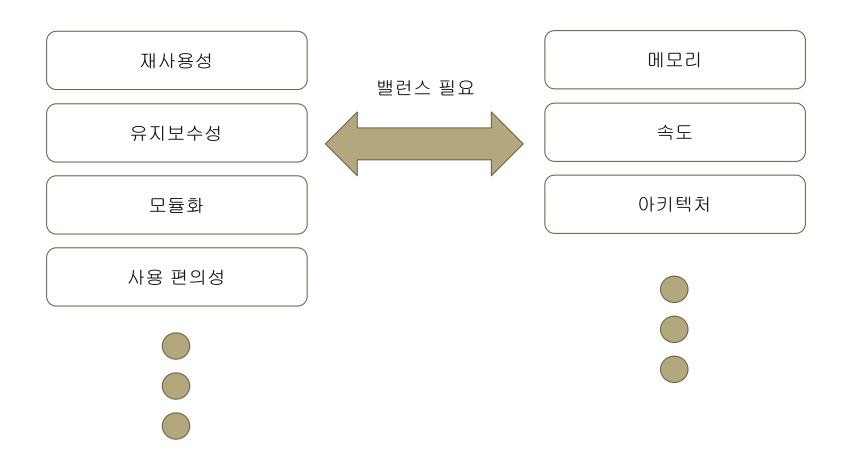
• 임베디드 환경에서는 하드웨어 제약이 많음

메모리

속도

아키텍처

• 임베디드라는 제약 사항을 고려하여 펌웨어 작성 필요



# 어떻게 밸런스를 맞추지?

재사용성도 유지하면서 속도도 빨라야 하고 ..

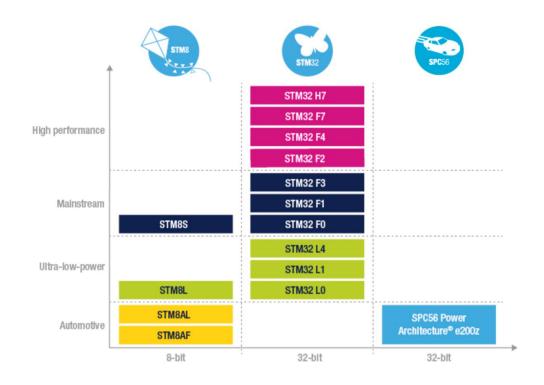
모듈화를 많이 하면서 메모리 사용량도 최소화 하고..





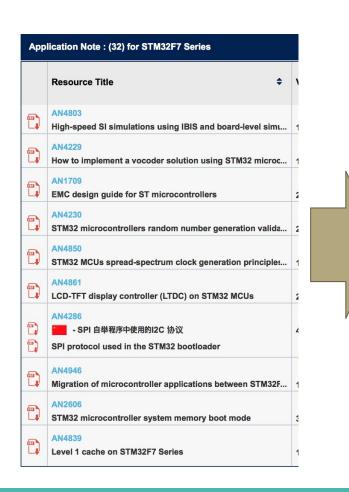


- 하드웨어가 다양함
- 각 하드웨어에 대한 깊은 이해를 하고 하드웨어에 최적화된 방법을 검토함



- 1. 하드웨어 특성을 잘 알고
- 2. 경험을 쌓고
- 3. 지속적인 고민을 하고
- 4. 공부를 게을리 하지 않는다.

• 칩 제조사의 어플리케이션 노트를 활용



- · 칩활용에 대한 다양한 예제
- 다른 칩에도 활용 가능한 기술이 많음

- Errata Sheet를 반드시 확인
  - Revision에 따른 차이가 있을경우 회로 뿐만아니라 펌웨어도 각 리비전별로 호환성등에 대한 대책이 있어야함

The legend for *Table 4* is as follows:

A = workaround available,

N = no workaround available,

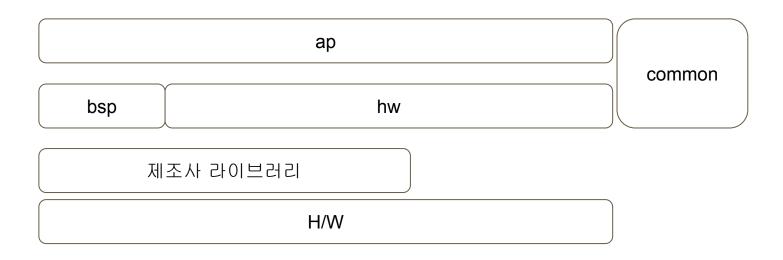
P = partial workaround available,

'-' and grayed = fixed.

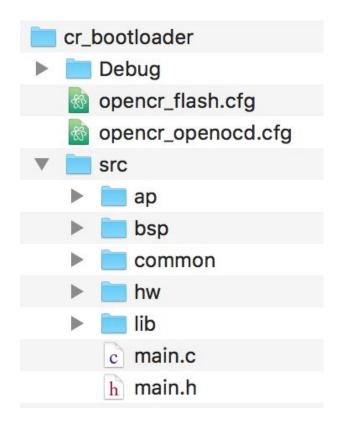
**Table 4. Summary of silicon limitations** 

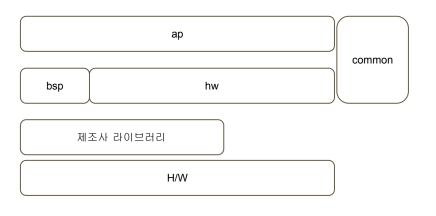
Links to silicon limitations		Revision A	Revision Z
Section 2.1: System limitations	Section 2.1.1: Internal noise impacting the ADC accuracy	Α	Α
	Section 2.1.2: Wakeup from Standby mode when the back-up SRAM regulator is enabled	Α	Α
	Section 2.1.3: LSE high driving and low driving capability is not usable for TFBGA216 package under certain conditions	Α	-
	Section 2.1.4: DTCM-RAM not accessible in read when the MCU is in Sleep mode (WFI/WFE)	Α	-

- 펌웨어 전체 구조를 설계
  - H/W에서 부터 상위로 Layer를 만드는 계층 구조로 설계
  - Layer간 인터페이스 범위를 설정
  - Layer수는 상황에 맞게 적절히 설정

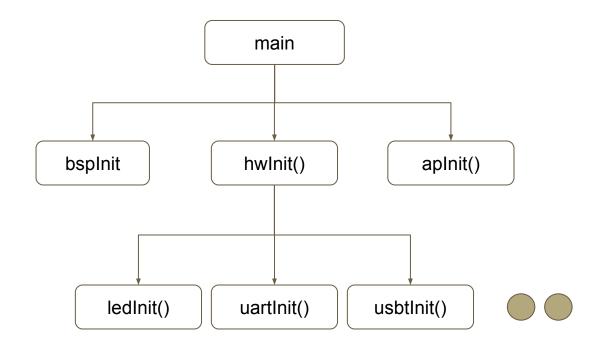


• 폴더 구조도 설계한 구조를 반영하도록 구성함

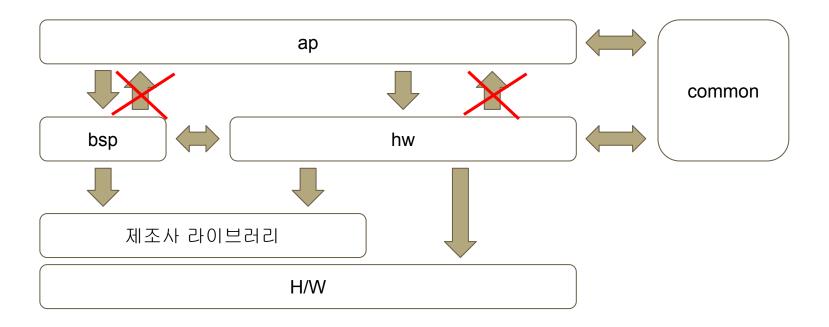




- 초기화 함수
  - 모듈별 초기화 함수를 기본으로 만들고 호출함



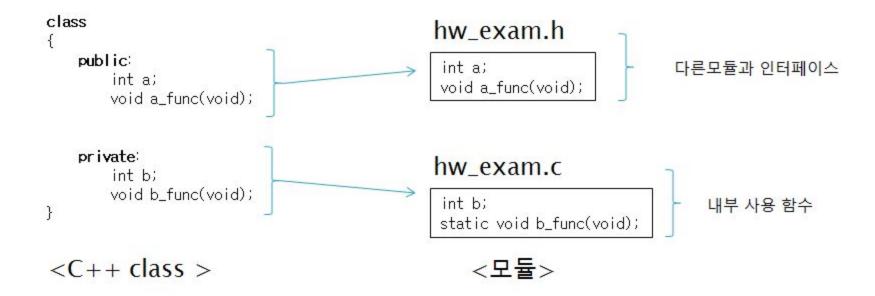
- 함수 호출 구조
  - 모듈 및 Layer간 함수 호출 관계를 일관되게 유지하여 의존성을 낮춤



- 인터페이스 함수
  - 하나의 모듈을 .h/.c로 구성하고 .h에 다른 모듈과 인터페이스를 위한 함수들을 선언함
  - 내부에 사용할 함 수는 static으로 .c 에 정의 함으로써 다른 모듈에서 사용하지 못하도록 함

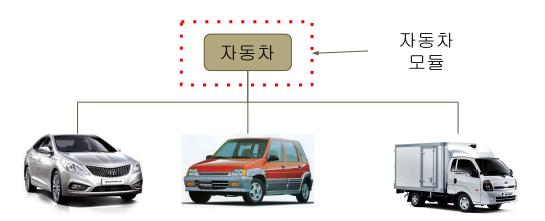
```
uart.h
 bool uartInit(void);
 uint32_t
            uartOpen(uint8_t channel, uint32_t baud);
 uint32_t
            uartAvailable(uint8_t channel);
 void
            uartWaitForEnable(uint8_t channel, uint32_t timeout);
                                                                             다른 모듈과
 void
            uartPutch(uint8_t channel, uint8_t ch);
 uint8_t
                                                                             인터페이스
            uartGetch(uint8_t channel);
 int32_t
            uartWrite(uint8_t channel, uint8_t *p_data, uint32_t length);
 uint8_t
            uartRead(uint8_t channel);
 int32_t
            uartPrintf(uint8_t channel, const char *fmt, ...);
 int32_t
            uartPrint(uint8_t channel, uint8_t *p_str);
uart.c
//-- Internal Functions
                                                                             내부 사용 함수
11
static bool uartIsEnable(uint8_t channel);
static void uartStartRx(uint8_t channel);
```

• C++ Class와 비교

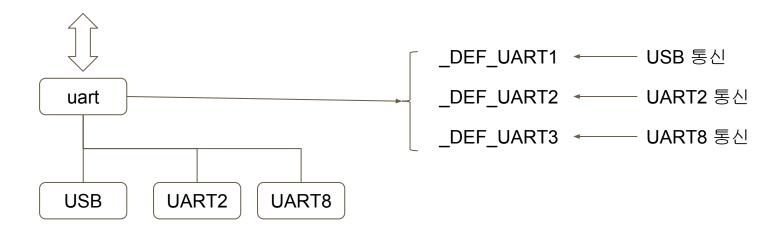


- 모듈을 만드는 기준
  - 모듈의 기능을 대표할 수 있을 정도로 추상화 시켜 모듈간 의존성 낮춤
  - 상위단에서는 최종으로 무엇이 사용되는지는 알 필요 없음





- 상위단 추상화에 의한 모듈간 의존성 제거
- 시리얼 통신 모듈 예
  - uart 모듈은 USB를 이용한 가상 시리얼과 하드웨어 UART로 구성되어 있고 사용하는 입장에서는 통신하는 채널이 USB인지 하드웨어 UART인지 구분할 필요 없음



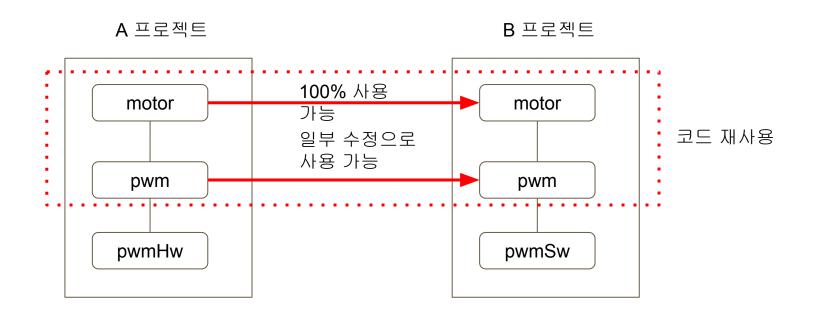
# 모듈을 분리하여 다른곳에 사용할려고 할때?



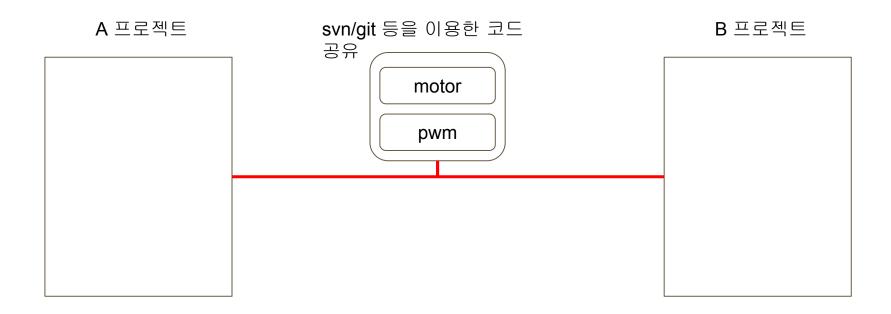




- 코드 재사용성 증가
- Layer가 증가할 수록 코드 재사용성은 증가
  - 반대로 Layer증가시 함수호출 오버헤드가 증가하고 복잡도가 증가 할 수 있음

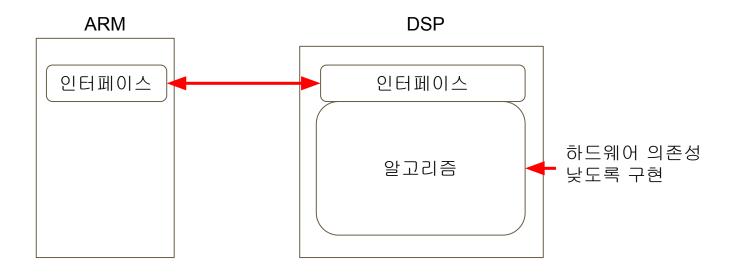


 버전 관리 시스템을 이용하여 코드를 공유하여 중복 코드를 생성하지 않고 한번 개발하여 재사용성을 높임



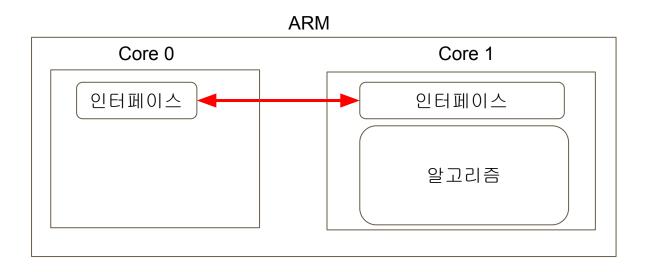
# 모듈화 활용 Case

• DSP를 제거하고 동일 기능을 ARM에서 하도록 수행



# 모듈화 활용 Case

 ARM의 듀얼코어 사용하여 DSP를 제거하고 동일 기능을 ARM에서 하도록 수행



# 그것이 최선입니까?

새로운 MCU로 프로젝트를 시작해야 한다면?

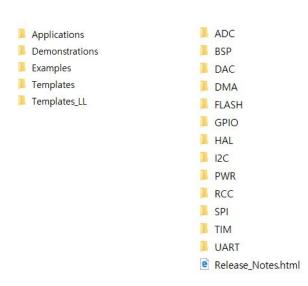
• 사용하고자 하는 MCU와 유사한 개발보드를 선정







• 칩 제조사 제공 예제와 라이브러리 활용

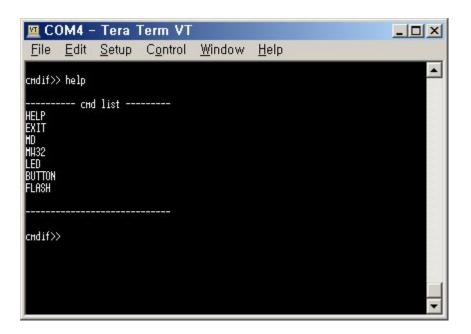


• 기본 개발 환경을 구축하고 순서대로 구현해가면서 시험



## 디버깅 및 테스트

- Command 라인 방식의 디버깅 및 테스트 코드를 많이 사용함
- cmdif 모듈
  - 시리얼 통신 기반의 command 라인 방식 명령어 실행 모듈
  - 히스토리 기능으로 기존 실행한 이미지 사용 가능



#### cmdif

- 초기화
  - o cmdiflnit()
    - 초기화 기능 수행
  - cmdifBegin()
    - 사용하고자 하는 시리얼 통신으로 초기화
  - cmdifLoop()
    - 초기화된 시리얼 통신으로 부터 데이터를 수신하여 명령어 실행

```
void hwInit(void)
{
    cmdifInit();
    swtimerInit();
    hwtimerInit();
    usbInit();
}

void mainInit(void)

{
    bspInit();
    hwInit();
    apInit();

cmdifPrint("cmdif begin \r\n");
    cmdifLoop();
    boot_excute = true;

swtimerSet(led_timer_h, 100, LOOP_usbInit();
}

if (button_cnt == 3)

{
    cmdifPrint("cmdif begin \r\n");
    cmdifLoop();
    boot_excute = true;

swtimerSet(led_timer_h, 100, LOOP_usbInit();
}

**The condification of the condition of the conditi
```

#### cmdif

- 기능 추가 방법
  - o cmdifAdd 함수를 사용하여 명령어를 추가함
  - 추가된 명령어가 command 라인에 입력 되었을때 실행될 함수를 구현

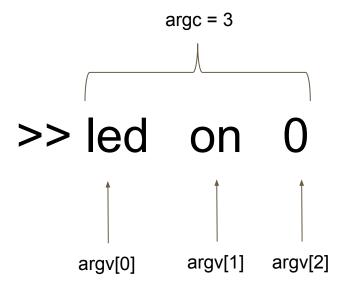
```
//-- ledCmdif
//
int ledCmdif(int argc, char **argv)
{
  bool ret = true;
    uint8_t number;

if (argc == 3)
{
    number = (uint8_t) strtoul((const char * )

    if(strcmp("on", argv[1]) == 0)
    {
       ledOn(number);
    }
    else if(strcmp("off", argv[1])==0)
    {
       ledOff(number);
    }
    else if(strcmp("toggle", argv[1])==0)
    f
```

#### cmdif

- 명령어 파라메터
  - o argc는 명령 파라메터 갯수
  - o argv는 명령 파라메터 문자열 배열



# 주요 구현 함수

#### Mission #1

Eclipse에서 빈 프로젝트를 생성 후 예제 펌웨어를 복사하여 프로젝트 옵션을 설정 후 디버깅까지 진행

#### Mission #2

- cmdif 모듈을 이용하여 "demo" 라는 명령어를 추가함

- "demo led 시간(ms)" 1000ms 간격으로 led 점등 수행

#### Mission #3

- 버튼 입력 신호에 대해서 아래와 같은 이벤트를 시리얼로 출력

