2020年 TI 杯大学生电子设计竞赛

绕障飞行器 (D题)

1. 任务

基于多悬翼飞行器设计一个绕障飞行器(简称飞行器)。飞行器活动区域示意图如图1所示。在图1中,地面上标有起飞点与降落点,并且还放置了2个杆塔;起飞点用空心黑色矩形框标识,降落点实心黑色圆标识,杆塔有红、绿两种颜色。

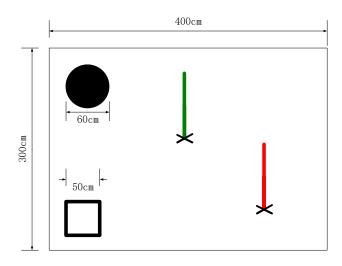


图 1 飞行器飞行区域示意图

2. 要求

- (1) 飞行器从起飞地点垂直起飞升高到 150cm±10cm 的巡航高度。 (15 分)
- (2) 巡航飞行中发现杆塔,以声音提示,并用与所发现杆塔相同颜色的 LED 闪烁数次指示。 (20分)
- (3) 在巡航高度以杆塔为中心,绕所发现的杆塔抵近飞行一周(360°及以上),绕飞时飞行器与杆塔最近点距离在50±10cm;红色杆塔时飞行器沿顺时针方向(顶视)绕飞。 (30分)
- (4) 飞行区域中所有杆塔均被发现并识别、绕飞后,寻找降落点标识缓慢平稳准确 地降落在降落区域内。 (10分)
 - (5) 整个飞行过程用时不得超过5分钟,按用时计分,越快越好。 (15分)
 - (6) 其他。 (10分)
 - (7) 设计报告 (20分)

项目	主要内容	满分
系统方案	方案描述、比较与选择	3
设计计算	控制方法描述及参数计算	5
电路及程序设计	系统组成,原理框图与各部分电路图 系统软件设计与流程图	7
测试方案与测试结果	测试方案及测试条件 测试结果完整性 测试结果分析	3

设计报告结构 及规范性	摘要、报告正文结构、公式、图表的完整性和 规范性	2
总分		20

三、说明

1. 杆塔说明

- (1) 杆塔高度不低于 180cm, 直径 3.5 cm++0.5cm:
- (2) 杆塔用红色或绿色喷涂或包裹,飞行区域中两个杆塔为一红一绿,;
- (3) 杆塔可在飞行区域随意指定放置,杆塔间距离不小于 150cm。

2.飞行器要求:

- (1) 参赛队所用飞行器应遵守中国民用航空局的管理规定(《民用无人驾驶航 空器 实名制登记管理规定》,编号: AP-45-AA-2017-03)。
- (2) 多旋翼飞行器最大轴间距不大于 420mm。
- (3) 为确保安全,飞行器桨叶必须全防护(防护圈将飞行器或桨叶全包),否则不得测试:测试区应设置防护网。
- (4) 飞行器不得有"无线通信及遥控"功能。
- (5) 飞行器采用唯一的启动按键一键启动。
- (6) 除飞行器机械构件、飞行控制(电调)、摄像功能模块外,绕障飞行器其他功能的实现不得采用飞行器集成商提供的组件,必须自主设计完成。

3. 测试场地说明

- (1) 测试场地地面采用白色纸质材料(亚光)铺设;
- (2) 起飞、降落标志固定,起飞标识可采用宽度为 1.8cm 黑色电工胶带粘贴而成;
- (3) 测试现场应避免窗外强光直接照射,避免高照度点光源照明;尽量采用多点分布式照明,以减小飞行器自身投影的影响。

4. 测试流程说明

- (1) 起飞前,飞行器可手动放置到起飞点;可手动控制起飞。
- (2) 绕障飞行全程工作须一次连续完成,期间不得人为干预,也不得更换电池;允许测试2次,按最好成绩记录;两次测试间可更换电池。
- (3) 飞行期间,飞行器触及地面后自行恢复飞行的,酌情扣分;触地后 5 秒内不能 自行恢复飞行视为失败,失败前完成动作仍计分。
- (4) 平稳降落是指在降落过程中无明显的跌落、弹跳及着地后滑行等情况出现。 调试及测试时必须佩带防护眼镜,穿戴防护手套。