- •Ù{ÇSZ[¢N;‰•NË~ÍN†Y,OUR ^úTŒO•u(]åQwÿ toolsÿ ge[Œb ry[šNûR¡0 NåN f/SZ[¢v,,h8\_ÃQ...[¹`;~Óÿ
- 1. \*\*]åQwv"Wúg,~Óg"\*\*ÿ
  - ]åQwf/N N\*Qýepÿ ‰•c qgc [šv"h<\_ Q™ÿ S bìcÏ•ðÿ Descriptionÿ 0 SÂepÿ Parametersÿ TŒ•ÔV
  - •ÔVÞP<SïNåf/[W{&N20 Agent[žO b Result[žO 0
- 2. \*\*•ÔVÞP<|{W<\*\*ÿ
  - $**[W{\&N2**\ddot{y} g ^8\% \acute{A}v,•\^OV P + \ddot{y} OFQ...[^1N [œ•Ç••\ddot{y} •Ç••v,,Q...[^1^\acute{w}O\acute{Y}[XR0e‡N\"o0]] + (-1)^2 \mathring{w}O\acute{Y}[XR0e‡N\"o0]] + (-1)^2 \mathring{w}O\acute{Y}[XR0e‡N\"o0] + (-1)^2 \mathring{w}O\acute{Y}[XR0e‡N\'o0] + (-1)^2 \mathring{w}O\acute{Y}[XR0e] + (-1)^2 \mathring{$
  - \*\*Agent[žO<\*\*ÿ u(NŽ\ [ù<ÝN N e‡•lyû~ÙSæN N\*Agent0
  - \*\*Result[žO<\*\*ÿ u(NŽY t Y gBdÍO\ÿ SïNåOîe9N N e‡SØʻÏÿ context\_variablesÿ 0
- 3. \*\*]åQwv,,[žs°‰•lB\*\*ÿ
  - ]åQw\_Å~{e>W(`autoagent/autoagent/tools`e‡NöY9v,,Pythone‡NöN-0
  - Y,gϥÔVÞJSONepcnÿ ‰•QH\ Qv•lcbN:[W{&N2ÿ Y,`json.dumps(result)`ÿ 0
- 4. \*\*QýepŒ u(v,,h<\_ \*\*ÿ
  - \_Å~{N%h<c qgc [šh<\_ Œ u(Qýepÿ Nå`<function=`\_ Y4ÿ Nå`</function>`~Ó\>0
  - \_Å~{cĐO}b@g \_Å— v,,SÂepÿ N N k!Sê€ýŒ u(N N\*Qýep0
  - SïNåW(Œ u(RMcĐO)•êq6⟨íŠ ⟨ôf ÿ OFN €ýW(Œ u(T mûR 0
- 5. \*\*lèa N√y\*\*ÿ
  - Y,gœl¡g Sïu(v,,QýepŒ u(ÿ R vôc¥VÞ{T•î~ÿ eà— cĐSÊQýepŒ u(0
- $\bullet\grave{\mathsf{U}}\{\mathsf{CSZ}[\mathsf{gv}_\mathsf{n}\mathsf{h8}\_\mathsf{\tilde{A}}\mathsf{v}\hat{\mathsf{i}}\mathsf{v}_\mathsf{n}\mathsf{f}/\mathsf{c}\ [\mathsf{\ddot{u}}\mathsf{u}(\mathsf{b7Y},\mathsf{OU}\&\mathsf{\ddot{A}}f\ \mathsf{W0R}\ \land \mathsf{\dot{u}}\mathsf{T}\mathsf{CEO}\bullet\mathsf{u}(]^{\mathsf{\dot{a}}}\mathsf{Q}\mathsf{w}\mathsf{\ddot{y}}\ \land \mathsf{vxnO\acute{Y}}\mathsf{Q\acute{y}}\mathsf{ep}\mathsf{CE}\ \mathsf{u}(\mathsf{v}_\mathsf{n}\mathsf{h}\mathsf{<}_\mathsf{L}\ \mathsf{T}\mathsf{CE}\bullet;\bullet`\mathsf{k}\mathsf{cxn}\mathsf{0})$