

# Equations différentielles linéaires

Dr. Abdoul Aziz FALL

UFR Sciences Appliquées et Technologie de l'Information et de la Communication  
Université Alioune Diop de Bambey  
Copyright © Novembre 2015

20 juin 2016

# Introduction

L'objet de ce chapitre est de donner des outils pour résoudre des équations différentielles du premier et du second ordre..

# Introduction

L'objet de ce chapitre est de donner des outils pour résoudre des équations différentielles du premier et du second ordre..  
Dans tout le chapitre,  $I$  désigne un intervalle de  $\mathbb{R}$  non réduit à un point.

# Introduction

L'objet de ce chapitre est de donner des outils pour résoudre des équations différentielles du premier et du second ordre..

Dans tout le chapitre,  $I$  désigne un intervalle de  $\mathbb{R}$  non réduit à un point.

Le symbole  $\mathbb{K}$  représentera indifféremment le corps  $\mathbb{R}$  des réels ou le corps  $\mathbb{C}$  des complexes.

# Plan

- 1 Introduction
- 2 Équation différentielle linéaire du premier ordre
  - Définition
  - Résolution de l'équation différentielle normalisée avec second membre
  - Détermination de solutions particulières
- 3 Équations différentielles linéaires du second ordre
  - Définition
  - Résolution de l'équation différentielle homogène du second ordre dans  $\mathbb{K}$
  - Résolution des équations différentielles du premier ordre dans  $\mathbb{R}$
  - Équation différentielle du second ordre avec second membre

# Équation différentielle linéaire du premier ordre

## Définition

*Soient  $a, b, c$  trois fonctions définies sur  $I$  et à valeurs dans  $K$ .*

# Équation différentielle linéaire du premier ordre

## Définition

*Soient  $a, b, c$  trois fonctions définies sur  $I$  et à valeurs dans  $K$ . – On appelle équation différentielle du premier ordre une équation différentielle de la forme*

# Équation différentielle linéaire du premier ordre

## Définition

*Soient  $a, b, c$  trois fonctions définies sur  $I$  et à valeurs dans  $K$ . – On appelle équation différentielle du premier ordre une équation différentielle de la forme*

$$\forall t \in I, a(t)y'(t) + b(t)y(t) = c(t) \quad (E)$$



# Équation différentielle linéaire du premier ordre

## Définition

*Soient  $a, b, c$  trois fonctions définies sur  $I$  et à valeurs dans  $K$ . – On appelle équation différentielle du premier ordre une équation différentielle de la forme*

$$\forall t \in I, a(t)y'(t) + b(t)y(t) = c(t) \quad (E)$$

*– Une solution de cette équation différentielle est une fonction  $f$  dérivable sur  $I$ , à valeurs dans  $K$  et vérifiant :*

# Équation différentielle linéaire du premier ordre

## Définition

*Soient  $a, b, c$  trois fonctions définies sur  $I$  et à valeurs dans  $K$ . – On appelle équation différentielle du premier ordre une équation différentielle de la forme*

$$\forall t \in I, a(t)y'(t) + b(t)y(t) = c(t) \quad (E)$$

*– Une solution de cette équation différentielle est une fonction  $f$  dérivable sur  $I$ , à valeurs dans  $K$  et vérifiant :*

$$\forall t \in I, a(t)f'(t) + b(t)f(t) = c(t)$$

# Équation différentielle linéaire du premier ordre

## Définition

Soient  $a, b, c$  trois fonctions définies sur  $I$  et à valeurs dans  $K$ . – On appelle équation différentielle du premier ordre une équation différentielle de la forme

$$\forall t \in I, a(t)y'(t) + b(t)y(t) = c(t) \quad (E)$$

– Une solution de cette équation différentielle est une fonction  $f$  dérivable sur  $I$ , à valeurs dans  $K$  et vérifiant :

$$\forall t \in I, a(t)f'(t) + b(t)f(t) = c(t)$$

– Résoudre, ou intégrer l'équation différentielle  $(E)$  revient à déterminer l'ensemble des fonctions qui sont solutions de  $(E)$ . On notera  $S_K(E)$  cet ensemble.

# Équation différentielle linéaire du premier ordre

Proposition (L'ensemble des solutions d'une équation différentielle homogène est un  $K$ —espace vectoriel)

*Soit l'équation différentielle linéaire homogène du premier ordre*

$$\forall t \in I, a(t)y'(t) + b(t)y(t) = c(t) \quad (E)$$

# Équation différentielle linéaire du premier ordre

Proposition (L'ensemble des solutions d'une équation différentielle homogène est un  $K$ —espace vectoriel)

*Soit l'équation différentielle linéaire homogène du premier ordre*

$$\forall t \in I, a(t)y'(t) + b(t)y(t) = c(t) \quad (E)$$

*Alors toute combinaison linéaire de solutions de  $(E)$  est encore solution de  $(E)$ .*

# Équation différentielle linéaire du premier ordre

Proposition (L'ensemble des solutions d'une équation différentielle homogène est un  $K$ —espace vectoriel)

*Soit l'équation différentielle linéaire homogène du premier ordre*

$$\forall t \in I, a(t)y'(t) + b(t)y(t) = c(t) \quad (E)$$

*Alors toute combinaison linéaire de solutions de  $(E)$  est encore solution de  $(E)$ .*

*Autrement dit, si  $\phi$  et  $\psi$  sont des solutions de  $(E)$  alors, pour tout couple de scalaires  $(\alpha, \beta) \in \mathbb{R}^2$  la fonction  $\alpha\phi + \beta\psi$  est encore solution de  $E$ .*

# Équation différentielle linéaire du premier ordre

Proposition (L'ensemble des solutions d'une équation différentielle homogène est un  $K$ —espace vectoriel)

*Soit l'équation différentielle linéaire homogène du premier ordre*

$$\forall t \in I, a(t)y'(t) + b(t)y(t) = c(t) \quad (E)$$

*Alors toute combinaison linéaire de solutions de  $(E)$  est encore solution de  $(E)$ .*

*Autrement dit, si  $\phi$  et  $\psi$  sont des solutions de  $(E)$  alors, pour tout couple de scalaires  $(\alpha, \beta) \in \mathbb{R}^2$  la fonction  $\alpha\phi + \beta\psi$  est encore solution de  $E$ .*

*On dit que  $S_K(E)$  possède une structure d'espace vectoriel sur  $K$ .*

# Équation différentielle linéaire du premier ordre

## Définition (Condition initiale)

*Soit  $(t_0, y_0) \in I \times K$ . On dit que la solution  $\phi$  de  $(E)$  vérifie la condition initiale  $(t_0, y_0)$  si et seulement si  $\phi(t_0) = y_0$*



# Équation différentielle linéaire du premier ordre

## Définition (Condition initiale)

*Soit  $(t_0, y_0) \in I \times K$ . On dit que la solution  $\phi$  de  $(E)$  vérifie la condition initiale  $(t_0, y_0)$  si et seulement si  $\phi(t_0) = y_0$*

## Définition (Problème de Cauchy)

*On appelle **problème de Cauchy** la recherche d'une solution  $y : I \rightarrow K$  d'une équation différentielle  $(E)$  vérifiant une condition initiale  $(t_0, y_0) \in I \times K$  fixée.*

# Équation différentielle linéaire du premier ordre

Théorème (Fondamental : résolution de l'équation différentielle homogène normalisée)

*On suppose que :*

# Équation différentielle linéaire du premier ordre

Théorème (Fondamental : résolution de l'équation différentielle homogène normalisée)

*On suppose que :*

- ①  *$I$  est un intervalle de  $\mathbb{R}$ .*

# Équation différentielle linéaire du premier ordre

Théorème (Fondamental : résolution de l'équation différentielle homogène normalisée)

*On suppose que :*

- ①  *$I$  est un intervalle de  $\mathbb{R}$ .*
- ②  *$a$  est une fonction continue définie sur  $I$  et à valeurs dans  $K$ .*

# Équation différentielle linéaire du premier ordre

Théorème (Fondamental : résolution de l'équation différentielle homogène normalisée)

*On suppose que :*

- ①  *$I$  est un intervalle de  $\mathbb{R}$ .*
- ②  *$a$  est une fonction continue définie sur  $I$  et à valeurs dans  $\mathbb{K}$ .*

*Alors les solutions de l'équation différentielle **homogène normalisée** :*

$$\forall t \in I, y'(t) + a(t)y(t) = 0 \quad (E)$$

# Équation différentielle linéaire du premier ordre

## Théorème (Fondamental : résolution de l'équation différentielle homogène normalisée)

*On suppose que :*

- ①  *$I$  est un intervalle de  $\mathbb{R}$ .*
- ②  *$a$  est une fonction continue définie sur  $I$  et à valeurs dans  $\mathbb{R}$ .*

*Alors les solutions de l'équation différentielle **homogène normalisée** :*

$$\forall t \in I, y'(t) + a(t)y(t) = 0 \quad (E)$$

*sont données par les fonctions*

$$\phi(t) = \begin{cases} I \rightarrow \mathbb{R} \\ t \rightarrow \alpha e^{-A(t)} \end{cases}$$

# Équation différentielle linéaire du premier ordre

**Théorème (Fondamental : résolution de l'équation différentielle homogène normalisée)**

*On suppose que :*

- ①  *$I$  est un intervalle de  $\mathbb{R}$ .*
- ②  *$a$  est une fonction continue définie sur  $I$  et à valeurs dans  $K$ .*

*Alors les solutions de l'équation différentielle **homogène normalisée** :*

$$\forall t \in I, y'(t) + a(t)y(t) = 0 \quad (E)$$

*sont données par les fonctions*

$$\phi(t) = \begin{cases} I \rightarrow \mathbb{R} \\ t \rightarrow \alpha e^{-A(t)} \end{cases} \quad \text{où } \alpha \in K$$

# Équation différentielle linéaire du premier ordre

## Théorème (Fondamental : résolution de l'équation différentielle homogène normalisée)

On suppose que :

- ①  $I$  est un intervalle de  $\mathbb{R}$ .
- ②  $a$  est une fonction continue définie sur  $I$  et à valeurs dans  $K$ .

Alors les solutions de l'équation différentielle **homogène normalisée** :

$$\forall t \in I, y'(t) + a(t)y(t) = 0 \quad (E)$$

sont données par les fonctions

$$\phi(t) = \begin{cases} I \rightarrow \mathbb{R} \\ t \rightarrow \alpha e^{-A(t)} \end{cases} \quad \text{où } \alpha \in K \text{ et où } A \text{ est une primitive de } a \text{ sur } I$$



# Équation différentielle linéaire du premier ordre

**Théorème (Fondamental : résolution de l'équation différentielle homogène normalisée)**

*On suppose que :*

- ①  *$I$  est un intervalle de  $\mathbb{R}$ .*
- ②  *$a$  est une fonction continue définie sur  $I$  et à valeurs dans  $K$ .*

*Alors les solutions de l'équation différentielle **homogène normalisée** :*

$$\forall t \in I, y'(t) + a(t)y(t) = 0 \quad (E)$$

*sont données par les fonctions*

$$\phi(t) = \begin{cases} I \rightarrow \mathbb{R} \\ t \rightarrow \alpha e^{-A(t)} \end{cases} \quad \text{où } \alpha \in K \text{ et où } A \text{ est une primitive de } a$$

*sur  $I$*

$$\mathbf{S_K(E)} = \{ \mathbf{t} \rightarrow \alpha \mathbf{e}^{-\mathbf{A(t)}} \mid \mathbf{t} \in \mathbf{K} \}$$

# Équation différentielle linéaire du premier ordre

**Exemple :** Résoudre l'équation  $(E)$  suivante :

$$y'(t) - 2ty(t) = 0$$

# Équation différentielle linéaire du premier ordre

**Exemple :** Résoudre l'équation  $(E)$  suivante :

$$y'(t) - 2ty(t) = 0$$

$(E)$  est une équation différentielle linéaire du premier ordre sans second membre et normalisée.

# Équation différentielle linéaire du premier ordre

**Exemple :** Résoudre l'équation  $(E)$  suivante :

$$y'(t) - 2ty(t) = 0$$

$(E)$  est une équation différentielle linéaire du premier ordre sans second membre et normalisée.

La fonction  $a(t) = -2t$  possède des primitives sur  $\mathbb{R}$ .

# Équation différentielle linéaire du premier ordre

**Exemple :** Résoudre l'équation  $(E)$  suivante :

$$y'(t) - 2ty(t) = 0$$

$(E)$  est une équation différentielle linéaire du premier ordre sans second membre et normalisée.

La fonction  $a(t) = -2t$  possède des primitives sur  $\mathbb{R}$ . Une d'entre elles est donnée par  $A(t) = -t^2$ .

# Équation différentielle linéaire du premier ordre

**Exemple :** Résoudre l'équation  $(E)$  suivante :

$$y'(t) - 2ty(t) = 0$$

$(E)$  est une équation différentielle linéaire du premier ordre sans second membre et normalisée.

La fonction  $a(t) = -2t$  possède des primitives sur  $\mathbb{R}$ . Une d'entre elles est donnée par  $A(t) = -t^2$ .

Par application du théorème précédent, les solutions de  $(E)$  sont les fonctions  $\phi(t)$  :

# Équation différentielle linéaire du premier ordre

**Exemple :** Résoudre l'équation  $(E)$  suivante :

$$y'(t) - 2ty(t) = 0$$

$(E)$  est une équation différentielle linéaire du premier ordre sans second membre et normalisée.

La fonction  $a(t) = -2t$  possède des primitives sur  $\mathbb{R}$ . Une d'entre elles est donnée par  $A(t) = -t^2$ .

Par application du théorème précédent, les solutions de  $(E)$  sont les fonctions  $\phi(t)$  :

$$\phi(t) = \alpha e^{t^2} \text{ où } \alpha \in \mathbb{R}$$

# Équation différentielle linéaire du premier ordre

## Proposition

*Soient  $I$  un intervalle et  $a$  une fonction continue définie sur  $I$ ,  $t_0 \in I$ ,  $y_0 \in K$ . Alors il existe une et une seule solution du problème de Cauchy l'équation différentielle*

$$\forall t \in I, y'(t) + a(t)y(t) = 0 \quad (E)$$



# Équation différentielle linéaire du premier ordre

## Proposition

*Soient  $I$  un intervalle et  $a$  une fonction continue définie sur  $I$ ,  $t_0 \in I$ ,  $y_0 \in K$ . Alors il existe une et une seule solution du problème de Cauchy l'équation différentielle*

$$\forall t \in I, y'(t) + a(t)y(t) = 0 \quad (E)$$

*vérifiant la condition initiale  $(t_0, y_0)$  (c'est à dire telle que  $y(t_0) = y_0$ )*

# Plan

- 1 Introduction
- 2 Équation différentielle linéaire du premier ordre
  - Définition
  - Résolution de l'équation différentielle normalisée avec second membre
  - Détermination de solutions particulières
- 3 Équations différentielles linéaires du second ordre
  - Définition
  - Résolution de l'équation différentielle homogène du second ordre dans  $\mathbb{K}$
  - Résolution des équations différentielles du premier ordre dans  $\mathbb{R}$
  - Équation différentielle du second ordre avec second membre

# équation différentielle normalisée avec second membre

## Proposition

*Considérons l'équation différentielle :  $y'(t) + a(t)y(t) = b(t)$*

# équation différentielle normalisée avec second membre

## Proposition

*Considérons l'équation différentielle :  $y'(t) + a(t)y(t) = b(t)$*

*On suppose que :*

# équation différentielle normalisée avec second membre

## Proposition

*Considérons l'équation différentielle :  $y'(t) + a(t)y(t) = b(t)$*

*On suppose que :*

- 1  *$I$  est un intervalle de  $\mathbb{R}$*

# équation différentielle normalisée avec second membre

## Proposition

*Considérons l'équation différentielle :  $y'(t) + a(t)y(t) = b(t)$*

*On suppose que :*

- ❶  *$I$  est un intervalle de  $\mathbb{R}$*
- ❷  *$a$  et  $b$  sont des fonctions continues sur  $I$  à valeurs dans  $\mathbb{K}$ .*

# équation différentielle normalisée avec second membre

## Proposition

*Considérons l'équation différentielle :  $y'(t) + a(t)y(t) = b(t)$*

*On suppose que :*

- ❶  *$I$  est un intervalle de  $\mathbb{R}$*
- ❷  *$a$  et  $b$  sont des fonctions continues sur  $I$  à valeurs dans  $\mathbb{K}$ .*
- ❸  *$\phi_0 : I \rightarrow \mathbb{R}$  est une solution particulière de  $(E)$ .*

# équation différentielle normalisée avec second membre

## Proposition

*Considérons l'équation différentielle :  $y'(t) + a(t)y(t) = b(t)$*

*On suppose que :*

- ❶  *$I$  est un intervalle de  $\mathbb{R}$*
- ❷  *$a$  et  $b$  sont des fonctions continues sur  $I$  à valeurs dans  $\mathbb{K}$ .*
- ❸  *$\phi_0 : I \rightarrow \mathbb{R}$  est une solution particulière de  $(E)$ .*

*alors les solutions de  $(E)$  sont les fonctions de la forme  $\phi_0 + \phi$  où  $\phi$  est une solution de l'équation différentielle homogène associée :*



# équation différentielle normalisée avec second membre

## Proposition

Considérons l'équation différentielle :  $y'(t) + a(t)y(t) = b(t)$

On suppose que :

- ①  $I$  est un intervalle de  $\mathbb{R}$
- ②  $a$  et  $b$  sont des fonctions continues sur  $I$  à valeurs dans  $\mathbb{K}$ .
- ③  $\phi_0 : I \rightarrow \mathbb{R}$  est une solution particulière de  $(E)$ .

alors les solutions de  $(E)$  sont les fonctions de la forme  $\phi_0 + \phi$  où  $\phi$  est une solution de l'équation différentielle homogène associée :

$$\forall t \in I, y'(t) + a(t)y(t) = 0 \quad (H)$$

# équation différentielle normalisée avec second membre

## Proposition

Considérons l'équation différentielle :  $y'(t) + a(t)y(t) = b(t)$

On suppose que :

- ❶  $I$  est un intervalle de  $\mathbb{R}$
- ❷  $a$  et  $b$  sont des fonctions continues sur  $I$  à valeurs dans  $\mathbb{K}$ .
- ❸  $\phi_0 : I \rightarrow \mathbb{R}$  est une solution particulière de  $(E)$ .

alors les solutions de  $(E)$  sont les fonctions de la forme  $\phi_0 + \phi$  où  $\phi$  est une solution de l'équation différentielle homogène associée :

$$\forall t \in I, y'(t) + a(t)y(t) = 0 \quad (H)$$

Autrement dit : toute solution de  $(E)$  est somme d'une solution  $\phi$  de l'équation homogène  $(H)$  associée à  $(E)$  et d'une solution particulière  $\phi_0$  de  $(E)$

# équation différentielle normalisée avec second membre

## Proposition (suite )

$$S_K(E) = \{\phi_0 + \phi \mid \phi \in S_K(H)\} = \phi_0 + S_K(H)$$

# équation différentielle normalisée avec second membre

## Proposition (suite )

$$S_K(E) = \{\phi_0 + \phi \mid \phi \in S_K(H)\} = \phi_0 + S_K(H)$$

## Exemple (suite )

*Résoudre l'équation différentielle avec second membre :*

$$y'(t) + ty(t) = t$$

# équation différentielle normalisée avec second membre

## Proposition (suite )

$$S_K(E) = \{\phi_0 + \phi \mid \phi \in S_K(H)\} = \phi_0 + S_K(H)$$

## Exemple (suite )

*Résoudre l'équation différentielle avec second membre :*

$$y'(t) + ty(t) = t$$

## Preuve

Par application du théorème 1 les solutions de l'équation homogène :

# équation différentielle normalisée avec second membre

## Proposition (suite )

$$S_K(E) = \{\phi_0 + \phi \mid \phi \in S_K(H)\} = \phi_0 + S_K(H)$$

## Exemple (suite )

*Résoudre l'équation différentielle avec second membre :*

$$y'(t) + ty(t) = t$$

## Preuve

Par application du théorème 1 les solutions de l'équation homogène :  $y'(t) + ty(t) = 0$  sont les fonctions

# équation différentielle normalisée avec second membre

## Proposition (suite )

$$S_K(E) = \{\phi_0 + \phi \mid \phi \in S_K(H)\} = \phi_0 + S_K(H)$$

## Exemple (suite )

*Résoudre l'équation différentielle avec second membre :*

$$y'(t) + ty(t) = t$$

## Preuve

Par application du théorème 1 les solutions de l'équation homogène :  $y'(t) + ty(t) = 0$  sont les fonctions

$$\phi_\alpha(t) = \alpha e^{-\frac{t^2}{2}} \quad \text{avec } \alpha \in \mathbb{R}$$

# équation différentielle normalisée avec second membre

## Proposition (suite )

$$S_K(E) = \{\phi_0 + \phi \mid \phi \in S_K(H)\} = \phi_0 + S_K(H)$$

## Exemple (suite )

*Résoudre l'équation différentielle avec second membre :*

$$y'(t) + ty(t) = t$$

## Preuve

Par application du théorème 1 les solutions de l'équation homogène :  $y'(t) + ty(t) = 0$  sont les fonctions

$$\phi_\alpha(t) = \alpha e^{-\frac{t^2}{2}} \quad \text{avec } \alpha \in \mathbb{R}$$

Une solution évidente de  $(E)$  est la fonction constante  $\phi(t) = 1$



# équation différentielle normalisée avec second membre

D'après le théorème précédent, les solutions de  $(E)$  sont les fonctions

$$\phi(t) = 1 + \alpha e^{-\frac{t^2}{2}}$$

# Plan

- 1 Introduction
- 2 Équation différentielle linéaire du premier ordre
  - Définition
  - Résolution de l'équation différentielle normalisée avec second membre
  - Détermination de solutions particulières
- 3 Équations différentielles linéaires du second ordre
  - Définition
  - Résolution de l'équation différentielle homogène du second ordre dans  $\mathbb{K}$
  - Résolution des équations différentielles du premier ordre dans  $\mathbb{R}$
  - Équation différentielle du second ordre avec second membre

# Détermination de solutions particulières

## Proposition

*Soient  $a, b, b_1, b_2$  quatre fonctions définies et continues sur  $I$  telles que  $b = b_1 + b_2$*

# Détermination de solutions particulières

## Proposition

*Soient  $a, b, b_1, b_2$  quatre fonctions définies et continues sur  $I$  telles que  $b = b_1 + b_2$*

*On considère les équations différentielles :*

$$y'(t) + a(t)y(t) = b(t) \quad (E)$$

# Détermination de solutions particulières

## Proposition

*Soient  $a, b, b_1, b_2$  quatre fonctions définies et continues sur  $I$  telles que  $b = b_1 + b_2$*

*On considère les équations différentielles :*

$$\begin{aligned}y'(t) + a(t)y(t) &= b(t) \quad (E) \\y'(t) + a(t)y(t) &= b_1(t) \quad (E1)\end{aligned}$$

# Détermination de solutions particulières

## Proposition

*Soient  $a, b, b_1, b_2$  quatre fonctions définies et continues sur  $I$  telles que  $b = b_1 + b_2$*

*On considère les équations différentielles :*

$$\begin{aligned}y'(t) + a(t)y(t) &= b(t) \quad (E) \\y'(t) + a(t)y(t) &= b_1(t) \quad (E1) \\y'(t) + a(t)y(t) &= b_2(t) \quad (E2)\end{aligned}$$

# Détermination de solutions particulières

## Proposition

*Soient  $a, b, b_1, b_2$  quatre fonctions définies et continues sur  $I$  telles que  $b = b_1 + b_2$*

*On considère les équations différentielles :*

$$\begin{aligned}y'(t) + a(t)y(t) &= b(t) \quad (E) \\y'(t) + a(t)y(t) &= b_1(t) \quad (E1) \\y'(t) + a(t)y(t) &= b_2(t) \quad (E2)\end{aligned}$$

*Si  $y_1$  et  $y_2$  sont des solutions particulières respectivement de  $(E1)$  et  $(E2)$  alors  $y = y_1 + y_2$  est une solution particulière*

# Détermination de solutions particulières

## Proposition

*Soient  $a, b, b_1, b_2$  quatre fonctions définies et continues sur  $I$  telles que  $b = b_1 + b_2$*

*On considère les équations différentielles :*

$$\begin{aligned}y'(t) + a(t)y(t) &= b(t) \quad (E) \\y'(t) + a(t)y(t) &= b_1(t) \quad (E1) \\y'(t) + a(t)y(t) &= b_2(t) \quad (E2)\end{aligned}$$

*Si  $y_1$  et  $y_2$  sont des solutions particulières respectivement de  $(E1)$  et  $(E2)$  alors  $y = y_1 + y_2$  est une solution particulière*



# Détermination de solutions particulières

## Proposition ( 1ere cas)

*Soient  $\alpha \in K$  et  $P$  un polynôme de degré  $n$  à coefficients dans  $K$ .  
L'équation*

$$y'(t) + \alpha y(t) = P(t)$$

# Détermination de solutions particulières

## Proposition ( 1ere cas)

Soient  $\alpha \in K$  et  $P$  un polynôme de degré  $n$  à coefficients dans  $K$ .  
L'équation

$$y'(t) + \alpha y(t) = P(t)$$

admet comme solution particulière :

- 1 Un polynôme de degré  $n + 1$  si  $\alpha = 0$ .

# Détermination de solutions particulières

## Proposition ( 1ere cas)

Soient  $\alpha \in K$  et  $P$  un polynôme de degré  $n$  à coefficients dans  $K$ .  
L'équation

$$y'(t) + \alpha y(t) = P(t)$$

admet comme solution particulière :

- 1 Un polynôme de degré  $n + 1$  si  $\alpha = 0$ .
- 2 Un polynôme de degré  $n$  sinon.

# Détermination de solutions particulières

## Proposition ( 1ere cas)

Soient  $\alpha \in K$  et  $P$  un polynôme de degré  $n$  à coefficients dans  $K$ .  
L'équation

$$y'(t) + \alpha y(t) = P(t)$$

admet comme solution particulière :

- 1 Un polynôme de degré  $n + 1$  si  $\alpha = 0$ .
- 2 Un polynôme de degré  $n$  sinon.

## Preuve

# Détermination de solutions particulières

## Proposition ( 2eme cas)

*Soient  $P$  un polynôme de degré  $n$  à coefficients dans  $K$ ,  $m \in \mathbb{K}$  et  $\alpha$  une fonction continue sur  $I$ . Soit  $L$  l'équation*

$$\forall t \in I, y'(t) + \alpha y(t) = P(t)e^{mt}$$

# Détermination de solutions particulières

## Proposition ( 2eme cas)

*Soient  $P$  un polynôme de degré  $n$  à coefficients dans  $K$ ,  $m \in \mathbb{K}$  et  $\alpha$  une fonction continue sur  $I$ . Soit  $L$  l'équation*

$$\forall t \in I, y'(t) + \alpha y(t) = P(t)e^{mt}$$

*admet comme solution particulière de la forme  $Q(t)e^{mt}$  :*

# Détermination de solutions particulières

## Proposition ( 2eme cas)

*Soient  $P$  un polynôme de degré  $n$  à coefficients dans  $K$ ,  $m \in \mathbb{K}$  et  $\alpha$  une fonction continue sur  $I$ . Soit  $L$  l'équation*

$$\forall t \in I, y'(t) + \alpha y(t) = P(t)e^{mt}$$

*admet comme solution particulière de la forme  $Q(t)e^{mt}$  :*

- 1  $Q$  est un polynôme de degré  $n$  si  $\alpha + m \neq 0$ .

# Détermination de solutions particulières

## Proposition ( 2eme cas)

*Soient  $P$  un polynôme de degré  $n$  à coefficients dans  $K$ ,  $m \in \mathbb{K}$  et  $\alpha$  une fonction continue sur  $I$ . Soit  $L$  l'équation*

$$\forall t \in I, y'(t) + \alpha y(t) = P(t)e^{mt}$$

*admet comme solution particulière de la forme  $Q(t)e^{mt}$  :*

- ❶  *$Q$  est un polynôme de degré  $n$  si  $\alpha + m \neq 0$ .*
- ❷  *$Q$  est un polynôme de degré  $n + 1$  si  $\alpha + m = 0$ .*



# Détermination de solutions particulières

## Proposition ( 2eme cas)

Soient  $P$  un polynôme de degré  $n$  à coefficients dans  $K$ ,  $m \in \mathbb{K}$  et  $\alpha$  une fonction continue sur  $I$ . Soit  $L$  l'équation

$$\forall t \in I, y'(t) + \alpha y(t) = P(t)e^{mt}$$

admet comme solution particulière de la forme  $Q(t)e^{mt}$  :

- ❶  $Q$  est un polynôme de degré  $n$  si  $\alpha + m \neq 0$ .
- ❷  $Q$  est un polynôme de degré  $n + 1$  si  $\alpha + m = 0$ .

# Détermination de solutions particulières

## Proposition ( 3eme cas)

Soient  $\eta_1, \eta_2, \alpha, \omega \in \mathbb{R}$  avec  $\omega \neq 0$ . L'équation

$$\forall t \in I, y'(t) + \alpha y(t) = \eta_1 \cos(\omega t) + \eta_2 \sin(\omega t)$$

# Détermination de solutions particulières

## Proposition ( 3eme cas)

Soient  $\eta_1, \eta_2, \alpha, \omega \in \mathbb{R}$  avec  $\omega \neq 0$ . L'équation

$$\forall t \in I, y'(t) + \alpha y(t) = \eta_1 \cos(\omega t) + \eta_2 \sin(\omega t)$$

admet une solution particulière sur  $I$  de la forme

$$y_1(t) = \mu_1 \cos(\omega t) + \mu_2 \sin(\omega t) \text{ où } \mu_1, \mu_2 \in \mathbb{R}$$

**Exemple** Résoudre

$$\forall t \in I, y'(t) + y(t) = 2e^t + 4\sin t + 3\cos t$$

# Méthode de variation de la constante

## Proposition (Méthode de la variation de la constante)

*Soient  $a, b$  deux fonctions continues définies sur  $I$  et à valeurs dans  $\mathbb{K}$ . Considérons l'équation différentielle*

$$\forall t \in I, y'(t) + ay(t) = b(t) \quad (E)$$

# Méthode de variation de la constante

## Proposition (Méthode de la variation de la constante)

*Soient  $a, b$  deux fonctions continues définies sur  $I$  et à valeurs dans  $\mathbb{K}$ . Considérons l'équation différentielle*

$$\forall t \in I, y'(t) + ay(t) = b(t) \quad (E)$$

*Pour déterminer une solution particulière de  $(E)$*

# Méthode de variation de la constante

## Proposition (Méthode de la variation de la constante)

*Soient  $a, b$  deux fonctions continues définies sur  $I$  et à valeurs dans  $\mathbb{K}$ . Considérons l'équation différentielle*

$$\forall t \in I, y'(t) + ay(t) = b(t) \quad (E)$$

*Pour déterminer une solution particulière de  $(E)$*

- 1 On peut déterminer tout d'abord une solution non nulle de l'équation homogène associée à  $(E)$ . Une telle solution est de la forme  $ce^{-A(t)}$  où  $A(t)$  est une primitive de  $a$  sur  $I$  où  $c \in \mathbb{K}$

# Méthode de variation de la constante

## Proposition (Méthode de la variation de la constante)

Soient  $a, b$  deux fonctions continues définies sur  $I$  et à valeurs dans  $\mathbb{K}$ . Considérons l'équation différentielle

$$\forall t \in I, y'(t) + ay(t) = b(t) \quad (E)$$

Pour déterminer une solution particulière de  $(E)$

- ① On peut déterminer tout d'abord une solution non nulle de l'équation homogène associée à  $(E)$ . Une telle solution est de la forme  $ce^{-A(t)}$  où  $A(t)$  est une primitive de  $a$  sur  $I$  où  $c \in \mathbb{K}$
- ② On cherche alors une solution particulière de  $(E)$  sous la forme :  $\psi(t) = ce^{-A(t)}$  où  $c$  est une fonction dérivable sur  $I$ . On a l'équivalence suivante :  $\psi$  est solution de  $(E)$ ,  $c$ -à-d  $c'(t)e^{-A(t)} = b(t)$

# Méthode de variation de la constante

## Proposition (Méthode de la variation de la constante)

*Soient  $a, b$  deux fonctions continues définies sur  $I$  et à valeurs dans  $\mathbb{K}$ . Considérons l'équation différentielle*

$$\forall t \in I, y'(t) + ay(t) = b(t) \quad (E)$$

*Pour déterminer une solution particulière de  $(E)$*

- ❶ *On peut déterminer tout d'abord une solution non nulle de l'équation homogène associée à  $(E)$ . Une telle solution est de la forme  $ce^{-A(t)}$  où  $A(t)$  est une primitive de  $a$  sur  $I$  où  $c \in \mathbb{K}$*
- ❷ *On cherche alors une solution particulière de  $(E)$  sous la forme :  $\psi(t) = ce^{-A(t)}$  où  $c$  est une fonction dérivable sur  $I$ . On a l'équivalence suivante :  $\psi$  est solution de  $(E)$ , c-a-d  $c'(t)e^{-A(t)} = b(t)$*
- ❸ *Le calcul de  $\psi$  est donc ramené à celui de  $c$ , c'est-à-dire à celui d'une primitive de  $be^A$  sur  $I$ .*



# Méthode de variation de la constante

## Corollaire (Méthode de la variation de la constante)

*Soient  $a, b$  deux fonctions continues définies sur  $I$ ,  $t_0 \in I$  et  $y_0 \in \mathbb{K}$ . Alors il existe une et une seule solution de l'équation différentielle*

$$\forall t \in I, y'(t) + a(t)y(t) = b(t)$$

# Méthode de variation de la constante

## Corollaire (Méthode de la variation de la constante)

*Soient  $a, b$  deux fonctions continues définies sur  $I$ ,  $t_0 \in I$  et  $y_0 \in \mathbb{K}$ . Alors il existe une et une seule solution de l'équation différentielle*

$$\forall t \in I, y'(t) + a(t)y(t) = b(t)$$

*vérifiant la condition initiale  $(t_0, y_0)$  (c'est à dire telle que  $y(t_0) = y_0$ )*

# Méthode de variation de la constante

## Corollaire (Méthode de la variation de la constante)

*Soient  $a, b$  deux fonctions continues définies sur  $I$ ,  $t_0 \in I$  et  $y_0 \in \mathbb{K}$ . Alors il existe une et une seule solution de l'équation différentielle*

$$\forall t \in I, y'(t) + a(t)y(t) = b(t)$$

*vérifiant la condition initiale  $(t_0, y_0)$  (c'est à dire telle que  $y(t_0) = y_0$ )*

**Exemple** Résoudre

$$\forall t \in I, y'(t) + 2ty(t) = e^{t-t^2}$$

# Méthode de variation de la constante

## Remarque (Cas Général)

*Soient  $a, b$  et  $c$  trois fonctions continues sur  $I$ , à valeurs dans  $\mathbb{K}$  et soit  $J$  un sous intervalle de  $I$  sur lequel la fonction  $a$  ne s'annule pas. On considère l'équation*

$$\forall t \in I, a(t)y'(t) + b(t)y(t) = c(t)$$

# Méthode de variation de la constante

## Remarque (Cas Général)

*Soient  $a, b$  et  $c$  trois fonctions continues sur  $I$ , à valeurs dans  $\mathbb{K}$  et soit  $J$  un sous intervalle de  $I$  sur lequel la fonction  $a$  ne s'annule pas. On considère l'équation*

$$\forall t \in I, a(t)y'(t) + b(t)y(t) = c(t)$$

*Pour tout  $t \in J$ , on peut normaliser (E) en l'équation :*

$$\forall t \in I, y'(t) + \frac{b(t)}{a(t)}y(t) = \frac{c(t)}{a(t)}$$

*et puis retourner au cas précédent.*

# Méthode de variation de la constante

## Remarque (Cas Général)

*Soient  $a, b$  et  $c$  trois fonctions continues sur  $I$ , à valeurs dans  $\mathbb{K}$  et soit  $J$  un sous intervalle de  $I$  sur lequel la fonction  $a$  ne s'annule pas. On considère l'équation*

$$\forall t \in I, a(t)y'(t) + b(t)y(t) = c(t)$$

*Pour tout  $t \in J$ , on peut normaliser (E) en l'équation :*

$$\forall t \in I, y'(t) + \frac{b(t)}{a(t)}y(t) = \frac{c(t)}{a(t)}$$

*et puis retourner au cas précédent.*

**Exercice** Résolvons sur  $I = \mathbb{R}$  l'équation différentielle :

$$\forall t \in I, (1-t)y'(t) - y(t) = t$$

# Plan

- 1 Introduction
- 2 Équation différentielle linéaire du premier ordre
  - Définition
  - Résolution de l'équation différentielle normalisée avec second membre
  - Détermination de solutions particulières
- 3 Équations différentielles linéaires du second ordre
  - Définition
  - Résolution de l'équation différentielle homogène du second ordre dans  $\mathbb{K}$
  - Résolution des équations différentielles du premier ordre dans  $\mathbb{R}$
  - Équation différentielle du second ordre avec second membre

# Équations différentielles linéaires du second ordre

## Définition

*Considérons trois scalaires  $a, b, c \in \mathbb{K}$  avec  $a \neq 0$  ainsi qu'une fonction  $d \in \mathbb{K}$*



# Équations différentielles linéaires du second ordre

## Définition

Considérons trois scalaires  $a, b, c \in \mathbb{K}$  avec  $a \neq 0$  ainsi qu'une fonction  $d \in \mathbb{K}$

- On appelle **équation différentielle du second ordre** une équation différentielle de la forme :

$$\forall t \in I, ay''(t) + by'(t) + cy(t) = d(t) \quad (E)$$

# Équations différentielles linéaires du second ordre

## Définition

Considérons trois scalaires  $a, b, c \in \mathbb{K}$  avec  $a \neq 0$  ainsi qu'une fonction  $d \in \mathbb{K}$

- On appelle **équation différentielle du second ordre** une équation différentielle de la forme :
- Une **solution** de cette équation différentielle est une fonction  $f$  deux fois dérivable sur  $I$ , à valeurs dans  $\mathbb{K}$  et vérifiant :

$$\forall t \in I, af''(t) + bf'(t) + cf(t) = d(t)$$

# Équations différentielles linéaires du second ordre

## Définition

Considérons trois scalaires  $a, b, c \in \mathbb{K}$  avec  $a \neq 0$  ainsi qu'une fonction  $d \in \mathbb{K}$

- On appelle **équation différentielle du second ordre** une équation différentielle de la forme :  

$$\forall t \in I, ay''(t) + by'(t) + cy(t) = d(t) \quad (E)$$
- Une **solution** de cette équation différentielle est une fonction  $f$  deux fois dérivable sur  $I$ , à valeurs dans  $\mathbb{K}$  et vérifiant :  

$$\forall t \in I, af''(t) + bf'(t) + cf(t) = d(t)$$
- Résoudre, ou intégrer l'équation différentielle  $(E)$  revient à déterminer l'ensemble des fonctions qui sont solutions de  $(E)$ . On notera  $S_{\mathbb{K}}(E)$  cet ensemble.

# Équations différentielles linéaires du second ordre

## Définition

Considérons trois scalaires  $a, b, c \in \mathbb{K}$  avec  $a \neq 0$  ainsi qu'une fonction  $d \in \mathbb{K}$

- On appelle **équation différentielle du second ordre** une équation différentielle de la forme :  
$$\forall t \in I, ay''(t) + by'(t) + cy(t) = d(t) \quad (E)$$
- Une **solution** de cette équation différentielle est une fonction  $f$  deux fois dérivable sur  $I$ , à valeurs dans  $\mathbb{K}$  et vérifiant :  
$$\forall t \in I, af''(t) + bf'(t) + cf(t) = d(t)$$
- Résoudre, ou intégrer l'équation différentielle  $(E)$  revient à déterminer l'ensemble des fonctions qui sont solutions de  $(E)$ . On notera  $S_{\mathbb{K}}(E)$  cet ensemble.
- Si la fonction  $d$  est identiquement nulle sur  $I$ , l'équation différentielle  $(E)$  est dite homogène ou sans second membre.

# Équations différentielles linéaires du second ordre

## Remarque (combinaison linéaire)

*Si l'équation différentielle linéaire du second ordre  $(E)$  est homogène,*

# Équations différentielles linéaires du second ordre

## Remarque (combinaison linéaire)

*Si l'équation différentielle linéaire du second ordre  $(E)$  est homogène, on vérifie facilement (Exercice !) que toute combinaison linéaire de solutions de  $(E)$  est encore solution de  $(E)$ .*

# Équations différentielles linéaires du second ordre

## Remarque (combinaison linéaire)

*Si l'équation différentielle linéaire du second ordre  $(E)$  est homogène, on vérifie facilement (Exercice !) que toute combinaison linéaire de solutions de  $(E)$  est encore solution de  $(E)$ .*

*C'est-à-dire si  $\phi$  et  $\psi$  sont éléments de  $S_{\mathbb{K}}(E)$  alors il en est de même de  $\alpha\phi + \beta\psi$  pour tout couple  $(\alpha, \beta) \in \mathbb{K}^2$ ,  $S_{\mathbb{K}}(E)$  possède une structure d'espace vectoriel sur  $\mathbb{K}$*

# Équations différentielles linéaires du second ordre

## Remarque (combinaison linéaire)

*Si l'équation différentielle linéaire du second ordre  $(E)$  est homogène, on vérifie facilement (Exercice !) que toute combinaison linéaire de solutions de  $(E)$  est encore solution de  $(E)$ .*

*C'est-à-dire si  $\phi$  et  $\psi$  sont éléments de  $S_{\mathbb{K}}(E)$  alors il en est de même de  $\alpha\phi + \beta\psi$  pour tout couple  $(\alpha, \beta) \in \mathbb{K}^2$ ,  $S_{\mathbb{K}}(E)$  possède une structure d'espace vectoriel sur  $\mathbb{K}$*

## Définition (Équation caractéristique)

*L'équation complexe  $aX^2 + bX + c$  est appelée*



# Équations différentielles linéaires du second ordre

## Remarque (combinaison linéaire)

*Si l'équation différentielle linéaire du second ordre  $(E)$  est homogène, on vérifie facilement (Exercice !) que toute combinaison linéaire de solutions de  $(E)$  est encore solution de  $(E)$ .*

*C'est-à-dire si  $\phi$  et  $\psi$  sont éléments de  $S_{\mathbb{K}}(E)$  alors il en est de même de  $\alpha\phi + \beta\psi$  pour tout couple  $(\alpha, \beta) \in \mathbb{K}^2$ ,  $S_{\mathbb{K}}(E)$  possède une structure d'espace vectoriel sur  $\mathbb{K}$*

## Définition (Équation caractéristique)

*L'équation complexe  $aX^2 + bX + c$  est appelée **équation caractéristique** de l'équation différentielle  $(E)$ .*

# Équations différentielles linéaires du second ordre

**Exemple** Déterminer les équations caractéristiques des équations différentielles  $(E)$  suivantes :

❶  $\forall t \in I, y''(t) - 3y'(t) + 2y(t) = e^t \quad (E1)$

# Équations différentielles linéaires du second ordre

**Exemple** Déterminer les équations caractéristiques des équations différentielles ( $E$ ) suivantes :

①  $\forall t \in I, y''(t) - 3y'(t) + 2y(t) = e^t \quad (E1)$

②  $\forall t \in I, y''(t) - 4y'(t) + 4y(t) = (t^2 + 1)e^{2t} \quad (E2)$

# Équations différentielles linéaires du second ordre

**Exemple** Déterminer les équations caractéristiques des équations différentielles ( $E$ ) suivantes :

①  $\forall t \in I, y''(t) - 3y'(t) + 2y(t) = e^t \quad (E1)$

②  $\forall t \in I, y''(t) - 4y'(t) + 4y(t) = (t^2 + 1)e^{2t} \quad (E2)$

③  $\forall t \in I, y''(t) + 2y'(t) + 5y(t) = \cos^2 t \quad (E3)$

# Équations différentielles linéaires du second ordre

**Exemple** Déterminer les équations caractéristiques des équations différentielles  $(E)$  suivantes :

❶  $\forall t \in I, y''(t) - 3y'(t) + 2y(t) = e^t \quad (E1)$

❷  $\forall t \in I, y''(t) - 4y'(t) + 4y(t) = (t^2 + 1)e^{2t} \quad (E2)$

❸  $\forall t \in I, y''(t) + 2y'(t) + 5y(t) = \cos^2 t \quad (E3)$

## Définition (Condition initiale)

*Soit  $(t_0, y_0, y_1) \in I \times \mathbb{K} \times \mathbb{K}$ . On dit que la solution  $\phi$  de  $(E)$  vérifie la condition initiale  $(t_0, y_0, y_1)$*

# Équations différentielles linéaires du second ordre

**Exemple** Déterminer les équations caractéristiques des équations différentielles  $(E)$  suivantes :

①  $\forall t \in I, y''(t) - 3y'(t) + 2y(t) = e^t \quad (E1)$

②  $\forall t \in I, y''(t) - 4y'(t) + 4y(t) = (t^2 + 1)e^{2t} \quad (E2)$

③  $\forall t \in I, y''(t) + 2y'(t) + 5y(t) = \cos^2 t \quad (E3)$

## Définition (Condition initiale)

Soit  $(t_0, y_0, y_1) \in I \times \mathbb{K} \times \mathbb{K}$ . On dit que la solution  $\phi$  de  $(E)$  vérifie la condition initiale  $(t_0, y_0, y_1)$  si à la fois  $\phi(t_0) = y_0$  et  $\phi'(t_0) = y_1$

# Plan

- 1 Introduction
- 2 Équation différentielle linéaire du premier ordre
  - Définition
  - Résolution de l'équation différentielle normalisée avec second membre
  - Détermination de solutions particulières
- 3 Équations différentielles linéaires du second ordre
  - Définition
  - Résolution de l'équation différentielle homogène du second ordre dans  $\mathbb{K}$
  - Résolution des équations différentielles du premier ordre dans  $\mathbb{R}$
  - Équation différentielle du second ordre avec second membre

# Équations différentielles linéaires du second ordre

## Théorème

*Considérons trois scalaires  $a, b, c \in \mathbb{K}$  avec  $a \neq 0$  et*



# Équations différentielles linéaires du second ordre

## Théorème

*Considérons trois scalaires  $a, b, c \in \mathbb{K}$  avec  $a \neq 0$  et  $(E)$  l'équation différentielle*

$$\forall t \in I, ay''(t) + by'(t) + cy(t) = 0 \quad (E)$$

# Équations différentielles linéaires du second ordre

## Théorème

*Considérons trois scalaires  $a, b, c \in \mathbb{K}$  avec  $a \neq 0$  et  $(E)$  l'équation différentielle*

$$\forall t \in I, ay''(t) + by'(t) + cy(t) = 0 \quad (E)$$

*Pour tout complexe  $r$ , la fonction  $\phi(t) = e^{rt}$  est solution de  $(E)$*

# Équations différentielles linéaires du second ordre

## Théorème

*Considérons trois scalaires  $a, b, c \in \mathbb{K}$  avec  $a \neq 0$  et  $(E)$  l'équation différentielle*

$$\forall t \in I, ay''(t) + by'(t) + cy(t) = 0 \quad (E)$$

*Pour tout complexe  $r$ , la fonction  $\phi(t) = e^{rt}$  est solution de  $(E)$  si et seulement si  $r$  est solution de l'équation caractéristique associée à  $(E)$*

$$ar^2 + br + c = 0$$

# Équations différentielles linéaires du second ordre

Théorème (Résolution d'une équation du second degré à coefficients constants dans  $\mathbb{C}$ )

*Considérons trois scalaires  $a, b, c \in \mathbb{K}$  avec  $a \neq 0$*

# Équations différentielles linéaires du second ordre

Théorème (Résolution d'une équation du second degré à coefficients constants dans  $\mathbb{C}$ )

*Considérons trois scalaires  $a, b, c \in \mathbb{K}$  avec  $a \neq 0$  et  $(E)$  l'équation différentielle*

$$\forall t \in I, ay''(t) + by'(t) + cy(t) = 0 \quad (E)$$

# Équations différentielles linéaires du second ordre

Théorème (Résolution d'une équation du second degré à coefficients constants dans  $\mathbb{C}$ )

*Considérons trois scalaires  $a, b, c \in \mathbb{K}$  avec  $a \neq 0$  et  $(E)$  l'équation différentielle*

$$\forall t \in I, ay''(t) + by'(t) + cy(t) = 0 \quad (E)$$

*Notons  $\Delta$  le discriminant de son équation caractéristique.*

# Équations différentielles linéaires du second ordre

**Théorème (Résolution d'une équation du second degré à coefficients constants dans  $\mathbb{C}$ )**

*Considérons trois scalaires  $a, b, c \in \mathbb{K}$  avec  $a \neq 0$  et  $(E)$  l'équation différentielle*

$$\forall t \in I, \quad ay''(t) + by'(t) + cy(t) = 0 \quad (E)$$

*Notons  $\Delta$  le discriminant de son équation caractéristique.*

- ① *Si  $\Delta \neq 0$ , l'équation caractéristique de  $(E)$  possède deux racines distinctes  $r_1$  et  $r_2$  et les solutions de  $(E)$  sont les fonctions :*

$$\phi_{\alpha,\beta} = \alpha e^{r_1 t} + \beta e^{r_2 t} \quad \alpha, \beta \in \mathbb{C}$$

# Équations différentielles linéaires du second ordre

**Théorème (Résolution d'une équation du second degré à coefficients constants dans  $\mathbb{C}$ )**

*Considérons trois scalaires  $a, b, c \in \mathbb{K}$  avec  $a \neq 0$  et  $(E)$  l'équation différentielle*

$$\forall t \in I, \quad ay''(t) + by'(t) + cy(t) = 0 \quad (E)$$

*Notons  $\Delta$  le discriminant de son équation caractéristique.*

- ① *Si  $\Delta \neq 0$ , l'équation caractéristique de  $(E)$  possède deux racines distinctes  $r_1$  et  $r_2$  et les solutions de  $(E)$  sont les fonctions :*

$$\phi_{\alpha,\beta} = \alpha e^{r_1 t} + \beta e^{r_2 t} \quad \alpha, \beta \in \mathbb{C}$$

- ② *Si  $\Delta = 0$ , l'équation caractéristique de  $(E)$  admet une racine double  $r$  et les solutions de  $(E)$  sont les fonctions :*

$$\phi_{\alpha,\beta} = (\alpha t + \beta) e^{rt}, \quad \alpha, \beta \in \mathbb{C}$$



# Équations différentielles linéaires du second ordre

Exemple (Résolution d'une équation du second degré à coefficients constants dans  $\mathbb{C}$ )

*Résoudre l'équation différentielle suivant*

$$\forall t \in I, y''(t) - 2y'(t) + y(t) = 0 \quad (E)$$

# Équations différentielles linéaires du second ordre

Exemple (Résolution d'une équation du second degré à coefficients constants dans  $\mathbb{C}$ )

*Résoudre l'équation différentielle suivant*

$$\forall t \in I, y''(t) - 2y'(t) + y(t) = 0 \quad (E)$$

❶ *L'équation caractéristique est :  $r^2 - 2r + 1 = 0$*

# Équations différentielles linéaires du second ordre

Exemple (Résolution d'une équation du second degré à coefficients constants dans  $\mathbb{C}$ )

*Résoudre l'équation différentielle suivant*

$$\forall t \in I, y''(t) - 2y'(t) + y(t) = 0 \quad (E)$$

- ❶ *L'équation caractéristique est :  $r^2 - 2r + 1 = 0$  la solution de l'équation caractéristique est la racine double  $r = 1$*
- ❷ *la nous somme alors dans le cas  $\Delta = 0$  donc les solutions de (E) sont les fonctions :  $\phi_{\alpha,\beta} = (\alpha t + \beta)e^t$*

# Équation différentielle linéaire du premier ordre

## Proposition

*Soient  $a, b, c \in \mathbb{C}$  avec  $a \neq 0$ ,  $(t_0, y_0, y_1) \in I \times \mathbb{C} \times \mathbb{C}$ . Alors il existe une et une seule solution du problème de Cauchy l'équation différentielle*

$$\forall t \in I, ay''(t) + by'(t) + cy(t) = 0$$

# Équation différentielle linéaire du premier ordre

## Proposition

*Soient  $a, b, c \in \mathbb{C}$  avec  $a \neq 0$ ,  $(t_0, y_0, y_1) \in I \times \mathbb{C} \times \mathbb{C}$ . Alors il existe une et une seule solution du problème de Cauchy l'équation différentielle*

$$\forall t \in I, \quad ay''(t) + by'(t) + cy(t) = 0$$

*Il existe une **unique solution  $\phi$  de  $(E)$  vérifiant les conditions initiales  $(t_0, y_0, y_1)$** , c'est à dire telle que à la fois  $\phi(t_0) = y_0$  et  $\phi'(t_0) = y_1$*

# Plan

- 1 Introduction
- 2 Équation différentielle linéaire du premier ordre
  - Définition
  - Résolution de l'équation différentielle normalisée avec second membre
  - Détermination de solutions particulières
- 3 Équations différentielles linéaires du second ordre
  - Définition
  - Résolution de l'équation différentielle homogène du second ordre dans  $\mathbb{K}$
  - Résolution des équations différentielles du premier ordre dans  $\mathbb{R}$
  - Équation différentielle du second ordre avec second membre

# Équations différentielles linéaires du second ordre

## Théorème (Résolution d'une équation du second degré dans $\mathbb{R}$ )

*Considérons trois scalaires  $a, b, c \in \mathbb{R}$  avec  $a \neq 0$  et  $(E)$  l'équation différentielle*

$$\forall t \in I, \quad ay''(t) + by'(t) + cy(t) = 0 \quad (E)$$

# Équations différentielles linéaires du second ordre

## Théorème (Résolution d'une équation du second degré dans $\mathbb{R}$ )

*Considérons trois scalaires  $a, b, c \in \mathbb{R}$  avec  $a \neq 0$  et  $(E)$  l'équation différentielle*

$$\forall t \in I, \quad ay''(t) + by'(t) + cy(t) = 0 \quad (E)$$

*Notons  $\Delta$  le discriminant de son équation caractéristique.*



# Équations différentielles linéaires du second ordre

## Théorème (Résolution d'une équation du second degré dans $\mathbb{R}$ )

*Considérons trois scalaires  $a, b, c \in \mathbb{R}$  avec  $a \neq 0$  et  $(E)$  l'équation différentielle*

$$\forall t \in I, \quad ay''(t) + by'(t) + cy(t) = 0 \quad (E)$$

*Notons  $\Delta$  le discriminant de son équation caractéristique.*

- ① *Si  $\Delta \geq 0$ , l'équation caractéristique de  $(E)$  possède deux racines distinctes  $r_1$  et  $r_2$  et les solutions de  $(E)$  sont les fonctions :  $\phi_{\alpha,\beta} = \alpha e^{r_1 t} + \beta e^{r_2 t} \quad \alpha, \beta \in \mathbb{R}$*

# Équations différentielles linéaires du second ordre

## Théorème (Résolution d'une équation du second degré dans $\mathbb{R}$ )

Considérons trois scalaires  $a, b, c \in \mathbb{R}$  avec  $a \neq 0$  et  $(E)$  l'équation différentielle

$$\forall t \in I, \quad ay''(t) + by'(t) + cy(t) = 0 \quad (E)$$

Notons  $\Delta$  le discriminant de son équation caractéristique.

- 1 Si  $\Delta \geq 0$ , l'équation caractéristique de  $(E)$  possède deux racines distinctes  $r_1$  et  $r_2$  et les solutions de  $(E)$  sont les fonctions :  $\phi_{\alpha,\beta} = \alpha e^{r_1 t} + \beta e^{r_2 t} \quad \alpha, \beta \in \mathbb{R}$
- 2 Si  $\Delta = 0$ , l'équation caractéristique de  $(E)$  admet une racine double  $r$  et les solutions réelles de  $(E)$  sont les fonctions :  $\phi_{\alpha,\beta} = (\alpha t + \beta) e^{rt}, \quad \alpha, \beta \in \mathbb{R}$

# Équations différentielles linéaires du second ordre

## Théorème (Résolution d'une équation du second degré dans $\mathbb{R}$ )

Considérons trois scalaires  $a, b, c \in \mathbb{R}$  avec  $a \neq 0$  et  $(E)$  l'équation différentielle

$$\forall t \in I, ay''(t) + by'(t) + cy(t) = 0 \quad (E)$$

Notons  $\Delta$  le discriminant de son équation caractéristique.

- ❶ Si  $\Delta \geq 0$ , l'équation caractéristique de  $(E)$  possède deux racines distinctes  $r_1$  et  $r_2$  et les solutions de  $(E)$  sont les fonctions :  $\phi_{\alpha,\beta} = \alpha e^{r_1 t} + \beta e^{r_2 t}$   $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$
- ❷ Si  $\Delta = 0$ , l'équation caractéristique de  $(E)$  admet une racine double  $r$  et les solutions réelles de  $(E)$  sont les fonctions :  $\phi_{\alpha,\beta} = (\alpha t + \beta)e^{rt}$ ,  $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$
- ❸ Si  $\Delta \leq 0$ , l'équation caractéristique de  $(E)$  admet deux racines complexes conjuguées  $r + iw$  et  $r - iw$  et les solutions réelles de  $(E)$  sont les fonctions :  $\phi_{\alpha,\beta} = [\alpha \cos(wt) + \beta \sin(wt)]e^{rt}$ ,  $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$

# Équations différentielles linéaires du second ordre

**Exemple** Résoudre les équations différentielles  $(E)$  suivantes :

①  $\forall t \in I, y''(t) - 3y'(t) + 2y(t) = 0 \quad (E1)$

# Équations différentielles linéaires du second ordre

**Exemple** Résoudre les équations différentielles  $(E)$  suivantes :

①  $\forall t \in I, y''(t) - 3y'(t) + 2y(t) = 0 \quad (E1)$

②  $\forall t \in I, y''(t) - 4y'(t) + 4y(t) = 0 \quad (E2)$

# Équations différentielles linéaires du second ordre

**Exemple** Résoudre les équations différentielles  $(E)$  suivantes :

①  $\forall t \in I, y''(t) - 3y'(t) + 2y(t) = 0 \quad (E1)$

②  $\forall t \in I, y''(t) - 4y'(t) + 4y(t) = 0 \quad (E2)$

③  $\forall t \in I, y''(t) + 2y'(t) + 5y(t) = 0 \quad (E3)$

# Équations différentielles linéaires du second ordre

**Exemple** Résoudre les équations différentielles  $(E)$  suivantes :

①  $\forall t \in I, y''(t) - 3y'(t) + 2y(t) = 0 \quad (E1)$

②  $\forall t \in I, y''(t) - 4y'(t) + 4y(t) = 0 \quad (E2)$

③  $\forall t \in I, y''(t) + 2y'(t) + 5y(t) = 0 \quad (E3)$

# Plan

- 1 Introduction
- 2 Équation différentielle linéaire du premier ordre
  - Définition
  - Résolution de l'équation différentielle normalisée avec second membre
  - Détermination de solutions particulières
- 3 Équations différentielles linéaires du second ordre
  - Définition
  - Résolution de l'équation différentielle homogène du second ordre dans  $\mathbb{K}$
  - Résolution des équations différentielles du premier ordre dans  $\mathbb{R}$
  - Équation différentielle du second ordre avec second membre



# Équation différentielle du second ordre avec second membre

On considère dans toute la suite une équation différentielle du second ordre à coefficients complexes

$$\forall t \in I, ay''(t) + by'(t) + cy(t) = d(t) \quad (E)$$

avec  $a, b, c \in \mathbb{C}$  et  $d : I \rightarrow \mathbb{C}$ . On admettra les résultats suivants :

# Équation différentielle du second ordre avec second membre

On considère dans toute la suite une équation différentielle du second ordre à coefficients complexes

$$\forall t \in I, ay''(t) + by'(t) + cy(t) = d(t) \quad (E)$$

avec  $a, b, c \in \mathbb{C}$  et  $d : I \rightarrow \mathbb{C}$ . On admettra les résultats suivants :

## Proposition

Toute *solution de (E)* est somme d'une *solution de l'équation homogène* associée à (E) et d'une *solution particulière de (E)*.

# Équation différentielle linéaire du premier ordre

Résoudre l'équation différentielle suivant

$$\forall t \in I, y''(t) - 2y'(t) + y(t) = te^t \quad (E)$$

# Équation différentielle linéaire du premier ordre

Résoudre l'équation différentielle suivant

$$\forall t \in I, y''(t) - 2y'(t) + y(t) = te^t \quad (E)$$

Une solution particulière sera de la forme :

$$\phi_0 = t^2(at + b)e^t$$

# Équation différentielle linéaire du premier ordre

Résoudre l'équation différentielle suivant

$$\forall t \in I, y''(t) - 2y'(t) + y(t) = te^t \quad (E)$$

Une solution particulière sera de la forme :

$$\phi_0 = t^2(at + b)e^t$$

comme  $\phi_0$  est solution de  $(E)$ ,

# Équation différentielle linéaire du premier ordre

Résoudre l'équation différentielle suivant

$$\forall t \in I, y''(t) - 2y'(t) + y(t) = te^t \quad (E)$$

Une solution particulière sera de la forme :

$$\phi_0 = t^2(at + b)e^t$$

comme  $\phi_0$  est solution de  $(E)$ , on obtient  $a = \frac{1}{6}$ ,  $b = 0$

la solution de l'équation  $(E)$  est donnée par la somme de la solution générale et de la solution particulière :

# Équation différentielle linéaire du premier ordre

Résoudre l'équation différentielle suivant

$$\forall t \in I, y''(t) - 2y'(t) + y(t) = te^t \quad (E)$$

Une solution particulière sera de la forme :

$$\phi_0 = t^2(at + b)e^t$$

comme  $\phi_0$  est solution de  $(E)$ , on obtient  $a = \frac{1}{6}$ ,  $b = 0$

la solution de l'équation  $(E)$  est donnée par la somme de la solution générale et de la solution particulière :

$$\phi(t) = (At + B)e^t + \frac{1}{6}t^3e^t \quad A, B \in \mathbb{R}$$

# FIN

FIN de chapitre.....