

Matematicas Cinvestav

Generaciòn 2014

September 18, 2014

Contents

I	Algebra abstracta	3
1	Grupos	4
1.1	Definición de grupo	4
1.2	Grupos abelianos	6
1.3	Subgrupo	7
2	Homomorfismos de grupo	8
2.1	Definición	9
3	Anillos	10
4	Dominios	11
II	Algebra Lineal	12
5	Espacios Vectoriales ,Isomorfismos	13
6	Operadores lineales	14
7	Funciones Lineales	15
8	Espacios duales	16
9	Teorema de Caley Hamilton	17
10	Diagolizacion	18
11	Forma canonica de Jordan	19

12 Vectores propios Generalizados	20
III Ecuaciones difereciales	21
13 Resolucion de Ec.diferenciales	22
14 Existencia de unidad de solucion de E.D.	23
15 Solucion aproximada	24
16 Relacion entre soluciones Aproximadas y exactas	25

Part I

Algebra abstracta

Chapter 1

Grupos

1.1 Definición de grupo

Definición Un conjunto no vacío G en el que está definida una operación $*$ tal que va a mapear el producto cartesiano y los va a mandar.

$$* : G \times G \rightarrow G$$

.

$$(a, b) \rightarrow (a * b)$$

Propiedad

1. $a * b \in G \forall a, b \in G$
2. $a * b(b * c) = (a * b) * c \forall a, b, c \in G$
3. $\exists e \in G \therefore a * e = e * a = a \forall e \in G$ "e" se le llama identidad o identidad de a

Ejemplo

1. \mathbb{Z}
2. Los racionales \mathbb{Q} con la suma
3. $\mathbb{Q}^* = \mathbb{Q} \setminus \{0\}$ con la multiplicación

4. $G = \{e\}$ con la opercaion $e * e = e \in G$
- 5.
6. El conjunto de Matrices $G(n, \mathbb{R})$ es un grupo NO CONMUTATIVO
 $A, b \in G(n, \mathbb{R})$
7. Son las matrices

1.2 Grupos abelianos

Definicion Se dice que un grupo G es abeliano si solo si $a * b = b * a$

Ejemplo El conjunto \mathbb{Z}/\mathbb{Z}_n (clase de equivalencia)

Ejercicios

1. Considere a \mathbb{Z} con el producto usual Es \mathbb{Z} un grupo?
2. Considere a \mathbb{Z}^* (*incluye 0*) con el producto usual es \mathbb{Z}^* ?
3. Sea $G = \mathbb{R} \setminus \{0\}$ si definimos $a \times b = a^2b$ G es un Grupo?

Definiciones Orden de un grupo es el numero de elementos que tiene dicho Grupo y se denota $|G|$ Un Grupo G sera finito si tiene elementos finitos de elementos sea infinito

Ejemplos

Proposicion Si G es un grupo entonces

1. El elemento identidad es uinico
2. $\forall a \in G a^{-1}$ es unico
3. $\forall a, b \in G (ab)^{-1} = b^{-1}a^{-1}$
4. En general $(a_1 \cdot a_2 \cdot \dots \cdot a_n)^{-1} = (a_n^{-1} \cdot a_{n-1}^{-1} \cdot \dots \cdot a_2^{-1} \cdot a_1^{-1}) \forall a \in G$

Proposicion Sea G un grupo $\forall a, b, c \in G$

1. $ab = ac \Rightarrow b = c$
2. $ba = ca \Rightarrow b = c$

Verificacion

1. $b = eb = (aa^{-1})b = a^{-1}(ab) = a^{-1}(ac) = (a^{-1}a)c = ec = c$
2. $b = be = b(aa^{-1}) = (ba)a^{-1} = (ca)a^{-1} = c(aa^{-1}) = ce = c$

1.3 Subgrupo

Definición Conjunto no vacío H de un grupo G , se llama Subgrupo si H mismo forma un grupo respecto a la operación de G . Cuando H es subgrupo de G se denota $H < G$ o $G > H$.

Observación Todo grupo tiene automáticamente dos subgrupos triviales G & $\{e\}$

Proposición Un subconjunto no vacío $H \subset G$ es un subgrupo de G ssi H es cerrado respecto a la operación G & $a \in H \Rightarrow a^{-1} \in H$
 \Rightarrow

Necesidad Como H es un subgrupo de G , H es un grupo y tiene inversa
 \Leftarrow

Suficiencia H es cerrado, no vacío & y el inverso esta en $H \forall a \in H = aa^{-1} (H \text{ cerrado}) \Rightarrow aa^{-1} = e \in H$

Ademas para $a, b, c \in H$ $a(bc) = (ab)c$ $H \in G$

Ejercicio Sea $G = \mathbb{Z}$ con la suma usual & sea H el conjunto de enteros pares.

$$H = \{2n / n \in \mathbb{Z}\}$$

H es un subgrupo?

Sean $a, b \in H$ $a = 2q, q \in \mathbb{Z}$ $b = 2q', q' \in \mathbb{Z}$

$$a + b = 2q + 2q' = 2(q + q') = 2q''$$

Chapter 2

Homorfismos de grupo

2.1 Definición

Un mapeo ϕ de un grupo G en un grupo \bar{G} se dice ser un homomorfismo si para todo $a, b \in G$, $\phi(a, b) = \phi(a)\phi(b)$

Proposición Sea $\varepsilon : G \rightarrow \bar{G}$ homomorfismo. Entonces ε es un monomorfismo ssi $\ker \varepsilon = \{0\}$ ($0 \in G$)

Verificación \Leftarrow

Supongamos que $\ker \varepsilon = \{0\}$ por verificar que ε es monomorfismo

\Rightarrow

Supongamos que $\varepsilon(x_1) = \varepsilon(x_2)$

Chapter 3

Anillos

Chapter 4

Dominios

Part II

Algebra Lineal

Chapter 5

Espacios Vectoriales ,Isomorfismos

Chapter 6

Operadores lineales

Chapter 7

Funciones Lineales

Chapter 8

Espacios duales

Chapter 9

Teorema de Caley Hamilton

Chapter 10

Diagolizacion

Chapter 11

Forma canonica de Jordan

Chapter 12

Vectores propios Generalizados

Part III

Ecuaciones diferenciales

Chapter 13

Resolucion de Ec.diferenciales

Chapter 14

Existencia de unidad de solucion de E.D.

Chapter 15

Solucion aproximada

Chapter 16

Relacion entre soluciones Aproximadas y exactas