MATEMÁTICAS CINVESTAV

Índice general

	1 Algebra abstracta 5
1	Grupos 7
2	Homorfismos de grupo 13
3	Anillos 15
4	Dominios 21
	II Algebra Lineal 23
5	Espacios vectoriales 25
6	Operadores lineales 31
7	Funciones lineales 33
8	Espacios duales 35
9	Teorema de Caley-Hamilton 37

10	Diagonalizacion 39	
11	Forma canónica de Jordan 41	
12	Vectores propios generalizados 43	
	III Ecuaciones difereciales 45	
13	Resolución de ecuaciones diferenciales 47	
14	Existencia y unicidad de la solución de una ED	49
15	Solución aproximada 51	
16	Relación entre soluciones aproximadas y exactas	53

4 GENERACIÓN 2014

Parte I Algebra abstracta

1

Grupos

Definición de grupo

Definiciò Un conjunto no vacio G en el que esta definida una operacion * tal que va a mapear el producto cartesiano y los va amandar.

$$*: G \times G \rightarrow G$$

.

$$(a,b) \rightarrow (a*b)$$

Propiedad

1.
$$a * b \in G \forall a, b \in G$$

2.
$$a * b(b * c) = (a * b) * c \forall a, b, c \in G$$

3. $\exists e \in G : a * e = e * a = a \forall e \in G "e"$ se le llama identidad o identidad de a

Ejemplo

1. Z

2. Los racionales Q con la suma

3. $\mathbb{Q}^* = \mathbb{Q}\{0\}$ con la multiplicación

4. $G = \{e\}$ con la opercaion $e * e = e \in G$

5.

6. El conjunto de Matrices $G(n, \mathbb{R})$ es un grupo NO CONMUTATIVO $A, b \in G(n, \mathbb{R})$

7. Son las matrices

Grupos Abelianos

Definicion Se dice que un grupo G es <u>Abeliano</u> si solo si a * b = b * a

Ejemplo El conjunto \mathbb{Z}/\mathbb{Z}_n (clase de equivalencia)

Ejercicios

- 1. Considere a \mathbb{Z} con el producto usual Es \mathbb{Z} un grupo?
- 2. Considere a $\mathbb{Z}^*(incluye0)$ con el producto usual es \mathbb{Z}^* ?
- 3. Sea $G = \mathbb{R} \setminus \{0\}$ si definimos $a \times b = a^2b$ G es un Grupo?

Definiciones Orden de un grupo es el numero de elementos que tiene dicho Grupo y se denota |G| Un Grupo G sera finito si tiene elementos finitos de elementos sea infinito

Ejemplos

Proposicion Si G es un grupo entonces

- 1. El elemento identidad es uinico
- 2. $\forall a \in Ga^{-1}$ es unico
- 3. $\forall a, b \in G(ab)^{-1} = b^{-1}a^{-1}$
- 4. En general $(a_1 \cdot a_2 \cdot \dots \cdot a_n)^{-1} = (a_n^{-1} \cdot a_{n-1}^{-1} \cdot \dots \cdot a_2^{-1} \cdot a_1^{-1}) \forall a \in G$

Proposicion Sea G un grupo $\forall a, b, c \in G$

- 1. $ab = ac \Rightarrow b = c$
- 2. $ba = ca \Rightarrow b = c$

Verificacion

1.
$$b = eb = (aa^{-1})b = a^{-1}(ab) = a^{-1}(ac) = (a^{-1}a)c = ec = c$$

2.
$$b = be = b(aa^{-1}) = (ba)a^{-1} = (ca)a^{-1} = c(aa^{-1}) = ce = c$$

Subgrupo

Definición Conjunto no vacio H de un grupo G, se llama Subgrupo si H mismo forma un grupo respecto a la operació de G. Cuando H es subgrupo de G se denota H < G ò G > H.

Observación Todo grupo tiene autòmaticamente dos subgrupos tribiales $G\&\{e\}$

Propociòn Un subconjunto no vaio $H \subset G$ es un subgrupo de G ssi H es cerrado respecto a la operación G & $a \in H \Rightarrow a^{-1} \in a^{-1} \in H$ \Rightarrow

Necesidad Como H es un subgrupo de G, H es un grupo y tiene inversa

 \Leftarrow

Suficiencia H es cerrado, no vacio & y el inverso esta en $H \forall a \in H =$ $aa^{-1}(Hescerrado) \Rightarrow aa^{-1} = e \in H$ Ademas para $a,b,c \in H$ a(bc) = (ab)c $H \in G$

Ejercicio Sea $G = \mathbb{Z}$ con la suma usual & sea H el conjunto de enteros pares.

$$H = \{2n/n \in \mathbb{Z}\}$$

H es un subgrupo?

Sean
$$a,b \in H$$
 $a = 2q$, $q \in \mathbb{Z}$ $b = 2q$ $q \in \mathbb{Z}$ $a + b = 2q + 2q = 2(q + q') = 2q''$

Subgrupo Normal

Definición 1.1. *Un grupo N de G se dice que es un Subgrupo Normal de G denotado por:*

$$N\triangle G$$

 $si \forall g \in G \ y \ \forall n \in N$, se tiene que:

$$gng^{-1} \in N \tag{1.1}$$

Lema 1.1. N es un subgrupo de G, si y solo si:

$$gNg^{-1} = N \quad \forall g \in G \tag{1.2}$$

Demostración. I) Si $gNg^{-1} = N \quad \forall g \in G$, entonces en particular:

$$gNg^{-1} \subseteq N$$

por lo que $gNg^{-1} \in N \quad \forall n \in N$, por lo tanto:

$$N\triangle G$$

II) Si *N* es un subgrupo normal de *G*, entonces:

$$gNg^{-1} \in N$$

Si $g \in G \quad \forall n \in N$, entonces $gNg^{-1} \subseteq N$.

Por otro lado $g^{-1}Ng=g^{-1}N(g^{-1})^{-1}\subseteq N$, ademas:

$$N = eNe = g(g^{-1}Ng)g^{-1} = gNg^{-1}$$

por lo tanto:

$$gNg^{-1} = N$$

Lema 1.2. El subgrupo N de G es un subgrupo normal de G ($N\triangle G$), si y solo si, toda clase lateral izquierda de N en G es una clase lateral derecha de N en G.

Demostración. Sea $aH = \{ah | h \in H\}$ la clase lateral izquierda.

I) Si N es un subgrupo normal de $G \quad \forall g \in G \quad \forall n \in N$

$$gNg^{-1} = N$$

entonces, podemos hacer lo siguiente:

$$gN = gNe = gN(g^{-1}g) = (gNg^{-1})g = Ng$$

entonces, toda clase lateral izquierda coincide con la clase lateral derecha.

II) Ahora supongamos que las clases laterales coinciden, entonces:

$$gNg^{-1} = (gN)g^{-1} = Ngg^{-1} = N$$

por lo que podemos concluir que se trata de un subgrupo normal.

Definición 1.2. *Denotaremos G/N al conjunto de las clases laterales* derechas de N en G

$$G/N = \{Na|a \in G\} \tag{1.3}$$

Teorema 1.1. Si G es un grupo y N es un subgrupo normal de G, entonces G/N es tambien un grupo y se le denomina grupo cociente.

Demostración. ı) Cerradura Prueba asignada a tarea

II) Asociatividad

Prueba asignada a tarea

III) Identidad

$$N = Ne (1.4)$$

Verificamos para un elemento $x \in G/N \implies x = Na$, $a \in G$

$$xN = NaN = NNa = Na = x$$

$$Nx = NNa = Na = x \tag{1.5}$$

Iv) Inverso Sea $x \in G/N$ y sea $Na^{-1} \in G/N$, por verificar que $x^{-1} = Na^{-1}$, es el inverso de x = Na

$$xx^{-1} = NaNa^{-1} = NNaa^{-1} = Ne = N$$
 (1.6)

$$x^{-1}x = Na^{-1}Na = NNa^{-1}a = Ne = N$$
 (1.7)

por lo tanto $Na^{-1}=x^{-1}$ es el inverso de x, por lo que podemos concluir que G/N es un grupo.

Homorfismos de grupo

Definicion de Homomorfismos

Definición 2.1. *Una aplicaion* $\varepsilon : G \to \bar{G}$ *G es un grupo con operacion* (\bullet) & \bar{G} *es un grupo con operacion* (\blacksquare)

Se dice que es un homomorfismo si para $a,b \in G$ cuales quiera se tiene que:

$$\varepsilon(a \bullet b) = \varepsilon(a) \blacksquare \varepsilon(b) \tag{2.1}$$

Ejemplo 2.1. $G = \mathbb{R}^+ \setminus \{0\}$ bajo la multiplicacion & sea $\bar{G} = \mathbb{R}$ bajo la adicion definimos $\varepsilon : G \to \bar{G}$ como $\varepsilon : \mathbb{R}^{+ \setminus \{0\}} \Rightarrow \mathbb{R} \to ln(r)$ sean $r_1r_2 \in \mathbb{R}^{+ \setminus \{0\}}$ t.q. $\varepsilon(r_1 \bullet r_2) = ln(r_1r_2) = ln(r_1) + ln(r_2) = \varepsilon(r_1) + \varepsilon(r_1)$ por tanto ε es un homomorfismo.

Lema 2.1. Supongamos que G es un grupo & que N es un subgrupo de G Definamos la siguiente aplicación

$$\varepsilon: G \to G \setminus N$$

entonces ε es

$$x \to N_x$$
 (2.2)

un Homomorfismo

Definición 2.2. Un homomorfismo $\varepsilon: G \to \acute{G}$ se dice que :

- a Monorfismo si es 1-1 (inyectiva)
- b Epimorfismo si es suprayectiva
- c Isomorfismo si es biyectiva

Definición 2.3. Si $\varepsilon: G \to \acute{G}$ es un isomorfismo, decimos que $G \& \acute{G}$ son isomorfos & escribimos

$$G \cong \acute{G} \tag{2.3}$$

Proposición 2.1. Si $\varepsilon: G \to \acute{G}$ es un homomorfismo entonces

$$Im\varepsilon < \acute{G}$$
 (2.4)

dondela

$$Im\varepsilon = \{ y \in G | \varepsilon_{(x)} = y, x \in G \} \subset G$$
 (2.5)

Demostración. 1 Sean

$$y_1, y_2 \in Im\varepsilon \Rightarrow y_1 = \varepsilon(x_1) \& y_2 = \varepsilon(x_2) \in \acute{G}$$

$$x_1, x_2 \in G$$

$$y_1, y_2 = \varepsilon x_1 \varepsilon x_2 = \varepsilon(x_1 x_2 \Rightarrow y_1, y_2 \in Im\varepsilon$$

3 Anillos

Definiciones

Definición 3.1. *Un conjunto no vacio* R *es un anillo si tiene definidas dos operaciones* $(+,\cdot)$ *tales que:*

$$a) \ a,b \in R \implies a+b \in R$$

b)
$$a + (b+c) = (a+b) + c \quad \forall a, b, c \in R$$

c)
$$a + b = b + a \quad \forall a, b \in R$$

d)
$$\exists 0 \in R \text{ tal que } a + 0 = a \quad \forall a \in R$$

e)
$$\exists b \in R \text{ tal que } a + b = 0 \quad \forall a \in R$$

De estas propiedades podemos concluir que R es un grupo abeliano con respecto a (+), pero aun tenemo lo siguiente:

1)
$$a,b \in R \implies a \cdot b \in R$$

2)
$$a \cdot (b \cdot c) = (a \cdot b) \cdot c \quad \forall a, b, c \in R$$

De estas propiedades podemos concluir que R es un semigrupo con respecto $a(\cdot)$, y ademas:

1)
$$a \cdot (b+c) = a \cdot b + a \cdot c \quad \forall a, b, c \in R$$

II)
$$(b+c) \cdot a = b \cdot a + c \cdot a \quad \forall a, b, c \in R$$

Definición 3.2. Diremos que un anillo R es un anillo con identidad si existe un $1 \in R$, con $1 \neq 0$, tal que:

$$a \cdot 1 = 1 \cdot a \quad \forall a \in R \tag{3.1}$$

Definición 3.3. *Un anillo R es un anillo conmutativo si:*

$$a \cdot b = b \cdot a \quad \forall a, b \in R \tag{3.2}$$

Definición 3.4. Sea R un anillo y $a \in R$ con $a \neq 0$, diremos que a es divisor de cero, si existe $b \in R$ con $b \neq 0$ tal que:

$$a \cdot b = 0$$
 (divisor por la derecha) (3.3)

o bien si existe un $c \in R$ con $c \neq 0$, tal que:

$$c \cdot a = 0$$
 (divisor por la izquierda) (3.4)

Definición 3.5. Sea R un anillo con identidad. Diremos que R es un anillo con división si existe $b \in R$ tal que:

$$a \cdot b = b \cdot a = 1 \quad \forall 0 \neq a \in R$$
 (3.5)

Definición 3.6. Un campo es un anillo con división, que ademas es conmutativo, es decir, un campo es un grupo abeliano con respecto a (+) y a (\cdot) .

Definición 3.7. Un anillo conmutativo con identidad es un dominio entero

$$a \cdot b = 0 \implies a = 0 o b = 0 \tag{3.6}$$

Esto quiere decir que no existen divisores de cero.

Corolario 3.1. *Si p es primo, entonces* \mathbb{Z}_p *es campo.*

Proposición 3.1. *Sea* R *un anillo* y *sean* $a,b \in R$ *, entonces:*

a)
$$a \cdot 0 = 0 \cdot a = 0$$

b)
$$a \cdot (-b) = (-a) \cdot b = -(a \cdot b)$$

c)
$$(-a)(-b) = (-(-a)) \cdot b = a \cdot b$$

d)
$$1 \in R \implies (-1) \cdot a = -a$$

Demostración.

$$a \cdot 0 + 0 = a \cdot 0 = a \cdot (0 + 0) = a \cdot 0 + a \cdot 0 \implies 0 = a \cdot 0$$

$$a \cdot (-b) + a \cdot b = a \cdot (-b + b) = a \cdot (0) = 0 \implies a \cdot (-b) = -(a \cdot b)$$

$$(-a) \cdot (-b) + (-a) \cdot (b) = (-a) \cdot (-b+b) = (-a) \cdot (0) = 0$$

$$\implies (-a) \cdot (-b) = -(-a) \cdot (b) = (-(-a)) \cdot (b)$$

Ideales, Homomorfismos y Anillos

Definición 3.8. *Una función* $\varphi : R \to R'$ *es un homomorfismo si:*

1.
$$\varphi(a) + \varphi(b) = \varphi(a+b)$$

2.
$$\varphi(a) \cdot \varphi(b) = \varphi(a \cdot b)$$

Definición 3.9. Sea $\varphi: R \to R'$ homomorfismo de anillos, entonces:

- 1. φ es monomorfismo si es inyectivo
- 2. φ es epimorfismo si es suprayectivo
- 3. φ es isomorfismo si es biyectivo

Definición 3.10. *El nucleo de* φ *es* ker $\varphi = \{x \in R \mid \varphi(x) = 0\}$

Proposición 3.2. Sea $\varphi: R \to R'$, es un homomorfismo de anillos, entonces:

- 1. $\ker \varphi$ es un subgrupo aditivo
- 2. $rk, kr \in \ker \varphi \quad \forall k \in \ker \varphi \quad r \in R$

Demostración. Sea $k \in \ker \varphi$ y $r \in R$

$$\varphi(rk) = \varphi(r) \cdot \varphi(k)$$

$$= \varphi(r) \cdot 0 = 0$$

$$\varphi(kr) = \varphi(k) \cdot \varphi(r)$$

$$= 0 \cdot \varphi(r) = 0$$

$$\therefore kr, rk \in \ker \varphi$$

Definición 3.11. Sea R un anillo e I un subconjunto de R, se dice que es un ideal de R si:

- 1) I es un subgrupo aditivo de R
- II) Dados $r \in R$ y $a \in I$, tenemos que $ra \in I$ y $ar \in I$

a esto se le conoce como propiedad de absorción.

Corolario 3.2. Si $\varphi: R \to R'$ es un homomorfismo, entonces $k = \ker \varphi$ es un ideal de R.

Definición 3.12. Sea R anillo e I un ideal de R, entonces R/I (anillo cociente) es un grupo con la suma de clases de equivalencia.

$$(a+I) + (b+I) = (a+b) + I \quad \forall a, b \in R$$
 (3.7)

Definición 3.13. *Definimos el producto como:*

$$(a+I)(b+I) = ab+I \quad \forall a, b \in R \tag{3.8}$$

Obsevación 3.1. *Sea R un anillo, tenemos que* {0} *y R son ideales de R y* triviales.

Definición 3.14. Si I es un ideal de R e $I \neq R$, decimos que I es un ideal propio.

Obsevación 3.2. Sea R un anillo con identidad e I ideal de R tal que $1 \in I$, entonces I = R.

Demostración. Por definicion $I \subseteq R$, por lo que solo resta demostrar que $R \subset I$.

Sea $a \in R$, entonces:

$$a = a \cdot I \quad 1 \in I \quad a \in R$$

por lo tanto $a \in I$, $\therefore R \subseteq I$.

Definición 3.15. Sea R anillo conmutativo con identidad. Un ideal principal, es un ideal de la forma (a), para algun $a \in R$.

Definición 3.16. Sea R un dominio enterio, diremos que R es un dominio de ideales principales, si todos los ideales de R son principales.

Obsevación 3.3. *Sean I, J ideales del anillo R, si definimos:*

$$I + J = \{a + b \mid a \in I, b \in J\}$$
 (3.9)

Verificar que:

- 1. I + I es un ideal
- 2. $I \cap I$ es un ideal
- 3. $IJ := \{\sum_{i=1}^n a_i b_i \mid n \in \mathbb{N}, a \in I, b \in J\}$ es un ideal.

Verificación asignada a tarea.

Obsevación 3.4. *Tenemos que R/I es un anillo con la suma y el producto* correspondientes:

$$(a+I) + (b+I) := (a+b) + I$$
 (3.10)

$$(a+I) \cdot (b+I) := (a \cdot b) + I$$
 (3.11)

entonces la función:

$$\varphi := R \to R/I$$

$$a \to a + I$$

es un epimorfismo _____

Verificación asignada a tarea.

4 Dominios

Parte II Algebra Lineal

5 Espacios vectoriales

Espacios Vectoriales

Definición 5.1. Un conjunto no vaciò V se dice que es un espacio vectorial sobre un campo \mathcal{F} si \mathcal{V} es un grupo abeliano respecto a una operacaiòn que se denota por +, y si para todo $\alpha \in F$, $v \in V$ està definido un elemento, escrito como αv , de V con las siguiente propiedades:

1.
$$\alpha(v+w) = \alpha v + \alpha w$$

2.
$$(\alpha + \beta)v = \alpha v + \beta v$$

3.
$$\alpha(\beta v) = (\alpha \beta)v$$

4.
$$1v = v$$

Una opercaión denominada multiplicación por escalares que asocia a cada escalar $c \in F$, un vector $c\alpha \in V$ de manera que:

a
$$(c_1c_2)\alpha = c1(c2\alpha)$$

b
$$c(\alpha + \beta) = c\alpha + c\beta \forall c \in F\alpha, \beta \in V$$

c
$$(c_1 + c_2)\alpha = c_1\alpha + c_2\alpha \forall c_1, c_2 \in F\alpha \in V$$

d
$$1\alpha = \alpha \forall \alpha \in V$$

Definición 5.2. Sea F un campo \mathcal{E} sea $n \in N$

$$F^{n} = \{(x_{1},...,x_{n}) \mid x_{1} \in F\} \text{ Si } c\alpha = (x_{1},...,x_{n}), \beta = (y_{1},...,y_{n})$$
(5.1)

Decimos

$$\alpha + \beta = (x_1 + y_1, \dots, x_n + y_n) \& c\alpha(cx_1, cx_2, \dots, cx_n) \forall c \in F$$

Proposición 5.1. Sea V un espacio vectorial sobre F entoces $\forall \ \alpha \in V$ se tiene que

$$0\alpha = \overrightarrow{0}$$

$$0\alpha(0+0)\alpha = 0\alpha + 0\alpha - 0\alpha + 0\alpha = -0\alpha + 0$$

$$0 = 0\alpha$$

Subespacio

Definición 5.3. Un subespacio de un espacio vectorial V sobre F es un subconjunto W de V que con las operaciones heredadas de W es el mismo espacio vectorial sobre F.

Nota : si V es un e.v. , $V = \{\vec{0}\}$ se denomina subespacio triviales de V

Proposición 5.2. Un subconjuto no vacio W de V es un subespacio vectorial ssi W es cerrado con respectoa los operaciones de V

 \rightarrow Si W es s.e.v. de V por defenici'on es e.v. y sus operaciones son $cerradas. \leftarrow$

Combinacion lineal

Definición 5.4. *Se dice que* $\beta \in V$ *es una combinación lineal de vetores* α, \ldots, α_n *exiten* $c_1, \ldots, c_n \in F$ *tales que*

$$\beta = \sum i = 1$$
nci di

Definición 5.5. Sea $\alpha_1 \dots \alpha_k$ en $V \& \mathcal{L}(\alpha_1 \dots \alpha_k) = \{\beta | \beta \text{ es combinaciòn lineal de } \alpha_1 \dots \alpha_k \text{ esto es un s.e.v. de } V \& \text{ se llama subespacio generado por } \alpha_i \leq i = k \text{ o bien se dice que } \alpha_1 \dots \alpha_k \text{ genera a } \mathcal{L}$

En general

Si $A \neq 0$ & si $A \subset V$ entonces $\mathcal{L}(A) = \{\beta | \beta \text{ es combinación lineal de los elemntos de } A \}$

Proposición 5.3. La intersecion de cualquier coleción de subespacio de V es un subespacio de V

Demostración. Sea $\{Wa | \alpha \in I\}$ & sea $W \triangleq \bigcap W\alpha$

I w no es vacio $\in W$ pues $\vec{a} \in W\alpha \ \forall \alpha \in I$

 $\ \, \Pi \ \, \alpha,\beta \in W \to \alpha,\beta \in W\alpha \, \forall \, \alpha \in I \to \alpha + \beta \, \in W\alpha \, \forall \, \alpha \in I \, \to \alpha + \beta \in W$

III Sea $\beta \in W$ & sea $r \in \mathcal{F} \rightarrow r, \beta \in W\alpha \ \forall \alpha \in I \rightarrow r, \beta \in W$

Obsevación 5.1. La uniòn de los subespacios no necesariamente es espacio vectorial

Ejemplo 5.1. En \mathbb{R}^2 definimos

$$W_1 = \{(x_1, 0) | x_1 \in R\} \subset \mathbb{R}^2$$

$$W_2 = \{(0, x_2) | x_2 \in R\} \subset \mathbb{R}^2$$

$$(x_1, 0) + (0, x_2) = (x_1, x_2) \notin W_1 \cup W_2$$

$$W_1 \cup W_2 = \{(x_1, 0), (0, x_2)\} | x_1, x_2 \in \mathbb{R}$$

Suma directa

Definición 5.6. Sean S, T subespacios de V definimos la suma de S & I

$$S + I = \{s + t | s \in S, t \in T\}$$

Proposición 5.4. Si S & T son subespacios entonces S + T es un subespacio vectorial de V

Tarea pendiente

Definición 5.7. Si S & T son subespacios V de V tales que S + T = V & S $S \cap T = \{0\}$ decimos que V es la suma directa

Demostración. Sea s,t, s',t' que estan en S & T respectivamente & sea $\alpha \in V$

Operadores lineales

7 Funciones lineales

Espacios duales

11 Forma canónica de Jordan

Parte III Ecuaciones difereciales

13 Resolución de ecuaciones diferenciales

15 Solución aproximada