

Espacios Vectoriales

Christian

24 de noviembre de 2014

Índice

Definición 1. Un espacio vectorial consta de lo siguiente

1. Un campo \mathbb{F} de escalares
2. Un conjunto no vacío de objetos denominados vectores
3. Una operación denominada suma o adición que asocia a cada par de vectores $\alpha, \beta \in V$ un vector $\alpha + \beta \in V$ llamado suma de α y β que cumple lo siguiente.

Definición 2. Un espacio vectorial, \mathcal{B} , es un conjunto de elementos x, y, z , etc., llamados vectores satisfaciendo los siguientes axiomas.

- a) Para cada par x y y , de vectores en \mathcal{B} corresponde un vector z , llamada la suma de x y y , $z = x + y$, de manera que
 - a) La adición es conmutativa, $x + y = y + x$;
 - b) La adición es asociativa, $x + (y + z) = (x + y) + z$;
 - c) Existe en \mathcal{B} un único vector 0 (llamado el origen) de tal manera que para todo x en \mathcal{B} , $x + 0 = 0$;
 - d) Para cada $x \in \mathcal{B}$ corresponde a un único vector, denotado por $-x$, con la propiedad $x + (-x) = 0$

Definición 3. Se dice $\beta \in V$ es una combinación lineal de Vectores $\alpha_1, \dots, \alpha_n$ si existen $C_1, \dots, C_n \in \mathbb{F}$ tales que

$$\beta = \sum_{i=1}^n$$

Definición 4. Un subespacio de V en \mathbb{F} es un subconjunto W de V que con las operaciones heredadas de V , es el mismo un e.v. sobre \mathbb{F}

NOTA Si V es un e.v., V y $\{\vec{0}\}$ se denominan los subespacios triviales de V .

Proposición 1. Un subconjunto no vacío W de V es un subespacio vectorial ssi W es cerrado con respecto a las operaciones de V

Definición 5. Sean $\alpha_1, \dots, \alpha_n$ en V y $\mathcal{L}(\alpha_1, \dots, \alpha_n) = \{B | B \text{ es la combinación lineal de } \alpha_1, \dots, \alpha_n\}$ esto es un s.e.v. de V y se llama subespacio generado por $\alpha_i \ 1 \leq i \leq k$, o bien se dice que $\alpha_1, \dots, \alpha_k$ generan a $\mathcal{L}(\alpha_1, \dots, \alpha_k)$

Proposición 2. *La intersección de cualquier colección de subespacios de V es un subespacio de V*

OBSERVACIÓN La unión de subespacios no necesariamente es s.e.v.

Definición 6. Sean S, T subespacios de V , definimos la suma de S y T como

$$S + T = \{s + t \mid s \in S, t \in T\}$$

Proposición 3. Si S y T son subespacios de V , entonces $S + T$ es s.e.v. de V

Definición 7. Si S y T son s.e.v. de V tales que $S + T$ son s.e.v. de V tales que $S + T = V$ y $S \cap T = \{0\}$ decimos que V es la suma directa de S y T y lo denotamos como sigue:

$$V = S \oplus T$$

Proposición 4. Si $V = S \oplus T$ entonces $\forall \alpha \in V \exists$ unicos s, t tales que

$$\alpha = s + t$$

Definición 8. Los vectores $\alpha_1, \dots, \alpha_k$ se dicen linealmente independientes si \exists en escalares a_1, \dots, a_k no todos ceros tales que

$$\sum_{i=1}^k \alpha_i a_i = 0$$

Definición 9. Un conjunto A de vectores se dice l.i. si cualquier subconjunto finito de A es l.i.

Definición 10. Un conjunto A de vectores se dice l.d. si existe un subconjunto finito de A no vacío que sea l.d.