

// ===== FFT 傅里叶 =====

```

#include <algorithm>
#include <cmath>
using namespace std;
const double PI = acos(-1.0);
struct complex {
    double r,i;
    complex(double _r = 0.0,double _i = 0.0)
    {r = _r; i = _i;}
    complex operator +(const complex &b)
    {return complex(r+b.r,i+b.i);}
    complex operator -(const complex &b)
    {return complex(r-b.r,i-b.i);}
    complex operator *(const complex &b)
    {return complex(r*b.r-i*b.i,r*b.i+i*b.r);}
};
void change(complex y[],int len) {
    int i,j,k;
    for(i = 1, j = len/2; i < len-1; i++)
    {
        if(i < j)swap(y[i],y[j]);
        k = len/2;
        while( j >= k) {j -= k;k /= 2;}
        if(j < k) j += k;
    }
}
void fft(complex y[],int len,int on)
//on== -1 IDFT
{
    change(y,len);
    for(int h = 2; h <= len; h <= 1)
    {
        complex wn(cos(-on*2*PI/h),sin(-on*2*PI/h));
        for(int j = 0; j < len;j+=h)
        {
            complex w(1,0);
            for(int k = j;k < j+h/2;k++)
            {
                complex u = y[k];
                complex t = w*y[k+h/2];
                y[k] = u+t;
                y[k+h/2] = u-t;
                w = w*wn;
            }
        }
    }
    if(on == -1)
        for(int i = 0;i < len;i++) y[i].r /= len;
}
const int MAXN = 200011;
complex x[MAXN * 4];
LL num[MAXN * 4]; int a[MAXN];
int main() {
    memset(num, 0, sizeof(num));
    for (int i = 0;i < N; i++) {
        scanf("%d", &a[i]);
        num[a[i]]++;
    }
}

```

```

}
sort(a, a+N);
int len_tmp = a[N-1]+1, len = 1;
while (len < len_tmp*2)
    len <= 1;
for (int i=0;i<len;i++)
    x[i] = complex(num[i],0);
fft(x, len, 1);//DFT
for(int i = 0;i < len;i++)
    x[i] = x[i]*x[i];
fft(x, len, -1);//IDFT
for (int i = 0;i < len;i++)
    num[i] = (LL)round(x[i].r);
//可能要：求组合而不是求排列
num[i] /= 2;
//可能要：扣除 a[i]+a[i]的情况
num[a[i]+a[i]]--;
//可能要：扣除带 0 的特殊情况
Cnt -= (LL)Cnt0 * (N-1) * 2LL;// 0+ai=ai &&
ai+0=ai
printf("%lld\n", Cnt); }

```

// ===== Catalan =====

Catalan 数
 $Cat[n] = C[2*n][n]/(n+1)$
 组合性质
 $Cat[n+1] = \sum(Cat[i]*Cat[n-i] \text{ for } i \text{ from } 0 \text{ to } n)$
 $Cat[0]=1, Cat[n+1]=2*(2*n+1)/(n+2)*Cat[n]$
 $Cat[n]$ 为长度为 $2*n$ 的 Dyck 词总数(长度为 $2*n$ 的 Dyck 词由 n 个 'X' 和 n 个 'Y' 组成, 对于其任意前缀, 有 $count('X') \geq count('Y')$)
 $Cat[n]$ 为给长度 $(n+1)$ 的序列打上括号的不同方案数
 $Cat[n]$ 为有 $(n+1)$ 片叶子的不同完全二叉树数
 $Cat[n]$ 为 $n*n$ 网格线从左下角到右上角不经过左上部分的最短路径数
 $Cat[n]$ 为用不相交直线将凸 $(n+2)$ 边形划分为 n 个三角形的方案数
 $Cat[n]$ 为有 n 个非叶子节点的不同二叉树数

// ===== Combination =====

```

ll fast_pow(ll x, ll k, ll p);
int Combination(int m, int n, int p){
    ll nom=1, den=1;
    for(int i=m-n+1; i<=m; i++)
        {nom*=i; nom%=p; }
    for(int i=2; i<=n; i++)
        {den*=i; den%=p; }
    den=fast_pow(den, p-2, p);
    return (nom*den)%p;
}
ll C[maxn][maxn];
int Combination_table(int n, ll MOD){
    memset(C, 0, sizeof(C));
    C[0][0]=1;
}

```

```

for(int i=1; i<=n; i++){
    C[i][0]=1;
    for(int j=1; j<=i; j++){
        C[i][j]=(C[i-1][j-1]+C[i-1][j])%MOD;
    }
}

// ===== cont_frac 连分数逼近 =====
ll a[maxn];
/* 连分数逼近由欧几里德算法求解
n/d=a[0]+1/(a[1]+1/(a[2]+1/(a[3]+1/(...+1/a[len-1])))) */
int cont_frac(ll n, ll d){
    ll r;
    int len=0;
    while(d){
        a[len++]=n/d;
        r=n%d; n=d; d=r;
    }
    return len;
}

// ===== Euler Phi =====
int euler_phi(int n){
    int m=int(sqrt(n+0.5)), res=n;
    for(int i=2; i<=m; i++) if(n%i==0){
        res=res/i*(i-1);
        while(n%i==0) n/=i;
    }
    if(n>1) res=res/n*(n-1);
    return res;
}

int phi[maxn];
void phi_table(int n){
    memset(phi, 0, sizeof(phi));
    phi[1]=1;
    for(int i=2; i<=n; i++) if(!phi[i])
        for(int j=i; j<=n; j+=i){
            if(!phi[j]) phi[j]=j;
            phi[j]=phi[j]/i*(i-1);
        }
}

// ===== Fibonacci 数 =====
F[0]=F[1]=1;
F[n]=F[n-1]+F[n-2];
组合性质
F[n]=sum(C[n-k-1][k] for k=0 to floor((n-1)/2))
C[i][j]表示组合数
sum(F[i] for i=1 to n)=F[n+2]-1
sum(F[2*i+1] for i=0 to n-1)=F[2*n]
sum(F[2*i] for i=1 to n)=F[2*n+1]-1
sum(F[i]*F[i] for i=1 to n)=F[n]*F[n+1]
Catalan 性质:
F[n]*F[n]-F[n-r]*F[n+r]=(-1)^(n-r)*F[r]*F[r]
Vajda 性质: F[n+i]*F[n+j]-F[n]*F[n+i+j]=
(-1)^n*F[i]*F[j]

```

d'Ocagne 性质:

$F[k*n+c]=\sum (C[k][i]*F[c-i]*F[n]^i*F[n+1]^{k-i})$ for $i=0$ to k

母函数: $s(x)=\sum$

$(F[k]*x^k \text{ for } k=0 \text{ to infinity})=x/(1-x-x^2)$

数论性质:

$\gcd(F[m], F[n])=F[\gcd(m, n)]$

整数 N 为 Fibonacci 数的充要条件为 $5*N^2+4$ 或 $5*N^2-4$ 为完全平方数

$p|F[p-(5/p)]$ (此处括号为 Legendre 标记)

如果从 1 开始计数, 则除了 $F[4]=3$ 以外, 若下标 n 为合数则 $F[n]$ 也为合数

除了 1 以外 Fibonacci 数中仅有 8 和 144 为整次方数

除了 1, 8, 144, 所有 Fibonacci 数都有至少一个质因数不在所有比其下标更小的 Fibonacci 数的质因数的集合中

若构造一数列 $A[i]=F[i]\%n$, n 为任意正整数, 则数列 A 有周期性且其周期不超过 $6*n$

// ===== primes =====

Legendre 符号 (p 为质数)

$(a|p)=0$ if $a\%p=0$

$(a|p)=1$ if $a\%p\neq 0$ and 存在整数 x $x^2=a \pmod p$

$(a|p)=-1$ otherwise

Euler 准则: 若 p 为奇质数且 p 不能整除 d 则

$d^{((p-1)/2)}=(d|p) \pmod p$

Legendre 符号是完全积性函数

二次互反律: 若 p, q 为奇质数, 则 $(q|p)=(p|q)*(-1)^{((p-1)/2*((q-1)/2)}$

Mersenne 数

$M[n]=2^n-1$

Euclid-Euler 定理: 若 $M[p]$ 为素数, 则 $(2^{p-1}) * 2^{(p-1)}$ 为完全数

若 p 为奇质数, 则 $M[p]$ 的所有质因子模 $2*p$ 同余 1

若 p 为奇质数, 则 $M[p]$ 的所有质因子模 8 同余 ± 1

$M[m]$ 与 $M[n]$ 互质的充要条件为 m 与 n 互质

若 p 与 $2*p+1$ 皆为素数且 p 模 4 同余 3, 则 $(2*p+1)$ 为 $M[p]$ 的因子

Wilson 定理

大于 1 的自然数 n 为素数的充要条件为 $(n-1)! \equiv -1 \pmod n$

Fermat 多边形数定理

每一个正整数最多可以表示为 n 个 n 边形数之和

Euler 引理

对于任意奇素数 p , 同余方程 $x^2 + y^2 + 1 = 0 \pmod{p}$ 必有一组正整数解 (x, y) 满足 $0 < x < p/2$, $0 < y < p/2$

Lagrange 的四平方和定理

每个正整数均可以表示为 4 个整数的平方和

// ===== log_mod =====

//解方程 $a^x = b \pmod{n}$ n 为素数

int shank(int a, int b, int n){

int m, v, e=1, i;

m=int(sqrt(n+0.5)); //复杂度为

$O((m+n/m)\log m)$ 所以 $m=\sqrt{n}$ 时最快

v=inv(fast_pow(a, m, n), n); //fast_pow(a, m,

n)=(a^m)%n

map<int, int> x; //x[j]=min(i | e[i]==j)

x[1]=0;

for(int i=1; i<m; i++){

e=a*e%n; //e=(a^i)%n

if(!x.count(e)) x[e]=i;

}

for(int i=0; i<m; i++){

//a^(im)到 a^(im+m-1)

if(x.count(b)) return i*m+x[b];

b=b*v%n; //递推更新 b

}

return -1; //无解

}

// ===== matrix =====

struct parametre{int c, r};

struct Matrix{

long long matrix[maxn][maxn];

parametre DIM;

Matrix(){}

Matrix(int c, int r){

DIM={c, r};

memset(matrix, 0, sizeof(matrix));

}

Matrix operator*(Matrix &A){

Matrix C(DIM.c, A.DIM.r);

memset(C.matrix, 0, sizeof(C.matrix));

for(int i=0; i<DIM.c; i++){

for(int j=0; j<A.DIM.r; j++){

for(int k=0; k<DIM.r; k++){

C.matrix[i][j]=(C.matrix[i][j]+A.matrix[i][k]*

matrix[k][j])%MOD;

return C;

}

Matrix operator+(Matrix &A){

Matrix C(A.DIM.c, A.DIM.r);

for(int i=0; i<DIM.c; i++){

for(int j=0; j<DIM.r; j++){

C.matrix[i][j]=A.matrix[i][j]+matrix[i][j];

return C;

}

void print(){

for(int i=0; i<DIM.c; i++){

for(int j=0; j<DIM.r; j++){

cout<<matrix[i][j]<<"\t";

cout<<endl;

}

}

};

Matrix BigMatrixExpo(Matrix &A, long long n){

Matrix B=A;

Matrix C(A.DIM.c, A.DIM.r);

for(int i=0; i<C.DIM.c; i++){

for(int j=0; j<C.DIM.r; j++){

C.matrix[i][j]=i==j;

while(n){

if(n&1) C=C*B;

B=B*B;

n>>=1;

}

return C;

}

//定义新矩阵 Matrix a(3, 5); a.matrix={{},{},{}};

//乘法 c=a*b; 注意 a 的第一个 parametre 等于 b 的第二个 parametre;

//加法 c=a+b; //输出 c.print();

// ===== 莫比乌斯 =====

//完全积性函数 mo[i*j]=mo[i]*mo[j]

//sum(mo[d] for d|n)=(n==1)

//反演公式

//若 $f(n)=\sum(g(d) \text{ for } d|n)$ 则

$g(n)=\sum(mo[n/d]*f(d) \text{ for } d|n)=\sum(mo[d]*f(n/d) \text{ for } d|n)$

//If $f(i)=\sum(g(d*i) \text{ for } d \text{ from } 1 \text{ to } \text{floor}(n/i))$ then

$g(i)=\sum(f(d*i)*mo[d] \text{ for } d \text{ from } 1 \text{ to } \text{floor}(n/i))$

bool vis[maxn+123];

int mo[maxn+123], primes[maxn+123],

a[maxn+123], pcnt, N;

void mobius()//预处理

mo[1]=1;

for(int i=2; i<=maxn; i++){

if(!vis[i])

{ mo[i]=-1; primes[pcnt++]=i; }

for(int j=0;

j<pcnt&&ll(i)*primes[j]<=maxn; j++){

vis[i*primes[j]]=true;

if(i%primes[j]) mo[i*primes[j]]=-

mo[i];

else{

mo[i*primes[j]]=false;

break;

}

}

}

for(int i=2; i<=maxn; i++) mo[i]=mo[i-1]; //mo

记录前缀和

}

```
//O(sqrt(n)+sqrt(m))
ll cnt_gcd(ll n, ll m, ll k){//for i from 1 to n for j
from 1 to m cnt gcd(i, j)=k
    if(n>m) swap(n, m);
    ll res=0;
    n/=k, m/=k;
    for(int i=1, j=1; i<=n; i=j+1){
        j=min(n/(n/i), m/(m/i));
        res+=ll(mo[j]-mo[i-1])*(n/i)*(m/i);//前缀
和 Mobius
    }
    return res;
}
```

```
//===== 高斯消元 =====
typedef int Matrix[maxn][maxn];
void exgcd(int a, int b, int& d, int& x, int& y){
    !b?(d=a, x=1, y=0):(exgcd(b, a%b, d, y, x), y-
=x*(a/b));
}
int inv(int a){
    int d, x, y;
    exgcd(a, MOD, d, x, y);
    return d==1?(x+MOD)%MOD:-1;
}
int gauss_jordan(Matrix A, int n, int m){//A 是增广
矩阵, n 个未知数, m 个方程, MOD 是模, 如果
MOD 不是质数的话每次 inv 先检测是否是-1
    int i=0, j=0;
    while(i<m&&j<n){
        int row=i;
        for(int k=i; k<m; k++){
            if(A[k][j]){
                row=k;
                break;
            }
        }
        if(row!=i) for(int k=0; k<=n; k++)
            swap(A[i][k], A[row][k]);
        if(!A[i][j]){
            j++; continue;
        }
        for(int k=0; k<m; k++){
            if(!A[k][j] || i==k) continue;
            int cur=A[k][j]*inv(A[i][j])%MOD;
            for(int t=j; t<=n; t++)
                A[k][t]=(A[k][t]-cur*A[i][t])
%MOD+MOD)%MOD;
        }
        i++;
    }
    for(int k=i; k<m; k++)
        if(A[k][n]) return -1;//无解
    if(i<n) return 0;//无限解
    for(int k=0; k<n; k++)
        A[k][n]=A[k][n]*inv(A[k][k])%MOD;
```

```
//解存在 A[k][n]里面
return 1;
}
```

//===== pell equation 佩尔方程=====

```
//用于求解标准型 Pell 方程的第(k+1)组非平凡
解 (x^2-n*y^2=1)
//输入 n, k 和 MOD
//递推关系为 x[i+1]=x[0]*x[i]+n*y[0]*y[i];
//y[i+1]=y[0]*x[i]+x[0]*y[i];
//上述递推关系可由 sqrt(n)的连分数表示推出
typedef pair<ll, ll> pii;
pii res;//(xk, yk)
ll MOD;//模<必须是全局变量>
void Find(ll n, ll& x, ll& y){
    //暴力寻找特解(x0, y0)
    y=1;
    while(true){
        x=sqrt(y*y*n+1);
        if(x*x-n*y*y==1) break;
        y++;
    }
}
struct parameter{int c, r;};
struct Matrix{
    ll matrix[maxn][maxn];
    parameter DIM;
    Matrix(){}
    Matrix(int c, int r);
    Matrix operator*(Matrix &A);//带模乘法
    Matrix operator+(Matrix &A);
    void print();
};
Matrix BigMatrixExpo(Matrix &A, ll n);//带模快速
幂
bool Pell(ll n, ll k){//k 为第 k 组解, 从 0 开始数
    ll t=sqrt(n)+0.5, x, y;
    if(t*t==n) return false;//仅有平凡解 (1, 0) 和
(-1, 0)
    Matrix A(2, 2);
    Find(n, x, y);
    A.matrix[0][0]=A.matrix[1][1]=x;
    A.matrix[0][1]=n*y;
    A.matrix[1][0]=y;
    A=BigMatrixExpo(A, k-1);
    res=make_pair((A.matrix[0][0]*x+A.matrix[0][
1]*y)%MOD,
(A.matrix[1][0]*x+A.matrix[1][1]*y)%MOD);
    return true;
}
```

```
// ===== CRT =====
typedef long long ll;
//n 个方程为 x=a[i] (mod m[i])
ll china(int n, int* a, int* m){
    ll M=1, d, y, x=0;//M 是等价以后的模
    for(int i=0; i<n; i++) M*=m[i];
    for(int i=0; i<n; i++){
        ll w=M/m[i];
        exgcd(m[i], w, d, d, y);
        x=(x+y*w*a[i])%M;
    }
    return (x+M)%M;
}

// ===== Fraction =====
ll gcd(ll a, ll b){ return !b?a:gcd(b, a%b); }
struct fraction{
    ll num, den;
    fraction(){ num=0; den=1; }
    fraction(ll a, ll b)
    {num=a; den=b; simplify();}
    inline void reset(){ num=0; den=1;}
    void simplify(){
        ll d=gcd(num, den);
        num/=d;
        den/=d;
        if(den<0){num=-num;den=-den;}
    }
    inline ll convert(){return num/den;}
    fraction& operator = (int rhs){
        (*this).num=rhs;
        (*this).den=1;
        return *this;
    }
    fraction operator + (const fraction &rhs) const{
        fraction res;
        res.den=lcm(den, rhs.den);
        res.num=res.den/den*num+res.den/rhs.den*rhs.num;
        res.simplify();
        return res;
    }
    fraction operator += (const fraction &rhs)
    {return *this=*this+rhs;}
    fraction operator + (const int &rhs) const{
        fraction r(rhs, 1);
        return *this+r;
    }
    fraction operator += (const int &rhs)
    {return *this=*this+rhs;}
    fraction operator - (const fraction &rhs) const{
        fraction res;
        res=*this+fraction(-1, 1)*rhs;
        res.simplify();
        return res;
    }
    fraction operator -= (const fraction &rhs)
```

```
{return *this=*this-rhs;}
    fraction operator - (const int &rhs) const
    {fraction r(rhs, 1);return *this-r;}
    fraction operator -= (const int &rhs)
    {return *this=*this-rhs;}
    fraction operator * (const fraction &rhs) const{
        fraction res;
        res.num=num*rhs.num;
        res.den=den*rhs.den;
        res.simplify();
        return res;
    }
    fraction operator *= (const fraction &rhs)
    {return *this=(*this)*rhs;}
    fraction operator * (const int &rhs) const
    {fraction r(rhs, 1); return (*this)*r;}
    fraction operator *= (const int &rhs)
    {return *this=(*this)*rhs;}
    fraction operator / (const fraction &rhs) const{
        fraction res;
        res.num=num*rhs.den;
        res.den=den*rhs.num;
        res.simplify();
        return res;
    }
    fraction operator /= (const fraction &rhs)
    {return *this=(*this)/rhs;}
    fraction operator / (const int &rhs) const
    { fraction r(rhs, 1); return (*this)/r; }
    fraction operator /= (const int &rhs)
    {return *this=(*this)/rhs;}
    bool operator == (const fraction &rhs) const
    {return num*rhs.den==den*rhs.num;}
    bool operator == (const int &rhs) const
    {return num==den*rhs;}
    bool operator != (const fraction &rhs) const
    {return !(*this==rhs);}
    bool operator != (const int &rhs) const
    {return !(*this==rhs);}
    bool operator < (const fraction &rhs) const
    {return num*rhs.den<den*rhs.num;}
    bool operator < (const int &rhs) const
    {return num<den*rhs;}
    bool operator > (const fraction &rhs) const
    {return num*rhs.den>den*rhs.num;}
    bool operator > (const int &rhs) const
    {return num>den*rhs;}
    bool operator <= (const fraction &rhs) const
    {return *this==rhs || *this<rhs;}
    bool operator <= (const int &rhs) const
    {return *this==rhs || *this<rhs;}
    bool operator >= (const fraction &rhs) const
    {return *this>rhs || *this==rhs;}
    bool operator >= (const int &rhs) const
    {return *this>rhs || *this==rhs;}
};
```

//===== 辛普森积分 =====

```
double simpson(double a, double b) {
    double c = (a + b) / 2.0;
    return (F(a)+4*F(c)+F(b)) * (b-a) / 6.0;
} // 这里 F 为自定义函数
// given A as the simpson Value for the whole
// interval [a,b]
double asr(double a, double b, double eps, double
A) {
    double c = (a + b) / 2.0;
    double L = simpson(a, c);
    double R = simpson(c, b);
    if (fabs(L+R-A) <= 15*eps)
        return L + R + (L+R-A)/15.0;
    return asr(a, c, eps/2, L) + asr(c, b, eps/2, R);
}
double asr(double a, double b, double eps)
{ return asr(a, b, eps, simpson(a, b)); } //接口
// int main(): 调用 asr(left, right, 1e-5)
// 得到 F(x) 在[left, right]上的积分 eps 也可改为
1e-6
```

//===== 凸包 =====

```
const double eps=1e-10;
const double PI=acos(-1);
struct Point{ double x, y;
    Point(double x=0, double y=0):x(x), y(y){}
} p[maxn], ch[maxn];
typedef Point Vector;
Vector operator + (Vector A, Vector B)
{ return Vector(A.x+B.x, A.y+B.y); }
Vector operator - (Vector A, Vector B)
{ return Vector(A.x-B.x, A.y-B.y); }
Vector operator * (Vector A, double p)
{ return Vector(A.x*p, A.y*p); }
Vector operator / (Vector A, double p)
{ return Vector(A.x/p, A.y/p); }
int dcmp(double x) {
    if(fabs(x) < eps) return 0;
    else return x < 0 ? -1 : 1; }
bool operator == (const Point& a, const Point& b)
{ return dcmp(a.x-b.x) == 0 && dcmp(a.y-b.y) ==
0; }
bool operator < (const Point& a, const Point& b)
{ return a.x < b.x || (a.x == b.x && a.y < b.y); }
```

```
double cross(Vector A, Vector B)
{ return A.x*B.y - A.y*B.x; }
double torad(double deg)
{ return deg / 180 * PI; }
double PolygonArea(Point* p, int n){
    double area=0;
    for(int i=1; i<n-1; i++){
        area+=cross(p[i]-p[0], p[i+1]-p[0]);
    }
    return area/2;
}
```

```
int convexhull(Point* p, int n, Point* ch) {
    sort(p, p+n);
    int m = 0;
    for(int i = 0; i < n; i++) {
        while(m > 1 && cross(ch[m-1]-ch[m-2], p[i]-
ch[m-2]) <= 0) m--;
        ch[m++] = p[i];
    }
    int k = m;
    for(int i = n-2; i >= 0; i--) {
        while(m > k && cross(ch[m-1]-ch[m-2], p[i]-
ch[m-2]) <= 0) m--;
        ch[m++] = p[i];
    }
    if(n > 1) m--; return m;
}
```

```
Vector Rotate(Vector A, double rad){
    // 这里 rad 是逆时针旋转的角度
    return Vector(A.x*cos(rad)-A.y*sin(rad),
A.x*sin(rad)+A.y*cos(rad));
}
// int main()
Point o(tmpx, tmpy);
p[point_cnt++]=o; ... ...
int m=convexhull(p, point_cnt, ch);
double convex_area=PolygonArea(ch, m);
// Rotate vector(10,10) clockwise by 90 degree
// new_o = o + Rotate(Vector(10.0,10.0),-
torad(90.0));
```

//===== 点在多边形内 =====

```
bool PNPoly(int u, int deg) {
    if (! (vertxmin <= x[u] <= vertxmax) || !
( vertymin <= y[u] <= vertymax ) ) return 0;
    bool is_in = 0; int i,j;
    for(i=0;i<deg;i++) {
        if(!i) j=deg-1;
        else j=i-1;
        if ( ((poy[i] > y[u]) != (poy[j] > y[u])) && (x[u] <
(pox[j] - pox[i]) * (y[u] - poy[i]) / (poy[j] - poy[i]) +
pox[i]) )
            is_in = ! is_in;
    }
    return is_in;
}
```