

目录

一、U-Net 产生的原因以及简单介绍

二、U-Net 网络结构分析

1、U-Net 网络结构图

2、U-Net 的 Encoder（收缩路径）

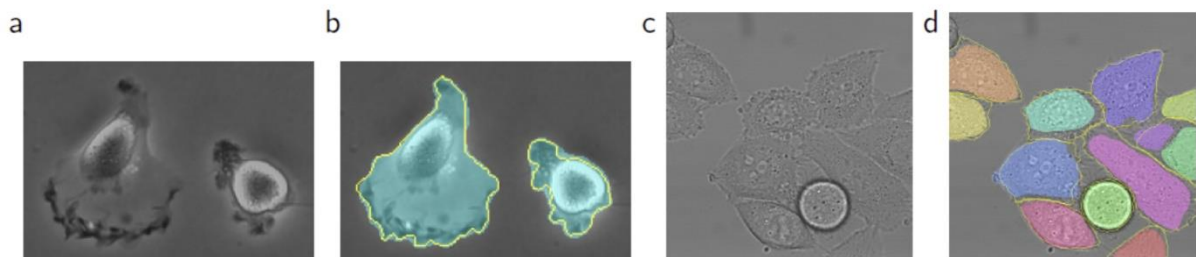
3、U-Net 的 Decoder（扩展路径）

三、U-Net 的 pytorch 版实现

一、U-Net 产生的原因以及简单介绍

📍产生原因及背景：

U-Net 是为了解决生物学医学图像分割问题而产生的。因为它的效果很好，所以后来被广泛应用于语义分割的各个方向：比如卫星图像分割等等。



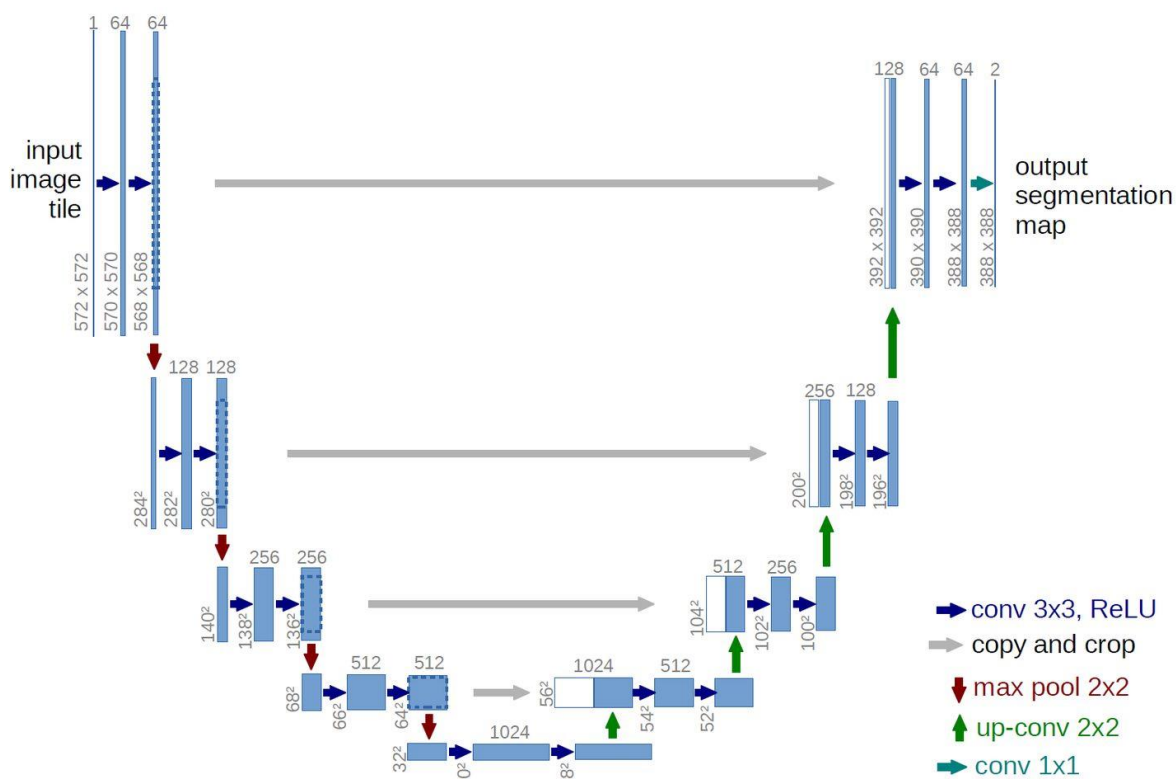
📍变体：

U-Net 是由 FCN 衍生而来的，都是 Encoder-Decoder 结构，结构比较简单。

想了解 FCN 可以看博主往期文章全卷积网络 FCN 详解_tt 丫的博客-CSDN 博客

📍优势和解决的问题：

因为在医学方面，样本收集比较困难，数据量难以达到那么多。为了解决这个问题，U-Net 应用了图像增强的方法，在数据集有限的情况下获得了不错的精度。



二、U-Net 网络结构分析

1、U-Net 网络结构图

🟢 数字解释：

其中那些长条的上方（64，128 等等）都是通道数；像 572×572 这些是尺寸大小；

蓝白相间上的通道数是两份的总和，即白的和蓝的通道数各是那个通道数的一半

（比如下面这个蓝白相间通道数为 128，即代表白的 64，蓝的也是 64）

🟢 框框和箭头解释：

蓝/白色框表示 feature map

蓝色箭头表示 3x3 卷积，用于特征提取；

灰色箭头表示 skip-connection（跳跃连接），用于特征融合；

红色箭头表示最大池化，用于降低维度；

绿色箭头表示上采样，用于恢复维度；

天蓝色（emmm 这个颜色是这么描述吧）箭头表示 1x1 卷积，用于输出结果。

2、U-Net 的 Encoder（收缩路径）

它是由卷积操作和下采样操作组成。

🌲卷积：

文中所用的卷积结构统一为 3×3 的卷积核，padding 为 0，striding 为 1，所以由公式

$$n_{\text{out}} = \left\lfloor \frac{n_{\text{in}} - 2p - k}{s} \right\rfloor + 1$$

得

$$n_{\text{out}} = n_{\text{in}} - 2$$

可以看到第 1~5 层卷积层都分别是由 3 个 3×3 卷积组成，每通过一个 3×3 卷积尺寸都减少 2

🌲池化（下采样）：

而前 4 层卷积层都通过最大池化进入下一层，各池化层的核大小均为 $k=2$ ，填充均为 $p=0$ ，步长均为 $s=2$ ，所以

$$n_{\text{out}} = n_{\text{in}} / 2$$

🌲第 5 层没有 max-pooling，而是直接将得到的 feature map 送入 Decoder

3、U-Net 的 Decoder（扩展路径）

feature map 经过 Decoder 恢复原始尺寸，该过程由卷积，上采样和跳级结构组成。

🌲上采样：插值法

补充：

上采样一般有两种方法：

(1) 反卷积（详见之前的博文 FCN 的介绍中全卷积网络 FCN 详解_tt 丫的博客-CSDN 博客）(2) 插值（bilinear 双线性插值较为常见）

（原来的矩阵称为源矩阵；插值后的矩阵是目标矩阵）

举个栗子：我们要把以下 2×2 的矩阵插值成 4×4

1 2
3 4

1	2
3	4

📌公式一 —— 目标矩阵到源矩阵的坐标映射：

(注：这里公式可能跟你平常看到的高和宽是反过来的，因为这里的 x 指代的是行，y 指代的是列，所以 x 对应高，y 对应宽；平常看到的 x 和 y 是那种平常接触的坐标系，x 是列，y 是行，所以才会看到 x 对应宽，y 对应高，两种做法都是一样的)

$$X_{src} = (X_{dst}0.5) * \left(\frac{Height_{src}}{Height_{dst}} \right) - 0.5$$
$$Y_{src} = (Y_{dst}0.5) * \left(\frac{Width_{src}}{Width_{dst}} \right) - 0.5$$

A 的坐标是 (0, 1) 【第 0 行第 1 列】那么由公式得源矩阵坐标为 (-0.25, 0.25)，是小数没事。

为了找到负数坐标点，我们将源矩阵扩展为下面的形式，中间红色的部分为源矩阵。

1 1 2 2
1 1 2 2
3 3 4 4
3 3 4 4

1	1	2	2
1	1	2	2
3	3	4	4
3	3	4	4

那么 (0.25,1.25) 应该在这里面

1 2
1 2

📌公式二 —— 具体点的值：

$$f(iu,jv) = (1-u)(1-v)f(i,j)(1-u)v f(i,j1)u(1-v)f(i1,j)uvf(i1,j1)$$

可得 i = -1, u = 0.75, j = 0, v = 0.25；再由这个公式可得 A 的值为 1.25

其他值以此类推

对应代码

nn.Upsample(scale_factor=2, mode='bilinear')

跳级结构

FCN 中的跳级结构解释全卷积网络 FCN 详解_tt 丫的博客-CSDN 博客

FCN 是采用逐点相加的方法, 而 U-Net 采用将特征在 channel 维度拼接在一起, 形成更“厚”的特征, 对应 caffe 的 ConcatLayer 层, 对应 tensorflow 的 tf.concat()。

对应代码

```
torch.cat([low_layer_features, deep_layer_features], dim=1)
```

这两种方法都是为了特征融合。

三、U-Net 的 pytorch 版实现

首先先导入所需要的库

```
1 import torch
2 import torch.nn as nn
3 import torch.nn.functional as F
```

对 Decoder 先进行定义

```
1 class Decoder(nn.Module):
2     def __init__(self, in_channels, out_channels):
3         super(Decoder, self).__init__()
4         self.up = nn.ConvTranspose2d(in_channels, out_channels, kernel_size=2, stride=2)
5         #up-conv 2*2
6         self.conv_relu = nn.Sequential(
7             nn.Conv2d(in_channels, out_channels, kernel_size=3, padding=1),
8             nn.BatchNorm2d(out_channels),
9             nn.ReLU(inplace=True),
10            nn.Conv2d(out_channels, out_channels, kernel_size=3, padding=1),
11            nn.BatchNorm2d(out_channels),
12            nn.ReLU(inplace=True)
13        )
14
```

```
15 def forward(self, high, low):
16     x1 = self.up(high)
17     offset = x1.size()[2]-low.size()[2]
18     padding = 2*[offset//2,offset//2]
19     #计算应该填充多少 (这里可以是负数)
20     x2 = F.pad(low,padding)#这里相当于对低级特征做一个crop操作
21     x1 = torch.cat((x1, x2), dim=1)#拼起来
22     x1 = self.conv_relu(x1)#卷积走起
23     return x1
```

U-Net 整体网络框架

```
1 class UNet(nn.Module):
2     def __init__(self, n_class):
3         super().__init__()
4         self.layer1 = nn.Sequential(
5             nn.Conv2d(1,64,3),
6             nn.BatchNorm2d(64),
7             nn.ReLU(inplace=True),
8             nn.Conv2d(64,64,3),
9             nn.BatchNorm2d(64),
10            nn.ReLU(inplace=True)
11        )
12        self.layer2 = nn.Sequential(
13            nn.Conv2d(64,128,3),
14            nn.BatchNorm2d(128),
15            nn.ReLU(inplace=True),
16            nn.Conv2d(128,128,3),
17            nn.BatchNorm2d(128),
18            nn.ReLU(inplace=True)
19        )
```

```
20     self.layer3 = nn.Sequential(  
21         nn.Conv2d(128,256,3),  
22         nn.BatchNorm2d(256),  
23         nn.ReLU(inplace=True),  
24         nn.Conv2d(256,256,3),  
25         nn.BatchNorm2d(256),  
26         nn.ReLU(inplace=True)  
27     )  
28     self.layer4 = nn.Sequential(  
29         nn.Conv2d(256,512,3),  
30         nn.BatchNorm2d(512),  
31         nn.ReLU(inplace=True),  
32         nn.Conv2d(512,512,3),  
33         nn.BatchNorm2d(512),  
34         nn.ReLU(inplace=True)  
35     )  
36     self.layer5 = nn.Sequential(  
37         nn.Conv2d(512,1024,3),  
38         nn.BatchNorm2d(1024),  
39         nn.ReLU(inplace=True),  
40         nn.Conv2d(1024,1024,3),
```

```
41         nn.BatchNorm2d(1024),  
42         nn.ReLU(inplace=True)  
43     )  
44  
45     self.maxpool = nn.MaxPool2d(kernel_size=(2, 2), stride=(2, 2))  
46  
47     self.decoder4 = Decoder(1024,512)  
48     self.decoder3 = Decoder(512,256)  
49     self.decoder2 = Decoder(256,128)  
50     self.decoder1 = Decoder(128,64)  
51     self.last = nn.Conv2d(64, n_class, 1)  
52  
53  
54     def forward(self, input):  
55         #Encoder  
56         layer1 = self.layer1(input)  
57         layer2 = self.layer2(self.maxpool(layer1))  
58         layer3 = self.layer3(self.maxpool(layer2))  
59         layer4 = self.layer4(self.maxpool(layer3))  
60         layer5 = self.layer5(self.maxpool(layer4))
```

```
61
62     #Decorder
63     layer6 = self.decoder4(layer5,layer4)
64     layer7 = self.decoder3(layer6,layer3)
65     layer8 = self.decoder2(layer7,layer2)
66     layer9 = self.decoder1(layer8,layer1)
67     out = self.last(layer9)#n_class 预测种类数
68
69     return out
```

原文链接: https://blog.csdn.net/weixin_55073640/article/details/123060574