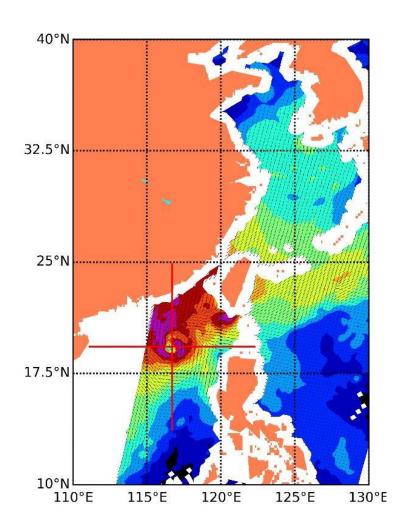


# HY-2B 散射计风场产品用户手册



国家卫星海洋应用中心(NSOAS) 2019年1月30日

## 目录

1	概述	3
2	HY-2B 卫星微波散射计	3
3	风场反演处理	4
4	风场产品介绍	6
	4.1 风场定义	6
	4.2 文件命名	7
	4.3 文件格式	7
	4.3.1 头文件	8
	4.3.2 数据	10

### 1 概述

HY-2B 卫星于 2018年 10月 25日在太原卫星发射中心成功发射。HY-2B 卫星是 HY-2A 卫星的后续星,也是海洋动力环境卫星系列的第一颗业务星。HY-2B 卫星搭载了一台 Ku 波段微波散射计 (HSCAT-B),主要用于全球海面风场测量。HY-2B 卫星地面数据处理系统由国家卫星海洋应用中心 (NSOAS)负责建设和管理。HY-2B 卫星微波散射计的 25km 沿轨网格风场产品(L2B 级数据)面向全球用户分发。

欢迎广大数据用户能够及时反馈遇到的问题,以便于国家卫星海洋应用中心进一步提高数据产品质量和服务。同时,国家卫星海洋应用中心要求数据用户在公开发表物中致谢,并希望能收到使用该数据制作的公开发表物复印件。

### 2 HY-2B 卫星微波散射计

HY-2B卫星采用太阳同步轨道,轨道高度980km,轨道倾角99.3°。 HY-2B卫星的轨道参数如下表所示。

表	1 HY-2B 卫星轨道参数
---	----------------

轨道类型	太阳同步轨道
轨道倾角	99.3°
轨道周期	14 天
轨道高度	980km

升交点时间	18:00PM
刈幅宽度	1800km
每天全球覆盖	>90%
设计寿命	5 年

HY-2B 卫星微波散射计采用笔形波束圆锥扫描体制,具有内/外两个波束,内波束为 HH 极化,入射角 41.4°,外波束为 VV 极化,入射角 48.5°。内/外波束共用一个抛物面,天线转速为 95rpm,天线足印约为 25km×32km。通常情况下,一个风单元有内波束前视、内波束后视、外波束前视和外波束后视四次观测。

### 3 风场反演处理

HY-2B 卫星微波散射计风场反演的处理流程如下图所示。首先,根据星下点轨迹进行风单元划分,风单元大小为 25km×25km。然后,将微波散射计的后向散射系数数据分别按照内波束和外波束的视向进行平均,并进行风单元匹配(Zhang et al., 2018)。风场反演中采用NSCAT-4 模型作为地球物理模式函数。

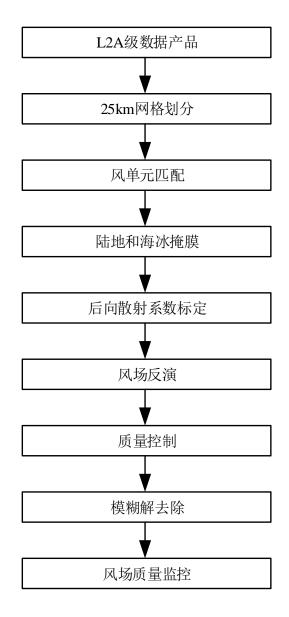


图 1 风场反演流程图

国家卫星海洋应用中心从欧洲中期天气预报中心(ECMWF)获得的数值天气预报(NWP)数据的预报时次为每天 2 次(00 和 12UTC),预报时效间隔 3 小时(+3h,+6h,+9h,+12h 等)。风单元的模型风场数据是通过对 NWP 数据进行时间维的二次方插值和空间维的双线性插值得到。

在海面风场反演之前,首先需要进行陆地和海冰掩膜。海冰掩膜 使用欧洲气象卫星组织(EUMETSAT)的海洋和海冰卫星应用机构 (Ocean and Sea Ice Satellite Application Facility) 生产的每日海冰边缘线再分析数据(OSI SAF, www.osi-saf.org)。

为了得到高质量的风场反演结果,必须在风场反演之前进行后向散射系数的标定。基于数值天气预报的海洋目标法定标可以有效降低微波散射计反演风速和数值天气预报风速之间的偏差(Verspeeket al., 2012)。海洋目标法定标是通过对比测量后向散射系数和模型后向散射系数,从而得到内/外波束的后向散射系数定标系数。模型后向散射系数是通过 NSCAT-4 地球物理模式函数、数值天气预报风场、HY-2B卫星微波散射计观测几何计算得到。除了海洋目标定标法之外,现场定标试验的结果也考虑其中(Peng etal., 2014)。

基于多解组合 (MSS) 和二维变分 (2DVAR) 的风场反演方法在模糊解去除和质量控制方面被证明就有很好的表现(Portabella and Stoffelen, 2004; Wang et al., 2015)。质量控制方法可以参考林文明在2015 年和2016 年发表的论文 (Lin et al., 2015b; Lin et al., 2016)。

### 4 风场产品介绍

#### 4.1 风场定义

微波散射计测量的后向散射系数与海面重力毛细波尺度的粗糙度直接相关。微波散射计反演的风场表示海平面 10 米高度处的等应力风(De Kloe et al., 2017)。更多关于等应力风,等效中性风和实际风的介绍可参考 De Kloe 等在 2017 年发表的论文。

风速单位为 m/s, 风速范围 0~50m/s。在 HDF5 产品中, 风向定义采用海洋学惯例,即 0°表示风吹向正北方向,并且风向沿着顺时针方向增加。

#### 4.2 文件命名

L2B 级 HDF5 产品的命名规则为:

H2B\_TYPE\_SCA\_L2B\_OR\_YYYYMMDDTHHMMSS\_YYYYM
MDDTHHMMSS\_NNNNN\_pwp\_250\_VV\_owv.h5

- H2B表示HY-2B卫星
- SCA 表示微波散射计
- L2B表示L2B级数据产品
- OR 表示轨道产品
- TPYE 表示处理方式,OPER 为业务处理,REXX 为重处理
- YYYYMMDD表示文件中数据的开始或者结束日期
- HHMMDD 表示文件中数据的开始或者结束时间
- NNNNN 表示轨道号
- VV表示版本号

#### 4.3 文件格式

HY-2B 卫星微波散射计风场产品使用 HDF5 格式。一种 HDF5 文件浏览和编辑的可视化工具 HDFView 可由以下链接获得: https://support.hdfgroup.org/HDF5/。

### 4.3.1 头文件

L2B 级数据产品的元数据以 HDF 全集属性的方式存储。HDF 头文件数据涵盖了 L2B 文件的全部内容。L2B 数据产品的全局属性定义如下表所示。

元素名	取值示例	存储类型	最大
	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·		
Element Name	Value	Datatype	长度
Long_Name	HY-2BSCAT Level 2B Ocean Wind	String	100
GI - N	Vectors in 25.0 km Swath Grid	G. :	22
Short_Name	HY-2B-SCAT-L2B-25km	String	32
Producer_Agency	CNSC	String	32
Producer_Institution	NSOAS	String	32
Instrument_ShortName	HSCAT-B	String	32
Platform_LongName	Haiyang 2B Ocean Observing Satellit e	String	100
Platform_ShortName	НҮ-2В	String	32
Platform_Type	spacecraft	String	32
Ephemeris_Type	GPS Data	String	8
Orbit_Inclination	The angle between the plane of the s pacecraft's orbital path and the earth's equatorial plane	Float32	1
Rev_Orbit_Period	The time between two consecutive as cending node crossing in the spacecra ft orbit path	Float32	1
Orbit_Number	The orbit counting number	String	5
Equator_Crossing_Longitud e	The interpolated longitude of the equ ator crossing of the spacecraft nadir t rack in the ascending direction	Float32	1
Equator_Crossing_Time	The interpolated time of the equator crossing of the spacecraft nadir track in the ascending direction. The time f ormat is YYYYMMDDTHH:MM:SS.s ss	String	21
Input_L2A_Filename	The Input L2A filename	String	256
Output_L2B_Filename	The Output L2B filename	String	256
HDF_Version_Id	The version of HDF software which was used to generate this data file. It is HDF5-1.8.16	String	32
Ancillary_Data_Descriptor	A list of filenames, which specifies a	String	256

	11 6 4 21 1 4 4		
	ll of the ancillary data that were use		
	d to generate the output product		
L2B_Algorithm_Descriptor	Wind retrieval processing uses the multiple solution scheme (MSS) for wind dinversion with the NSCAT-4 GMF, and the two-dimensional variational analysis method (2DVAR) for ambiguity removal in which the ECMWF forest data are used as background winds.	String	256
Sigma0_Granularity	whole pulse	String	32
L2B_Processor_Name	The short name of the wind data processor that is used to generate this data file.	String	64
L2B_Processor_Version	The version of the wind data process or that was used to generate this data file. The version forma is "Vnn.nn"	String	8
L2B_Data_Version	Vnn	String	8
L2B_Processing_Type	OPER/REXX	String	8
L2A_Inputdata_Version	The version of input L2A data file	String	8
L2B_Actual_WVC_Rows	Number of data rows which contain valid data	Int32	1
L2B_Expected_WVC_Rows	The number of wind vector cell rows along track in one complete orbit pr oduct. For 25-km wind products, the expected number is 1624.	Int32	1
L2B_Number_WVC_Cells	The number of wind vector cell cross -track (ie., in one row). For 25-km w ind products, the expected number is 76.	Int32	1
WVC_Size	The projected size of one wind vecto r cell. For 25-km wind products, it is 25.0km*25.0km	String	8
Production_Date_Time	System time when this data file was created. The time format is YYYYM MDDTHH:MM:SS	String	21
Range_Beginning_Time	The average observing time for the first row which contains valid data in this file. The time format is YYYYMMDDTHH:MM:SS	String	21
Range_Ending_Time	The average observing time for the la st row which contains valid data in t his file. The time format is YYYYM MDDTHH:MM:SS	String	21

#### 4.3.2 数据

L2B 级数据产品中包含的变量(参数)如下表所示。

元素名	存储类型	有效值范围	无效值	比例	维数
Name	Data_Type	Valid_Range	Fill_Value	Scale	Dimensions
wvc_row_time	String	/	' '*21	N/A	[1624]
wvc_lat	Float32	[-90.00, 90.00]	1.7E38	1.0	[1624,76]
wvc_lon	Float32	[0.0, 359.99]	1.7E38	1.0	[1624,76]
wvc_quality_flag	Int32	[0, 2147483647]	-2147483648	1.0	[1624,76]
model_speed	Int16	[0, 5000]	-32767	0.01	[1624,76]
model_dir	Int16	[0, 3599]	-32767	0.1	[1624,76]
num_ambigs	Int8	[1, 4]	0	1.0	[1624,76]
wind_speed	Int16	[0, 5000]	-32767	0.01	[1624,76,4]
wind_dir	Int16	[0, 3599]	-32767	0.1	[1624,76,4]
max_likelihood_est	Int16	[0, 32767]	-32767	0.01	[1624,76,4]
wvc_selection	Int8	[1, 4]	0	1.0	[1624,76]
wind_speed_selection	Int16	[0, 5000]	-32767	0.01	[1624,76]
wind_dir_selection	Int16	[0, 3599]	-32767	0.1	[1624,76]
num_in_fore	Int8	[1, 127]	0	1.0	[1624,76]
num_in_aft	Int8	[1, 127]	0	1.0	[1624,76]
num_out_fore	Int8	[1, 127]	0	1.0	[1624,76]
num_out_aft	Int8	[1, 127]	0	1.0	[1624,76]

wvc\_row\_time: 该参数表示数据的典型时间值,数据长度与风单元行数相等。需要注意的是,由于微波散射计的天线采用圆锥扫描体制,因此该时间并不精确等于该行风单元数据获取时间。该行风单元的观测时间在 wvc\_row\_time 的前几分钟或者后几分钟内。wvc\_row\_time 的字符串表示形式为 YYYYMMDDTHH:MM:SS。

wvc\_lat/wvc\_lon: 该参数表示风单元中心在大地测量学中的纬度和经

度。风单元中心根据风场反演中使用的后向散射系数位置计算得到。mode\_speed/model\_dir: 该参数表示每个风单元匹配的数值天气预报风速和风向。该风向也是采用海洋学惯例,详见 4.1。

num\_ambigus/wind\_speed/wind\_dir/wvc\_selection: HY-2B 卫星微波散射计风场产品最多包含四个模糊解。每个风单元的模糊解个数保存到"num\_ambigs"数据集中。如果风单元模糊解个数为 0,则表示该风单元没有可用的风场。模糊解保存在三维数据"wind\_speed"和"wind\_dir"中。每个风单元模糊解中的最优解索引值保存在"wvc\_selection"数据集中。

max\_likelihood\_est: 该参数表示风场反演残差。该参数储存在和风单元模糊解对应一个三维变量中。

wind\_speed\_selection 和 wind\_dir\_selection: 该参数为每个风单元模糊解经过模糊解去除处理后,选择出的最优风速和风向。

num\_in\_fore 和 num\_in\_aft: 该参数表示在内波束刈幅范围内([11,16]号风单元),风场反演过程中用到的内波束前视/后视的后向散射系数测量个数。

num\_out\_fore 和 num\_out\_aft: 该参数表示在风场反演过程中用到的外波束前视/后视的后向散射系数测量个数。

wvc\_quality\_flag: 该参数表示风单元的质量标识,定义如下:

位	名称	定义
Bit	Name	Definition
31	missing_value	该质量标记无效
30	Reserved	默认值: 0
29	Reserved	默认值: 0

28	Reserved	默认值: 0
27	Reserved	默认值: 0
26	Reserved	默认值: 0
25	Reserved	默认值: 0
24	smr_rain_fail	HY-2B/SMR 数据不可用
23	smr_rain_flag	基于 H2B 微波辐射计产品,该风单元受到降雨影响
22	qual_sigma0	没有充足的质量好的 sigma0 测量值用于风场反演
21	azimuth	方位角多样性差
20	kp	某个波束的信噪比超过阈值
19	monflag	产品监测不可用
18	monvalue	产品监测标识
17	knmi_qc	KNMI 质量控制数据剔除标识
16	Var_qc	风场变率检测到异常
15	land	该风单元受到陆地影响
14	ice	该风单元受到海冰影响
13	inversion	风矢量反演不成功
12	large	反演风速大于 30 米/秒
11	small	反演风速小于或等于 3 米/秒
10	Reserved	默认值: 0
9	rain_detect	风矢量反演过程中判定该风单元受到降雨影响
8	no_backgroun	该风单元无背景风场
7	Reserved	默认值: 0
6	gmf_distance	风矢量反演残差值大于阈值
5	four_beams	风矢量反演过程中不足 4 次观测
4	morethan_2	风矢量反演过程中使用 2 次以上 VV 极化测量
3	Reserved	默认值: 0
2	Reserved	默认值: 0
1	Reserved	默认值: 0
0	Reserved	默认值: 0