# 墙面腻子自动打磨机器人

## 主要内容：

基于墙面腻子自动打磨机器人的结构原理，自行研制一台墙面腻子自动打磨机器人装置，根据传动墙面腻子的打磨原理，将打磨装置集成于墙面机器人中。主要包括墙面爬行模块、驱动模块、腻子打磨模块等，而这台打磨机器人预期要实现的功能主要是房屋室内和室外墙面腻子的打磨。

基本要求：1、根据国家有关标准，设计墙面腻子自动打磨机器人的结构，要求合理、正确；

2、熟练掌握实体建模软件（如SolidWorks）及有限元分析软件（如Ansys）；

3、CAD图纸（图纸量不少于2张A0图）；

4、英文参考文献翻译；

5、设计说明书（不少于8000字）。

## 重点研究的问题

1、依据国家有关标准，对墙面腻子自动打磨机器人的基本结构、尺寸和技术要求等进行合理设计，以满足结构强度可靠等。

2、利用二维、三维建模软件对机器人抛光装置各个部件进行设计，完成总装配。