

Omni:bit 全向车-蓝牙安卓控制

1. 学习目标

这节课我们要学习使用蓝牙 app 来遥控积木全向车,综合控制积木电机、 蜂鸣器和 RGB 灯,首先我们把程序下载到 micro:bit,可以看到 micro:bit 的点 阵上如图 1.1 显示一个"S",这是蓝牙未连接的状态。

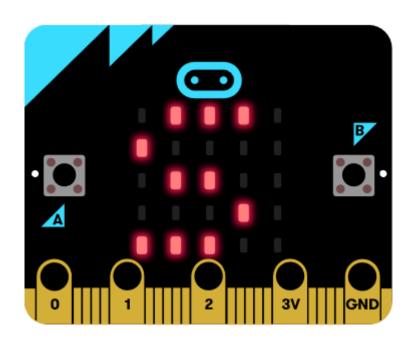


图 1.1



然后开启蓝牙, 打开蓝牙遥控 APP 如图 1.2 所示靠近机器人进行自动连接



图 1.2

也可以直接点击如图 1.3 中的 CONNECT 进入主控界面,如图 1.4。



图 1.3

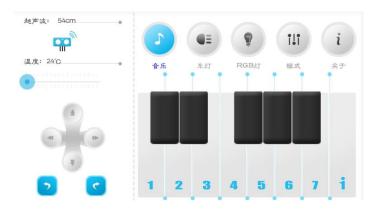


图 1.4



当 app 界面切换成如图 1.5 画面,同时机器人的点阵上切换成如图 1.6 图

案,就是已连接成功,可以进行下一步操作了

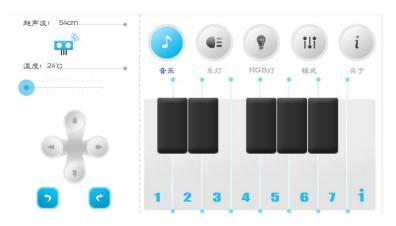


图 1.5

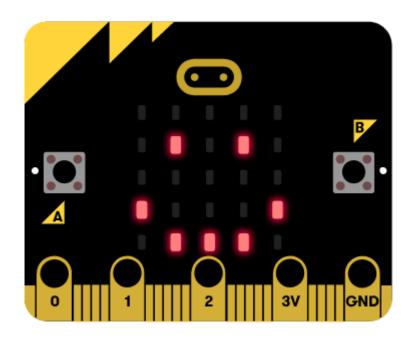


图 1.6



如果蓝牙断开, micro:bit 就会显示图 1.7 的图案。

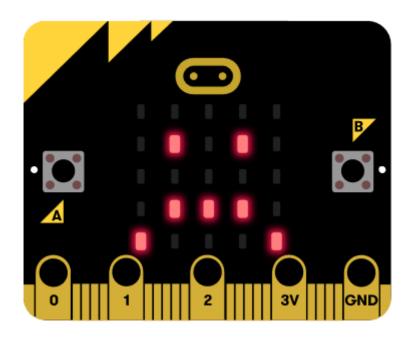


图 1.7

2. 编程方式

方式一在线编程: 首先将 micro:bit 通过 USB 连接电脑, 电脑会弹出一个 U 盘, 点击 U 盘里的网址: http://microbit.org/进入编程界面。添加亚博智能 软件包 https://github.com/lzty634158/OmniBit, 即可进行编程。

方式二离线编程: 打开离线编程软件,进入编程界面,点击新建,添加亚博智能软件包 https://github.com/lzty634158/OmniBit,即可进行编程。

程序详情请将 Omnibit 全向车_蓝牙版.hex 文件导入到 MakeCode 编辑器中即可了解。



3. 积木搭建

小车左前方电机接线接到 Superbit 扩展板 M1 接口,黑色接线靠电池一侧; 小车左后方电机接线接到 Superbit 扩展板 M2 接口,黑色接线靠电池一侧; 小车右前方电机接线接到 Superbit 扩展板 M3 接口,黑色接线靠电池一侧; 小车右后方电机接线接到 Superbit 扩展板 M4 接口,黑色接线靠电池一侧; 积木搭建步骤详见全向车安装图纸.pdf,或者扫描以下二维码观看安装视频。





4. 实验现象

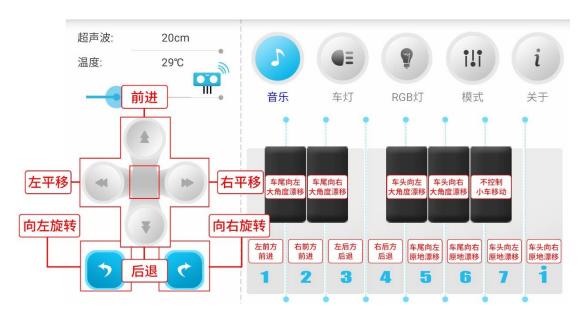


图 1.8

程序下载、手机 APP 连接成功之后,如图 1.8 所示,

- 1. 方向键前进按键控制小车前进;
- 2. 方向键后退按键控制小车后退;
- 3. 方向键左转按键控制小车左平移;
- 4. 方向键右转按键控制小车右平移;
- 5. 方向键左旋按键控制小车向左旋转;
- 6. 方向键右旋按键控制小车向右旋转;
- 7. 钢琴键 1 控制小车左前方前进;
- 8. 钢琴键 2 控制小车右前方前进;
- 9. 钢琴键 3 控制小车左后方后退;
- 10.钢琴键 4 控制小车右后方后退;
- 11.钢琴键 5 控制小车车尾向左原地漂移;



- 12.钢琴键 6 控制小车车尾向右原地漂移;
- 13.钢琴键 7 控制小车车头向左原地漂移;
- 14.钢琴键升 1 控制小车车头向右原地漂移;
- 15.钢琴键高 C#控制小车车尾向左大角度漂移;
- 16.钢琴键高 D#控制小车车尾向右大角度漂移;
- 17.钢琴键高 F#控制小车车头向左大角度漂移;
- 18.钢琴键高 G#控制小车车头向右大角度漂移;
- 19.钢琴键高 A#不控制小车移动;
- 20.钢琴键,按下可以听到蜂鸣器播放不同的音调。

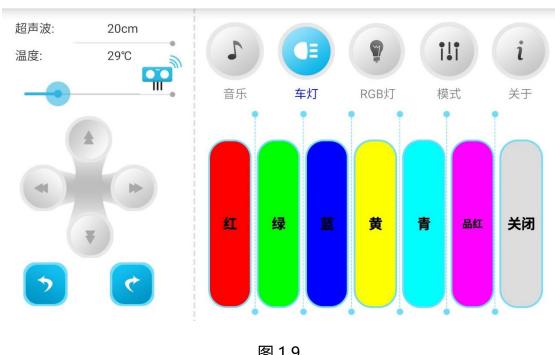


图 1.9

21.颜色键,按下可以给小车点亮不同颜色的车灯。



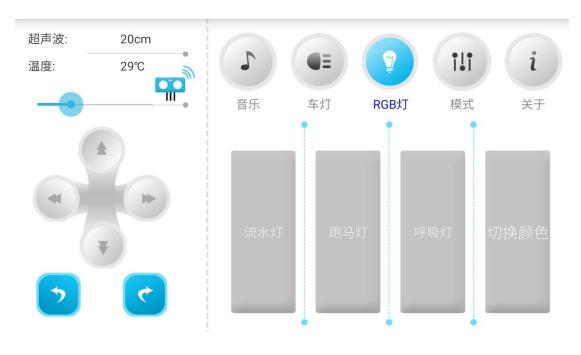


图 1.10

22. RGB 灯,可以给小车选择不同的 RGB 灯点亮模式。