

## מבוא למערכות לומדות - גיליון קצר 5

מגיש - עומר שמחי, 316572593

20 ביוני 2021

### חלק א' - רגרסיה

נזכר בבעיית הריבועים המינימאליים:

$$\begin{aligned} \operatorname{argmin}_{w \in \mathbb{R}^d} \mathcal{L}(w) &= \operatorname{argmin}_{w \in \mathbb{R}^d} \|Xw - y\|_2^2 = \\ &= \operatorname{argmin}_{w \in \mathbb{R}^d} \sum_{i=1}^m (w^T x_i - y_i)^2, \quad y \in \mathbb{R}^m, X \in \mathbb{R}^{m \times d} \end{aligned}$$

1. כעת נוכיח כי פונקציית ה- $loss$  היא פונקציה קמורה. לשם כך ראשית נרשום:

$$w = \begin{pmatrix} w_1 \\ w_2 \\ \vdots \\ w_d \end{pmatrix}, \quad X = \begin{pmatrix} x_{11} & x_{12} & \dots & x_{1d} \\ x_{21} & x_{22} & \dots & x_{2d} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ x_{m1} & x_{m2} & \dots & x_{md} \end{pmatrix}$$

(א) מצאו את הנגזרת ממעלה ראשונה  $\frac{\partial}{\partial w_k} \mathcal{L}(w)$ .

פתרון - נרשום:

$$\begin{aligned}\frac{\partial}{\partial w_k} \mathcal{L}(w) &= \frac{\partial}{\partial w_k} \sum_{i=1}^m (w^T x_i - y_i)^2 = \frac{\partial}{\partial w_k} \sum_{i=1}^m \left( (w_1 \ w_2 \ \dots \ w_d) \begin{pmatrix} x_{i1} \\ x_{i2} \\ \vdots \\ x_{id} \end{pmatrix} - y_i \right)^2 \\ &= \frac{\partial}{\partial w_k} \sum_{i=1}^m \left( \sum_{t=1}^d w_t x_{it} - y_i \right)^2 = \sum_{i=1}^m \frac{\partial}{\partial w_k} \left( \sum_{t=1}^d w_t x_{it} - y_i \right)^2 = \\ &\stackrel{\text{chain rule}}{=} \sum_{i=1}^m 2 \cdot \left( \sum_{t=1}^d w_t x_{it} - y_i \right) \cdot x_{ik} = \boxed{2 \cdot \sum_{i=1}^m x_{ik} \left( \sum_{t=1}^d w_t x_{it} - y_i \right)}\end{aligned}$$

(ב) מצאו את הנגזרת השנייה  $\frac{\partial^2}{\partial w_j \partial w_k} \mathcal{L}(w)$

פתרון - נשתמש בתוצאה מהסעיף הקודם ונקבל:

$$\begin{aligned}\frac{\partial^2}{\partial w_j \partial w_k} \mathcal{L}(w) &= \frac{\partial}{\partial w_j} \left( 2 \cdot \sum_{i=1}^m x_{ik} \left( \sum_{t=1}^d w_t x_{it} - y_i \right) \right) = \\ &= 2 \cdot \sum_{i=1}^m x_{ik} \frac{\partial}{\partial w_j} \left( \sum_{t=1}^d w_t x_{it} - y_i \right) = \boxed{2 \cdot \sum_{i=1}^m x_{ij} \cdot x_{ik}} \quad (*)\end{aligned}$$

(ג) הסק כי מטריצת ההסיאן המתקבלת היא:

$$\nabla_w^2 \mathcal{L}(w) = 2X^T X$$

הוכחה - נרשום:

$$\begin{aligned}2X^T X &= 2 \cdot \begin{pmatrix} x_{11} & x_{21} & \dots & x_{m1} \\ x_{12} & x_{22} & \dots & x_{m2} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ x_{1d} & x_{2d} & \dots & x_{md} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{11} & x_{12} & \dots & x_{1d} \\ x_{21} & x_{22} & \dots & x_{2d} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ x_{m1} & x_{m2} & \dots & x_{md} \end{pmatrix} \\ &\implies (2X^T X)_{jk} = 2 \cdot \sum_{i=1}^m x_{ij} \cdot x_{ik}\end{aligned}$$

בדיוק כמו ב- (\*) ולכן נקבל כי  $\nabla_w^2 \mathcal{L}(w) = 2X^T X$  אכן

(ד) פונקציה רב מימדית הינה קמורה אם"מ מטריצת ההסיאן שלה חיובית חצי מוגדרת. נשים לב כי מטריצת ההסיאן הנ"ל הינה מטריצה גרסה (מטריצה מהצורה  $A^T A$  כאשר  $A = \sqrt{2}X$ ) ולכן כזו היא מטריצה חיובית חצי מוגדרת ולכן גם ההסיאן, כנדרש. מכאן נסיק כי הפונקציה  $\mathcal{L}(w)$  אכן קמורה.

2. הוכיחו כי מתקיים:

$$\underbrace{\operatorname{argmax}_{w \in \mathbb{R}^d} \prod_{i=1}^m \mathbb{P}(y_i, x_i; w)}_{\text{Maximum-Likelihood Estimator}} = \underbrace{\operatorname{argmin}_{w \in \mathbb{R}^d} \frac{1}{m} \cdot \sum_{i=1}^m |w^T x_i - y_i|}_{\text{Least absolute deviation}} = \operatorname{argmin}_{w \in \mathbb{R}^d} \mathcal{L}_{abs}(w)$$

כאשר:

$$\mathbb{P}(w_j \mid \mu, b) = \frac{1}{2b} e^{-\frac{|w_j - \mu|}{b}}$$

$$\mathbb{E}(w_j) = \mu, \operatorname{Var}(w_j) = 2b^2$$

הוכחה - נפתח את הנוסחה בצד שמאל לזאתי שבצד ימין לפי ההדרכה ובדומה השלבים שביצענו בהרצאה:

$$\begin{aligned} \operatorname{argmax}_{w \in \mathbb{R}^d} \prod_{i=1}^m \mathbb{P}(y_i, x_i; w) &\stackrel{\text{Chain rule}}{=} \operatorname{argmax}_{w \in \mathbb{R}^d} \prod_{i=1}^m \mathbb{P}(y_i \mid x_i; w) \cdot \mathbb{P}(x_i \mid w) = \\ &\stackrel{\substack{= \\ x_i \text{ and } w \text{ independent}}}{=} \operatorname{argmax}_{w \in \mathbb{R}^d} \prod_{i=1}^m \mathbb{P}(y_i \mid x_i; w) \cdot \mathbb{P}(x_i) \stackrel{\substack{= \\ \prod_i \mathbb{P}(x_i) \text{ scalar}}}{=} \\ &= \operatorname{argmax}_{w \in \mathbb{R}^d} \prod_{i=1}^m \mathbb{P}(y_i \mid x_i; w) \stackrel{\substack{= \\ \log \text{ preserves argmax}}}{=} \\ &= \operatorname{argmax}_{w \in \mathbb{R}^d} \log \left( \prod_{i=1}^m \mathbb{P}(y_i \mid x_i; w) \right) \stackrel{\substack{= \\ \text{"log } \prod = \sum \text{ log"}}}{=} \\ &= \operatorname{argmax}_{w \in \mathbb{R}^d} \left( \sum_{i=1}^m \log(\mathbb{P}(y_i \mid x_i; w)) \right) = \\ &\stackrel{\substack{= \\ \epsilon \sim \text{Laplace}(0, b)}}{=} \operatorname{argmax}_{w \in \mathbb{R}^d} \left( \sum_{i=1}^m \log \left( \frac{1}{2b} e^{-\frac{|w^T x_i - y_i|}{b}} \right) \right) = \\ &= \operatorname{argmax}_{w \in \mathbb{R}^d} \left( \sum_{i=1}^m \log \left( \frac{1}{2b} \right) - \frac{|w^T x_i - y_i|}{b} \right) = \\ &\stackrel{\substack{= \\ \text{independent with } w}}{=} \operatorname{argmax}_{w \in \mathbb{R}^d} \left( -\frac{|w^T x_i - y_i|}{b} \right) = -\frac{1}{b} \operatorname{argmax}_{w \in \mathbb{R}^d} |w^T x_i - y_i| = \\ &\stackrel{\substack{= \\ b \text{ is a scalar}}}{=} \operatorname{argmax}_{w \in \mathbb{R}^d} |w^T x_i - y_i| \stackrel{\substack{= \\ \text{scalar}}}{=} \operatorname{argmax}_{w \in \mathbb{R}^d} \frac{1}{m} \cdot |w^T x_i - y_i| = \\ &:= \operatorname{argmin}_{w \in \mathbb{R}^d} \mathcal{L}_{abs}(w) \blacksquare \end{aligned}$$

## חלק ב' - boosting

3. הוכיחו כי מתקיים:

$$\sum_i D_i^{(t+1)} \cdot 1_{h_t(x_i) \neq y_i} = \frac{1}{2}$$

הוכחה - נפתח את אגף ימין תוך שימוש בשלבי ובהגדרות המשתנים באלגוריתם *AdaBoost*:

$$\begin{aligned} \sum_i D_i^{(t+1)} \cdot 1_{h_t(x_i) \neq y_i} &= \sum_i D_i^{(t)} \cdot \frac{e^{-\alpha_t y_i h_t(x_i)}}{\sum_j D_j^{(t)} e^{-\alpha_t y_i h_t(x_j)}} \cdot 1_{h_t(x_i) \neq y_i} = \\ &\stackrel{=}{=} \frac{1}{\sum_j D_j^{(t)} e^{-\alpha_t y_i h_t(x_j)}} \sum_{i, s.t. y_i \neq h_t(x_i)} D_i^{(t)} \cdot e^{\alpha_t} = \\ &\stackrel{=}{=} \frac{e^{\alpha_t} \cdot \sum_{i, s.t. y_i \neq h_t(x_i)} D_i^{(t)}}{\sum_{j, s.t. y_i \neq h_t(x_i)} D_j^{(t)} e^{\alpha_t} + \sum_{j, s.t. y_i = h_t(x_i)} D_j^{(t)} e^{-\alpha_t}} = \\ &\stackrel{=}{=} \frac{e^{\alpha_t} \cdot \sum_i D_i^{(t)} \cdot 1_{h_t(x_i) \neq y_i}}{\sum_j D_j^{(t)} e^{\alpha_t} \cdot 1_{h_t(x_i) \neq y_i} + \sum_{j, s.t. y_i = h_t(x_i)} D_j^{(t)} e^{-\alpha_t}} = \\ &\stackrel{=}{=} \frac{e^{\alpha_t} \cdot \epsilon_t}{e^{\alpha_t} \cdot \epsilon_t + (1 - \epsilon_t) e^{-\alpha_t}} = \frac{\epsilon_t}{\epsilon_t + \frac{1 - \epsilon_t}{e^{2\alpha_t}}} = \\ &\stackrel{=}{=} \frac{\epsilon_t}{\epsilon_t + \frac{1 - \epsilon_t}{e^{2 \cdot \frac{1}{2} \cdot \log\left(\frac{1}{\epsilon_t} - 1\right)}}} = \frac{\epsilon_t}{\epsilon_t + \frac{1 - \epsilon_t}{e^{\log\left(\frac{1}{\epsilon_t} - 1\right)}}} = \\ &= \frac{\epsilon_t}{\epsilon_t + \frac{1 - \epsilon_t}{\frac{1}{\epsilon_t} - 1}} = \frac{\epsilon_t}{\epsilon_t + \frac{1 - \epsilon_t}{\frac{1 - \epsilon_t}{\epsilon_t}}} = \frac{\epsilon_t}{2\epsilon_t} = \frac{1}{2} \blacksquare \end{aligned}$$