

中国种学院大学

University of Chinese Academy of Sciences

| 13 答 藏反射行动是理性的 | 国为如果不及对把手从热护子 | 上宿回去于了紀 |
|----------------|---------------|---------|
| 全被烫伤。 | | r |

但是它们程智能的,智能意味着对知识的EM. 思考推理和决案室 高程一个反射运动。

1.7. 答 ①起市采码扫描器., 它并不属于人工智能实例, 它的工作, 理由扫描器 发出光线器射左条码上,然后根据发射回来纸色线进行之电转换和模数转换, 最终定得计算机能够识别。

②网络搜索引擎, 类属于人工智能实例。首先当我们去查询一个东西对, 便涉及到了语言处理技术;其次底大的上网人数在网络上留下的痕迹, 如评论, 点赞等, 都城为搜索引擎更升地对网交排序的依据。同对搜索引擎根据用时对相关结果的点击行术来评估汇算法的升坏,进而自我等到和定善; 最后搜索的个性概况, 意图预测, 拼写纠错, 智能交互等方面也体现了其后于人工智能的实例。

③语言激光的电话菜单,其名于人工智能实例,它需要对许多不同。 言的人发出的声言进行语言识别,因而名于.

① 对网络桃花 动态的友的网络路由草法, 它就于人工智能实例, 动态路由草法拉铅 根据网络洗量的变化不把扑结构的改变调整配的路由表。任务特复生, 可用信息是与印的, 扶起已发动的, 外型环境(网络桃花)是动态的, 这都是智能治动的特征。

年 月 日 第 页



扫描全能王 创建



中国种学院大学

University of Chinese Academy of Sciences

19.祭. ①进入倾台于导致行为合理的不完,是因为非理性的无效不能很好地 适应环境,而且非理性的行为很可能导致主体无亡,因而也就不可能像一个行 为理性,寿命更长的主体一样成长。这类似于还不之的"约是天好,适苦生存"。反此一个 会理的不免令更升地还应环境,以促进它的成长。

图想达到的国标是更好的生存和发展, 好非理性的行者最有可能升致介定 死亡因此它不是可能像一个行为理性,考念更长的主作那样繁新后代。

1.14. a. 能定载, 1983年英国Portsmarth Polytechnic大学的Solm Billingsley教授 首次提出至年球机器人比赛的倡义, 路士苏黎世高等工业学民研制的机器人 当两次获得世界机器人产年对比赛冠军

★賽·中国的新營特牌取得了五點

9.能宏哉 1996年美国科学家 W. McCune 利用EQP定型证明器证明了布尔夫教授技著名的品类心籍想。

L. 能之成: 独杂性的pizhony,让那指定用先上了影脑就能描述专用记述。 115. ① z村 Robo cap 机器人足球赛, 24年清华大学联合组成的大神从最终有获。 三项大次; 2015年载,浙江大学 ZJUNICH 获机器人足球赛小型组冠军; 24年,北鲜京 信息科技大学的 water 队 李得中型组冠军。维尼bo cap 之后,犯分周哀也创建了美似 Robo cap 的项目。近年表现胜的球队更多地发鞭于似 控球技巧而 程之进的 图队合作的这项竞赛提高了人们对 机器人技术的末趣与参考局。在社 Robo cap 发起

年 月 日 第 页



陈冲泵2028047280分



中国种学院大学

University of Chinese Academy of Sciences

| 人私野宝明的专访中、他表示企业坚信 2010年日标 配的实现 (即去及人类国队)。 ②国际为通道语言分离和识别大夏、每六锋办一次。而科大讯下自206年开始参加这 |
|--|
| 夏事至纤2020年已经连续三次至得冠军,通过外积界,科从讯飞在5场,完 |
| 的、杂音、声音。温加语言风格或镜学谱多不确定性的复杂场界下,一直处于世界较为丰富。 |
| |
| 对于大多数此歌意意,测量是一种有用的方法,和最新技术水平也在不断提高。 |
| |
| |
| the first terms of the state of |
| the second of the second secon |
| The same of the sa |
| |
| |
| |
| |
| AT THE PARK OF A PARK OF THE P |
| The state of the state of the same of the |
| |
| |

年 月 日 第 页

