3、已知一个退化系统的退化函数 H(u,v), 以及噪声的均值与方差,请描述如何利用约束最小二乘方算法计算出原图像的估计。

解:由课本可知,在频域上对原图像估计的公式如下:

$$\hat{F}(u,v) = \left[\frac{H^*(u,v)}{H(u,v)^2 + \gamma |P(u,v)|^2}\right]G(u,v)$$

其中, γ 为参数,p(x,y)为一个矩阵,P(u,v)为其傅里叶变换。

定义一个"残数"变量 \mathbf{r} , $r=g-H\hat{f}$, $\hat{F}(u,v)$ 为 γ 的函数,因此 $\hat{f}(x,y)$ 也是 γ 的函数, \mathbf{r} 也是 γ 的函数。令 $\varphi(r)=r^Tr=||r||^2$,其为 \mathbf{r} 的单调递增函数。然后再调整 γ 以便使得:

$$||r||^2 = ||\eta||^2 \pm a$$

其中 a 是一个精确度因子

假设已知噪声的均值为 m_u ,方差为 σ_n^2

- 1. 给定初始的 γ 值
- 计算|| γ ||²
- 3. 若满足 $\|r\|^2 = \|\eta\|^2 \pm a$,则执行第 4 步,若不满足,则调整 γ 的大小,然后返回第二步。
- 4. 使用最新的 γ , 计算

$$\hat{F}(u,v) = \left[\frac{H^*(u,v)}{H(u,v)^2 + \gamma |P(u,v)|^2}\right]G(u,v)$$

5. 再通过傅里叶反变换即可得到估计图像。