

Zbot3 串口协议

香橙派->驱动板控制协议

数据位	含义	默认值	说明
1	帧头	0x7B	固定值
2	气泵开关	0	0：关闭 1：开启
3~4	x方向目标速度值	放大1000倍，低位在前，高位在后，1位小数	
5~6	y方向目标速度值	放大1000倍，低位在前，高位在后，1位小数	
7~8	z方向目标速度值	放大1000倍，低位在前，高位在后，1位小数	
9	CRC校验值	1~8位参与运算	
10	帧尾	0x7D	固定值

驱动板->香橙派数据协议

数据位	含义	默认值	说明
1	帧头	0x7B	固定值
2	保留位	0	
3~4	x方向速度值	放大1000倍，低位在前，高位在后，1位小数	
5~6	y方向速度值	放大1000倍，低位在前，高位在后，1位小数	
7~8	z方向速度值	放大1000倍，低位在前，高位在后，1位小数	
9~10	x方向加速度值	放大1000倍，低位在前，高位在后，1位小数	
11~12	x方向加速度值	放大1000倍，低位在前，高位在后，1位小数	
13~14	z方向加速度值	放大1000倍，低位在前，高位在后，1位小数	
15~16	x方向角速度值	放大1000倍，低位在前，高位在后，1位小数	
17~18	y方向角速度值	放大1000倍，低位在前，高位在后，1位小数	
19~20	z方向角速度值	放大1000倍，低位在前，高位在后，1位小数	
21~22	电池电压值	放大1000倍，低位在前，高位在后，1位小数	
23	CRC校验位	1~22位参与运算	
24	帧尾	0x7D	固定值