决策树与集成算法

决策树:

多叉树: ID3算法, C4.5算法,

二叉树: CART分类回归树

剪枝: 正则化剪枝、验证剪枝

集成算法:

bagging和随机森林

boosting: Adaboost

GBM(GBDT, XGBoost, lightGBM)

算法调参与数据预处理:

调参评价方法:准确率,AUC值,均方误差

调参方法:单验证集,k折交叉验证

数据预处理:标签分布,特征类型,相关性分析,

缺失值填充,独热处理,标准化

本章授课内容

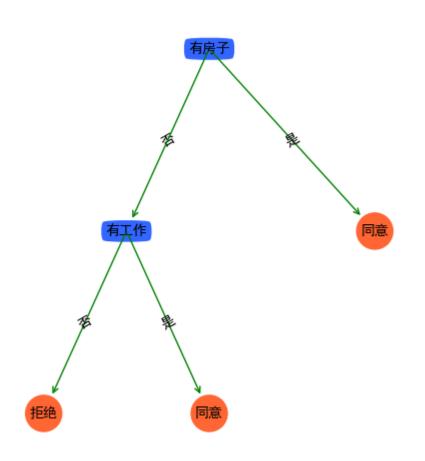


- 1. 决策树的结构与ID3算法特点
 - 2. 信息熵、条件熵和信息增益
 - 3. 熵与信息增益编程实现
 - 4. ID3算法-递归建树
- 5. 使用ID3算法进行预测

例1: 信贷类别预测样本

ID	年龄	有工作	有自己的房子	信贷情况	类别
1	青年	否	否	一般	否
2	青年	否	否	好	否
3	青年	是	否	好	是
4	青年	是	是	一般	是
5	青年	否	否	一般	否
6	中年	否	否	一般	否
7	中年	否	否	好	否
8	中年	是	是	好	是
9	中年	否	是	非常好	是
10	中年	否	是	非常好	是
11	老年	否	是	非常好	是
12	老年	否	是	好	是
13	老年	是	否	好	是
14	老年	是	否	非常好	是
15	老年	否	否	一般	否

1.1 决策树的结构

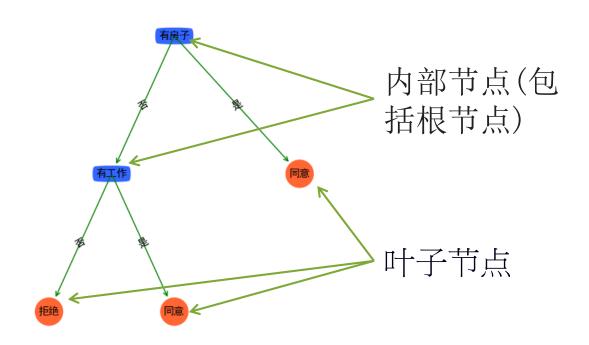


决策树: 以树状结构表示数据分类或回归预测的过程。

- 1.决策节点(决策点)
- 2.分支
- 3.叶子节点

1.1 决策树的结构(泛化,函数化)

- 1. 决策树由节点和分支组成。
- 2. 节点具有两种类型:内部节点和叶子节点。内部节点表示一个特征或者一个特征与分割值,叶子节点表示一种分类或者一个回归值。
- 3. 分支:每个决策点实现一个具有离散输出的函数,记为分支。(多叉树和二叉树)



三个问题:

- 1. 选取哪个特征作为当前分类的标准
- 2. 选取了特征如何分类(多分支、二分支)
- 3. 什么时候结束(从决策点变成叶子节点)

1.3 ID3算法特点

- 1. 使用信息熵与信息增益确定特征
- 2. 特征有多少种取值情况就有几个分支(**多叉 树**)
- 3.能处理离散型的特征
- 4.能解决分类问题

2.1 三种衡量方式

三种不同的衡量方式:

1.信息熵

$$E(P) = -\sum_{i=1}^{N} p_i \ln(p_i)$$

2.基尼系数

Gini(P) =
$$\sum_{i=1}^{N} p_i (1 - p_i) = 1 - \sum_{i=1}^{N} p_i^2$$

3. 最小均方误差(用于回归)

$$mes(Y) = \sum_{x_i < p} \left(y_i - c_{jp}^{(1)} \right)^2 + \sum_{x_i \ge p} \left(y_i - c_{jp}^{(2)} \right)^2$$

2.1 信息熵介绍

C.Shannon的信息论

- 1. Father of information theory
- 2. 解决了对信息的量化度量问题

熵 (entropy)

信息: 系统的平均信息量

统计:系统的混乱程度:



entropy $(p_1, p_2, ..., p_n) = -p_1 \ln p_1 - p_2 \ln p_2 ... - p_n \ln p_n$



2.1 熵的计算:(以二分类为例)

假设:

$$x \in \{\alpha_1, \alpha_2\}$$

两种情况对应的概率为: $p = \{p_1, p_2\}$

$$p_1 = 0.5, p_2 = 0.5$$

$$Ent = -(p_1 \ln(p_1) + p_2 \ln(p_2))$$
$$= -(0.5*(-0.693)*2) = 0.693$$

$$p_1 = 0.2, p_2 = 0.8$$

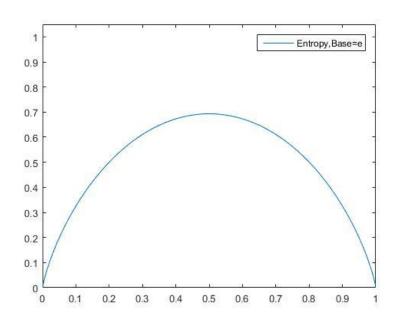
$$Ent = -(0.2\ln(0.2) + 0.8\ln(0.8))$$
$$= -(-0.321 + -0.179) = 0.500$$

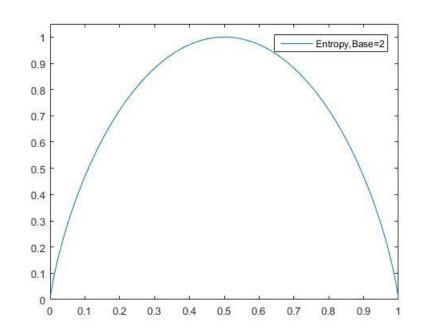
$$p_1 = 0, p_2 = 1$$

$$Ent = -(0\ln(0) + 1\ln(1))$$
=0

2.1 信息熵的特点

从图中可以看出,当两个类别比例相等时,熵值最大(也就是**均匀分布时熵最大**); 当其中一个类别的比例越来越大时,熵值就越小(**数据集越纯净,熵越小**)。 为了方便计算,经常选2为底





例1: 信贷类别预测样本

ID	年龄	有工作	有自己的房子	信贷情况	类别
1	青年	否	否	一般	否
2	青年	否	否	好	否
3	青年	是	否	好	是
4	青年	是	是	一般	是
5	青年	否	否	一般	否
6	中年	否	否	一般	否
7	中年	否	否	好	否
8	中年	是	是	好	是
9	中年	否	是	非常好	是
10	中年	否	是	非常好	是
11	老年	否	是	非常好	是
12	老年	否	是	好	是
13	老年	是	否	好	是
14	老年	是	否	非常好	是
15	老年	否	否	一般	否

熵

条件熵

增益

样本空间符号表达:

$$\mathbf{D} = \begin{bmatrix} x_1^{(1)} & x_1^{(2)} & x_1^{(3)} & y \\ x_1^{(1)} & x_1^{(2)} & x_1^{(3)} & y^1 \\ x_2^{(1)} & x_2^{(2)} & x_2^{(3)} & y^2 \\ x_3^{(1)} & x_3^{(2)} & x_3^{(3)} & y^3 \\ x_4^{(1)} & x_4^{(2)} & x_4^{(3)} & y^4 \end{bmatrix}$$

 y^{j} , y_{j} 都表示 第j个样本的标签

 $x^{(i)}$ 表示所有样本的第i个特征(的值) $x_j^{(i)}$ 表示第j个样本的第i个特征的值

 $x_j^{(i)} \in \{\alpha_1, \dots, \alpha_k\}$,且 $\alpha_1 \neq \alpha_2 \dots \neq \alpha_k$ $\{\alpha_1, \dots, \alpha_k\}$ 称为第i个特征的取值情况

2.1 熵(信息熵、经验熵)

我们要用的:标签的熵

$$\mathbf{D} = \begin{vmatrix} x_1^{(1)} & x_1^{(2)} & x_1^{(3)} | & y \\ x_1^{(1)} & x_1^{(2)} & x_1^{(3)} | & y^1 \\ x_2^{(1)} & x_2^{(2)} & x_2^{(3)} | & y^2 \\ x_3^{(1)} & x_3^{(2)} & x_3^{(3)} | & y^3 \\ x_4^{(1)} & x_4^{(2)} & x_4^{(3)} | & y^4 \end{vmatrix} \quad E(D) = -\frac{1}{4} \log_2(\frac{1}{4}) - \frac{3}{4} \log_2(\frac{3}{4})$$

假设,N个样本的标签共有m种类别,标签为 l_i 的样本有 n_i 个,那么这个样本集**标签的信息熵**即为:

$$E(D) = -\sum_{i=1}^{m} \frac{n_i}{N} \log_2 \frac{n_i}{N}$$

练习

2.2 条件熵

按某个特征分割后各子样本的熵的加权平均

$$\mathbf{D} = \begin{vmatrix} x_1^{(1)} & x_1^{(2)} & x_1^{(3)} | & y \\ x_1^{(1)} & x_1^{(2)} & x_1^{(3)} | & y^1 | & x^{(1)}, x^{(2)}, x^{(3)} \not{\mathbb{E}} = \uparrow \text{ fix} \\ x_2^{(1)} & x_2^{(2)} & x_2^{(3)} | & y^2 \\ x_3^{(1)} & x_3^{(2)} & x_3^{(3)} | & y^3 \\ x_4^{(1)} & x_4^{(2)} & x_4^{(3)} | & y^4 \end{vmatrix} x^{(1)} \text{ fix } \text{ fix } \mathbf{\mathcal{E}} = \uparrow \text{ fix } \mathbf{\mathcal{E}}$$

按特征 $x^{(1)}$ 分割后的条件熵为:

$$E(D | x^{1}) = \sum_{j=1}^{k} p(x^{1} = \alpha_{j}) E(D | x^{1} = \alpha_{j})$$

2.2 条件熵

按第一个特征分割后的条件熵

$$\mathbf{D} = \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 2 & 2 \\ 1 & 2 & 2 & 2 \\ 2 & 2 & 2 & 2 \end{vmatrix}$$

$$(\mathbf{D}|\mathbf{x}^1 = 1) = \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 2 & 2 \\ 1 & 2 & 2 & 2 \end{vmatrix}$$

$$(\mathbf{D}|\mathbf{x}^1 = 2) = \begin{vmatrix} 2 & 2 & 2 & 2 \end{vmatrix}$$

$$x^{(1)}$$
的所有取值, $x_i^{(1)} \in \{1,2\}$,

$$E(D|x^{1})=3/4*E(D|x^{1}=1)+1/4*E(D|x^{1}=2)$$

$$=0.75*(0.528+0.390)+0.25*(0)$$

$$=0.6885$$

2.3 信息增益(Information Gain)

按特征x1分割后的信息增益为:

$$IG(x^{i}) = E(D) - E(D \mid x^{i})$$

$$= E(D) - \sum_{j=1}^{k} p(x = \alpha_{j}^{i}) E(D \mid \alpha_{j}^{i})$$

信息增益可以认为是:

未分割之前的不纯度-分割之后的加权平均不纯度

从不纯——变纯的过程(变化的量(减小的量))越大越好

Information Gain 越大的特征越能更好的划分数据

IG最大的特征应该是最先被划分的特征

2.3 信息增益:

ID3算法选取特征的标准

有自己的房子

是否

ID	年龄	有工作	信贷情况	类别
4	青年	是	一般	是
8	中年	是	好	是
9	中年	否	非常好	是
10	中年	否	非常好	是
11	老年	否	非常好	是
12	老年	都	好	是

表1

ID	年龄	有工作	信贷情况	类别
1	青年	否	一般	否
2	青年	否	好	否
3	青年	是	好	是
5	青年	否	一般	否
6	中年	否	一般	否
7	中年	否	好	否
13	老年	是	好	是
14	老年	是	非常好	是
15	老年	否	一般	否

2.3 信息增益率(IG Ratio)

信息增益 $IG(x^i)$:直观意义是当数据集按 x^i 特征空间进行分类后的不纯度减少量。又称作绝对信息增益。

信息增益率(相对信息增益):由于每个特征的特征空间长度不一,有时特征空间长度的差异会严重影响划分效果。因此使用信息增益率这种相对减少量进行度量。

按特征 x^i 分割后的信息增益率为:

$$IG_Ratio(x^{i}) = \frac{E(D) - E(D \mid x^{i})}{E(x^{i})}$$

$$= \frac{E(D) - \sum_{j=1}^{k} p(x^{i} = \alpha_{j}^{i}) E(D \mid \alpha_{j}^{i})}{E(x^{i})}$$

其中: $E(x^i)$ 表示基于特征 x^i 的熵

3. 如何确定最优特征:

第一步: 计算全部样本基于标签的熵;

第二布: 计算利用每个特征划分后的条件熵与信息增益;

第三步:比较每个特征的信息增益,

选择最大信息增益对应的特征对样本进行划分。

创建tree.py

- 1. 计算样本的信息熵(calc_shannon_ent(data))
- 2. 获得样本集按某个特征及其**取值**划分后的子样本集 (split_data(data,index,value))
- 3. 获得信息增益最大的特征(get_best_split(data)) 两层循环,调用了前面两个函数)

3.1 计算信息熵: clac_shannon_ent

计算信息熵的过程:

对不同标签进行计数,然后累加求熵

clac_shannon_ent函数流程:

输入: 样本集data

输出: 信息熵shannonEnt

计算样本总数num;创建一个空字典label_count={}

对每个样本:

如果字典没有该样本标签对应的键:

添加键等于该标签,值为0

字典内相应标签计数加1

初始化shannonEnt=0.0

字典内每个值(该类标签的计数):

计算该类标签的比例pi

更新shannonEnt=-pi*log2(pi)

3.2 split_data函数:

- 1. 按特征的索引和特征的值获取子集
- 2. 把这个特征删除

因为在建树过程中,下一个节点分裂时,要再次计算熵,这样可以减少运算量并避免该特征的影响。

split_data函数流程:

输入: data, index, value

输出: 分割的子数据集split_data

sub_data初始化为空列表

对样本集data的每一行:

如果该行第index个特征等于value:

删除该特征 添加到sub data

返回sub_data

split_data函数注意点:

删除一行中的某个值: a=[3,2,1,0];index=2 #删除第index个值 del(a[index])

#也能删除而且更安全

c=a[:index]

c.extend(a[index+1:])

3.3 获取信息增益最大的特征

get_best_split: 输入: data, 输出: 最优特征b_index

外层循环:每个特征

通过集合的方法获得该特征的特征空间;

内层循环: 遍历该特征的每一种取值

计算划分的子样本集

计算子样本的熵,通过叠加计算条件熵

计算信息增益

通过比较信息增益获得最优的特征

3.3 利用信息增益获取最优分割特征

样本总体的信息熵base ent 最优信息增量best IG=0.0; 最优特征索引best index=-1 计算样本特征的数量feature num 遍历特征的索引index: 得到这个特征的特征空间unique_feature; 初始化条件熵cond ent=0 对于特征空间中的每个值: 调用split得到分割后的子样本集 cond ent+=子样本集熵* 子样本数量/总数量 计算当前信息增益current IG

如果current_IG>best_IG:

best IG=current_IG best index=index

返回最优特征索引best index

