陈致远

https://chenzhiyuan-stack1.github.io

EDUCATION BACKGROUND

• 上海交通大学 信息与通信工程 工学硕士

2023.09 -

- **导师**: 李成林 (上海交通大学媒体信息与网络研究所)
- 。 成绩: [GPA: 3.94/4.0 (第一学期)] 最优化方法、矩阵理论、应用随机过程、现代信号处理、通信与信息系统优化
- 上海交通大学 信息工程 工学学士

2019.09 - 2023.06

o 成绩: [GPA: 90.87/100, 排名: 6/152] 通信原理、信号与系统、数字信号处理、电磁场、机器学习

RESEARCH EXPERIENCE

• 海上火箭发射回收船用辅助作业行走机器人系统研制

上海交通大学媒体信息与网络研究所

Email: chenzhiyuan@sjtu.edu.cn

Mobile: +86 13606711474

指导老师: 李成林

2022.10-2024.3

- **基于双局域网的四足机器人巡检系统**: 搭建两个局域网,在火箭发射指挥船上完成对火箭发射母船上的四足机器人 巡逻的远程控制,并将四足机器人搭载的摄像头拍摄的视频传输回火箭发射指挥船上,实现对火箭发射母船状况的 实时监控。
- \circ **可降低碰撞发生概率的路径规划系统**: 基于路径规划的经典算法 D^* 算法,通过调整路径规划的前进方向,提高四足机器人在典型火箭发射母船甲板上巡逻时的避障成功率。
- 。 **实物与仿真结合的训练环境构建**: 基于 mujoco 和 pybullet 两种仿真物理引擎分别搭建了四足机器人的仿真训练平台。
- 基于扩散模型的离线元强化学习算法研究

上海交通大学媒体信息与网络研究所

指导老师: 李成林

2023.9-

o 1: 利用扩散模型作为离线强化学习的策略网络架构,提高策略网络输出分布的多模态属性,提高策略的泛化性

Papers (Preprinted & Published)

[1] Z. Zhao, M. Chen, **T. Dai**, J. Yao, B. Han, Y. Zhang, Y. Wang, "Mitigating Noisy Correspondence by Geometrical Structure Consistency Learning", (CVPR 2024)

INTELLECTUAL PROPERTY

[1] 熊红凯,李成林,蒋远堃,朱首行,**陈致远**,戴文睿,邹君妮,可降低碰撞发生概率的路径规划系统 V1.0, 软件著作权,申请日:2024年3月15日,受理号:2024R11S0464520。

Honors & Awards

- 优秀团员、电科思仪 Ceyear 奖学金、金龙鱼奖学金、致远荣誉奖学金、学业奖学金
- 2020 年高教社杯全国大学生数学建模竞赛本科组二等奖(上海赛区本科组一等奖)

SKILLS

• 编程语言: Python, Pytorch, Matlab

• 英语水平: CET-6 633, CET-4 601