SVM 支持向量机

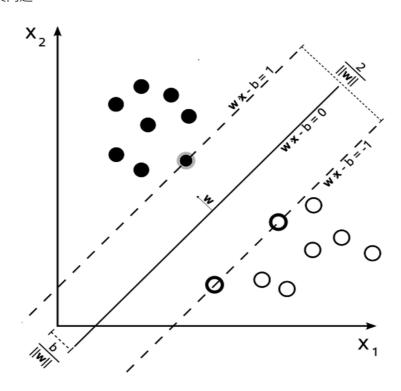
SVM 支持向量机

- 1. 线性svm
 - 1.1 目标函数
 - 1.2 拉格朗日函数
 - 1.3 对偶问题和KKT条件
 - 1.4 求解过程
- 2. 非线性可分样本和核函数
- 3 软间隔SVM
- 4 SMO算法
- 5 SVM面试常考题
 - 5.1 为什么要转化成对偶问题求解SVM
 - 5.2 核函数的选择问题
 - 5.3 sklearn中SVM的参数使用
 - 5.4 样本类别不均衡情况是否影响SVM分类效果
 - 5.5 SVM多分类问题

1. 线性svm

1.1 目标函数

二维情况下的分类问题:



考虑多维情况的二分类问题,假设存在一个超平面能够将正负样本划分开,则所有的样本点满足以下条件:

$$w^T x_i + b \ge 1$$
 $y_i = +1$ $w^T x_i + b \ge -1$ $y_i = -1$

计算两个离超平面最近的正负样本的间隔距离,该样本点称为**支持向量**:

在n维空间中,分割超平面方程:

$$f(x) = w_1 x_1 + w_2 x_2 + w_3 x_3 \dots w_n x_n + b$$

假设距离分割超平面最近距离的样本点是 x_k , 计算距离:

$$d = 2*rac{|w^{(1)}x_k^{(1)} + w^{(2)}x_k^{(2)} + w^{(3)}x_k^{(3)}.\dots + w^{(n)}x_k^{(n)} + b|}{{||ec{w}||}^2} = rac{2}{{||ec{w}||}^2}$$

SVM的目的是在能够满足上述不等式的情况下,使得间隔距离最大,使得分类效果最好:

$$egin{array}{l} \max & rac{2}{{{{||ec{w}||}^2}}} \ s. t. \; y_i(w^Tx_i + b) \geq 1 \, , i = 1, 2, 3..n \end{array}$$

转换成等价问题,得出目标函数:

$$\min_{(w,b)} \; rac{1}{2} ||ec{w}||^2 \ s. \, t. \; y_i(w^T x_i + b) - 1 \geq 0$$

该问题带有不等式约束,可由拉格朗日乘子法求解。

1.2 拉格朗日函数

运用拉格朗日函数将不等式约束引入到目标函数中,方便求解:

$$L(w,b,lpha) = rac{1}{2} ||ec{w}||^2 + \sum_i^N lpha_i (1 - y_i (w^T x_i + b)), \ \ lpha_i \geq 0$$

 $L(w, b, \alpha)$ 对 α, β 求极大值, 就等价于原目标函数

$$egin{aligned} \max_{lpha} L(w,b,lpha) &= egin{cases} rac{1}{2} ||ec{w}||^2, (1-y_i(w^Tx_i+b)) < 0 \ +\infty, \quad (1-y_i(w^Tx_i+b)) \geq 0 \end{cases} \ &= egin{cases} rac{1}{2} ||ec{w}||^2, (y_i(w^Tx_i+b)-1) \geq 0 \ +\infty, \quad (y_i(w^Tx_i+b)-1) < 0 \end{cases} \end{aligned}$$

- 1. 如果 $(1 y_i(w^T x_i + b)) < 0$,那么 $\alpha_i(1 y_i(w^T x_i + b))$ 一定小于等于0,为了使的 $L(w, b, \alpha)$ 取得极大值, α_i 一定等于0,这种情况下 $\max L(w, b, \alpha) = \frac{1}{2} ||\vec{w}||^2$,且满足不等式约束。
- 2. 如果 $(1-y_i(w^Tx_i+b))\geq 0$,那么 α_i 可以取任意无限大的值使得L(w,b,lpha)趋于无限大

再对上式求极小,可得:

$$egin{aligned} \min_{w,b} \max_{lpha} L(w,b,lpha) &= \min_{w,b} egin{cases} rac{1}{2} ||ec{w}||^2, (y_i(w^Tx_i+b)-1) \geq 0 \ +\infty, \quad (y_i(w^Tx_i+b)-1) < 0 \end{cases} \ &= \min_{w,b} \ rac{1}{2} ||ec{w}||^2, \quad (y_i(w^Tx_i+b)-1) \geq 0 \quad ext{(原目标问题)} \end{aligned}$$

这样,就将带有不等式约束条件的优化问题,转换成了对函数 $L(x,w,\alpha)$ 先求极大再求极小的问题,即目标问题转换成:

目标问题等价于 :
$$\min_{w,b}\max_{lpha}L(w,b,lpha)=\min_{w,b}\max_{lpha}$$
 ($-\frac{1}{2}||ec{w}||^2+\sum_i^Nlpha_i(1-y_i(w^Tx_i+b))$), $lpha_i\geq 0$

1.3 对偶问题和KKT条件

什么是对偶问题,通俗描述,就是将复杂问题转换成简单问题求解的方法

要想求解极值问题:

$$\min_{w,b} \max_{lpha} L(w,b,lpha) = \min_{w,b} \max_{lpha} \ (\quad rac{1}{2} ||ec{w}||^2 + \sum_{i}^{N} lpha_i (1 - y_i (w^T x_i + b)) \quad), \ \ lpha_i \geq 0 \quad \ \ ----- (1)$$

我们可以将问题转换成这样的形式求解,能够简化问题的求解过程(后续会说明SVM为什么使用对偶):

$$\max_{lpha}\min_{w,b}L(w,b,lpha)=\max_{lpha}\min_{w,b}\left(-rac{1}{2}||ec{w}||^2+\sum_{i}^{N}lpha_i(1-y_i(w^Tx_i+b))
ight),\;\;lpha_i\geq0 \quad \ \, -----(2)$$

假设(1)式的解为 $w^*,b^*,lpha^*$,式(2)的解为 $w^{*d},b^{*d},lpha^{*d}$,需证明

$$L(w^*, b^*, \alpha^*) = L(w^{*d}, b^{*d}, \alpha^{*d})$$

拉格朗日对偶性定理:

带不等式约束和等式约束的优化问题

$$\min_x f(x) \ s.\, t.\, c_i(x) \leq 0, h_j(x) = 0$$

其拉格朗日函数:

$$L(x,lpha,eta)=f(x)+\sum_{i}^{m}lpha_{i}c_{i}(x)+\sum_{j}^{n}eta_{j}h_{j}(x)$$

假设,原问题 $\max_{\alpha,\beta} \min_x L(x,\alpha,\beta)$ 最优解为 x^*,α^*,β^* ,对应的最优值为 p^* 对偶问题 $\min_x \max_{\alpha,\beta} L(x,\alpha,\beta)$ 最优解为 $x^{*d},\alpha^{*d},\beta^{*d}$,对应的最优值为 d^*

定理1:

$$d^* = L(x^*, lpha^*, eta^*) \leq L(x^{*d}, lpha^{*d}, eta^{*d}) = p^*$$

定理2:

如果 1. $f(x), c_i(x)$ 为凸函数 2. $h_j(x)$ 为仿射函数 3. $c_i(x)$ 严格可行

那么:

$$p^*=d^*$$
 的充要条件 $<==>$ KKT 条件: $\left\{egin{array}{l} rac{d}{dx}L(x^*,lpha^*,eta^*)=0\ lpha_i^*c_i^*=0\ ($ 松弛互补条件 $)\ c_i^*(x)\leq 0\ lpha_i^*\geq 0\ h_j^*(x)=0 \end{array}
ight.$

在原问题中, $\frac{1}{2}||\vec{w}||^2$, $(y_i(w^Tx_i+b)-1)$ 均为凸函数,根据上述定理2可知,只要满足KKT条件,就可以用求解对偶问题来代替求解原问题。

综上,原问题等价为:

$$egin{aligned} \max_{lpha} \min_{w,b} L(w,b,lpha) &= \max_{lpha} \min_{w,b} \left(-rac{1}{2} ||ec{w}||^2 + \sum_i^N lpha_i (1-y_i(w^Tx_i+b))
ight. \ &\left\{ lpha_i (1-y_i(w^Tx_i+b)) = 0
ight. \ \left(y_i(w^Tx_i+b) - 1
ight) \geq 0
ight. \end{aligned}$$

1.4 求解过程

目标函数:

$$L(w,b,lpha) = -rac{1}{2}{||ec{w}||}^2 + \sum_i^N lpha_i (1-y_i(w^Tx_i+b))$$

先求解:

$$\min_{w,b} L(w,b,\alpha)$$

分别对 w, b 求导,并令其为0:

$$w-\sum_{i}^{N}lpha_{i}y_{i}x_{i}=0 \ \sum_{i}^{N}lpha_{i}y_{i}=0$$

将结果带入 $L(w, b, \alpha)$:

$$egin{aligned} L(w,b,lpha) &= rac{1}{2}(\sum_i^N lpha_i y_i x_i)^T \cdot (\sum_i^N lpha_i y_i x_i) - \sum_i^N lpha_i y_i (\ (\sum_j^N lpha_i y_i x_i)^T \cdot x_i + b\) + \sum_i^N lpha_i \ &= -rac{1}{2}\sum_i^N \sum_j^N lpha_i lpha_j y_i y_j x_i^T x_j + \sum_i^N lpha_i \ &s.t. \ \sum_i^N lpha_i y_i = 0, lpha_i \geq 0 \end{aligned}$$

现在参数只剩下 α , α 是一个N维的向量, 要求:

$$egin{aligned} & \max_{lpha} L(lpha) \ s.\,t. & \sum_{i}^{N} lpha_{i} y_{i} = 0, lpha_{i} \geq 0 \end{aligned}$$

最后的参数用SMO求解,文章最后会介绍。

用SMO求解不但要用到这个最终表达式,还是用到对偶问题解成立的KKT条件:

$$\left\{egin{aligned} lpha_i(1-y_i(w^Tx_i+b)) &= 0\ (y_i(w^Tx_i+b)-1) &\geq 0\ lpha_i &\geq 0 \end{aligned}
ight.$$

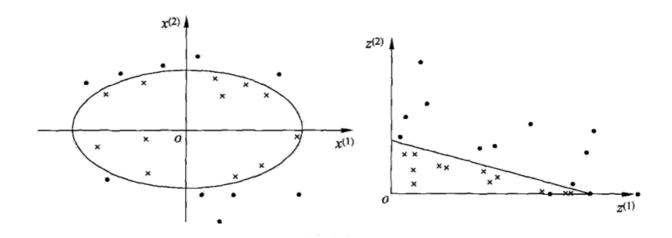
2. 非线性可分样本和核函数

接上,最后的结果:

$$egin{aligned} L(w,b,lpha) &= -rac{1}{2}\sum_{i}^{N}\sum_{j}^{N}lpha_{i}lpha_{j}y_{i}y_{j}x_{i}^{T}x_{j} + \sum_{i}^{N}lpha_{i}\ &s.t.\ \sum_{i}^{N}lpha_{i}y_{i} = 0, lpha_{i} \geq 0 \end{aligned}$$

该结果来源于最初的假设,就是样本线性可分,我们用一个简单地线性超平面来分割样本集:

$$f(x) = w_1x_1 + w_2x_2 + w_3x_3...w_nx_n + b$$



假设二维的情况,用一条直线去分割二维空间,如右图:

$$f(x) = w_1 x_1 + w_2 x_2 + b$$

如果已知的样本点是非线性可分,如左图,那么最好的分割曲线应该是椭圆状曲线:

$$f(x) = w_1 x_1^2 + w_2 x_2^2 + b$$

设 $\phi(x)$ 为映射函数

线性可分下:
$$\phi_1(x)=x$$

椭圆情况下的映射:
$$\phi_2(x)=x^2$$

定义函数:

$$K_1(x_1, x_2) = \phi_1(x_1) \cdot \phi_1(x_2) = x_1 \cdot x_2$$

$$K_2(x_1,x_2) = \phi_2(x_1) \cdot \phi_2(x_2) = x_1^2 \cdot x_2^2$$

根据上述推导,线性可分情况的解:

$$egin{aligned} L(w,b,lpha) &= -rac{1}{2}\sum_i^N\sum_j^Nlpha_ilpha_jy_iy_jK_1(x_i,x_j) + \sum_i^Nlpha_i\ &s.t.\ \sum_i^Nlpha_iy_i = 0, lpha_i \geq 0 \end{aligned}$$

同理可得出线性不可分,椭圆曲线分割线情况下的解:

$$egin{aligned} L(w,b,lpha) &= -rac{1}{2}\sum_{i}^{N}\sum_{j}^{N}lpha_{i}lpha_{j}y_{i}y_{j}K_{2}(x_{i},x_{j}) + \sum_{i}^{N}lpha_{i}\ &s.t.\ \sum_{i}^{N}lpha_{i}y_{i} = 0, lpha_{i} \geq 0 \end{aligned}$$

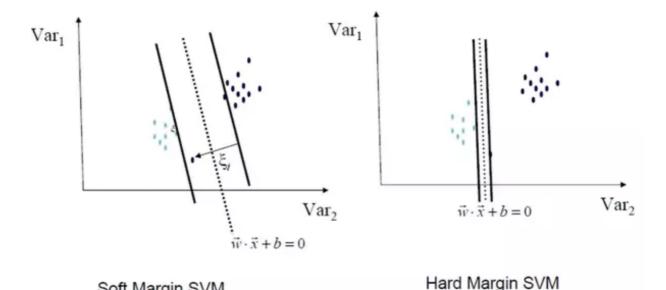
形如这种,能够将样本点映射到特定空间 的函数 $K(x_i, x_j)$ 称为核函数

常用核函数

线性核:
$$K(\boldsymbol{x}_i, \boldsymbol{x}_j) = \boldsymbol{x}_i^{\mathrm{T}} \boldsymbol{x}_j$$
 多项式核: $K(\boldsymbol{x}_i, \boldsymbol{x}_j) = \left(\xi + \gamma \boldsymbol{x}_i^{\mathrm{T}} \boldsymbol{x}_j\right)^d$ 高斯核: $K(\boldsymbol{x}_i, \boldsymbol{x}_j) == exp\left(-\gamma \|\boldsymbol{x}_i - \boldsymbol{x}_j\|^2\right)$ 拉普拉斯核: $K(\boldsymbol{x}_i, \boldsymbol{x}_j) = \exp\left(-\frac{\|\boldsymbol{x}_i - \boldsymbol{x}_j\|}{\sigma}\right)$ $sigmoid$ 核: $K(\boldsymbol{x}_i, \boldsymbol{x}_j) = \tanh\left(\gamma \boldsymbol{x}_i^{\mathrm{T}} \boldsymbol{x}_j + \xi\right)$

3 软间隔SVM

有些数据集虽然大体上是线性可分的,但会有一些点,可能是噪点或是异常点,使得求出严格的分割平面较 为困难,软间隔就是为了解决这样的问题,通过放松条件,允许每个点都可以有<u>一定程度的越界</u>,引入参数 *E,*来表示每个样本点的越界程度,该参数称为**松弛变**量,最后通过最小化该参数使所有点的越界程度最小, 即达到最好的分类效果,也容忍了一定程度的噪点问题。



分类条件:

Soft Margin SVM

$$w^Tx_i + b \ge 1 - \xi_i$$
 $y_i = +1$ $w^Tx_i + b \ge \xi_i - 1$ $y_i = -1$

优化目标:

$$\min_{w,b,\xi} \frac{1}{2} \|w\|^2 + C \sum_{i=1}^{N} \xi_i$$

s.t.
$$y_i (w \cdot x_i + b) \geqslant 1 - \xi_i, \quad \xi_i \geqslant 0$$

C称为惩罚因子,C值得大小表征对越界的容忍程度,即惩罚力度的大小。对松弛参数的理解,可以<u>类比在</u> 其他学习算法中的正则项,通过引入正则项来防止过拟合。如上左图,如果用硬间隔SVM,中间那个异常点 将会起到支持向量的作用,那么正负样本的间隔将会非常小,这可以类比成一种过拟合。

推导过程与不带松弛参数的线性SVM类似:

写出拉格朗日方程:

$$L(w,b,\xi,lpha,\mu) \equiv rac{1}{2} \|w\|^2 + C \sum_{i=1}^N \xi_i - \sum_{i=1}^N lpha_i \left(y_i \left(w \cdot x_i + b
ight) - 1 + \xi_i
ight) - \sum_{i=1}^N \mu_i \xi_i \ s.\, t.\, lpha_i \geq 0, \mu_i \geq 0$$

原问题:

$$\min_{w,b,\xi} \max_{\alpha,\mu} L(w,b,\xi,\alpha,\mu)$$

转换成对偶问题:

$$\max_{\alpha,\mu} \min_{w,b,\xi} L(w,b,\xi,\alpha,\mu) = \min_{w,b,\xi} \max_{\alpha,\mu} L(w,b,\xi,\alpha,\mu)$$
s.t. KKT

转换成对偶问题后就可以先对 w, b, ξ 求导求极小值:

$$egin{aligned}
abla_w L(w,b,\xi,lpha,\mu) &= w - \sum_{i=1}^N lpha_i y_i x_i = 0 \
abla_b L(w,b,\xi,lpha,\mu) &= - \sum_{i=1}^N lpha_i y_i = 0 \
abla_{\xi_i} L(w,b,\xi,lpha,\mu) &= C - lpha_i - \mu_i = 0 \end{aligned}$$

回带到原函数,可以发现,正好消去了 ξ, w, b

最后,又得出以下熟悉的形式

$$egin{aligned} \min_{lpha} L(w, b, \xi, lpha, \mu) &= -rac{1}{2} \sum_{i=1}^{N} \sum_{j=1}^{N} lpha_i lpha_j y_i y_j \left(x_i^T x_j
ight) + \sum_{i=1}^{N} lpha_i \ ext{s.t.} & \sum_{i=1}^{N} lpha_i y_i = 0 \ 0 \leqslant lpha_i \leqslant C \end{aligned}$$

与之前的推导结果唯一不同的是 α_i 有了上界的限制, 该限制来自于 上述对 ξ 求导的结果 $C-\alpha_i-\mu_i=0$

最后,相应的KKT条件:

$$\left\{egin{aligned} \left(y_{i}\left(w\cdot x_{i}+b
ight)-1+\xi_{i}
ight)\geqslant0\ lpha_{i}\left(y_{i}\left(w\cdot x_{i}+b
ight)-1+\xi_{i}
ight)=0\ lpha_{i}\geqslant0\ \mu_{i}\geqslant0\ \xi_{i}\geqslant0 \end{aligned}
ight.$$

4 SMO算法

SMO算法SVM的最后一步,是用于计算SVM的最后参数 α 的一种优化算法。

以最一般化的SVM来做SMO的计算, 带软间隔, 带核函数的情况:

分割面:
$$f(x_i)=w\phi(x_i)+b=\sum_j^N lpha_j y_j K(x_i,x_j)+b \qquad ---(1)$$
 $(w=\sum_j^N lpha_j y_j \phi(x_j))$

优化目标:
$$\min_{lpha}L(w,b,\xi,lpha,\mu)=-rac{1}{2}\sum_{i=1}^{N}\sum_{j=1}^{N}lpha_{i}lpha_{j}y_{i}y_{j}K\left(x_{i},x_{j}
ight)+\sum_{i=1}^{N}lpha_{i}$$
s.t. $\sum_{i=1}^{N}lpha_{i}y_{i}=0$ $0\leqslantlpha_{i}\leqslant C$

$$KKT$$
条件 : $egin{dcases} (y_i \left(w \cdot x_i + b
ight) - 1 + \xi_i) \geqslant 0 \ lpha_i \left(y_i \left(w \cdot x_i + b
ight) - 1 + \xi_i
ight) = 0 \ lpha_i \geqslant 0 \ \mu_i \geqslant 0 \ \xi_i \geqslant 0 \end{cases}$

计算步骤:

每次迭代只选择 N 个 α_i 中的两个 α_i 做优化,最终达到所有 α 收敛的效果

指定一个分类精度 ε ,来控制收敛的精度

- 1. 随机初始化所有 α , b
- 2. 根据 $f(x_i)$ 计算误差

$$E_i = f(x_i) - y_i \quad ---(2)$$

3. 循环选择一个最不满足KKT条件的 α_v , 如下选择规则:

$$egin{array}{ll} lpha_v < C & and & E_v < -arepsilon \ & or \ & 0 < lpha_v & and & E_v > arepsilon \end{array}$$

如果找不到, 退出循环, 优化结束

有些算法用随机选择的方法选择第一 α_v 这样的做法收敛较慢

- 4. 根据选择出来的 $lpha_v$ 循环寻找 $lpha_w$ 使得 $|E_v-E_w|$ 最大
- 5. 计算L,H

$$egin{aligned} if \;\; y_v == y_w \ L = \max\left(0, lpha_w + lpha_v - C
ight), \quad H = \min\left(C, lpha_w + lpha_v
ight) \ else \ L = \max\left(0, lpha_w - lpha_v
ight), \quad H = \min\left(C, C + lpha_w - lpha_v
ight) \end{aligned}$$

6. 更新 α_w 的值

$$egin{aligned} lpha_w^{'} &= lpha_w^{ ext{old}} + rac{y_w \left(E_v - E_w
ight)}{\eta} \ \eta &= K(x_v, x_v) + K(x_w, x_w) - 2K(x_v, x_w) \quad (\eta \geq 0) \quad - - - (4) \ \ lpha_w^{ ext{new}} &= egin{cases} H, & lpha_w^{'} > H \ lpha_w^{'} & L \leqslant lpha_w^{'} \leqslant H & - - - (5) \ L, & lpha_w^{'} < L \end{cases}$$

7. 更新 α_v 的值

$$lpha_v^{
m new} = lpha_v^{
m old} + y_1 y_2 \left(lpha_w^{
m old} - lpha_w^{
m new}
ight) \quad --- (6)$$

8. 计算b

$$egin{aligned} b_v^{ ext{new}} &= -E_v - y_v K(x_v, x_v) \left(lpha_v^{ ext{new}} - lpha_v^{ ext{old}}
ight) - y_w K(x_w, x_v) \left(lpha_w^{ ext{new}} - lpha_w^{ ext{old}}
ight) + b^{ ext{old}} \ \ b_w^{ ext{new}} &= -E_w - y_v K(x_v, x_w) \left(lpha_v^{ ext{new}} - lpha_v^{ ext{old}}
ight) - y_w K(x_w, x_w) \left(lpha_w^{ ext{new}} - lpha_w^{ ext{old}}
ight) + b^{ ext{old}} \end{aligned}$$

$$egin{aligned} if & 0 < lpha_v^{new} < C: \ & b^{new} = b_v^{new} \end{aligned}$$
 $else \ if & 0 < lpha_w^{new} < C: \ & b^{new} = b_w^{new} \end{aligned}$ $else: \ & b^{new} = rac{1}{2}(b_v^{new} + b_w^{new})$

9. 跳回2

```
def SVM(X, y, C, e, maxEpoch):
   #N是样本数, D是样本维度
   N,D = shape(X)
   #初始化alpha,b
   alphas = np.zeros(N,1)
   b = 0;
   for i in range(maxEpoch):
       for v in range(N): #在数据集上遍历每一个alpha
           #(1)式
           #如果需要加核函数 : fx_v = (alphas*y).T*K(x,x[v]) + b
           fx_v = (alphas*y).T*(X.dot(X[v].T)) + b
           #(2)式
           E_v = fx_v-y[v]
           #根据(3)式规则选择alpha v
           if ( ( y[v]*E_v < -e ) and ( alphas[v]<C ) ) or \
              ( ( y[v]*E_v > e ) and ( alphas[v]>0 ) ):
               #根据第四点选择alpha_w
               w = -1
               E_w = -1
               tempMax = -1
               for j in range(N):
                  if j==v:
                      continue
                  fx_j = (alphas*y).T*(X.dot(X[j].T)) + b
                  E_j = fx_j-y[j]
                   if abs(E_v-E_j) > tempMax:
```

```
E_w = E_j
       w = j
alphaIold=alphas[i].copy() #复制下来,便于比较
alphaJold=alphas[j].copy()
#根据第五点计算L和H
if(y[v]!=y[w]):
   L=max(0, alphas[w]-alphas[v])
   H=min(C, C+alphas[w]-alphas[v])
else:
   L=max(0, alphas[w]+alphas[v]-C)
    H=min(C, alphas[w]+alphas[v])
if L==H:
   print('L==H')
    continue
#根据式4计算eta
eta= X[i]*X[i].T + X[j]*X[j].T - 2.0*X[v]*X[w].T
if eta<0:</pre>
    print('eta<0')</pre>
    continue
#根据式5计算更新alpha_w
alpha_w_old = alphas[w]
alphas[w]+=y[w]*(E v-E w)/eta #调整alphas[j]
if alphas[w]>H:
    alphas[w]=H
if alphas[w]<L:</pre>
    alphas[w]=L
#如果变化很小,后面就不做了,直接下一轮更新
if(abs(alphas[w]-alpha_w_old)<0.00001):</pre>
   print('w not moving enough')
    continue
#根据式6计算更新alpha v
alpha_v_old=alphas[v]
alphas[v]+=y[w]*y[v]*(alpha_w_old-alphas[w]) #调整alphas[i]
#根据第八点计算b
b_v = b_E_v
y[v]*(alphas[v]-alpha v old)*X[v]*X[v].T-\
y[w]*(alphas[w]-alpha_w_old)*X[w]*X[v].T
b_w = b_E_w
y[v]*(alphas[v]-alpha_v_old)*X[v]*X[w].T-\
```

5 SVM面试常考题

5.1 为什么要转化成对偶问题求解SVM

原问题:

$$\min_{w,b} \max_{lpha} L(w,b,lpha) = \min_{w,b} \max_{lpha} \ (\quad rac{1}{2} ||ec{w}||^2 + \sum_{i}^{N} lpha_i (1 - y_i (w^T x_i + b)) \quad), \ \ lpha_i \geq 0 \quad \ \ ----- (1)$$

对偶问题:

$$\max_{lpha} \min_{w,b} L(w,b,lpha) = \max_{lpha} \min_{w,b} \ (\quad rac{1}{2} ||ec{w}||^2 + \sum_{i}^{N} lpha_i (1 - y_i (w^T x_i + b)) \quad), \ \ lpha_i \geq 0 \quad \ \ -----(2)$$

- 求解问题的复杂度不同,原问题最外层的是 $\min_{w,b}$,最后求解问题的复杂度和w的维度相关,即,<u>和</u>样本的维度相关。而对偶问题的外层是 \max_{α} ,最后的求解问题与 α 的维度相关,即,<u>和样本数量相</u> 关。传统机器学习最初是针对高纬度低样本数的数据进行设计的(人工智能课老师),所以svm对于高维空间中较稀疏的样本表现较好。
- 能够运用核函数 (主要原因), $L(w,b,\alpha)$ 只有先对w,b求导才能导出最后带有 $(x_i\cdot x_j)$ 的形式,才有机会运用核函数来应对非线性情况
- 引入了KKT条件,简化了约束条件

5.2 核函数的选择问题

吴恩达的选择:

● 特征数量很大, 跟样本差不多时, 用线性核

● 特征数量比较小, 样本数量很大, 需手动添加特征,后用线性核

● 特征数量比较小,样本数量一般, 用高斯核

从调参复杂度选择

线性核: 无

多项式核: 幂次d, 系数 γ , 常数项 ξ

高斯核: 系数7

sigmoid核:系数 γ ,常数项 ξ

5.3 sklearn中SVM的参数使用

```
class sklearn.svm.SVC(
          C=1.0,
          kernel='rbf',
          degree=3,
          gamma='auto',
          coef0=0.0,
          shrinking=True,
          probability=False,
          tol=0.001,
          cache size=200,
          class_weight=None,
          verbose=False,
          max iter=-1,
          decision function shape='ovr',
          random state=None)
主要需要调整的参数:
c: 对应上文的c, 软间隔中的惩罚因子
kernel: 核函数 'linear', 'poly', 'rbf', 'sigmoid', 'precomputed', 默认rbf
degree: kernel为多项式核的时候有效,调整的是多项式核的幂次
gamma: 当kernel为'rbf', 'poly'或'sigmoid'时生效,对应的核函数中的gama值
coef0: 当kernel为'poly','sigmoid'时有效
tol: 训练精度,对应上面SMO的精度
max iter: 对应上述的maxEpoch
```

5.4 样本类别不均衡情况是否影响SVM分类效果

会有影响,原因:

$$\min_{w,b,\xi} rac{1}{2} \|w\|^2 + C \sum_{i=1}^N \xi_i$$

假设负样本的数量远大于正样本的数量,那么负样本越界的点一定大于正样本越界的点,算法最小化 $C\sum_i^N \xi_i$ 会使得超平面往正样本移动,来减少负样本越界的点,从而减小 $C\sum_i^N \xi_i$ 。

如何解决:

- 1. 对正样本和负样本设置不同的C,来保证平衡
- 2. 欠采样

5.5 SVM多分类问题

一对一法:

任意两类样本之间设计一个SVM,最终有k(k-1)/2个分类器,投票决定

一对多法:

把某个类别的样本归为一类,其余类别归为另一类,做一个SVM,这样,k个类别就有k个SVM,样本经过k个SVM分别计算,以函数值最大的那个类别为最终类别