

Linux 设备模型之终端设备（tty）驱动架构分析

本文系本站原创, 欢迎转载!

转载请注明出处: [http:// flysunny.cublog.cn](http://flysunny.cublog.cn)

这里感谢: 晓刚的分析和指点, 及网上的所有串口资源

一：前言

终端设备

在 Linux 系统中, 终端是一种字符型设备, 它有多种类型, 通常使用 tty 来简称各种类型的终端设备。tty 是 Teletype 的缩写, Teletype 是最早出现的一种终端设备, 很像电传打字机, 是由 Teletype 公司生产的。Linux 中包含如下几类终端设备:

1. 串行端口终端 (/dev/ttySn)

串行端口终端 (Serial Port Terminal) 是使用计算机串行端口连接的终端设备。

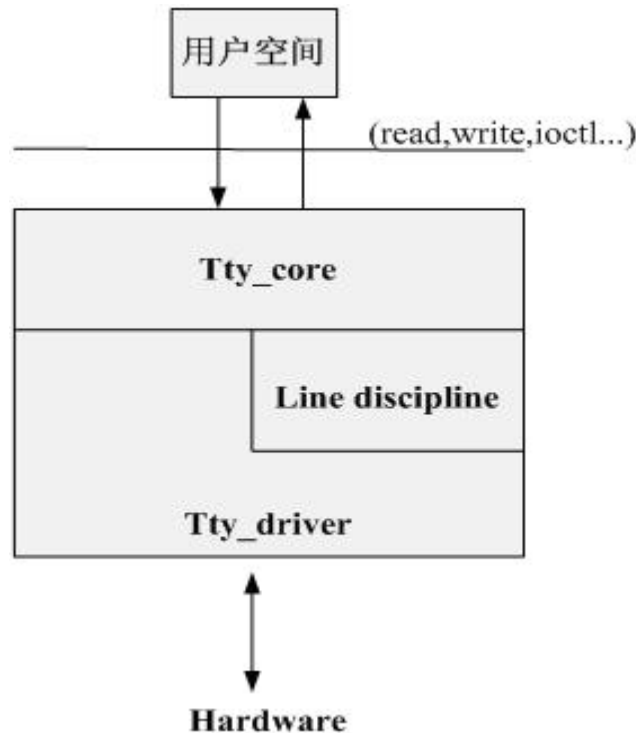
2. 伪终端 (/dev/pty/)

伪终端 (Pseudo Terminal) 是成对的逻辑终端设备

3. 控制台终端 (/dev/tty, /dev/console)

二：终端设备驱动结构

1. Tty 架构如下所示:



Tty_core: Tty 核心层

Line discipline : 是线路规程的意思(链路层)。正如它的名字一样, 它表示的是这条终端”线程”的输入与输出规范设置. 主要用来进行输入/输出数据的预处理

Tty_driver: Tty_driver就是终端对应的驱动了。它将字符转换成终端可以理解的字串. 将其传给终端设备。

tty 设备发送数据的流程为：

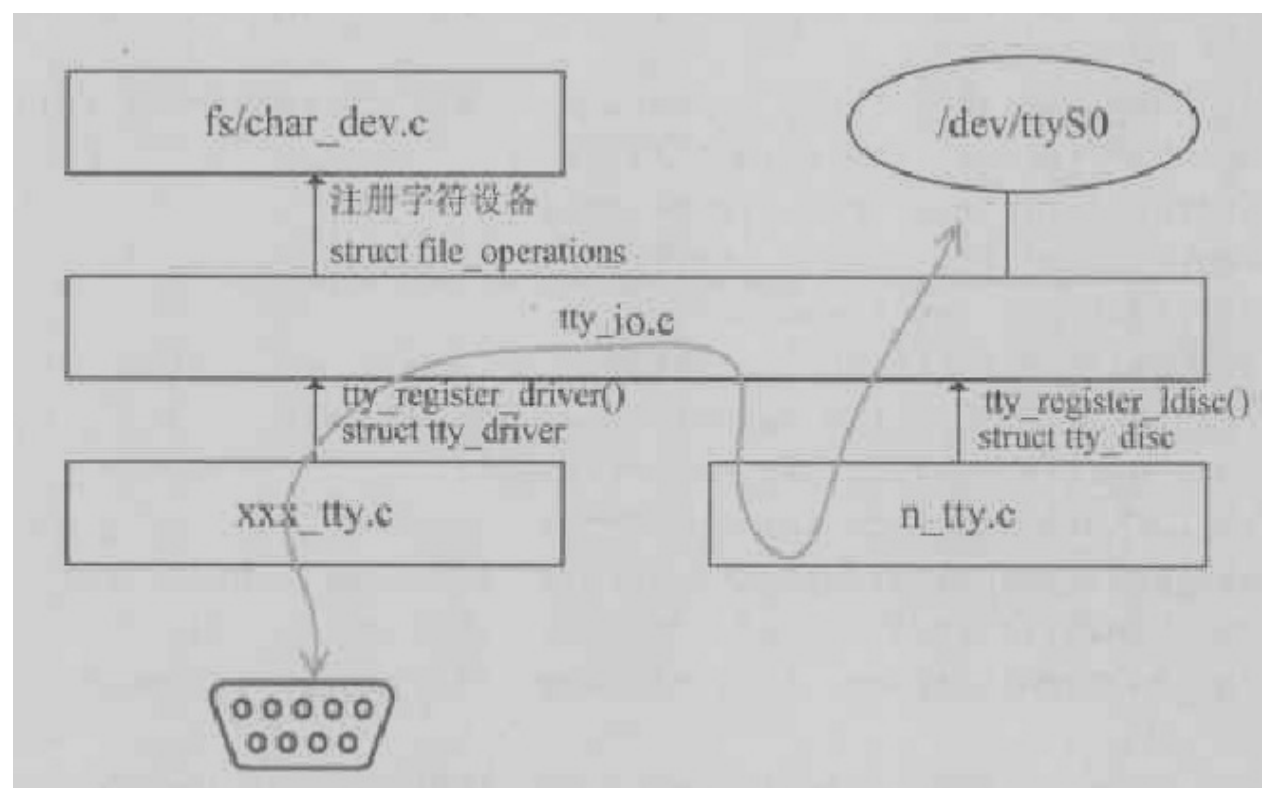
tty_core 从一个用户获得将要发送给一个 tty 设备的数据，tty_core 将数据传递给 Line discipline 处理，接着数据被传递到 tty_driver，tty 驱动将数据转换为可以发送给硬件的格式

tty 设备接受数据的流程为：

从 tty 硬件接收到得数据向上交给 tty_driver，进入 Line discipline 处理，再进入 tty_core，在这里它被一个用户获取

尽管大多数时候 tty_core 和 tty_driver 之间的数据传输会经历 Line discipline 的转换，但是 tty_core 和 tty_driver 之间也可以直接传输数据

2. tty 主要源文件关系及数据流向：



图二：tty 主要源文件关系及数据流向

上图显示了与 tty 相关的主要源文件及数据流向。

tty_io.c: tty_io.c 定义了 tty 设备通用的 file_operation 结构体，并实现了接口函数 tty_register_driver() 用于注册 tty 设备，它会利用 fs/char_dev.c 提供的接口函数注册字符设备。tty_io.c 也提供了 tty_register_ldisc() 接口函数，用于注册线路规程。

xxx_tty.c: 与具体设备对应的 tty 驱动(xxx_tty.c)将实现 tty_driver 结构体中的成员函数。

Ntty.c: ntty.c 文件则实现了 tty_disc 结构体中的成员

特定 tty 设备的主体工作是填充 tty_driver 结构体中的成员，实现其中的成员函数，tty_driver 结构体的源码 (linux/driver/char/tty_driver.h) 如下：

```

struct tty_driver {
    int magic;          /* magic number for this structure */
    struct cdev cdev;
    struct module *owner;
    const char *driver_name;
    const char *devfs_name;
    const char *name;
    int name_base; /* offset of printed name */
    int major;      /* major device number */
    int minor_start; /* start of minor device number */
    int minor_num; /* number of *possible* devices */
    int num;        /* number of devices allocated */
    short type;      /* type of tty driver */
    short subtype;   /* subtype of tty driver */
    struct termios init_termios; /* Initial termios */
    int flags;       /* tty driver flags */
    int refcount;    /* for loadable tty drivers */
    struct proc_dir_entry *proc_entry; /* /proc fs entry */
    struct tty_driver *other; /* only used for the PTY driver */

    /*
     * Pointer to the tty data structures
     */
    struct tty_struct **ttys;
    struct termios **termios;
    struct termios **termios_locked;
    void *driver_state; /* only used for the PTY driver */

    /*
     * Interface routines from the upper tty layer to the tty
     * driver. Will be replaced with struct tty_operations.
     */
    int (*open)(struct tty_struct * tty, struct file * filp);
    void (*close)(struct tty_struct * tty, struct file * filp);
    int (*write)(struct tty_struct * tty,
                 const unsigned char *buf, int count);
    void (*put_char)(struct tty_struct *tty, unsigned char ch);
    void (*flush_chars)(struct tty_struct *tty);
    int (*write_room)(struct tty_struct *tty);
    int (*chars_in_buffer)(struct tty_struct *tty);
    int (*ioctl)(struct tty_struct *tty, struct file * file,
                 unsigned int cmd, unsigned long arg);
    void (*set_termios)(struct tty_struct *tty, struct termios * old);
    void (*throttle)(struct tty_struct * tty);

```

```

void (*unthrottle)(struct tty_struct * tty);
void (*stop)(struct tty_struct *tty);
void (*start)(struct tty_struct *tty);
void (*hangup)(struct tty_struct *tty);
void (*break_ctl)(struct tty_struct *tty, int state);
void (*flush_buffer)(struct tty_struct *tty);
void (*set_ldisc)(struct tty_struct *tty);
void (*wait_until_sent)(struct tty_struct *tty, int timeout);
void (*send_xchar)(struct tty_struct *tty, char ch);
int (*read_proc)(char *page, char **start, off_t off,
                 int count, int *eof, void *data);
int (*write_proc)(struct file *file, const char __user *buffer,
                 unsigned long count, void *data);
int (*tiocmget)(struct tty_struct *tty, struct file *file);
int (*tiocmset)(struct tty_struct *tty, struct file *file,
                 unsigned int set, unsigned int clear);

struct list_head tty_drivers;
};

```

三： tty 驱动接口分析

1. 分配 tty 驱动

tty driver 的所有操作都包含在 tty_driver 中。内核即提供了一个名叫 alloc_tty_driver() 来分配这个 tty_driver。当然我们也可以在驱动中将它定义成一个静态的结构。对 tty_driver 进行一些必要的初始化之后，调用 tty_register_driver() 将其注册。

```

struct tty_driver *alloc_tty_driver(int lines)
{

```

alloc_tty_driver() 接口代码 (Linux/driver/char/tty_io.c) 如下所示：

```

struct tty_driver *alloc_tty_driver(int lines)
{
    struct tty_driver *driver;

    driver = kmalloc(sizeof(struct tty_driver), GFP_KERNEL);
    if (driver) {
        memset(driver, 0, sizeof(struct tty_driver));
        driver->magic = TTY_DRIVER_MAGIC;
        driver->num = lines;
        /* later we'll move allocation of tables here */
    }
    return driver;
}

```

这个函数只有一个参数。这个参数的含义为 line 的个数。也即次设备号的个数。注意每个设备文件都会对应一个 line.

在这个接口里为 `tty_driver` 分配内存，然后将 `driver->magic` 与 `driver->num` 初始化之后就返回了。其中 `driver->magic` 为 `tty_driver` 这个结构体的“幻数”，设为 `TTY_DRIVER_MAGIC`，在这里被初始化。

2. 注册 tty 驱动

```
int tty_register_driver(struct tty_driver *driver)
```

在这里，`tty_register_driver()` 用来注册一个 `tty_driver`，源码如下 (Linux/driver/char/tty_io.c)：

[illegible]

```

    if (error < 0) {
        kfree(p);
        return error;
    }

    if (p) {
        driver->ttys = (struct tty_struct **)p;
        driver->termios = (struct termios **)(p + driver->num);
        driver->termios_locked = (struct termios **)(p + driver->num * 2);
    } else {
        driver->ttys = NULL;
        driver->termios = NULL;
        driver->termios_locked = NULL;
    }

    //注册字符设备
    cdev_init(&driver->cdev, &tty_fops);
    driver->cdev.owner = driver->owner;
    error = cdev_add(&driver->cdev, dev, driver->num);
    if (error) {
        cdev_del(&driver->cdev);
        unregister_chrdev_region(dev, driver->num);
        driver->ttys = NULL;
        driver->termios = driver->termios_locked = NULL;
        kfree(p);
        return error;
    }

    //指定默认的 put_char
    if (!driver->put_char)
        driver->put_char = tty_default_put_char;

    list_add(&driver->tty_drivers, &tty_drivers);

    //如果没有指定 TTY_DRIVER_DYNAMIC_DEV. 即动态设备管理
    if ( !(driver->flags & TTY_DRIVER_NO_DEVFS) ) {
        for(i = 0; i < driver->num; i++)
            tty_register_device(driver, i, NULL);
    }

    proc_tty_register_driver(driver);
    return 0;
}

```

注册 tty 驱动成功时返回 0; 参数为由 alloc_tty_driver() 分配的 tty_driver 结构体指针。这个函数操作比较简单。就是为 tty_driver 创建字符设备。然后将字符设备的操作集指定为 tty_fops. 并且将 tty_driver 挂载到 tty_drivers 链表中。以设备号为关键字找到对应的 driver.

四：设备文件的打开操作

1. 打开 tty 设备的操作

在下面得程序里，我们会遇到 `tty_struct` 结构体，`tty_struct` 结构体被 `tty` 核心用来保存当前 `tty` 端口的状态，它的大多数成员只被 `tty` 核心使用。

从注册的过程可以看到，所有的操作都会对应到 `tty_fops` 中。Open 操作对应的操作接口是 `tty_open()`。

```
static int tty_open(struct inode * inode, struct file * filp)
```

代码如下（`linux/drivers/char/tty_io.c`）：

```
static int tty_open(struct inode * inode, struct file * filp)
{
```

```
    struct tty_struct *tty;
    int noctty, retval;
    struct tty_driver *driver;
    int index;
    dev_t device = inode->i_rdev;
    unsigned short saved_flags = filp->f_flags;
```

```
    nonseekable_open(inode, filp);
```

```
    retry_open:
```

```
/*O_NOCTTY 如果路径名指向终端设备，不要把这个设备用作控制端
noctty:需不需要更改当前进程的控制终端*/
```

```
    noctty = filp->f_flags & O_NOCTTY;
    index  = -1;
    retval = 0;
```

```
/*O_NOCTTY 如果路径名指向终端设备，不要把这个设备用作控制终端*/
```

```
    down(&tty_sem);
```

```
//设备号(5,0) 即/dev/tty.表示当前进程的控制终端
```

```
    if (device == MKDEV(TTYAUX_MAJOR,0)) {
        if (!current->signal->tty) {
            //如果当前进程的控制终端不存在,退出
            up(&tty_sem);
            return -ENXIO;
        }
        //取得当前进程的 tty_driver
        driver = current->signal->tty->driver;
        index = current->signal->tty->index;
```

```

        filp->f_flags |= O_NONBLOCK; /* Don't let /dev/tty block */
        /* noctty = 1; */
        goto got_driver;
    }
#ifdef CONFIG_VT
//打开的设备节点是否是当前的控制终端/dev/ttys0
//(4,0)
    if (device == MKDEV(TTY_MAJOR,0)) {
        extern struct tty_driver *console_driver;
        driver = console_driver;
        //fg_console: 表示当前的控制台
        index = fg_console;
        noctty = 0;
        goto got_driver;
    }
#endif
//设备号(5,1).即/dev/console.表示外接的控制台. 通过 regisit_console()
    if (device == MKDEV(TTYAUX_MAJOR,1)) {
        driver = console_device(&index);
        if (driver) {
            /* Don't let /dev/console block */
            filp->f_flags |= O_NONBLOCK;
            noctty = 0;
            goto got_driver;
        }
        up(&tty_sem);
        return -ENODEV;
    }
//index 就是文件的设备号
//以文件的设备号为关键字,到 tty_drivers 中搜索所注册的 driver
    driver = get_tty_driver(device, &index);
    if (!driver) {
        up(&tty_sem);
        return -ENODEV;
    }
got_driver:
    retval = init_dev(driver, index, &tty);
    up(&tty_sem);
    if (retval)
        return retval;

    filp->private_data = tty;
    file_move(filp, &tty->tty_files);
/*

```


*这儿我们来看一下 file_move 函数，

```
*void file_move(struct file *file, struct list_head *list)//(linux/fs.h)
```

```
{
```

```
    if (!list)
```

```
        return;
```

```
    file_list_lock();
```

```
    list_move(&file->f_u.fu_list, list);
```

```
    file_list_unlock();
```

```
}
```

*其中调用了 list_move() ；

```
static inline void list_move(struct list_head *list, struct list_head *head)
```

```
{
```

```
    __list_del(list->prev, list->next);
```

```
    list_add(list, head);
```

```
}
```

```
_list_del()
```

*在了解数据结构的基础上，_list_del()很好理解，通过

```
    next->prev = prev;
```

```
    prev->next = next;
```

*来删除链表中的一个节点，其中 prev 和 next 是节点的 2 个指针，分别指向链表中的上一个节点和下一个节点。

*还调用了_list_add();

```
下面继续看一下_list_add(struct list_head *new,struct list_head *prev, Struct list_head *next))
```

*是如何实现的

```
    next->prev = new;
```

```
    new->next = next;
```

```
    new->prev = prev;
```

```
    prev->next = new;
```

*通过上面的代码来将节点 new 加入到节点 prev 和 next 中间

*那么 file_move 的作用就是将 file 结构体中的一些成员拷贝到 tty->tty_file 中去

```
*/
```

```
/*
```

下面来看一下 check_tty_count();

主要是查看一下 tty_file 链表中成员数

```
*/
```

```
    check_tty_count(tty, "tty_open");
```

```
    if (tty->driver->type == TTY_DRIVER_TYPE_PTY &&
```

```
        tty->driver->subtype == PTY_TYPE_MASTER)
```

```
        noctty = 0;
```

```
#ifdef TTY_DEBUG_HANGUP
```

```
    printk(KERN_DEBUG "opening %s...", tty->name);
```

```
#endif
```

```

        if (!retval) {
            if (tty->driver->open)
/*
*tty 核心调用 tty 驱动的 open 回调函数
*/
                retval = tty->driver->open(tty, filp);
            else
                retval = -ENODEV;
        }
        filp->f_flags = saved_flags;
//test_bit(n,addr)用于检测地址中数据的某一位是否为 1

        if (!retval && test_bit(TTY_EXCLUSIVE, &tty->flags) && !capable(CAP_SYS_ADMIN))
            retval = -EBUSY;
//Capable()检测进程的能力用户违反 LIDS 定义的规则的时候报警

        if (retval) {
#ifdef TTY_DEBUG_HANGUP
            printk(KERN_DEBUG "error %d in opening %s...", retval,
                tty->name);
#endif
            release_dev(filp);
            if (retval != -ERESTARTSYS)
                return retval;
            if (signal_pending(current))
                return retval;

//signal_pending(current)检查当前进程是否有信号处理, 返回不为0表示有信号需要处理,这儿
//如果有信号需要处理, 函数返回。

            schedule();

//选定下一个进程并切换到它去执行是通过 schedule()函数实现的。

/*
* Need to reset f_op in case a hangup happened.
*/
        if (filp->f_op == &hung_up_tty_fops)
            filp->f_op = &tty_fops;
        goto retry_open;
    }
    if (!noctty &&
        current->signal->leader &&
        !current->signal->tty &&

```

```

        tty->session == 0) {
            task_lock(current);
            current->signal->tty = tty;
            task_unlock(current);
            current->signal->tty_old_pgrp = 0;
            tty->session = current->signal->session;
            tty->pgrp = process_group(current);
        }
    return 0;
}

```

上面的过程中我们漏掉了 `init_dev` 函数，

```

static int init_dev(struct tty_driver *driver, int idx,
                    struct tty_struct **ret_tty)

```

下面我们继续解析一下：

```

static int init_dev(struct tty_driver *driver, int idx, struct tty_struct **ret_tty)
{
    struct tty_struct *tty, *o_tty;
    struct termios *tp, **tp_loc, *o_tp, **o_tp_loc;
    struct termios *ltp, **ltp_loc, *o_ltp, **o_ltp_loc;
    int retval=0;

    /* check whether we're reopening an existing tty */
    if (driver->flags & TTY_DRIVER_DEVPTS_MEM) {
        tty = devpts_get_tty(idx);
        if (tty && driver->subtype == PTY_TYPE_MASTER)
            tty = tty->link;
        } else {
            tty = driver->ttys[idx];
        }
    if (tty) goto fast_track;

    /*
     * First time open is complex, especially for PTY devices.
     * This code guarantees that either everything succeeds and the
     * TTY is ready for operation, or else the table slots are vacated
     * and the allocated memory released. (Except that the termios
     * and locked termios may be retained.)
     */
}
/*

```

`try_module_get()` -- 如果模块已经插入内核，则递增该模块引用计数；如果该模块还没有插入内核，则返回 0 表示出错。

`Driver->owner` 是指这个驱动模块的拥有者

```

*/
if (!try_module_get(driver->owner)) {
    retval = -ENODEV;
    goto end_init;
} //如果模块没有加入内核，那么退出

o_tty = NULL;
tp = o_tp = NULL;
ltp = o_ltp = NULL;

tty = alloc_tty_struct();//分配结构体空间
if(!tty)
    goto fail_no_mem;
initialize_tty_struct(tty);//初始化结构体中的各成员变量
tty->driver = driver;
tty->index = idx;
tty_line_name(driver, idx, tty->name);//打印一些提示信息
/*
我们知道伪终端(pty)也属于终端设备的一种
* TTY_DRIVER_DEVPTS_MEM -- don't use the standard arrays, instead
* use dynamic memory keyed through the devpts filesystem. This
* is only applicable to the pty driver.
所以下面是对于伪终端的一些初始化设置？
看下面的设置应该是关于控制台终端的初始化
*/
if (driver->flags & TTY_DRIVER_DEVPTS_MEM) {
    tp_loc = &tty->termios;
    ltp_loc = &tty->termios_locked;
} else {
    tp_loc = &driver->termios[idx];//根据索引号到数组中查找对应的 termios 结构体
    ltp_loc = &driver->termios_locked[idx];
}
//如果没有查找到对应的 termios 结构体，那么我们就手动分配一个
if (!*tp_loc) {
    tp = (struct termios *) kmalloc(sizeof(struct termios),
                                   GFP_KERNEL);

    if (!tp)
        goto free_mem_out;
    *tp = driver->init_termios;//用统一的 init_termios 结构体来初始化它
}

if (!*ltp_loc) { //同上
    ltp = (struct termios *) kmalloc(sizeof(struct termios),
                                   GFP_KERNEL);

```

```

        if (!ltp)
            goto free_mem_out;
        memset(ltp, 0, sizeof(struct termios));
    }

    if (driver->type == TTY_DRIVER_TYPE_PTY) {
        o_tty = alloc_tty_struct();
        if (!o_tty)
            goto free_mem_out;
        initialize_tty_struct(o_tty);
/*
如果是 PTY，那么 o_tty->driver = driver->other;
查看 tty_driver 中对于 other 的定义
*/
        o_tty->driver = driver->other;
        o_tty->index = idx;
        tty_line_name(driver->other, idx, o_tty->name); //打印一些提示信息

        if (driver->flags & TTY_DRIVER_DEVPTS_MEM) {
            o_tp_loc = &o_tty->termios;
            o_ltp_loc = &o_tty->termios_locked;
        } else {
            o_tp_loc = &driver->other->termios[idx];
            o_ltp_loc = &driver->other->termios_locked[idx];
        }

        if (!*o_tp_loc) { //如果 o_tp_loc = &o_tty->termios 不存在，那么我们分配一个 termios
            结构体
            o_tp = (struct termios *)
                kmalloc(sizeof(struct termios), GFP_KERNEL);
            if (!o_tp)
                goto free_mem_out;
            *o_tp = driver->other->init_termios;
        }

        if (!*o_ltp_loc) {
            o_ltp = (struct termios *)
                kmalloc(sizeof(struct termios), GFP_KERNEL);
            if (!o_ltp)
                goto free_mem_out;
            memset(o_ltp, 0, sizeof(struct termios));
        }

/*

```

```

    * Everything allocated ... set up the o_tty structure.
    */
    if (!(driver->other->flags & TTY_DRIVER_DEVPTS_MEM)) {
        driver->other->ttys[idx] = o_tty; // 将我们初始化的伪终端的 tty_struct 结构体
        添加到数组中去
    }

```

if (!*o_tp_loc) // 如果 o_tp_loc 还是不存在，那么我用 o_tp 来初始化 o_tp_loc，不过为什么会不存在呢？

上面已经很系统的处理的一次~~~

```

        *o_tp_loc = o_tp;
    if (!*o_ltp_loc)
        *o_ltp_loc = o_ltp;
    o_tty->termios = *o_tp_loc;
    o_tty->termios_locked = *o_ltp_loc;
    driver->other->refcount++;
    if (driver->subtype == PTY_TYPE_MASTER)
        o_tty->count++;

    /* Establish the links in both directions */
    tty->link = o_tty;
    o_tty->link = tty;
}

/*
 * All structures have been allocated, so now we install them.
 * Failures after this point use release_mem to clean up, so
 * there's no need to null out the local pointers.
 */
if (!(driver->flags & TTY_DRIVER_DEVPTS_MEM)) {
    driver->ttys[idx] = tty;
}

if (!*tp_loc)
    *tp_loc = tp;
if (!*ltp_loc)
    *ltp_loc = ltp;
tty->termios = *tp_loc;
tty->termios_locked = *ltp_loc;
driver->refcount++;
tty->count++;

/*
 * Structures all installed ... call the ldisc open routines.
 * If we fail here just call release_mem to clean up. No need

```

```

    * to decrement the use counts, as release_mem doesn't care.
    */

    if (tty->ldisc.open) {
//如果函数指针 tty_ldisc.open 存在，调用之
//线路规程的定义处于/linux/driver/char/n_tty.c 中
        retval = (tty->ldisc.open)(tty);
        if (retval)
            goto release_mem_out;
    }
    if (o_tty && o_tty->ldisc.open) {
        retval = (o_tty->ldisc.open)(o_tty);
        if (retval) {
            if (tty->ldisc.close)
                (tty->ldisc.close)(tty);
            goto release_mem_out;
        }
        tty_ldisc_enable(o_tty);
    }
/*
static void tty_ldisc_enable(struct tty_struct *tty)
{
    set_bit(TTY_LDISC, &tty->flags);
    如果线路规程已经附加上去，那么唤醒队列
    wake_up(&tty_ldisc_wait);
}
*/

    }
    tty_ldisc_enable(tty);
    goto success;

/*
    * This fast open can be used if the tty is already open.
    * No memory is allocated, and the only failures are from
    * attempting to open a closing tty or attempting multiple
    * opens on a pty master.
    */

fast_track:
    if (test_bit(TTY_CLOSING, &tty->flags)) {
        retval = -EIO;
        goto end_init;
    }
    if (driver->type == TTY_DRIVER_TYPE_PTY &&
        driver->subtype == PTY_TYPE_MASTER) {
        /*

```

```

        * special case for PTY masters: only one open permitted,
        * and the slave side open count is incremented as well.
        */
    if (tty->count) {
        retval = -EIO;
        goto end_init;
    }
    tty->link->count++;
}
tty->count++;
tty->driver = driver; /* N.B. why do this every time?? */

/* FIXME */
if(!test_bit(TTY_LDISC, &tty->flags))
    printk(KERN_ERR "init_dev but no ldisc\n");
success:
    *ret_tty = tty;

    /* All paths come through here to release the semaphore */
end_init:
    return retval;

    /* Release locally allocated memory ... nothing placed in slots */
free_mem_out:
    kfree(o_tp);
    if (o_tty)
        free_tty_struct(o_tty);
    kfree(ltp);
    kfree(tp);
    free_tty_struct(tty);

fail_no_mem:
    module_put(driver->owner);
    retval = -ENOMEM;
    goto end_init;

    /* call the tty release_mem routine to clean out this slot */
release_mem_out:
    printk(KERN_INFO "init_dev: ldisc open failed, "
           "clearing slot %d\n", idx);
    release_mem(tty, idx);
    goto end_init;
}

```

上面关于的 `init_dev()` 的大体函数调用关系如下：

Init_dev() -> initialize_tty_struct() -> tty_ldisc_assign(tty, tty_ldisc_get(N_TTY));

linux/drivers/char/tty_io.c

```
static void initialize_tty_struct(struct tty_struct *tty)
{
    ...
    static int init_dev(struct tty_driver *driver, int idx,
        struct tty_struct **ret_tty)
    {
        ...
        static void initialize_tty_struct(struct tty_struct *tty)
        {
            ...
            static void tty_ldisc_assign(struct tty_struct *tty, struct tty_ldisc *ld)
            {
```

看一下tty_ldisc_assign(tty, tty_ldisc_get(N_TTY))的操作:

Tty_ldisc_get():

struct tty_ldisc *tty_ldisc_get(int disc)

```
{
    unsigned long flags;

    struct tty_ldisc *ld;

    if (disc < N_TTY || disc >= NR_LDISCS)
        return NULL;

    spin_lock_irqsave(&tty_ldisc_lock, flags);

    ld = &tty_ldiscs[disc];

    /* Check the entry is defined */

    if(ld->flags & LDISC_FLAG_DEFINED)
    {
        /* If the module is being unloaded we can't use it */
```

```

if (!try_module_get(ld->owner))

    ld = NULL;

else /* lock it */

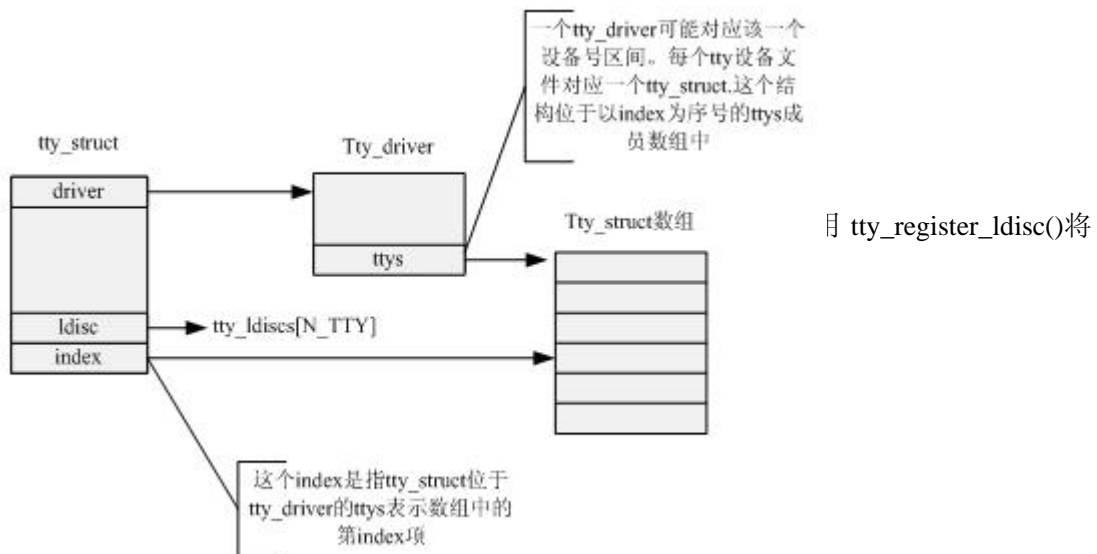
    ld->refcount++;

}

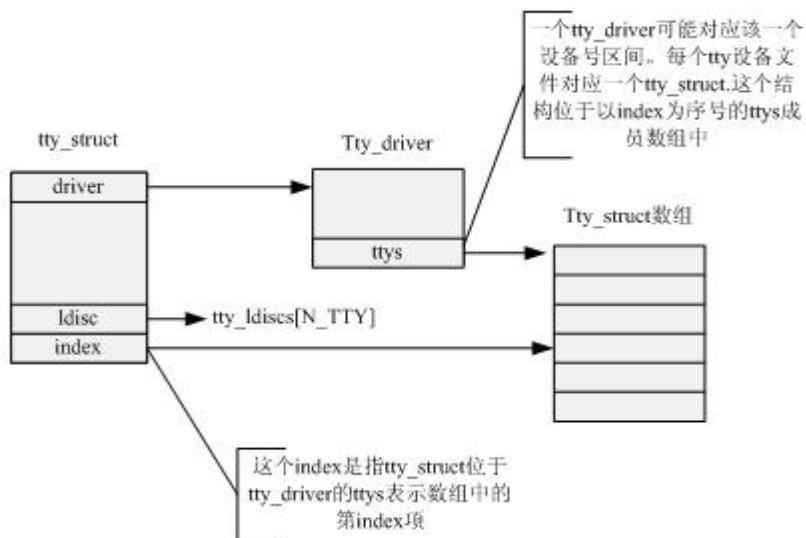
else

    ld = NULL;

```



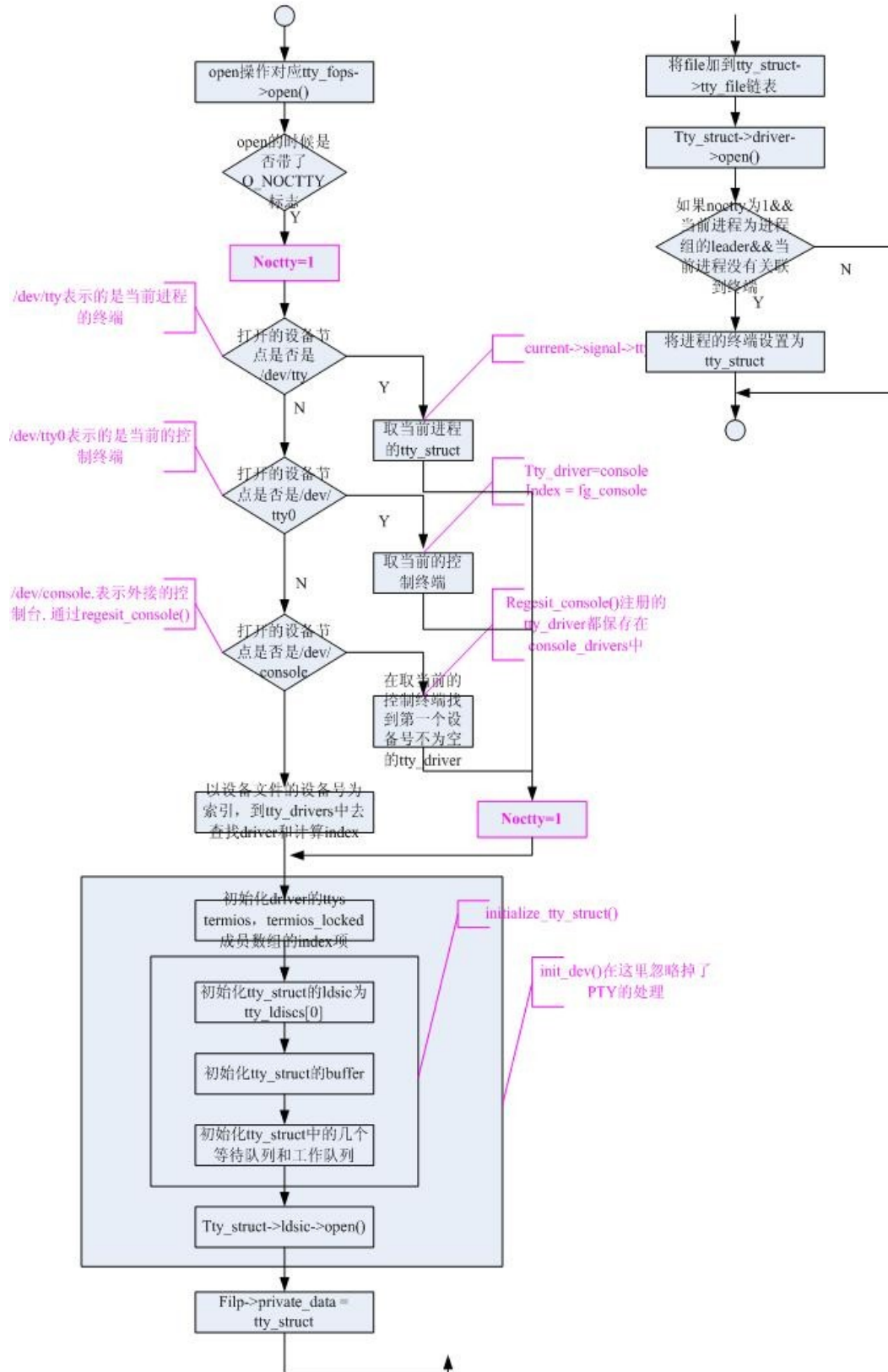
在这段代码中涉及到了 tty_driver, tty_struct, struct tty_ldisc.这三者之间的关系用下图表示如下：



在这里,为tty_struct的ldisc是默认指定为tty_ldiscs[N_TTY].该ldisc对应的是控制终端的线路规范。可以在用空间用带TIOCSETD的ioctl调用进行更改。

将上述 open 用流程图的方式表示如下：

打开tty设备文件的操作



下面分析一下：线路规划层的 `open()` 函数（`linux/driver/char/n_tty.c`）

```
static int n_tty_open(struct tty_struct *tty)
{
    if (!tty) // 如果 tty_struct 结构体不存在
        return -EINVAL;

    /* This one is ugly. Currently a malloc failure here can panic */
    if (!tty->read_buf) { // 如果 tty->read_buf 不存在，read_buf 是一个环形缓冲区
        tty->read_buf = alloc_buf(); // 分配一块内存
        if (!tty->read_buf)
            return -ENOMEM;
    }

    memset(tty->read_buf, 0, N_TTY_BUF_SIZE); // 初始化全0
    reset_buffer_flags(tty); // 初始化 tty 中的一些字段
}

check_unthrottle(): 是用来判断是否需要打开“阀门”，允许输入数据流入

tty->column = 0;

n_tty_set_termios(tty, NULL);

tty->minimum_to_wake = 1;

tty->closing = 0;

return 0;
}
```

1. `tty_set_ldisc()`, 设置线路规程()

```
static int tty_set_ldisc(struct tty_struct *tty, int ldisc)
{
    int retval = 0;

    struct tty_ldisc o_ldisc;

    char buf[64];
```

```

int work;

unsigned long flags;

struct tty_ldisc *ld;

struct tty_struct *o_tty;

if ((ldisc < N_TTY) || (ldisc >= NR_LDISCS))

    return -EINVAL;

restart:

    ld = tty_ldisc_get(ldisc);

/*
从 tty_ldiscs[] 找到对应项，这个数组中的成员是调用 tty_register_ldisc() 将其设置进去的
*/

    if (ld == NULL) { //这儿 ld==NULL 是因为模块没有加载

        request_module("tty-ldisc-%d", ldisc);

    }

/*

```

Request_module() 是用在内核态加载内核的

int try_module_get(struct module *module); 用于增加模块使用计数；若返回为0，表示调用失败，希望使用的模块没有被加载或正在被卸载中。
void module_put(struct module *module); 减少模块使用计数。

从设备使用的角度出发，当需要打开、开始使用某个设备时，使用 **try_module_get(dev->owner)** 去增加管理此设备的 **owner** 模块的使用计数；当关闭、不再使用此设备时，使用 **module_put(dev->owner)** 减少对管理此设备的 **owner** 模块的使用计数。这样，当设备在使用时，管理此设备的模块就不能被卸载；只有设备不再使用时模块才能被卸载。

void module_put(struct module *module); 减少模块使用计数。

```

*/

    ld = tty_ldisc_get(ldisc);

}

if (ld == NULL) //如果模块还没有加载，函数出错退出

    return -EINVAL;

/*

* No more input please, we are switching. The new ldisc
* will update this value in the ldisc open function

```

```

    */

tty->receive_room = 0;

/*

 * Problem: What do we do if this blocks ?

 */

tty_wait_until_sent(tty, 0); //等待终端输出设备的数据发送完

if (tty->ldisc.num == ldisc) {

/*

这儿需要注意 tty_ldisc_put()函数和 tty_ldisc_get ( ) 函数;

根据个人理解, tty_ldisc_put()是用来减少模块使用计数器

因为我们下面需要重新设置线路规程, 下面需要解除线路规程与模块的绑定

*/

    tty_ldisc_put(ldisc);

    return 0;

}

//下面2行是用来处理伪终端的情况的

o_ldisc = tty->ldisc;

o_tty = tty->link;

/*

 * Make sure we don't change while someone holds a

 * reference to the line discipline. The TTY_LDISC bit

 * prevents anyone taking a reference once it is clear.

 * We need the lock to avoid racing reference takers.

 */

spin_lock_irqsave(&tty_ldisc_lock, flags);

if (tty->ldisc.refcount || (o_tty && o_tty->ldisc.refcount)) {

    if(tty->ldisc.refcount) {

        /* Free the new ldisc we grabbed. Must drop the lock

        first. */

```

```

spin_unlock_irqrestore(&tty_ldisc_lock, flags); //打开自旋锁

tty_ldisc_put(ldisc); //继续减少使用计数器

/*

 * There are several reasons we may be busy, including

 * random momentary I/O traffic. We must therefore

 * retry. We could distinguish between blocking ops

 * and retries if we made tty_ldisc_wait() smarter. That

 * is up for discussion.

 */

if (wait_event_interruptible(tty_ldisc_wait, tty->ldisc.refcount == 0) < 0)
//程序在这儿进入睡觉状态， tty->ldisc.refcount==0条件可打破睡眠状态

    return -ERESTARTSYS;

goto restart;

}

if(o_tty && o_tty->ldisc.refcount) {

    spin_unlock_irqrestore(&tty_ldisc_lock, flags);

    tty_ldisc_put(ldisc);

    if (wait_event_interruptible(tty_ldisc_wait, o_tty->ldisc.refcount == 0) < 0)

        return -ERESTARTSYS;

    goto restart;

}

}

/*

上面一段代码的作用就是减小模块使用计数器，直到 refcount==0

*/

/* if the TTY_LDISC bit is set, then we are racing against another ldisc change */

/*

如果线路规程已经绑定，那么我们解除之，

*/

```

```

if (!test_bit(TTY_LDISC, &tty->flags)) { //如果线路规程还没绑定

    spin_unlock_irqrestore(&tty_ldisc_lock, flags);

    tty_ldisc_put(ldisc); //以 ldisc 为下标从数组中获得一个初始化好的 tty_ldisc 结构体，
    然后将使用计数器 refcount 减1，如果使用计数器为0，则 tty_ldisc 没有绑定

/*

Tty_ldisc_ref_wait 中用到了 wait_event(tty_ldisc_wait, tty_ldisc_try(tty));

Tty_ldisc_try 用于检测一个 tty_ldisc 是否被绑定

Tty_ldisc_ref_wait 用于从 tty_ldisc_wait 队列中返回一个已经绑定的 tty_ldisc 结构体

*/

    ld = tty_ldisc_ref_wait(tty); //wait for the tty ldisc

/*

上面一步我们已经找出了那个与模块绑定的 tty_ldisc 结构体，下面一步我们需要解除绑定

*/

    tty_ldisc_deref(ld); //free a tty ldisc reference

    goto restart;

}

clear_bit(TTY_LDISC, &tty->flags); //清除 flags 标志中的 TTY_LDISC 位

clear_bit(TTY_DONT_FLIP, &tty->flags);

if (o_tty) { //如果 o_tty 存在，也就是伪终端的情况

    clear_bit(TTY_LDISC, &o_tty->flags);

    clear_bit(TTY_DONT_FLIP, &o_tty->flags);

}

spin_unlock_irqrestore(&tty_ldisc_lock, flags);

/*

*   From this point on we know nobody has an ldisc

*   usage reference, nor can they obtain one until

*   we say so later on.

*/

work = cancel_delayed_work(&tty->buf.work); //用于取消一个工作队列

```


如果当一个取消操作的调用返回时,任务正在执行中,那么这个任务将继续执行下去,但不会再加入到队列中。

```
/*  
  
 * Wait for ->hangup_work and ->buf.work handlers to terminate  
  
 */  
  
flush_scheduled_work();//清空工作队列中的所有任务使用:  
  
/* Shutdown the current discipline. */  
  
if (tty->ldisc.close)//关闭当前使用的线路规程,ldisc_close 和 ldisc_open 函数下面需要进一步分析  
  
    (tty->ldisc.close)(tty);  
  
/* Now set up the new line discipline. */  
//设置新的线路规程  
  
tty_ldisc_assign(tty, ld);  
  
tty_set_termios_ldisc(tty, ldisc);  
  
if (tty->ldisc.open)//打开线路规程  
  
    retval = (tty->ldisc.open)(tty);  
  
if (retval < 0) { //如果打开失败的话  
  
    tty_ldisc_put(ldisc);  
  
    /* There is an outstanding reference here so this is safe */  
  
    tty_ldisc_assign(tty, tty_ldisc_get(o_ldisc.num));  
  
    tty_set_termios_ldisc(tty, tty->ldisc.num);  
  
    if (tty->ldisc.open && (tty->ldisc.open(tty) < 0)) {  
  
        tty_ldisc_put(o_ldisc.num);  
  
        /* This driver is always present */  
  
        tty_ldisc_assign(tty, tty_ldisc_get(N_TTY));  
  
        tty_set_termios_ldisc(tty, N_TTY);  
  
        if (tty->ldisc.open) {
```

```

        int r = tty->ldisc.open(tty); //再次尝试打开

        if (r < 0)

            panic("Couldn't open N_TTY ldisc for "

                "%s --- error %d.",

                tty_name(tty, buf), r);

    }

}

/* At this point we hold a reference to the new ldisc and a

    a reference to the old ldisc. If we ended up flipping back

    to the existing ldisc we have two references to it */

if (tty->ldisc.num != o_ldisc.num && tty->driver->set_ldisc)

    tty->driver->set_ldisc(tty); //调用驱动层的 set_ldisc 函数

tty_ldisc_put(o_ldisc.num);

/*

    * Allow ldisc referencing to occur as soon as the driver

    * ldisc callback completes.

    */

tty_ldisc_enable(tty); //函数从函数指针返回就使能新的线路规程

if (o_tty)

    tty_ldisc_enable(o_tty);

/* Restart it in case no characters kick it off. Safe if

    already running */

if (work)

    schedule_delayed_work(&tty->buf.work, 1); //向工作队列中添加一个任务并延迟执行，上面在修改线路规程之前丢弃了一个工作队列，现在需要重新执行被丢弃的队列

return retval;

```

}

对于上面的理解还是有一些问题，需要继续读 `ldisc_open` 函数，也就是 `n_tty_open` 函数

`Tty_open` 操作的函数流程图如下：



对串口进行线路设置的调用关系如下：

```
static int tty_open(struct inode * inode, struct file * filp)
```

linux/drivers/char/tty_io.c



```
static int init_dev(struct tty_driver *driver, int idx,  
struct tty_struct **ret_tty)
```

在init_dev()中调用了(tty->ldisc.open)(tty)，也就是链路层的open函数，也就是



```
static int n_tty_open(struct tty_struct *tty)
```



```
static void n_tty_set_termios(struct tty_struct *tty, struct termios * old)  
{
```

这里对线路设置的控制室在链路层里，通过

n_tty_set_termios(struct tty_struct *tty, struct termios * old) 来进行设置的。

五：设备文件的 write/read 操作

终端设备数据的发送和接受过程中的数据流以及函数调用的关系。用户在数据发送给终端设备时，通过“write()→tty 核心→线路规划”的层层调用，最后调用 tty_driver 结构体中的 write() 函数完成发送。

终端设备数据发送和接受过程中的数据流和函数调用关系：

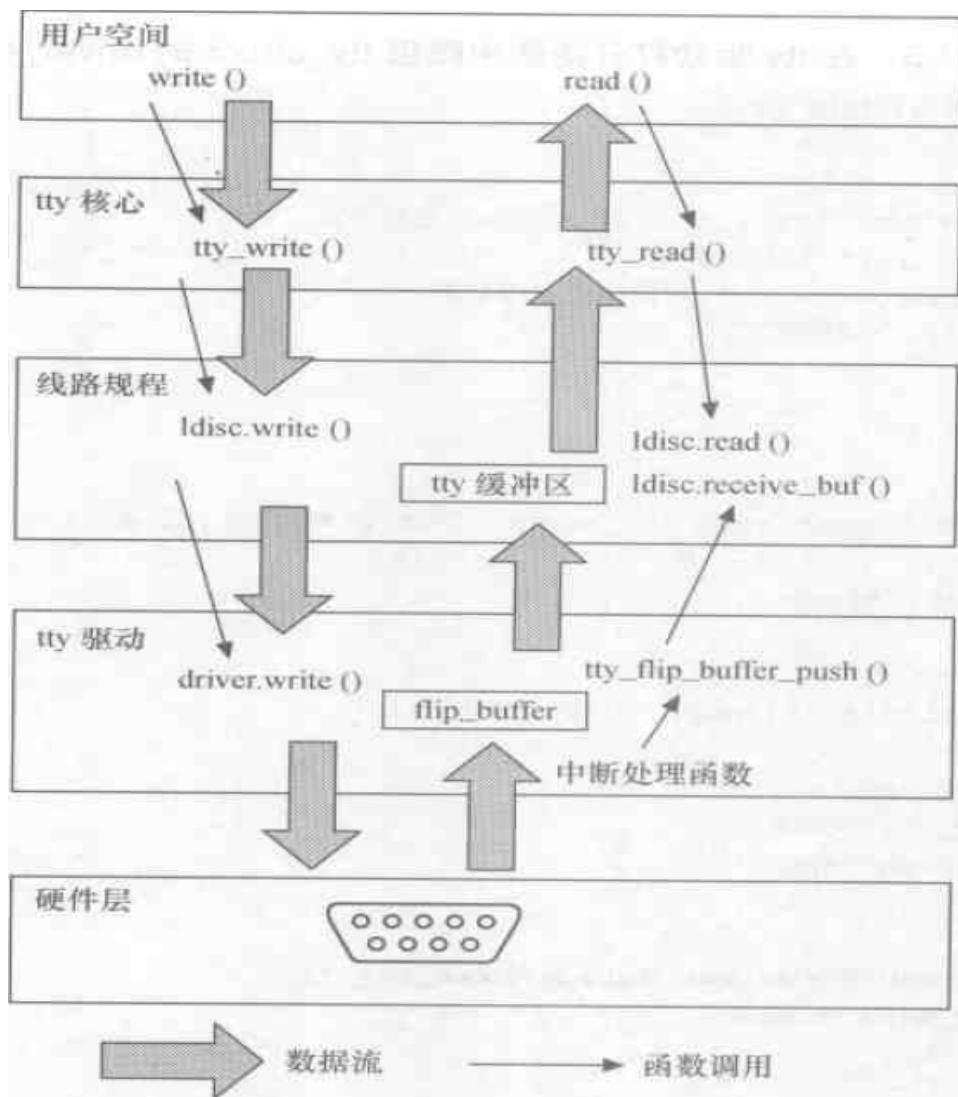


图 14.3 终端设备数据发送和接收过程中的数据流和函数调用关系

设备文件的 `write` 操作对应 `tty_fops->write` 即 `tty_write()`。代码如下 (linux/driver/char/tty_io.c):

```
static ssize_t tty_write(struct file * file, const char __user * buf, size_t count,
                        loff_t *ppos)
{
    struct tty_struct * tty;

    struct inode *inode = file->f_dentry->d_inode;

    ssize_t ret;

    struct tty_ldisc *ld;
```

```

tty = (struct tty_struct *)file->private_data;

if (tty_paranoia_check(tty, inode, "tty_write"))

    return -EIO;

if (!tty || !tty->driver->write || (test_bit(TTY_IO_ERROR, &tty->flags)))

    return -EIO;

ld = tty_ldisc_ref_wait(tty);

if (!ld->write)

    ret = -EIO;

else

    ret = do_tty_write(ld->write, tty, file, buf, count);

tty_ldisc_deref(ld);

return ret;
}

```

在open的过程中，将tty_struct存放在file的私有区。在write中，从file的私有区中就可以取到要操作的tty_struct。如果tty_driver中没有write，如果tty有错误都会有效判断失败返回。如果一切正常，递增ldisc的引用计数。将用do_tty_wirte()再行写操作。写完之后，再递减ldisc的引用计数。

Do_tty_write代码分段分析如下：

```

static inline ssize_t do_tty_write(
    ssize_t (*write)(struct tty_struct *, struct file *, const unsigned char *, size_t),
    struct tty_struct *tty,
    struct file *file,
    const char __user *buf,
    size_t count)
{
    ssize_t ret = 0, written = 0;
    unsigned int chunk;

    if (down_interruptible(&tty->atomic_write)) {
        return -ERESTARTSYS;
    }

    /*
     * We chunk up writes into a temporary buffer. This
     * simplifies low-level drivers immensely, since they
     * don't have locking issues and user mode accesses.
     */
}

```

```

* But if TTY_NO_WRITE_SPLIT is set, we should use a
* big chunk-size..
*
* The default chunk-size is 2kB, because the NTTY
* layer has problems with bigger chunks. It will
* claim to be able to handle more characters than
* it actually does.
*/
chunk = 2048;
if (test_bit(TTY_NO_WRITE_SPLIT, &tty->flags))
    chunk = 65536;
if (count < chunk)
    chunk = count;

/* write_buf/write_cnt is protected by the atomic_write semaphore */
if (tty->write_cnt < chunk) {
    unsigned char *buf;

    if (chunk < 1024)
        chunk = 1024;

    buf = kmalloc(chunk, GFP_KERNEL);
    if (!buf) {
        up(&tty->atomic_write);
        return -ENOMEM;
    }
    kfree(tty->write_buf);
    tty->write_cnt = chunk;
    tty->write_buf = buf;
}

/*默认一次写数据的大小为2K.如果设置了TTY_NO_WRITE_SPLIT.则将一次写的数量扩
大为65536.
*Tty->write_buf是写操作的临时缓存区。即将用户空的数据暂时存放到这里
*Tty->write_cnt是临时缓存区的大小。
*在这里，必须要根据一次写的数量对这个临时缓存区做调整
*/

/* Do the write .. */
for (;;) {
    size_t size = count;
    if (size > chunk)
        size = chunk;
    ret = -EFAULT;
    if (copy_from_user(tty->write_buf, buf, size))
        break;
}

```

```

    lock_kernel();
    ret = write(tty, file, tty->write_buf, size);
    unlock_kernel();
    if (ret <= 0)
        break;
    written += ret;
    buf += ret;
    count -= ret;
    if (!count)
        break;
    ret = -ERESTARTSYS;
    if (signal_pending(current))
        break;
    cond_resched();
}
if (written) {
    struct inode *inode = file->f_dentry->d_inode;
    inode->i_mtime = current_fs_time(inode->i_sb);
    ret = written;
}
up(&tty->atomic_write);
return ret;
}

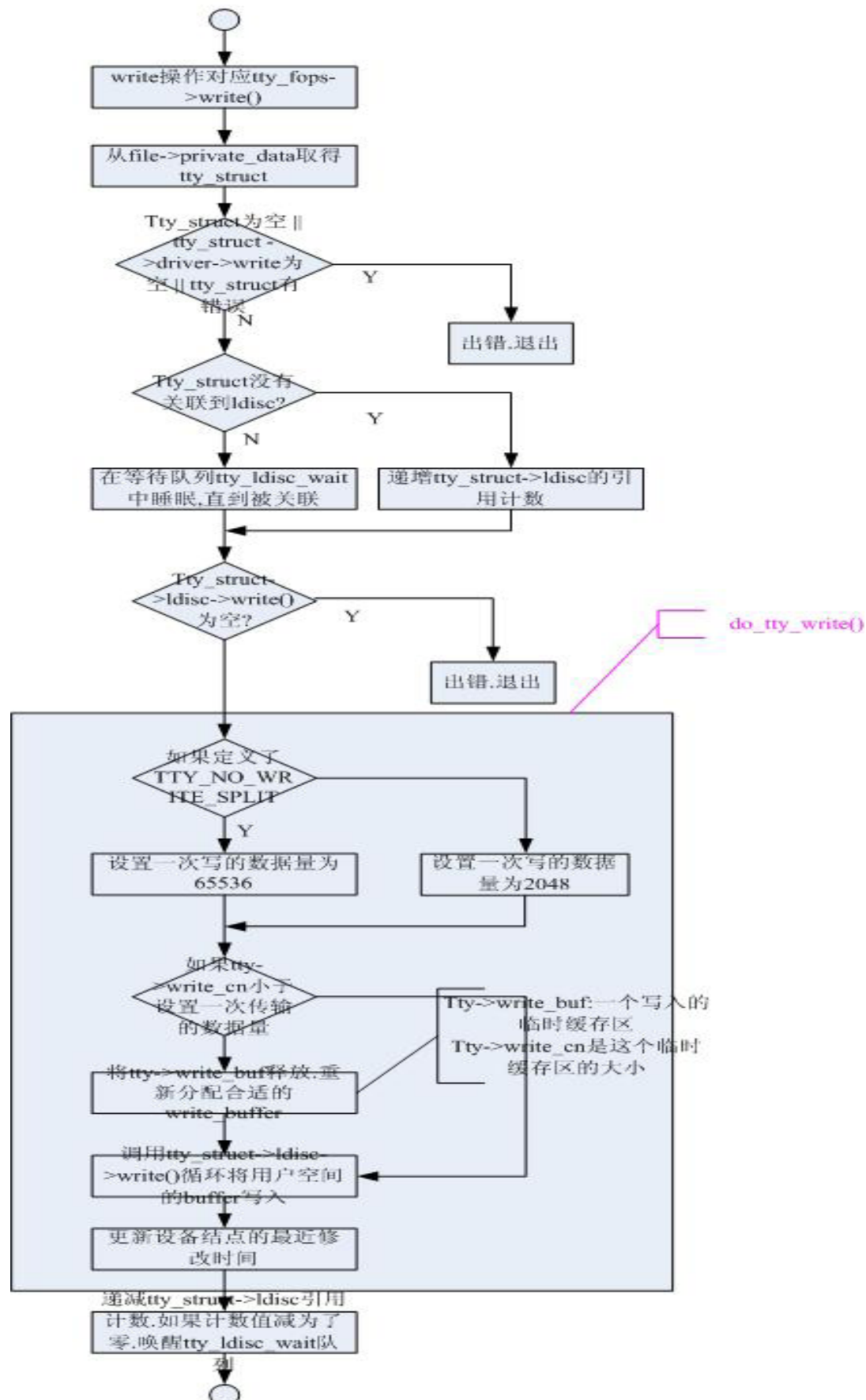
```

后面的操作就比较简单了。先将用户空间的数据copy到临时缓存区，然后再调用 `ldisc->write()` 完成这次写操作。最后再更新设备结点的时间。

Write操作的流程图如下示：

在这里，我们只看到将数据写放到了 `ldisc->write()`。没有看到与 `tty_driver` 相关的部份。实际上在 `ldisc` 中对写入的数据做预处理过后，还是会调用 `tty_driver->write()` 将其写入硬件。

写入tty设备文件的操作



串口写的函数调用关系如下：

串口写：

```
static ssize_t tty_write(struct file * file, const char __user * buf, size_t count,  
                        loff_t * ppos)
```

```
static inline ssize_t do_tty_write(  
    ssize_t (*write)(struct tty_struct *, struct file *, const unsigned char *, size_t,  
    struct tty_struct * tty,  
    struct file * file,  
    const char __user * buf,  
    size_t count)
```

```
static int  
uart_write(struct tty_struct * tty, const unsigned char * buf, int count)
```

linux/drivers/char/serial_core.c

```
static void serial8250_start_tx(struct uart_port * port)
```

2. 设备文件的read操作

```
static ssize_t tty_read(struct file * file, char __user * buf, size_t count,  
                        loff_t * ppos)
```

```
{
```

```
    int i;  
    struct tty_struct * tty;  
    struct inode * inode;  
    struct tty_ldisc * ld;
```

```
    tty = (struct tty_struct *) file->private_data;  
    inode = file->f_dentry->d_inode;  
    if (tty_paranoia_check(tty, inode, "tty_read"))  
        return -EIO;  
    if (!tty || (test_bit(TTY_IO_ERROR, & tty->flags)))  
        return -EIO;
```

```
    /* We want to wait for the line discipline to sort out in this
```

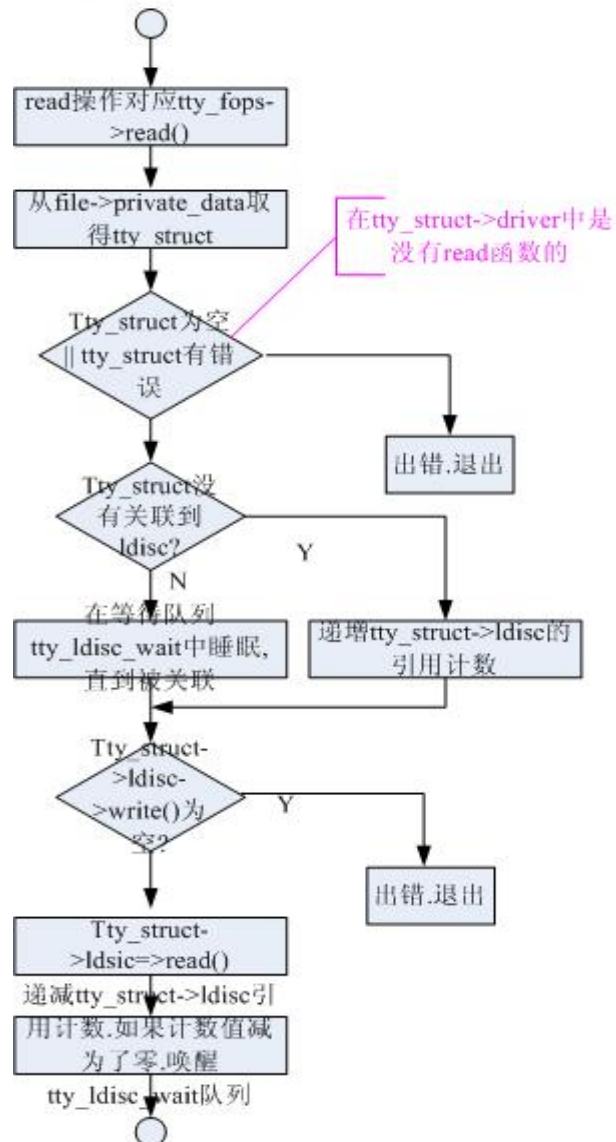
```

        situation */
ld = tty_ldisc_ref_wait(tty);
lock_kernel();
if (ld->read)
    i = (ld->read)(tty, file, buf, count);
else
    i = -EIO;
tty_ldisc_deref(ld);
unlock_kernel();
if (i > 0)
    inode->i_atime = current_fs_time(inode->i_sb);
return i;
}

```

这个read操作就更简单。直接调用ldsic->read()完成工作流程图如下:

读取tty设备文件的操作



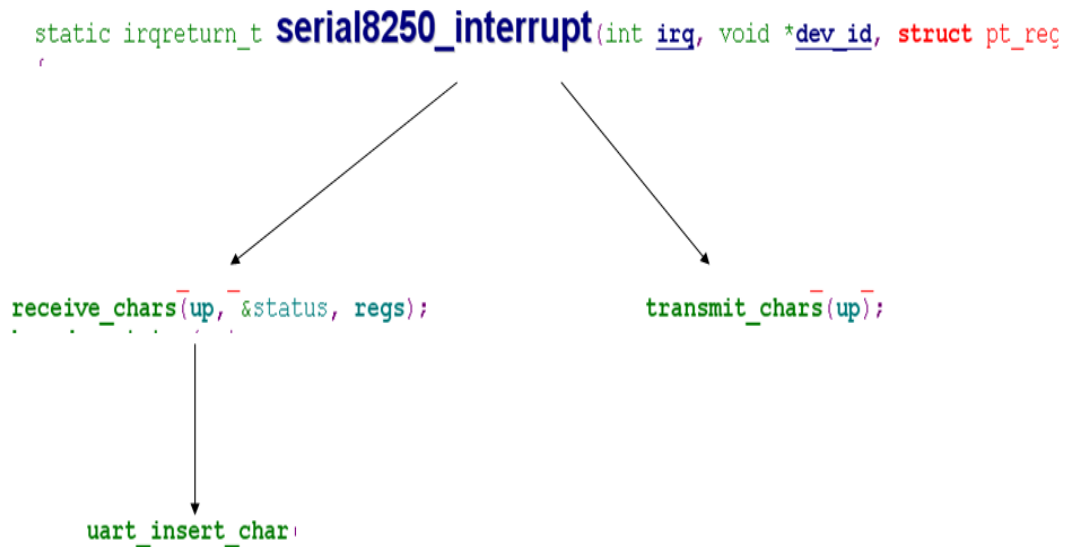
串口读的函数调用关系如下：

串口读：



这个read_chan读到是我们通过flush_to_ldisc从底层环形缓冲区刷到read_buf中的数据，但是底层环形缓冲区中的数据从哪儿来的呢？

tty驱动层：uart的中断处理函数



底层环形缓冲区中的数据是我们从uart的接受寄存器rx中读到的，通过uart_inset_char放到环形缓冲区中的
注意：环形缓冲区中的数据是没有经过处理的，是最原始的数据。

总结：在 tty 设备文件的操作中。Open 操作会进行一系统初始化。然后调用 `ldsic->open`
`tty_driver->open`。在 write 和 read 调用中只 `tty_core` 只会用到
`ldisc->write/ldisc->read`。除了上面分析的几个操作之外，还有一个 `ioctl` 操作，以及它
封装的几个 `termios`。这些 `ioctl` 类的操作会直接和 `tty_driver` 相关联。