BEGINNERS EV3 PROGRAMMEERLES

PSEUDOCODE



Door Droids Robotics



Doelstellingen

- 1. Leer wat pseudocode betekent
- Leer waarom je pseudocode gebruikt
- 3. Leer pseudocode te schrijven voor een algemene taak
- 4. Leer hoe je programma's plant voor First Lego League

Wat is pseudocode?

- Robots volgen richtingen die mensen ze geven. Ze hebben gedetailleerde, stap bij stap instructies nodig om de taak te voltooien.
- Het is een set van gedetailleerde notities die, als ze klaar zijn, door de programmeur gebruikt kunnen worden om de code te schrijven.
- Het is niet geschreven in een speciale programmeertaal. Pseudocode kan deels in het Nederlands zijn en deels in code.
- Met pseudocode kan de programmeur zijn/haar plannen met anderen communiceren.
- Pseudocode is gedetailleerd genoeg om de echte code te schrijven.

Waarom is pseudocode belangrijk?

- Een goede manier om het belang van pseudocode te leren, is om instructies te schrijven voor simpele dingen:
 - Hoe maak je een sandwich, hoe decoreer je een cake, hoe plant je zaadjes, enz.
 - Leerlingen moeten de instructies schrijven en de leraar moet ze volgen.
 - Vergelijk dan het resultaat.
- Enkele voorbeelden van antwoorden van leerlingen voor een pindakaas en jam sandwich:
 - Leerling 1 schreef: "Doe pindakaas op het brood". Dus de leraar deed de hele pot op een boterham.
 - Leerling 2 schreef: "Pak een brood en smeer er pindakaaas op". Dus de leraar smeerde pindakaas op het hele brood.
 - Leerling 3 schreef: "Pak 2 sneetjes brood en smeer pindakaas en jam op ze". Dus de leraar smeerde pindakaas en jam op beide kanten van de boterhammen.
- Het is belangrijk om instructies goed te communiceren! ©

Oplossing sandwich pseudocode

- Pak precies twee boterhammen.
- Pak een boterham waar geen beleg op zit en gebruik een mes om op één kant van de boterham pindakaas te smeren.



- Pak een tweede boterham waar geen beleg op zit en gebruik een mes om op één kant jam te smeren.
- Leg de jamkant van de tweede boterham op de pindakaaskant van de eerste boterham.
- Leg de op elkaar gelegde boterhammen op een bord



Pseudocode voor een robot schrijven

- 1) Schrijf het doel van je programma op. Wat moet de robot doen?
- 2) Denk na hoe de robot zijn doel zal bereiken. Wat zijn de specifieke stappen?
- 3) Schrijf iedere stap die de robot maakt op. Start met stap 1 and ga zo verder.
- 4) Zorg er voor dat je ook opschrijft als de robot een taak moet herhalen.
- 5) Moet de robot deze taak eeuwig blijven herhalen of stopt het?

Pseudocode voorbeeld voor een opdracht

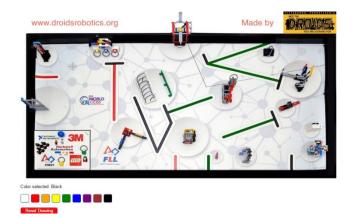
▶ Doel: Robot moet één keer rond een vierkante doos rijden. Hij start bij de lijn en kijkt naar het noorden. Hij eindigt weer bij de lijn, kijkend naar het noorden.

N

- Stap 1: Ga 10 inches vooruit
- Stap 2: Draai 90 graden naar links
- Step 3: Herhaal stap 1 en 2 meerdere keren
- Je kan de pseudocode op een stuk papier schrijven of zelfs in het commentaar blok in de EV3-G code.
- Gebruik de pseudocode om de oplossing te programmeren.

Pseudocode in First Lego League

- Stap 1: Gebruik een hulpmiddel zoals onze interactieve schetser (beschikbaar op de bronnen pagina) om je ritten te plannen.
- Het doel is om een plan te maken waar je robot naar toe moet rijden iedere keer als hij de basis verlaat.
- Stap 2: Gebruik een hulpmiddel zoals ons missie planningswerkblad (beschikbaar op de bronnen pagina) om je pseudocode te schrijven voor de ritten.



Mission Planning - Writing Pseudocode

Your Name:

Mission Name: Starting Position in Base: Attachments Needed:

Step	What will the robot do in this step?
1	
2	
3	
4	
5	
6	
7	
8	
9	
10	

Voorbeeld voor First Lego League



Beide hulpmiddelen zijn beschikbaar op het tabblad bronnen van ev3lessons.com Mission Planning - Writing Pseudocode

Your Name: X. voorbeeld

Mission Name: Zoekmachine: Pak de juiste ring

Starting Position in Base: NW hoek

Attachments Needed: gemotoriseerde grijparm

Step	What will the robot do in this step?
1	Rij voorwaarts (X inches)
2	Draai naar rechts (X graden)
3	Rij voorwaart totdat de rechter kleurensensor de rode lijn ziet
4	Draai naar links (X degrees)
5	Volg de rode lijn tot de zwarte T-splitsing
6	Beweeg de arm methulpstuk omlaag om ring te pakken
7	Beweeg X inches naar achteren (totdat robot in de basis is)
8	
9	
10	

Credits

- Deze les is gemaakt door Sanjay Seshan and Arvind Seshan van Droids Robotics.
 - Auteurs Email: team@droidsrobotics.org
- Meer lessen en bronnen zijn beschikbaar op www.ev3lessons.com



This work is licensed under a <u>Creative Commons Attribution-</u> NonCommercial-ShareAlike 4.0 International License.