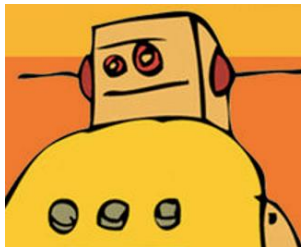


Programação do EV3 AVANÇADA

SENSOR DE LUZ DO NXT NO EV3



Por: Lego Works



Objetivo

- O objetivo desta lição é te ajuda a usar o sensor de luz do NXT com seu EV3;
- A proprosta principal desta lição é calibrar seus sensores do NXT
- Obrigado a Equipe FLL Lego Lego Works from PA por compartilhar esta lição com a gente
- Por favor, note que você precisa entender os ARQUIVOS para usar este código. Nós vamos adicionar uma lição sobre este assunto em breve.

Primeiro passo: CALIBRATE_LS: Armazenar leituras preto/branco para os arquivos

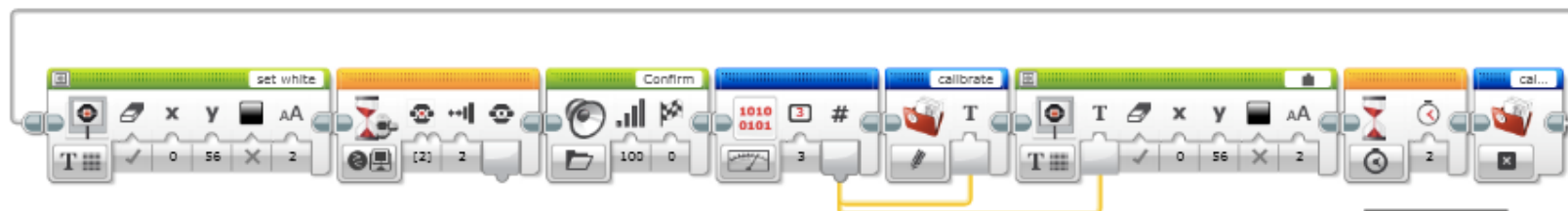
Código por:lego work

Este bloco armazena os valores de preto/branco para serem usado depois



Delete os arquivos de acesso ao bloco, assim os valores estarão colocados nas duas primeiras linhas, e ligar o sensor na terceira porta

Pegue um valor da porta 3, coloque-o no arquivo de calibragem e execute-o na tela do EV3



Pegue o valor, coloque na segunda linha do bloco de arquivo de calibragem e execute-o

Feche o arquivo de calibrar e volte para a primeira linha

Segundo passo: VARIABLE_SET: Lendo os valores em variáveis

Estes arquivos de uso. Nós iremos ter uma lição separada em arquivos. Arquivos são como variáveis (que armazenam dados encima do mesmo projeto) exceto arquivos armazenados com os dados até mesmo depois de parar a programação



Grava linha Onde da acesso bloqueio de arquivo de calibração dentro da variável chamada preto. Mesmo com o branco, a não ser que leia a linha 2 do arquivo de calibração no bloco de acesso. Feche o bloco de acesso a arquivos

Terceiro passo: Sensor de luz: Normalize o Sensor de LUZ para 0-100

Este meu bloco converter um valor qualquer para um valor entre 0-100



A seguir
você utiliza
qual porta
usar

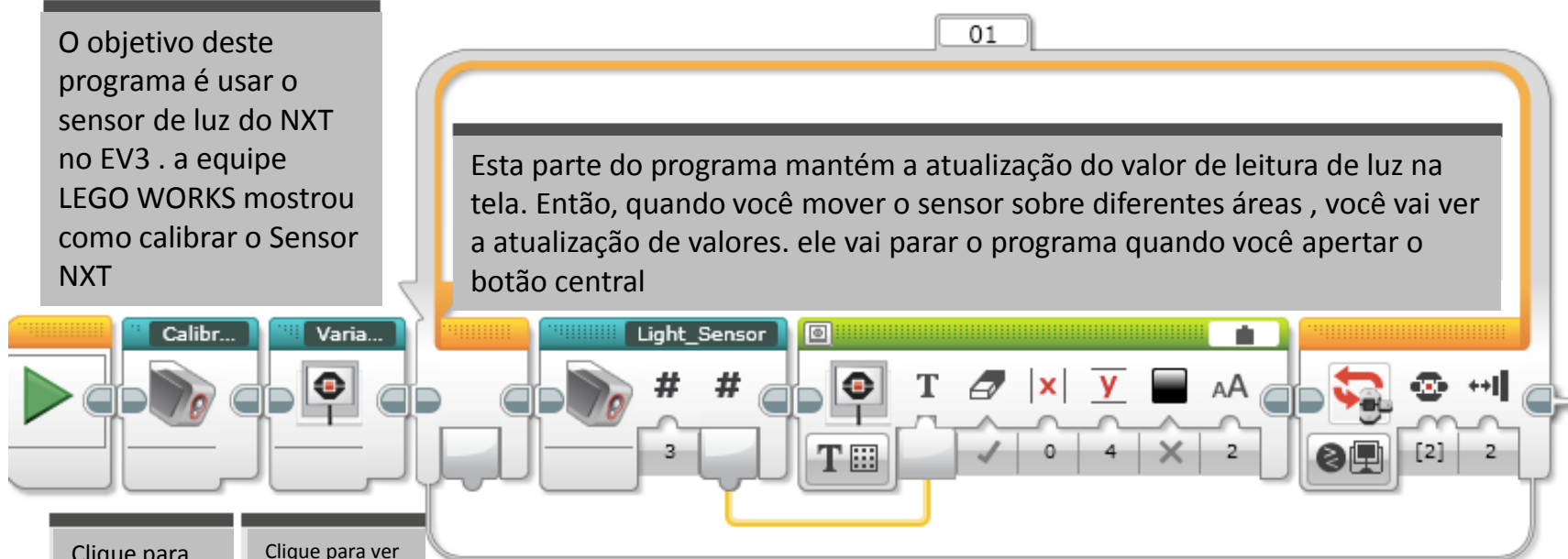
Toma o valor bruto do porto designado , e usando a seguinte equação , converte para um número entre 0 e 100

os valores finais é,
então, são
acessados através
do meu parâmetro
de saída de bloco

Quarto passo: TESTAR o Loop: Calibrando and Lendo

O objetivo deste programa é usar o sensor de luz do NXT no EV3 . a equipe LEGO WORKS mostrou como calibrar o Sensor NXT

Esta parte do programa mantém a atualização do valor de leitura de luz na tela. Então, quando você mover o sensor sobre diferentes áreas , você vai ver a atualização de valores. ele vai parar o programa quando você apertar o botão central



Clique para ver calibração do meu bloco

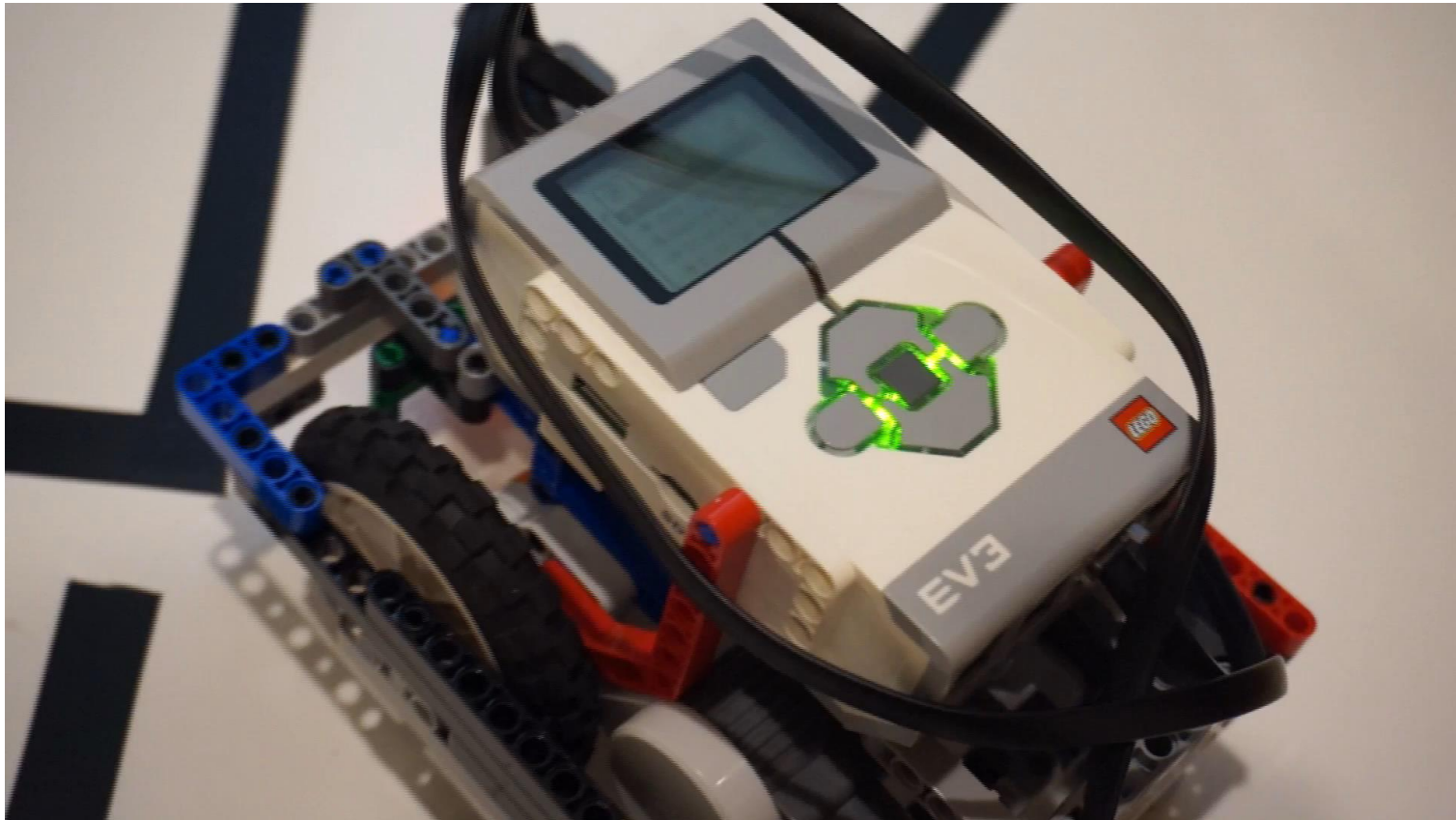
Clique para ver o Set de variação Meu bloco

Code by: Lego Works

Comments added by Droids Robotics

Video executando o programa

- Assista o video para ver como funciona

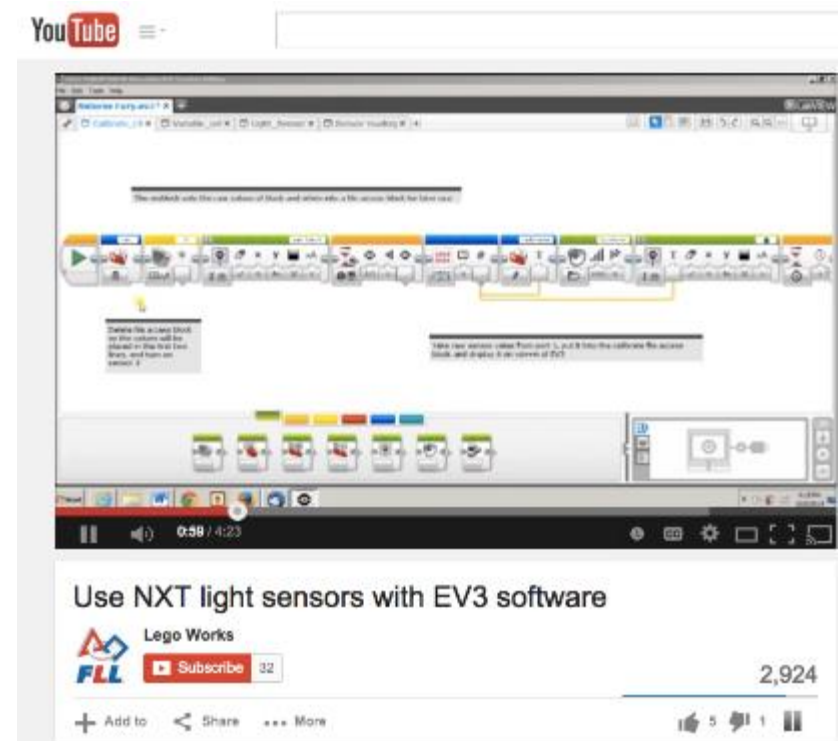


Mesmo tutorial no youtube =D

➤ Para esta lição nós adicionamos um bônus, um video no youtube.

➤ Visite

➤ <https://www.youtube.com/watch?v=I7Bqvk-uMLk>



Credits

- Este tutorial foi criado por Sanjay Seshan and Arvind Seshan dos Droids Robotics usando código compartilhado by Lego Works (legoworks2013@gmail.com)
- Mais lições www.ev3lessons.com



This work is licensed under a [Creative Commons Attribution-NonCommercial-ShareAlike 4.0 International License](https://creativecommons.org/licenses/by-nc-sa/4.0/).