**Werkblad: Recht bewegen**

1

2

FINISH

START

B

C

**Opdracht:** Beweeg je robot voorwaarts  
vanaf de start naar de finish en daarna

weer terug naar start. Geen bochten.

**DEEL 1: Wat moet je doen?**

* Verplaats je robot van de zwarte lijn naar de groene lijn en terug. Gebruik hiervoor eerst **seconden**, dan **graden** en daarna **omwentelingen**

1) Wat is je opgevallen? Verschillen/gelijkenissen tussen seconden, graden en omwentelingen? Wat is het meest nauwkeurig? En het minst nauwkeurig?

Seconden:

Graden:

Omwentelingen:

2) Hoelang duurde het om je robot precies naar de groene lijn te laten rijden en terug? Heb je veel moeten raden en controleren?

**DEEL 2: Herhaal nu de opdracht door m.b.v. port view de sensorwaardes te lezen. Wat kun je met dit nummer doen?**

1. Is dit makkelijker te gebruiken dan seconden, graden en omwentelingen?