# Chapitre 2 : Repérage dans le plan

Inventeur: René Descartes (mathématicien et philosophe Français du 17° siècle )

Applications: Géométrie – Géographie – Astronomie - Navigation

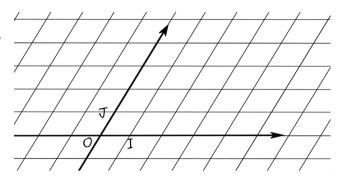
calcul numérique: médecine, physique, jeux vidéo ...



### l Repère et coordonnées

**Définition :** Soient O, I et J trois points non alignés du plan. Ces trois points définissent un **repère noté (O ; I, J)**.

- Le point O est l'origine du repère.
- La droite orientée (OI) est **l'axe des abscisses** et la distance OI donne l'unité sur cet axe.
- La droite orientée (OJ) est **l'axe des ordonnées** et la distance OJ donne l'unité sur cet axe.



#### **Définition:**

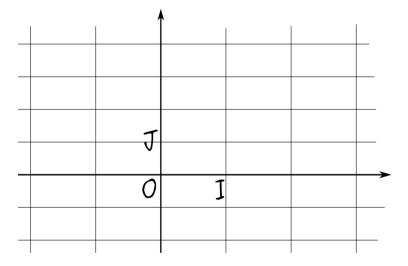
On dit que le repère est **orthogonal** quand  $(OI)\bot(OJ)$  .

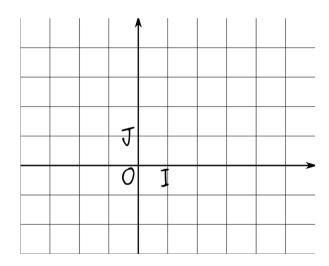
On dit que le repère est **normé** si OI = OJ.

Enfin, on dit que le repère est orthonormé si ces deux conditions sont vérifiées.

#### Dans les deux exemples ci-dessous :

- -le repère à gauche est **orthogonal** mais pas normé car  $(OI)\bot(OJ)$  mais  $OI \neq OJ$  .
- Le repère à droite est un repère **orthonormé** car  $(OI)\bot(OJ)$  et OI=OJ .





**Définition :** Soit M un point du plan et (O ; I , J) un repère du plan.

Par ce point, on peut tracer:

- Une droite parallèle à (OJ) qui coupe l'axe (OI) en un point d'abscisse  $x_{\mathrm{M}} {\in} \mathbb{R}$  .
- Une droite parallèle à (01) qui coupe l'axe (OJ) en un point d'abscisse  $y_M \in \mathbb{R}$ .

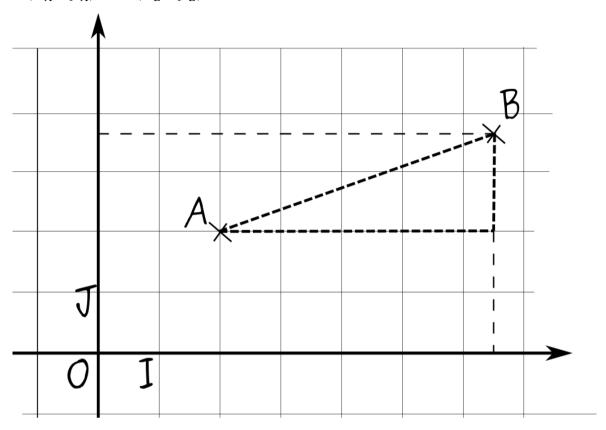
Le nombre réel  $x_M$  est appelé l'abscisse du point M et le réel  $y_M$  est appelé l'ordonnée du point M. Le couple de nombres  $(x_M; y_M)$  est appelé **les coordonnées du point M**.

**Propriété :** Pour chaque repère (O ; I , J) du plan : chaque point correspond à un unique couple de coordonnées et chaque couple de coordonnées correspond à un unique point.

**Notation :** On écrit souvent les coordonnées du point A avec la notation  $A(x_A;y_A)$  .

## Il Distance entre deux points.

Considérons **un repère orthonormé (O ; I, J)** et deux points A et B dont les coordonnées dans ce repère sont notées  $(x_A;y_A)$  et  $(x_B;y_B)$ 



La distance AB entre les points A et B est donnée par la formule :

**Exercice:** Soit (O; I, J) un repère orthonormé du plan, considérons les deux points A(-2; 3) et B(2; 1). Calculer la distance AB entre ces deux points.

### III Coordonnées du milieu d'un segment.

#### Propriété:

Dans le plan muni d'un repère (O ; I , J), on considère les points  $A(x_A; y_A)$  et  $B(x_B; y_B)$ . Le milieu K du segment [AB] a pour coordonnées  $(x_K; y_K)$ 

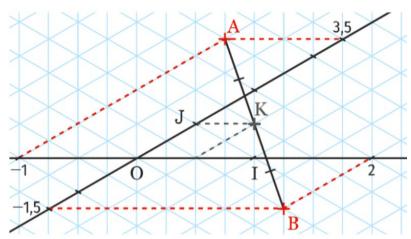
définies par : 
$$X_K = \frac{X_A + X_B}{2}$$
 et  $Y_K = \frac{Y_A + Y_B}{2}$ 

**Remarque :** L'abscisse de K est la moyenne des abscisses de A et B. L'ordonnée de K est la moyenne des ordonnées de A et B.

**Exemple:** Dans un repère (O; I, J), si A a pour coordonnées (-1; 3,5) et si B a pour coordonnées (2; -1,5) alors le milieu K du segment [AB] a pour coordonnées

$$\left(\frac{-1+2}{2} \; ; \; \frac{3,5-1,5}{2}\right)$$

et donc K(0,5;1)



B

**Exemple:** Dans le repère (O; I, J) de la figure du triangle de Sierpinski,

on admet que A(-5;0) , B(5;0) et  $C(0;5\sqrt{3})$  . Déterminer les coordonnées des points O, N et Q.