



3.4 Medians and Order Statistics

- Decrease and Conquer 原理
- Selection Problem



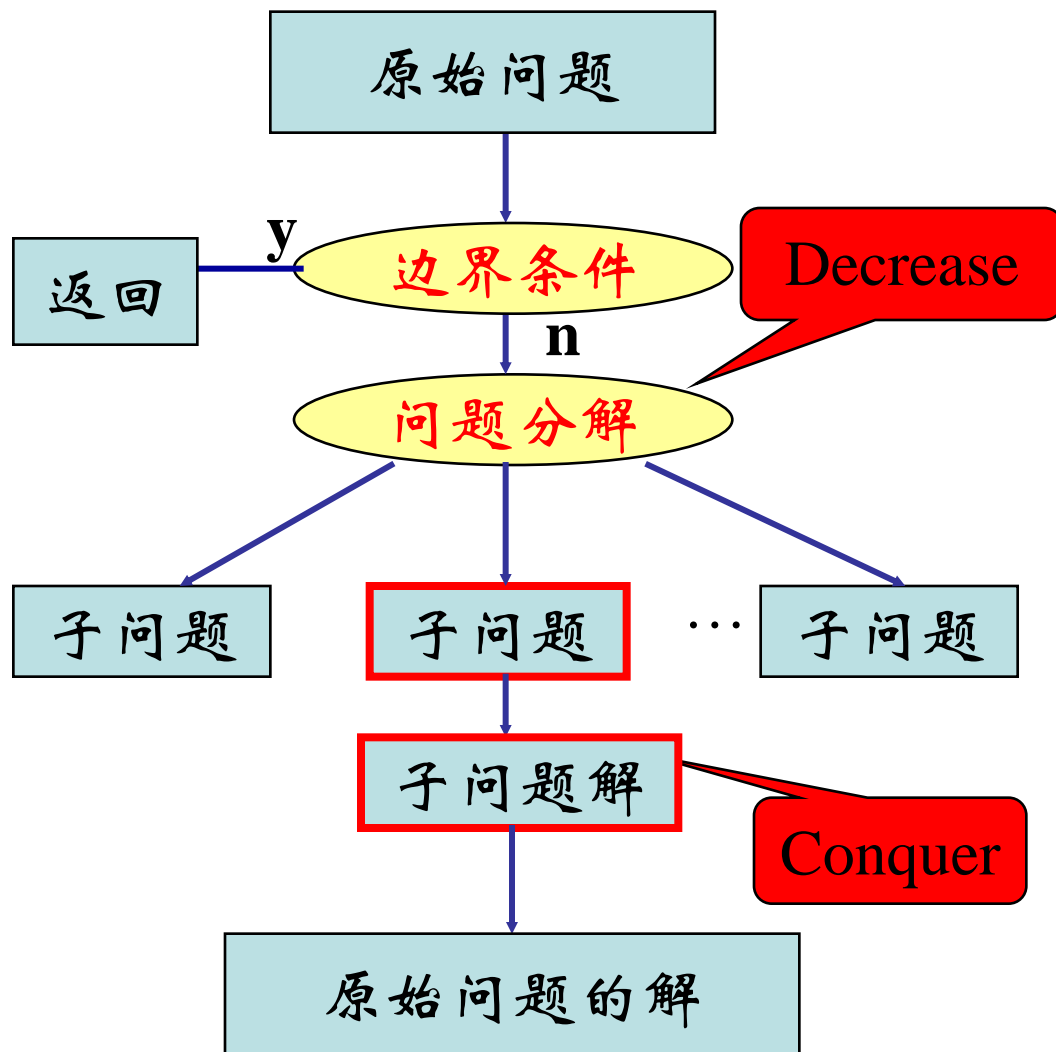
Decrease and Conquer 原理

- 原始问题划分为若干子问题，将原始计算问题转化为其中某一个子问题的计算问题

例如：折半查找

$$T(n) = T(\lfloor n/2 \rfloor) + 1$$

- 非常有效的一种方法，通常用于解决优化问题





Decrease and Conquer 原理

- 与 Divide and Conquer 的不同
 - 分治方法：递归求解每一个子问题，然后通过合并各个子问题的解最后得到原始问题的解
 - 减治方法：仅通过求解某一个子问题的解得到原始问题的解



Medians and Order Statistics



- The i^{th} order statistic problem
 - Input: set S of n (distinct) elements, and a number k .
 - Output: element x in S that is greater than exactly $k-1$ elements in S .
 - Special order statistics
 - The 1^{st} order statistic is the *minimum* in S
 - The n^{th} order statistic is the *maximum* in S
 - The *median* in S is at
 - $(n+1)/2$ when n is odd
 - $n/2$ and $n/2+1$ when n is even



Selection Problem

- **Problem**

- Input: set A of n (distinct) elements, and a number k .
- Output: element x in A that is greater than exactly $k-1$ elements in A , i.e. the k^{th} smallest element.

The straightforward algorithm:

step 1: Sort the n elements

step 2: Locate the k^{th} element in the sorted list.

Time complexity: $O(n \log n)$



Algorithm of Selection Problem

- **Main Idea**

- $S = \{a_1, a_2, \dots, a_n\}$
- Let $p \in S$, 用 p 将 S 划分为 3 个子集合 S_1, S_2, S_3 :
 - $S_1 = \{a_i \mid a_i < p, 1 \leq i \leq n\}$
 - $S_2 = \{a_i \mid a_i = p, 1 \leq i \leq n\}$
 - $S_3 = \{a_i \mid a_i > p, 1 \leq i \leq n\}$
- 3 种情况:
 - 若 $|S_1| > k$, 则在集合 S_1 中搜索第 k 小的元素.
 - 否则, 若 $|S_1| + |S_2| > k$, 则 p 是 S 中第 k 小的元素.
 - 否则, 在 S_3 中搜索第 $(k - |S_1| - |S_2|)$ 小的元素.



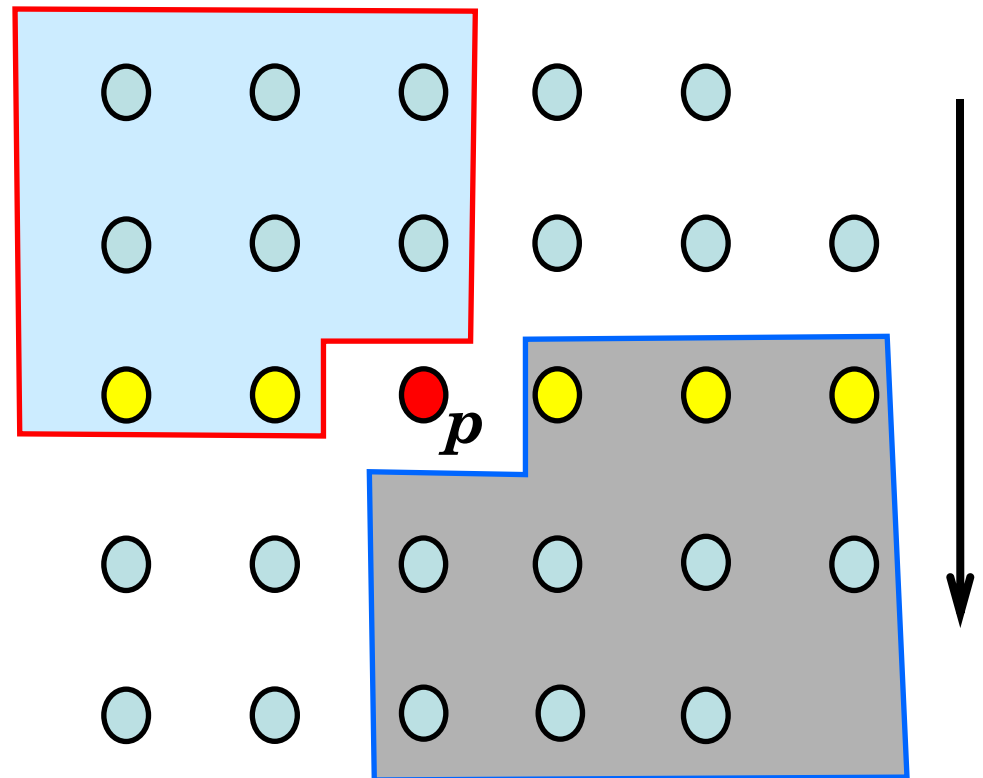
Algorithm of Selection Problem

- 如何选择 p ?

- 把 n 个元素划分成 $\left\lfloor \frac{n}{5} \right\rfloor$ 个组
(每组有5个元素.)

- 排序每一个组

- 找到元素 p : 它是
 $\left\lfloor \frac{n}{5} \right\rfloor$ 个组的中位数的
中位数





Algorithm of Selection Problem

算法步骤:

$O(n)$

Step 1: 划分 S 为 $\lceil n/5 \rceil$ 个组. 每组包含5个元素. 若最后一组不足5个元素, 则用 ∞ 补足.

Step 2: 排序每组5个元素, 并确定每一分组的中位数. $O(n)$

Step 3: 计算 $\lceil n/5 \rceil$ 个中位数的中位数 p . $T(n/5)$

Step 4: p 将 S 划分为三个子集合 S_1, S_2 及 S_3 , S_1 中元素均小于 p , S_2 中元素均等于 p , S_3 中元素均大于 p . $O(n)$

Step 5: 若 $|S_1| \geq k$, 则递归地在 S_1 中搜索第 k 小元素;

否则, 若 $|S_1| + |S_2| \geq k$, 则 p 即为 S 中第 k 小元素;

否则, 令 $k' = k - |S_1| - |S_2|$, 递归地在 S_3 中搜索第 k' 小元素.

?

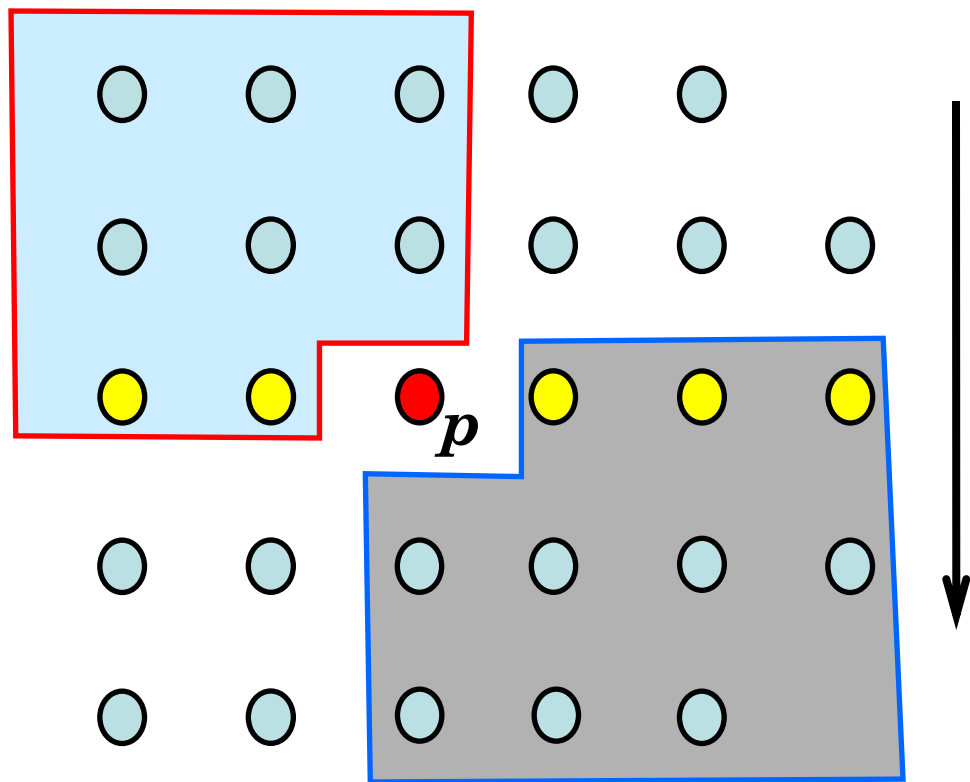


HITWH
SE

Performance Analysis (粗略)

Each 5-element subset is sorted in non-decreasing sequence.

“大约”至少
 $|S|/4$ 个元素小于
等于 p



“大约”至少 $|S|/4$
个元素大于等于 p



Algorithm of Selection Problem

算法步骤:

$O(n)$

Step 1: 划分 S 为 $\lceil n/5 \rceil$ 个组. 每组包含5个元素. 若最后一组不足5个元素, 则用 ∞ 补足.

Step 2: 排序每组5个元素, 并确定每一分组的中位数. $O(n)$

Step 3: 计算 $\lceil n/5 \rceil$ 个中位数的中位数 p . $T(n/5)$

Step 4: p 将 S 划分为三个子集合 S_1, S_2 及 S_3 , S_1 中元素均小于 p , S_2 中元素均等于 p , S_3 中元素均大于 p . $O(n)$

Step 5: 若 $|S_1| \geq k$, 则递归地在 S_1 中搜索第 k 小元素;

否则, 若 $|S_1| + |S_2| \geq k$, 则 p 即为 S 中第 k 小元素;

否则, 令 $k' = k - |S_1| - |S_2|$, 递归地在 S_3 中搜索第 k' 小元素.

$T(3n/4)$



- 算法复杂性分析

$$T(n) = T(3n/4) + T(n/5) + O(n)$$

$$\text{Let } T(n) = a_0 + a_1n + a_2n^2 + \dots, a_1 \neq 0$$

$$T(3n/4) = a_0 + (3/4)a_1n + (9/16)a_2n^2 + \dots$$

$$T(n/5) = a_0 + (1/5)a_1n + (1/25)a_2n^2 + \dots$$

$$T(3n/4 + n/5) = T(19n/20) = a_0 + (19/20)a_1n + (361/400)a_2n^2 + \dots$$

$$T(3n/4) + T(n/5) = a_0 + a_0 + (19/20)a_1n + (241/400)a_2n^2 + \dots$$

$$\leq a_0 + T(19n/20)$$

$$\Rightarrow T(n) \leq cn + T(19n/20)$$



Performance Analysis (粗略)

$$\begin{aligned} \Rightarrow T(n) &\leq cn + T(19n/20) \\ &\leq cn + (19/20)cn + T((19/20)^2n) \\ &\quad \vdots \\ &\leq cn + (19/20)cn + (19/20)^2cn + \dots + (19/20)^p cn + T((19/20)^{p+1}n) , \\ &\quad (19/20)^{p+1}n \leq 1 \leq (19/20)^p n \\ &= cn (1 + 19/20 + (19/20)^2 + \dots + (19/20)^p) + b \\ &= \frac{1 - (\frac{19}{20})^{p+1}}{1 - \frac{19}{20}} cn + b \\ &\leq 20 cn + b \\ &= O(n) \end{aligned}$$



• Time complexity analysis

- 比用于划分的元素 x 更大的元素数量至少是:

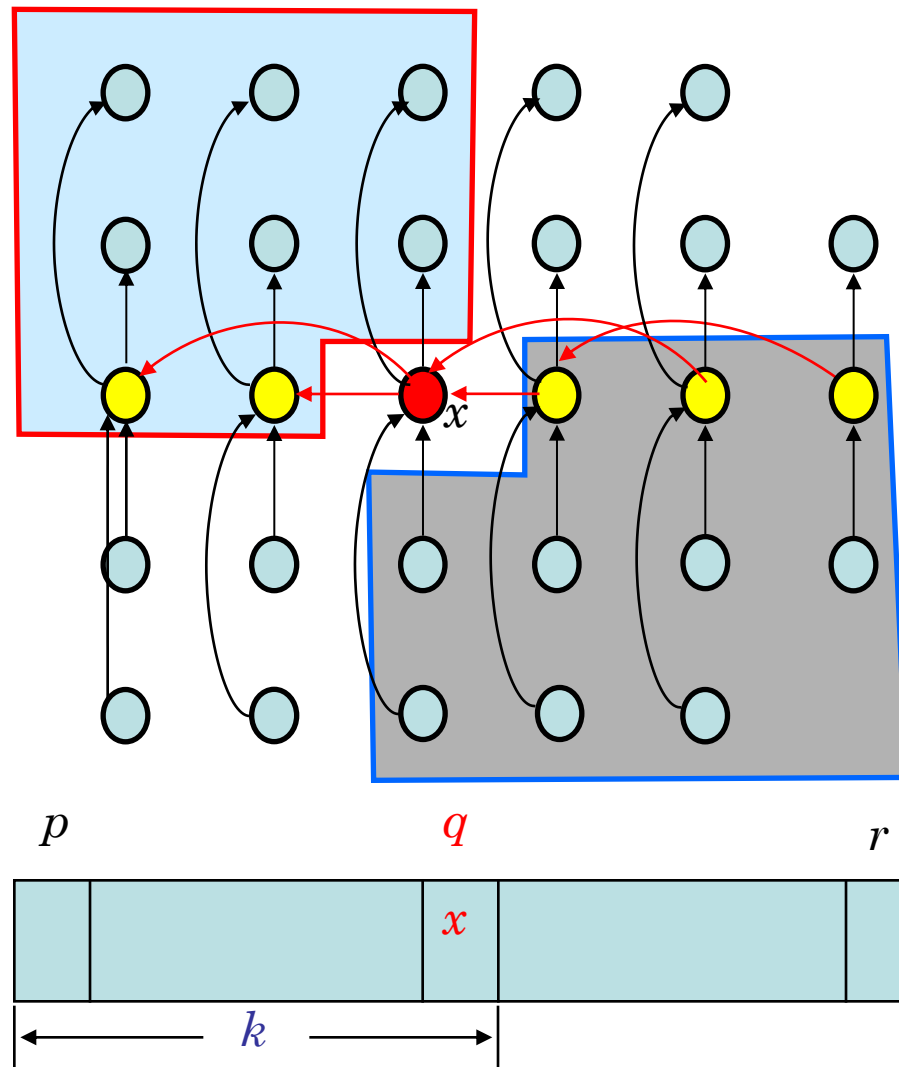
$$3\left(\left\lceil \frac{1}{2} \left\lceil \frac{n}{5} \right\rceil \right\rceil - 2\right) \geq \frac{3n}{10} - 6$$

- 因此，最坏情况下，比 x 更小的元素的数量最多是:

$$n - ((3n/10) - 6) = 7n/10 + 6.$$

- 同理，比 x 更大的元素的数量最多也是:

$$7n/10 + 6$$





1. Divide n elements in A into $\lceil n/5 \rceil$ groups of 5 elements each, at most one group has $(n \bmod 5)$ elements.

$O(n)$

2. Find median of each group by sorting first.

$O(n)$

3. Use Select recursively to find the median x of the $\lceil n/5 \rceil$ medians. In case of having two medians, take the lower.

$T(\lceil n/5 \rceil)$

4. Exchange x with the last element in A and apply Partition subroutine. Let k be the number of elements on the low side of the partition including x .

$O(n)$

5. If $i = k$, return x . Otherwise, use Select recursively to find the i^{th} smallest element on the low side if $i \leq k$, or the $(i - k)^{\text{th}}$ smallest element on the high side if $i > k$.

$T(7n/10 + 6)$

$$T(n) \leq \begin{cases} \theta(1) & \text{if } n \leq 140 \\ T(\lceil n/5 \rceil) + T(7n/10 + 6) + O(n) & \text{if } n > 140 \end{cases}$$



- Now we have

$$T(n) \leq \begin{cases} \theta(1) & \text{if } n \leq 140 \\ T(\lceil n/5 \rceil) + T(7n/10 + 6) + O(n) & \text{if } n > 140 \end{cases}$$

- Using inductive method, we can prove $T(n) \leq cn$ for some c and $n > 140$.
- Thus, the worst case time complexity is $T(n) = O(n)$.



HITWH
SE

$$\begin{aligned} T(n) &= \Theta(1) && \text{if } n \leq c \\ T(n) &= aT(n/b) + D(n) + C(n) && \text{if } n > c \end{aligned}$$

3.5 Finding the closest pair of points

优化combine阶段, 降低 $T(n) = aT(n/b) + f(n)$ 中的 $f(n)$



输入：Euclidean空间上的n个点的集合 Q

输出： $A, B \in Q$,

$$Dis(A, B) = \text{Min}\{Dis(P_i, P_j) \mid P_i, P_j \in Q\}$$

$Dis(P_i, P_j)$ 是Euclidean距离：

如果 $P_i = (x_i, y_i)$, $P_j = (x_j, y_j)$, 则

$$Dis(P_i, P_j) = \sqrt{(x_i - x_j)^2 + (y_i - y_j)^2}$$



- 利用排序的算法

- 算法

- 把Q中的点排序



- 通过有序集合的线性扫描找出最近点对

- 时间复杂性

- $T(n) = O(n \log n)$



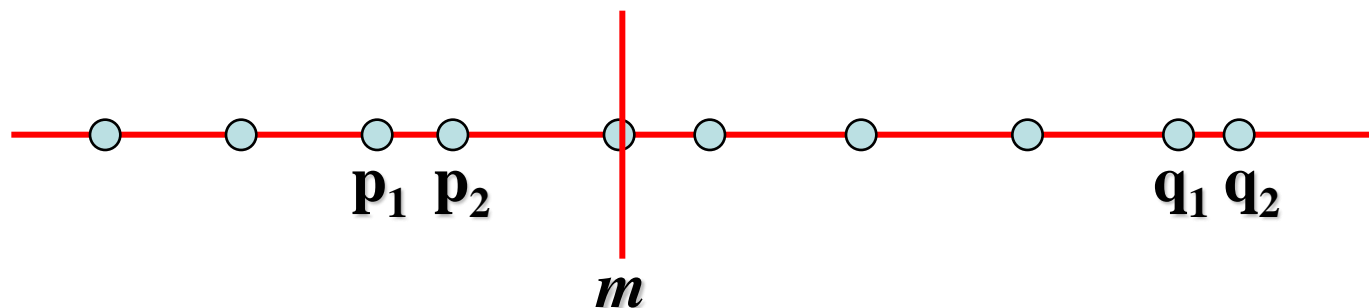
- Divide-and-conquer 算法

边界条件:

1. 如果 Q 中仅包含 2 个点, 则返回这个点对;

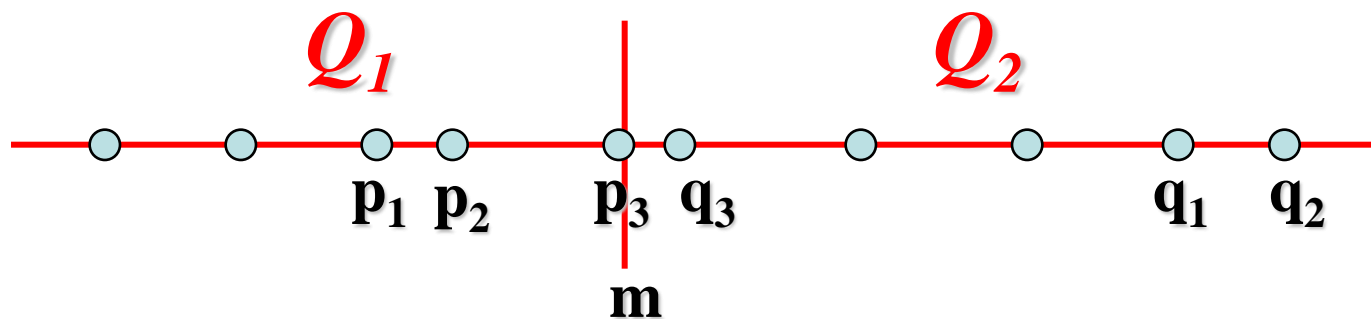
Divide:

2. 求 Q 中点的中位数 m ;





3. 用 Q 中点坐标中位数 m 把 Q 划分为两个大小相等的子集合 $Q_1 = \{x \in Q \mid x \leq m\}$, $Q_2 = \{x \in Q \mid x > m\}$

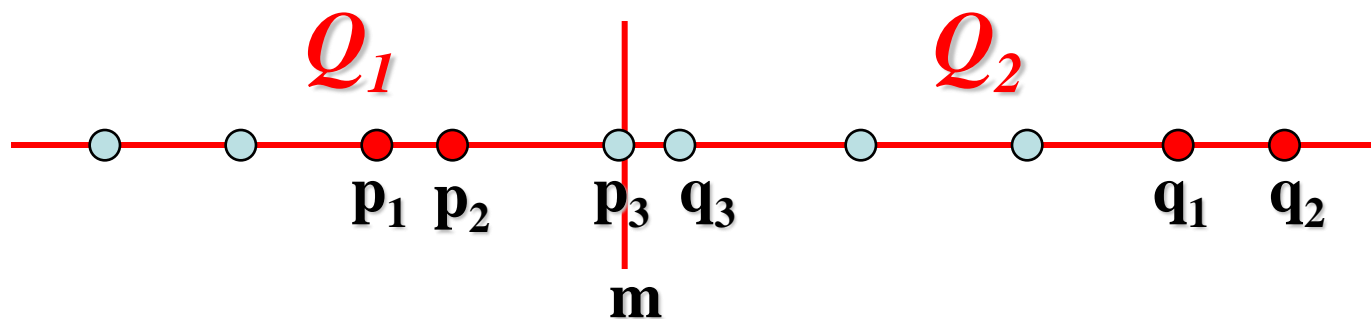


Conquer:

4. 递归地在 Q_1 和 Q_2 中找出最接近点对
 (p_1, p_2) 和 (q_1, q_2)



Merge:



5. 在 (p_1, p_2) 、 (q_1, q_2) 和 某个 (p_3, q_3) 之间选择最接近点对 (x, y) , 其中 p_3 是 Q_1 中最大点, q_3 是 Q_2 中最小点。

(x, y) 是 Q 中最接近点对



- 时间复杂性

- Divide阶段需要 $O(n)$ 时间
- Conquer阶段需要 $2T(n/2)$ 时间
- Merge阶段需要 $O(n)$ 时间
- 递归方程

$$T(n) = O(1) \quad n = 2$$

$$T(n) = 2T(n/2) + O(n) \quad n \geq 3$$

- 用Master定理求解 $T(n)$

$$T(n) = O(n \log n)$$

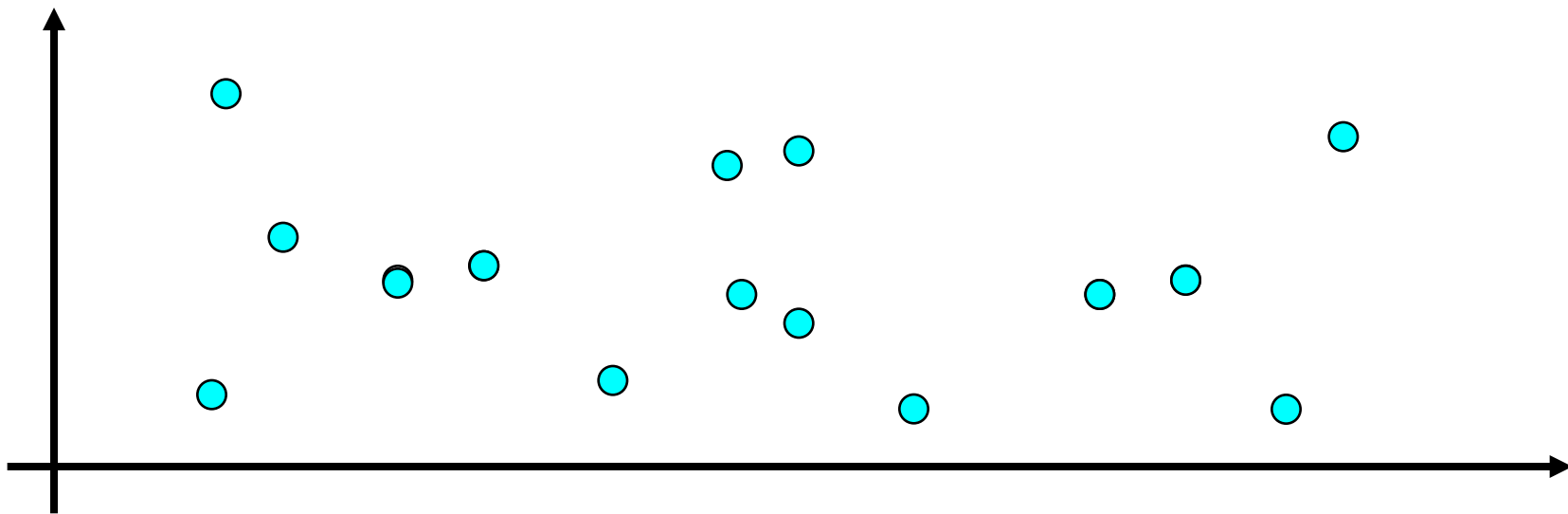


- Divide-and-conquer 算法

Assume: Q 中点已经分别按 x 坐标和 y 坐标排序
后存储在 X 和 Y 中.

边界条件:

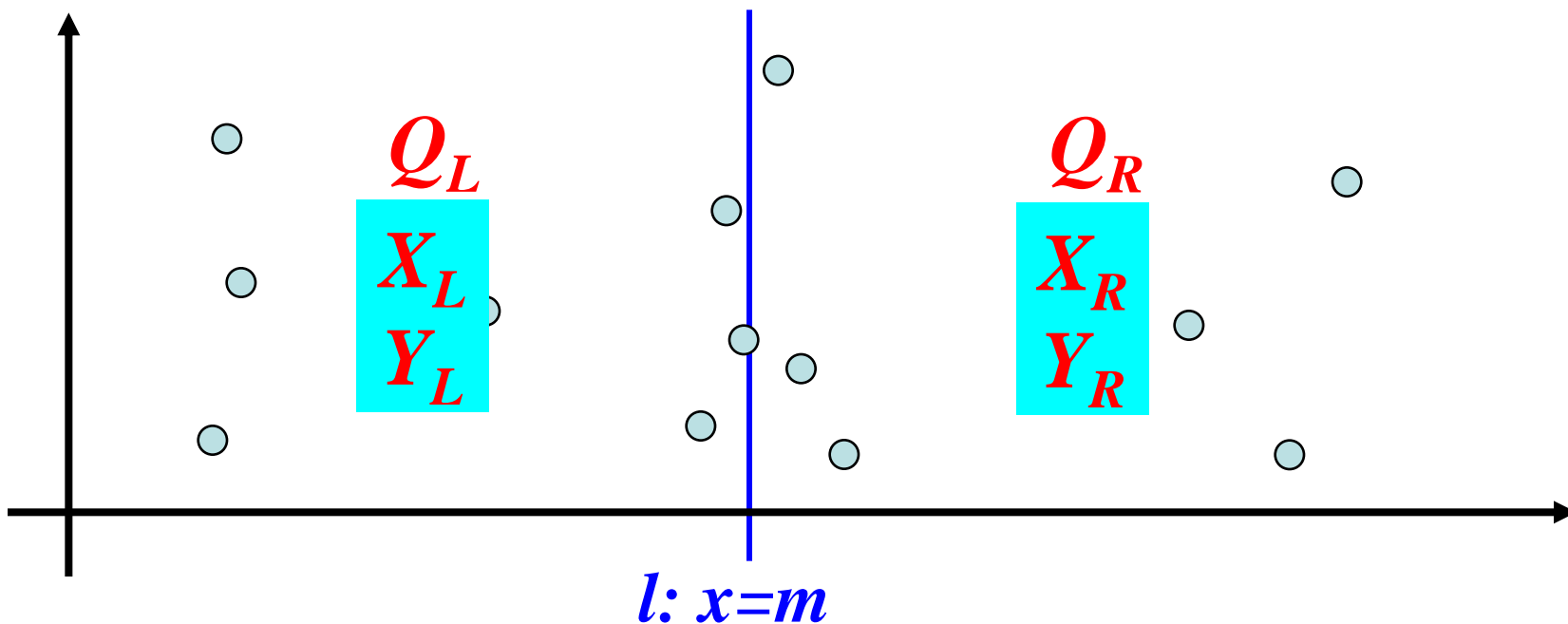
1. 如果 Q 中仅包含 3 个点, 则返回最近点对, 结束;





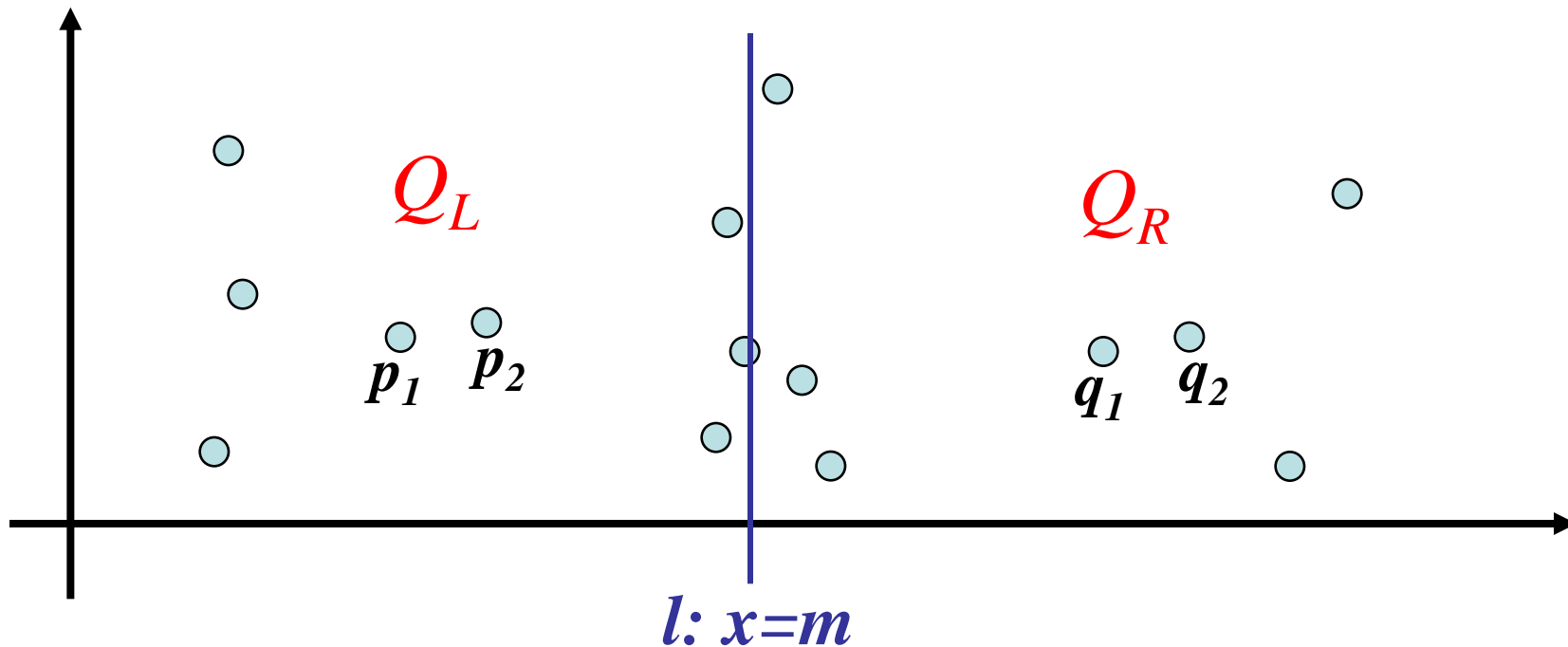
Divide:

2. 计算 Q 中各点 x -坐标的中位数 m ;
3. 用垂线 $l: x=m$ 把 Q 划分成两个大小相等的子集合 Q_L 和 Q_R , Q_L 中点在 l 左边, Q_R 中点在 l 右边;
4. 把 X 划分为 X_L 和 X_R ; 把 Y 划分为 Y_L 和 Y_R ;





HITWH
SE

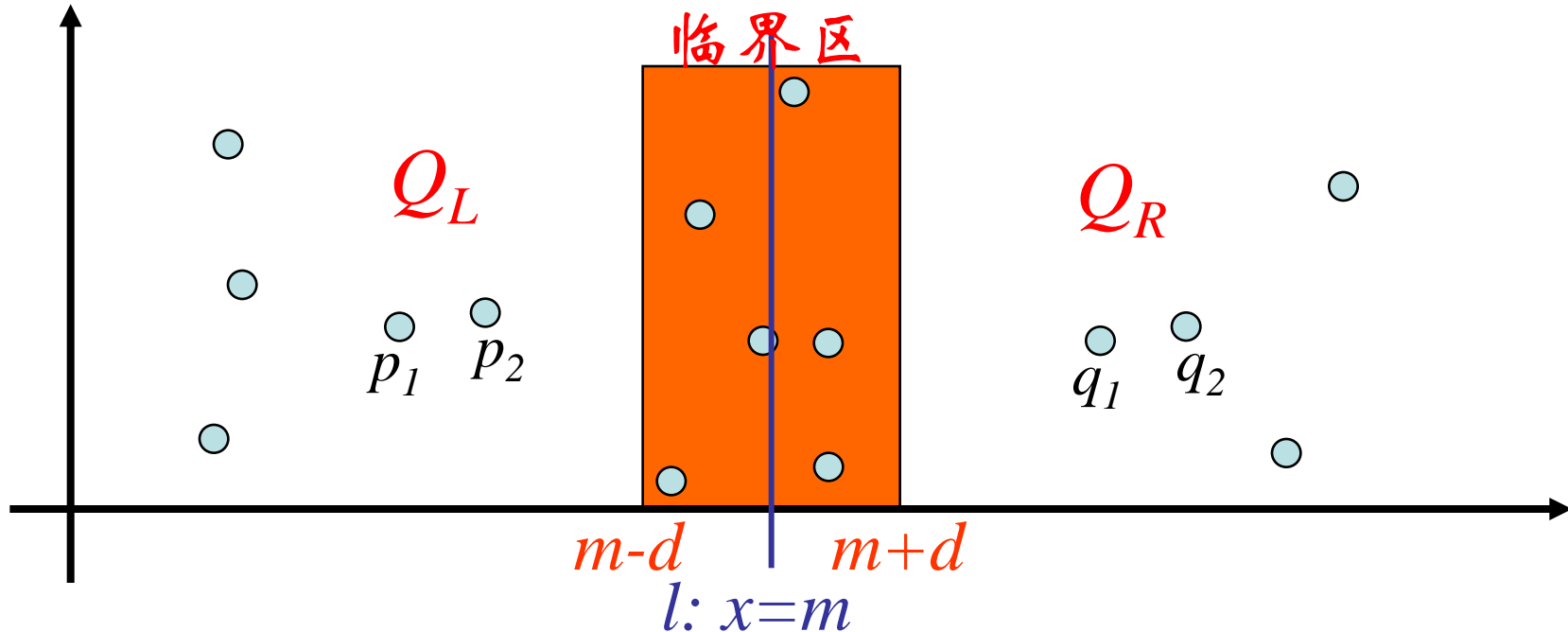


Conquer:

5. 递归地在 Q_L 、 Q_R 中找出最近点对:

$$(p_1, p_2) \in Q_L, (q_1, q_2) \in Q_R$$

6. $d = \min\{Dis(p_1, p_2), Dis(q_1, q_2)\};$



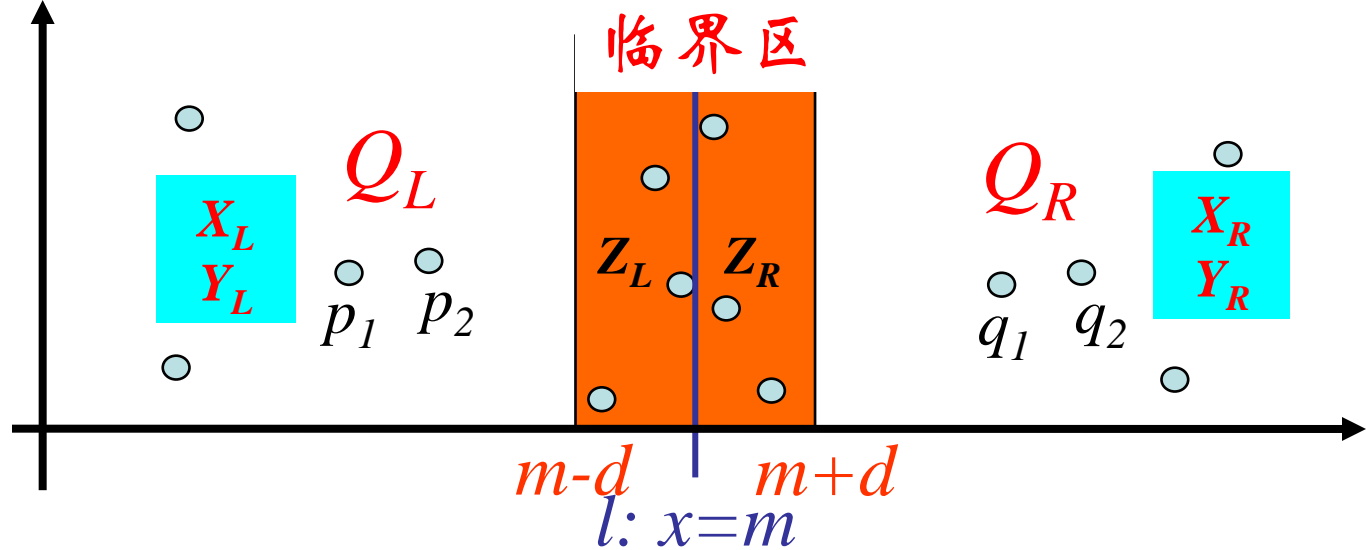
Merge:

1. 在临界区查找距离小于 d 的最近点对 (p_l, q_r) , $p_l \in Q_L$, $q_r \in Q_R$;
2. 若找到, 则 (p_l, q_r) 是 Q 中最近点对, 否则 (p_1, p_2) 和 (q_1, q_2) 中距离最小者为 Q 中最近点对.

关键是 (p_l, q_r) 的搜索方法及其搜索时间



HITWH
SE



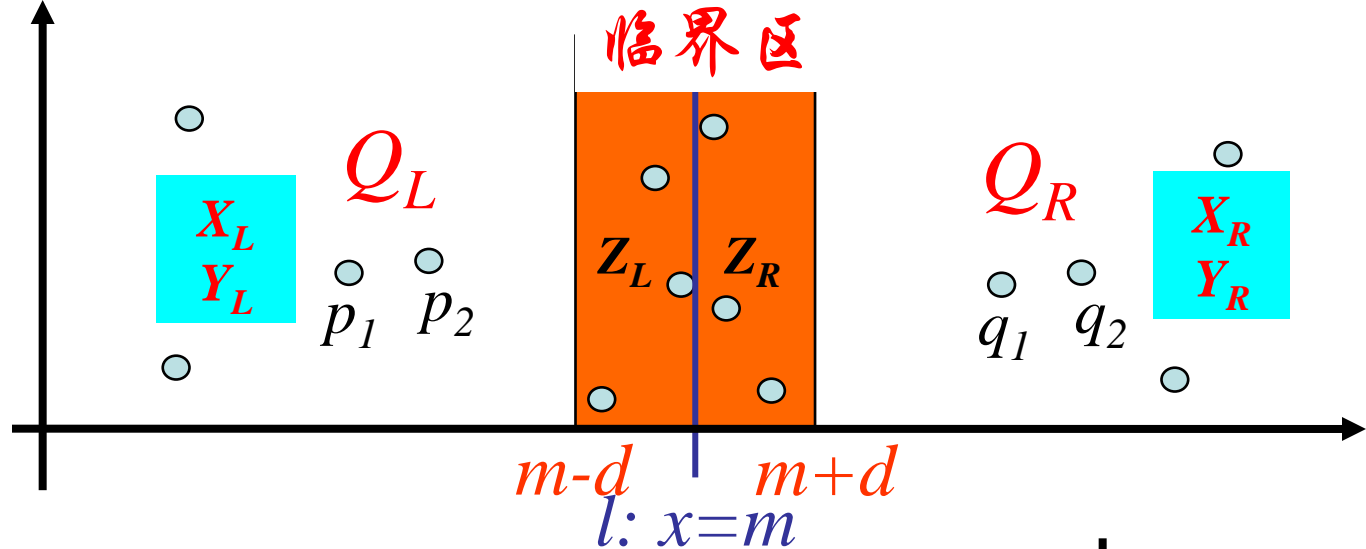
- (p_l, q_r) 搜索算法

1. $Z_L = \{Q_L \text{ 中左临界区点}\};$

$Z_R = \{Q_R \text{ 中右临界区点}\};$



• 时间复杂性
 $O(6n) = O(n)$



• (p_l, q_r) 搜索算法

1. $Z_L = \{Q_L \text{ 中左临界区点}\};$

$Z_R = \{Q_R \text{ 中右临界区点}\};$

2. For $\forall p(x_p, y_p) \in Z_L$ Do

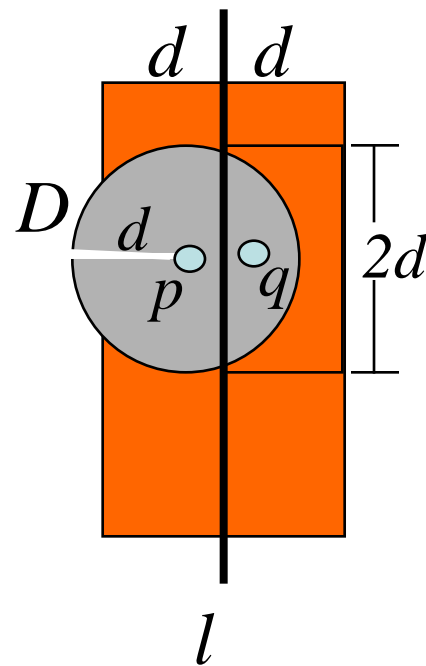
3. For $\forall q(x_q, y_q) \in Z_R$ Do $(y_p - d \leq y_q \leq y_p + d)$

\backslash *这样点至多6个* \backslash

4. If $Dis(p, q) < d$

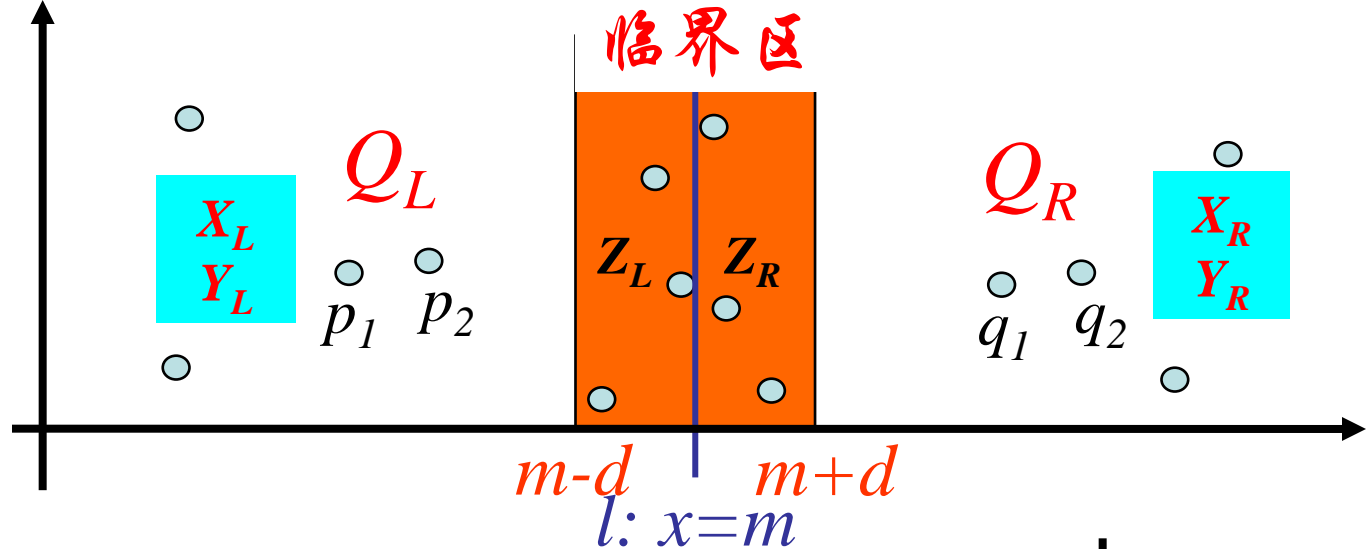
5. Then $d = Dis(p, q)$, 记录 (p, q) ;

6. 如果 d 发生过变化, 与最后的 d 对应的点对即为 (p_l, q_r) , 否则不存在 (p_b, q_r) .





• 时间复杂性
 $O(6n) = O(n)$



• (p_l, q_r) 搜索算法

1. $Z_L = \{Q_L \text{ 中左临界区点}\};$

$Z_R = \{Q_R \text{ 中右临界区点}\};$

2. For $\forall p(x_p, y_p) \in Z_L$ Do

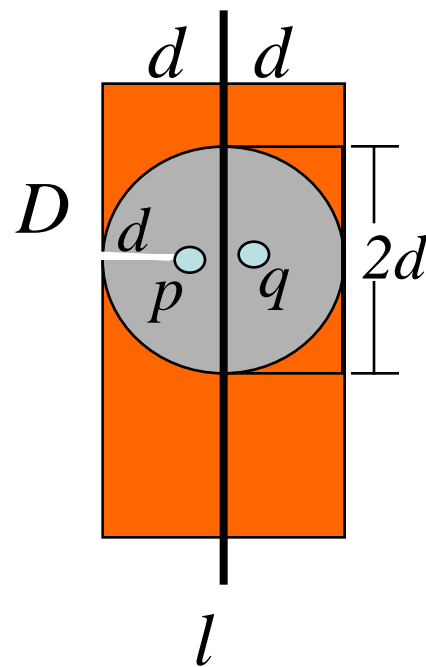
3. For $\forall q(x_q, y_q) \in Z_R$ Do $(y_p - d \leq y_q \leq y_p + d)$

\backslash *这样点至多6个* \backslash

4. If $Dis(p, q) < d$

5. Then $d = Dis(p, q)$, 记录 (p, q) ;

6. 如果 d 发生过变化, 与最后的 d 对应的点对即为 (p_l, q_r) , 否则不存在 (p_b, q_r) .





- 时间复杂性

- Divide阶段需要 $O(n)$ 时间
- Conquer阶段需要 $2T(n/2)$ 时间
- Merge阶段需要 $O(n)$ 时间
- 递归方程

$$T(n) = O(1) \quad n \leq 3$$

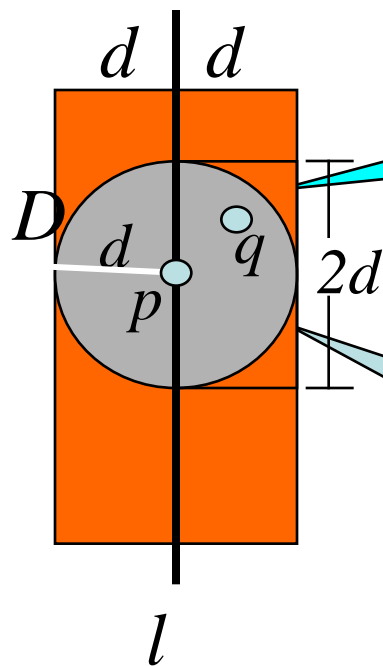
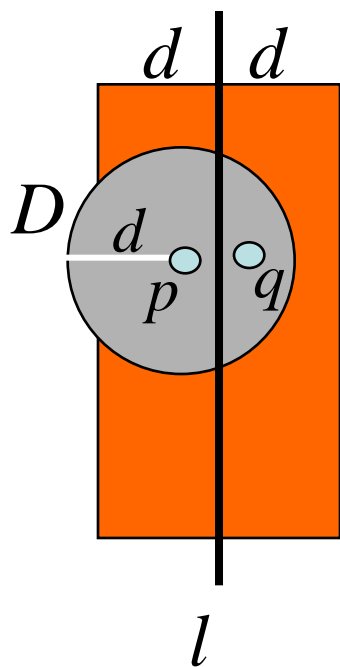
$$T(n) = 2T(n/2) + O(n) \quad n > 3$$

- 用Master定理求解 $T(n)$

$$T(n) = O(n \log n)$$

(p_l, q_r) 的搜索时间:

- 若 (p, q) 是最近点对而且 $p \in Q_L, q \in Q_R$, $dis(p, q) < d$, (p, q) 只能在下图的区域 D .
- 若 p 在分割线 l 上, 包含 (p, q) 的区域 D 最大, 嵌于 $d \times 2d$ 的矩形 (p -右邻域) 中, 如下图所示.



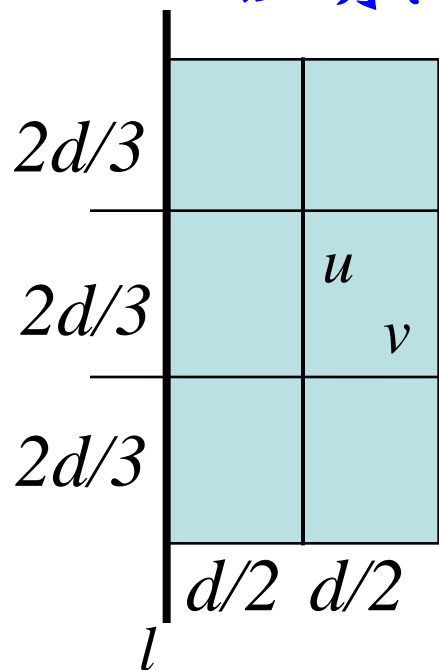
p -右邻域

至多包含6个点



定理1. 对于左临界区中的每个点 p ,
 p -右邻域中至多包含6个点。

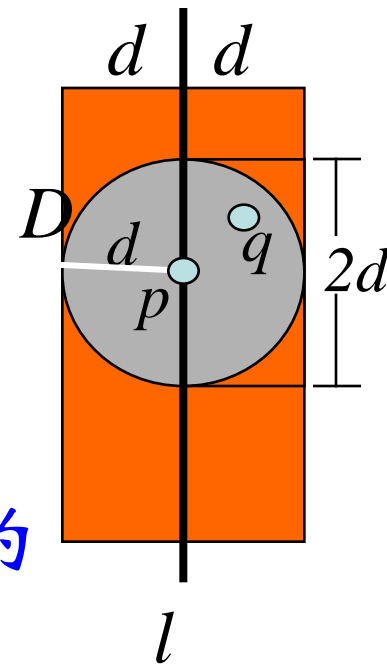
证明：把 p -右邻域划分为6个 $(d/2) \times (2d/3)$ 的矩形。



若 p -右邻域中点数大于6, 由鸽巢原理, 至少有一个矩形中有两个点. 设为 u 、 v , 则

$$(x_u - x_v)^2 + (y_u - y_v)^2 \leq (d/2)^2 + (2d/3)^2 = 25d^2/36$$

即 $Dis(u, v) \leq 5d/6 < d$, 与 d 的定义矛盾。

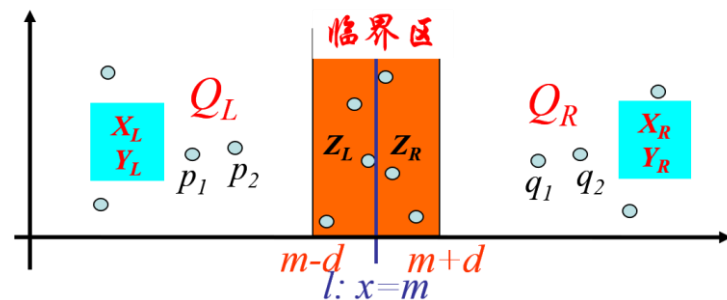


• (p_l, q_r) 搜索算法

Input: Y_L, Y_R, d

Output: *result*

1. 扫描 Y_L 得到 Q_L 中左临界区点, 保持 y 坐标排序, 得到 Z_L
2. 扫描 Y_R 得到 Q_R 中左临界区点, 保持 y 坐标排序, 得到 Z_R
3. *result*=null;
4. $top-R=0$;
5. **for** $top-L=0$ to $Z_L.length-1$
6. **while** $Z_L[top-L].y > Z_R[top-R].y + d$
7. **if** $top-R=Z_R.length-1$
8. **return** *result*;
9. $top-R \leftarrow top-R+1$;
10. **if** $Z_L[top-L].y \geq Z_R[top-R].y - d$ **and** $Z_L[top-L].y \leq Z_R[top-R].y + d$
11. **for** $i=0$ to $\min\{5, Z_R.length-top-R-1\}$
12. **if** $dist(Z_L[top-L], Z_R[top-R+i]) < d$
13. $result=(Z_L[top-L], Z_R[top-R+i])$;
15. $d=dist(Z_L[top-L], Z_R[top-R+i])$;
16. **return** *result*;



$m=5, d=4$

top-L →

3, 5
4, 7
5, 8
3, 10
5, 11
3, 15
4, 20
5, 25
4, 27
4, 30
5, 35
3, 39

Z_L

$Result=null$

← top-R

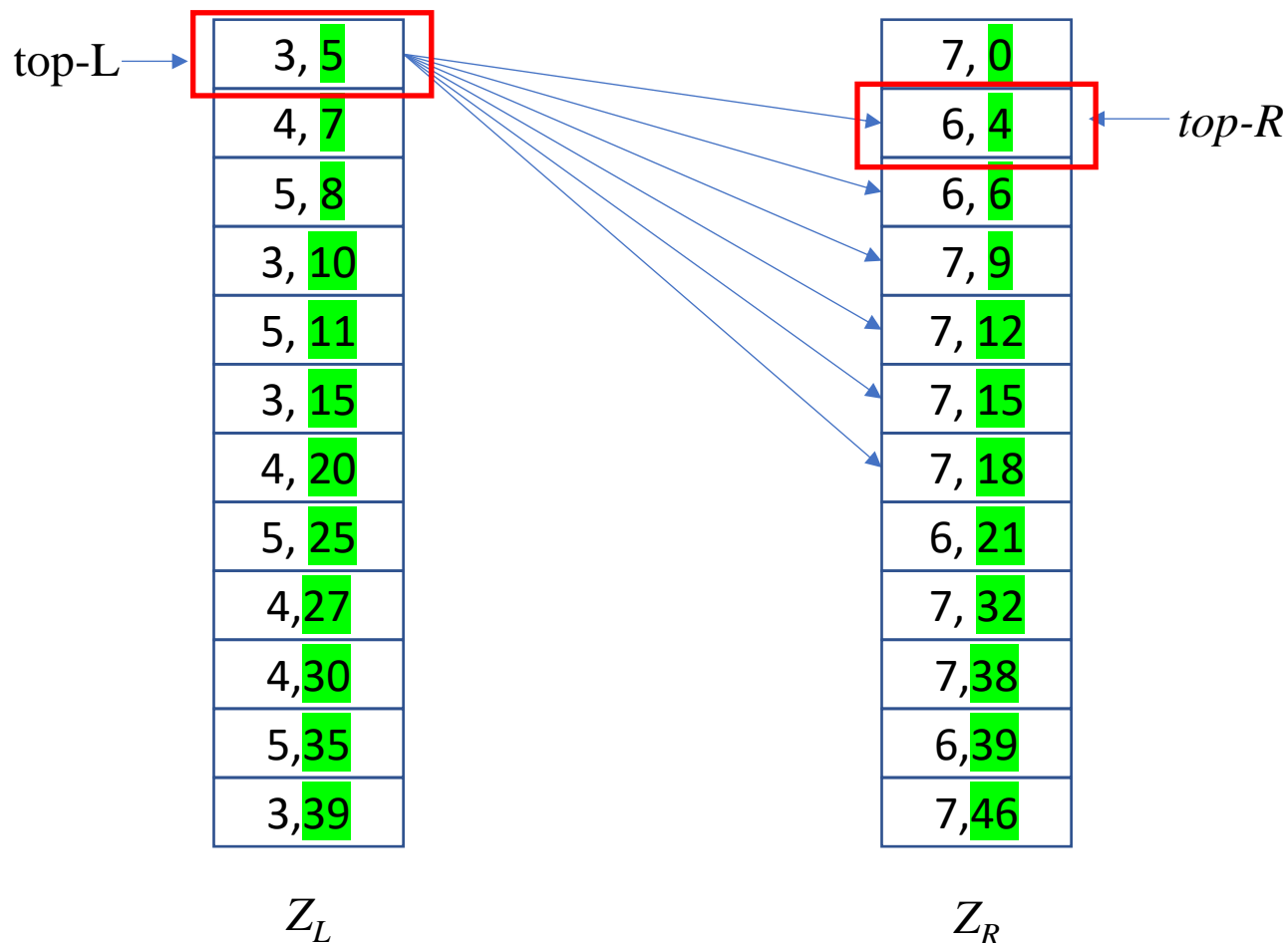
7, 0
6, 4
6, 6
7, 9
7, 12
7, 15
7, 18
6, 21
7, 32
7, 38
6, 39
7, 46

Z_R

$Z_L[top-L].y > Z_R[top-R].y + d$, 即 $5 > 0 + 4$, Z_L 中后续元素 y 值都不比 $Z_L[top-L].y$ 小, 因此它们与 $Z_R[top-R]$ 的距离必然大于 d , $top-R$ 增加 1

$m=5, d=4$ 更新为 $d = \sqrt{10}$

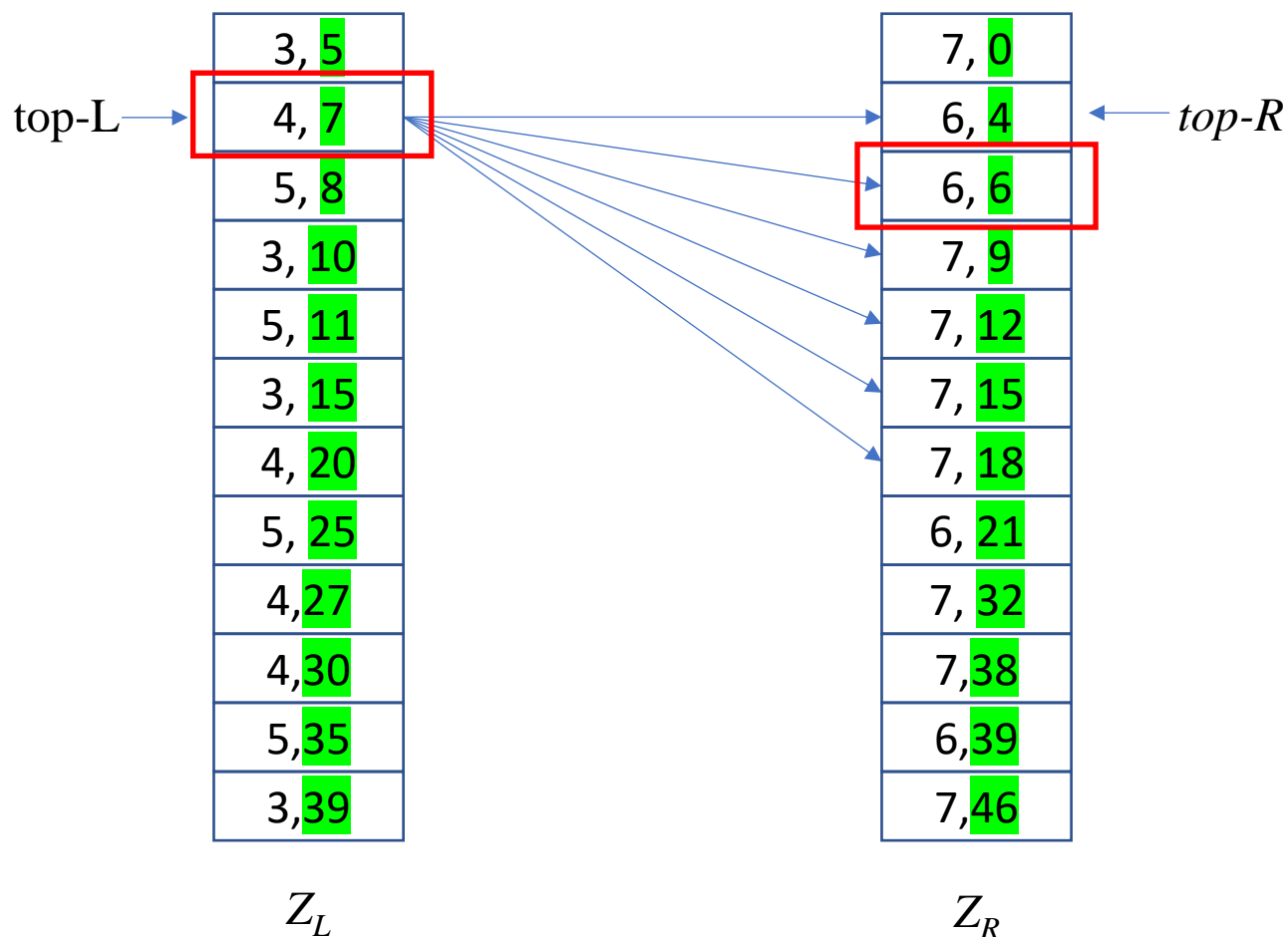
$Result = dist((3,5),(6,4))$



$Z_L[top-L].y \geq Z_R[top-R].y - d$ 并且 $Z_L[top-L].y \leq Z_R[top-R].y + d$, 为当前 $Z_L[top-L]$ 连续检验最多6个 Z_R 中的元素 (如果 Z_R 中有足够多的剩余元素), 随后 $top-L$ 增长1, $top-R$ 不变

$m=5, d = \sqrt{10}$ 更新为 $d = \sqrt{5}$

$Result = dist((4,7),(6,6))$



$Z_L[top-L].y \geq Z_R[top-R].y - d$ 并且 $Z_L[top-L].y \leq Z_R[top-R].y + d$, 为当前 $Z_L[top-L]$ 连续检验最多6个 Z_R 中的元素 (如果 Z_R 中有足够多的剩余元素), 随后 $top-L$ 增长1, $top-R$ 不变

$$m=5, d = \sqrt{5}$$

$$Result = dist((4,7), (6,6))$$

top-L →

3, 5
4, 7
5, 8
3, 10
5, 11
3, 15
4, 20
5, 25
4, 27
4, 30
5, 35
3, 39

Z_L

← top-R

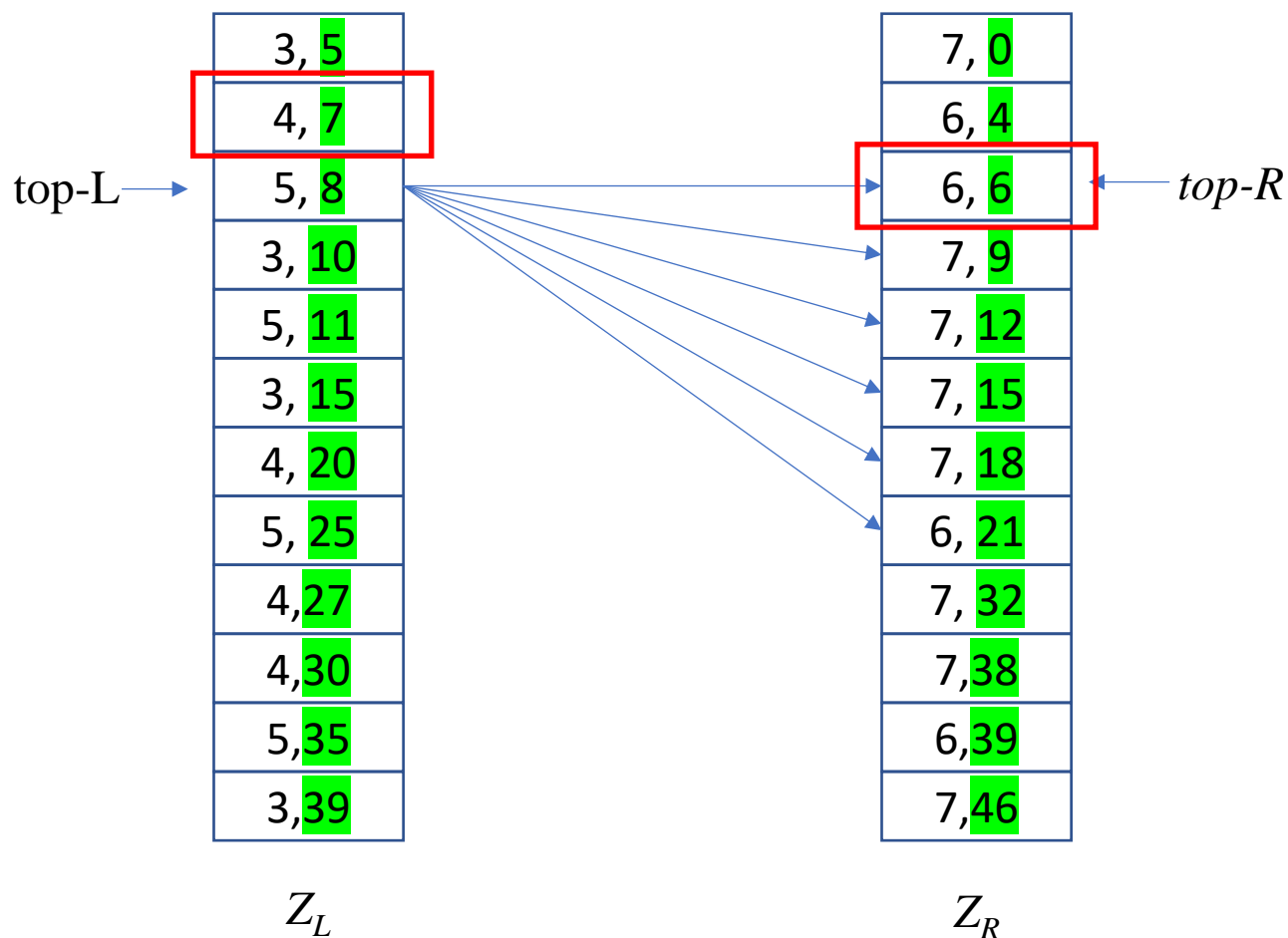
7, 0
6, 4
6, 6
7, 9
7, 12
7, 15
7, 18
6, 21
7, 32
7, 38
6, 39
7, 46

Z_R

$Z_L[top-L].y > Z_R[top-R].y + d$, Z_L 中后续元素 y 值都不比 $Z_L[top-L].y$ 小, 因此它们与 $Z_R[top-R]$ 的距离必然大于 d , $top-R$ 增加1

$$m=5, d = \sqrt{5}$$

$$Result = dist((4,7), (6,6))$$



$Z_L[top-L].y \geq Z_R[top-R].y - d$ 并且 $Z_L[top-L].y \leq Z_R[top-R].y + d$, 为当前 $Z_L[top-L]$ 连续检验最多6个 Z_R 中的元素 (如果 Z_R 中有足够多的剩余元素), 随后 $top-L$ 增长1, $top-R$ 不变

$$m=5, d = \sqrt{5}$$

$$Result = dist((4,7), (6,6))$$

top-L →

3, 5
4, 7
5, 8
3, 10
5, 11
3, 15
4, 20
5, 25
4, 27
4, 30
5, 35
3, 39

Z_L

7, 0
6, 4
6, 6
7, 9
7, 12
7, 15
7, 18
6, 21
7, 32
7, 38
6, 39
7, 46

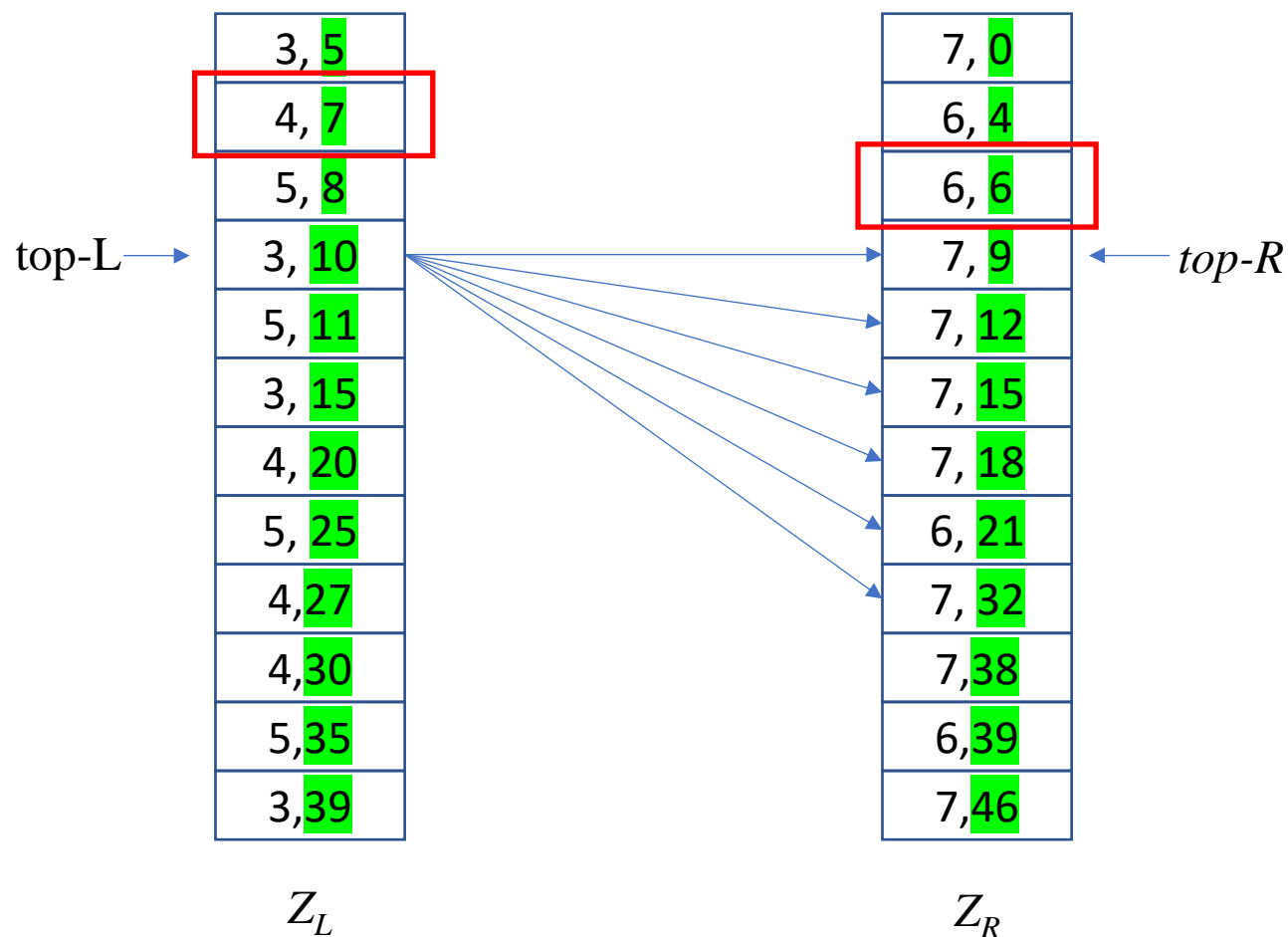
← top-R

Z_R

$Z_L[top-L].y > Z_R[top-R].y + d$, Z_L 中后续元素 y 值都不比 $Z_L[top-L].y$ 小, 因此它们与 $Z_R[top-R]$ 的距离必然大于 d , $top-R$ 增加1

$$m=5, d=\sqrt{5}$$

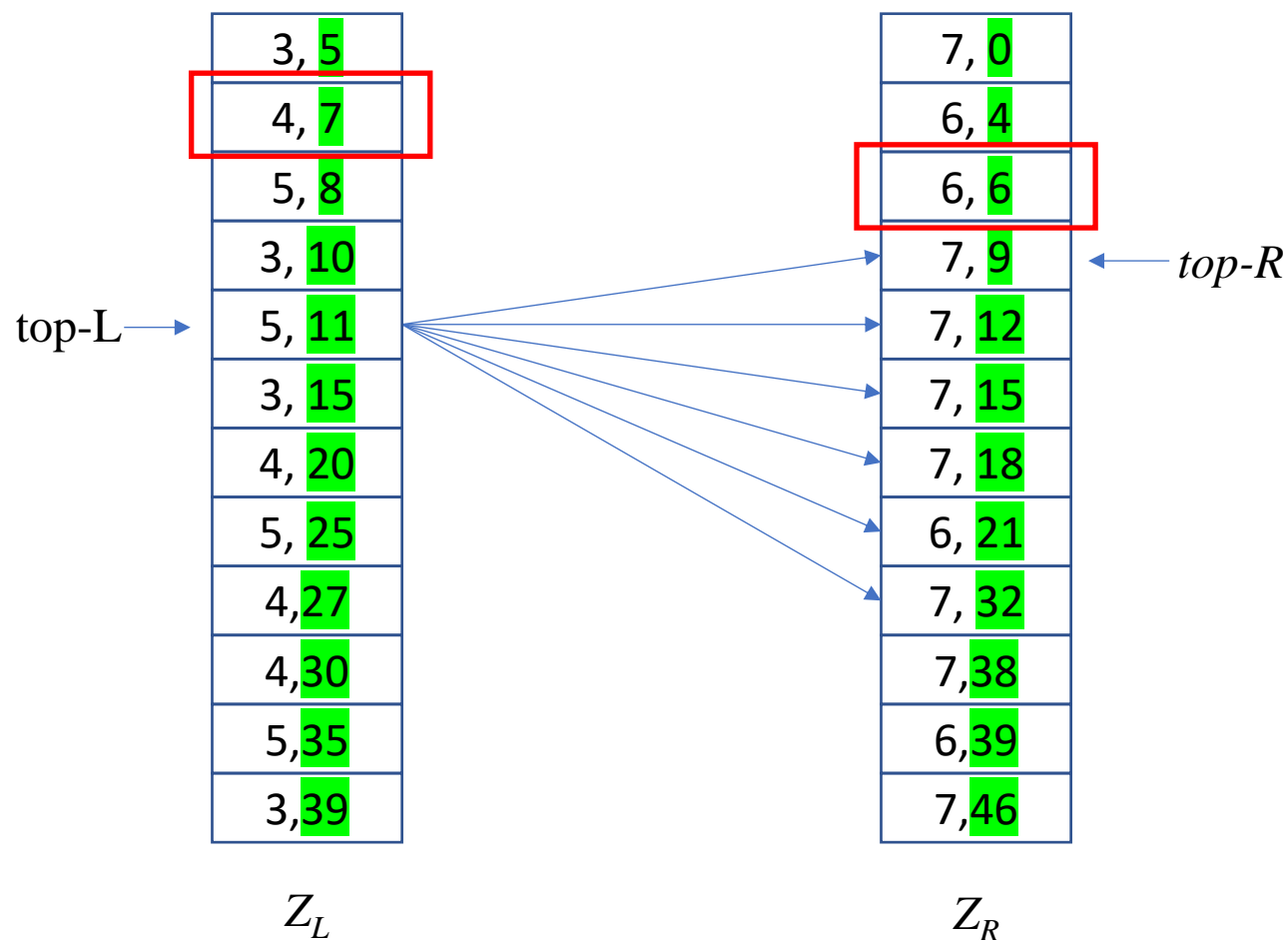
$$Result = dist((4,7), (6,6))$$



$Z_L[top-L].y \geq Z_R[top-R].y - d$ 并且 $Z_L[top-L].y \leq Z_R[top-R].y + d$, 为当前 $Z_L[top-L]$ 连续检验最多6个 Z_R 中的元素 (如果 Z_R 中有足够多的剩余元素), 随后 $top-L$ 增长1, $top-R$ 不变

$$m=5, d=\sqrt{5}$$

$$Result = dist((4,7), (6,6))$$



$Z_L[top-L].y \geq Z_R[top-R].y - d$ 并且 $Z_L[top-L].y \leq Z_R[top-R].y + d$, 为当前 $Z_L[top-L]$ 连续检验最多6个 Z_R 中的元素 (如果 Z_R 中有足够多的剩余元素), 随后 $top-L$ 增长1, $top-R$ 不变

$$m=5, d=\sqrt{5}$$

$$Result = dist((4,7), (6,6))$$

3, 5
4, 7
5, 8
3, 10
5, 11
3, 15
4, 20
5, 25
4, 27
4, 30
5, 35
3, 39

top-L →

Z_L

7, 0
6, 4
6, 6
7, 9
7, 12
7, 15
7, 18
6, 21
7, 32
7, 38
6, 39
7, 46

← top-R

Z_R

$Z_L[top-L].y > Z_R[top-R].y + d$, Z_L 中后续元素 y 值都不比 $Z_L[top-L].y$ 小, 因此它们与 $Z_R[top-R]$ 的距离必然大于 d , $top-R$ 增加1

$$m=5, d=\sqrt{5}$$

$$Result = dist((4,7), (6,6))$$

top-L →

3, 5
4, 7
5, 8
3, 10
5, 11
3, 15
4, 20
5, 25
4, 27
4, 30
5, 35
3, 39

Z_L

7, 0
6, 4
6, 6
7, 9
7, 12
7, 15
7, 18
6, 21
7, 32
7, 38
6, 39
7, 46

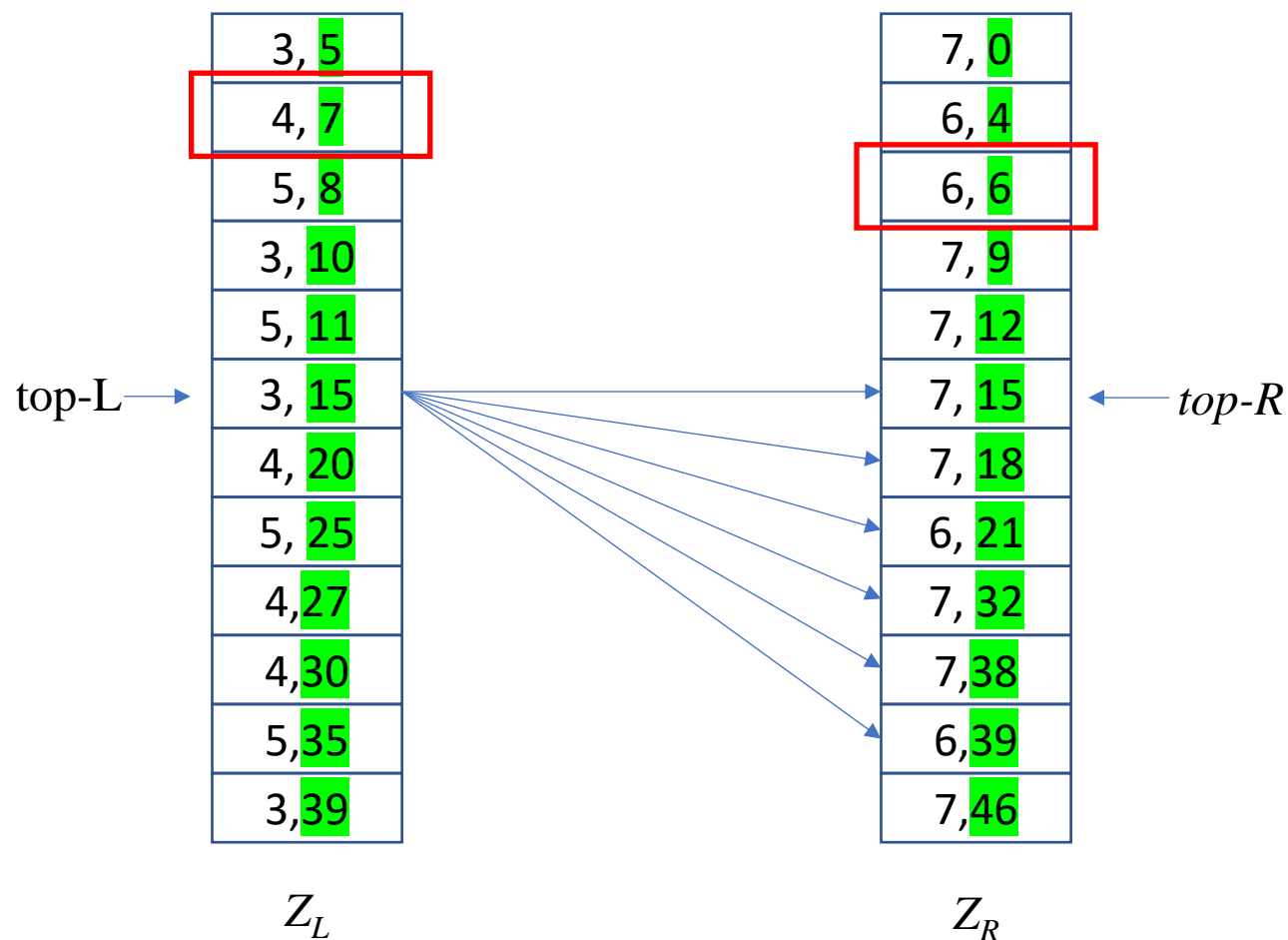
← top-R

Z_R

$Z_L[top-L].y > Z_R[top-R].y + d$, Z_L 中后续元素 y 值都不比 $Z_L[top-L].y$ 小, 因此它们与 $Z_R[top-R]$ 的距离必然大于 d , $top-R$ 增加1

$$m=5, d=\sqrt{5}$$

$$Result = dist((4,7), (6,6))$$



$Z_L[top-L].y \geq Z_R[top-R].y - d$ 并且 $Z_L[top-L].y \leq Z_R[top-R].y + d$, 为当前 $Z_L[top-L]$ 连续检验最多6个 Z_R 中的元素 (如果 Z_R 中有足够多的剩余元素), 随后 $top-L$ 增长1, $top-R$ 不变

$$m=5, d=\sqrt{5}$$

$$Result = dist((4,7), (6,6))$$

top-L →

3, 5
4, 7
5, 8
3, 10
5, 11
3, 15
4, 20
5, 25
4, 27
4, 30
5, 35
3, 39

Z_L

7, 0
6, 4
6, 6
7, 9
7, 12
7, 15
7, 18
6, 21
7, 32
7, 38
6, 39
7, 46

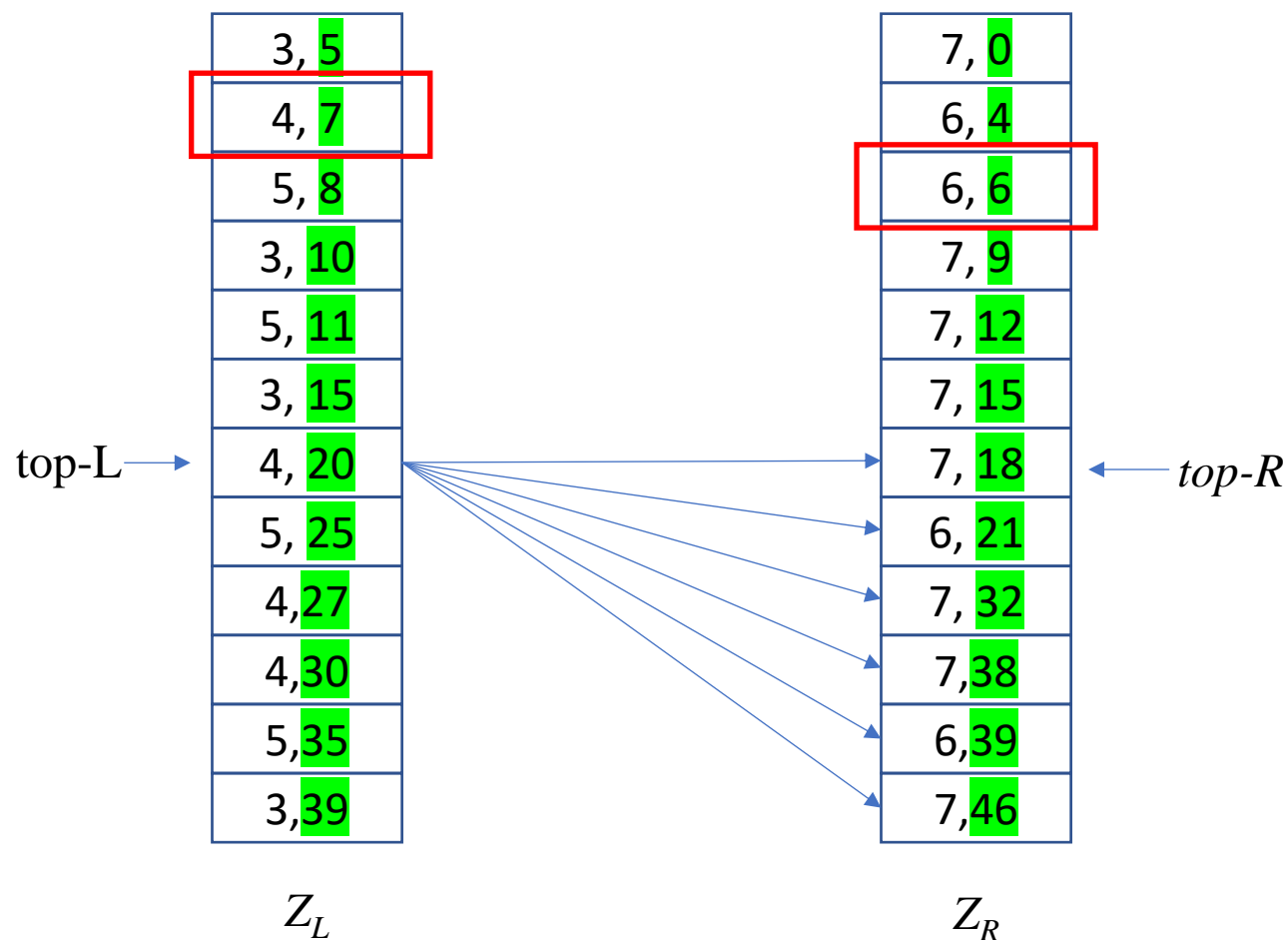
← top-R

Z_R

$Z_L[top-L].y > Z_R[top-R].y + d$, Z_L 中后续元素 y 值都不比 $Z_L[top-L].y$ 小, 因此它们与 $Z_R[top-R]$ 的距离必然大于 d , $top-R$ 增加1

$$m=5, d=\sqrt{5}$$

$$Result = dist((4,7), (6,6))$$



$Z_L[top-L].y \geq Z_R[top-R].y - d$ 并且 $Z_L[top-L].y \leq Z_R[top-R].y + d$, 为当前 $Z_L[top-L]$ 连续检验最多6个 Z_R 中的元素 (如果 Z_R 中有足够多的剩余元素), 随后 $top-L$ 增长1, $top-R$ 不变

$$m=5, d=\sqrt{5}$$

$$Result = dist((4,7), (6,6))$$

3, 5
4, 7
5, 8
3, 10
5, 11
3, 15
4, 20
5, 25
4, 27
4, 30
5, 35
3, 39

top-L →

Z_L

7, 0
6, 4
6, 6
7, 9
7, 12
7, 15
7, 18
6, 21
7, 32
7, 38
6, 39
7, 46

← top-R

Z_R

$Z_L[top-L].y > Z_R[top-R].y + d$, Z_L 中后续元素 y 值都不比 $Z_L[top-L].y$ 小, 因此它们与 $Z_R[top-R]$ 的距离必然大于 d , $top-R$ 增加1

$$m=5, d=\sqrt{5}$$

$$Result = dist((4,7), (6,6))$$

	3, 5
	4, 7
	5, 8
	3, 10
	5, 11
	3, 15
	4, 20
top-L →	5, 25
	4, 27
	4, 30
	5, 35
	3, 39

Z_L

	7, 0
	6, 4
	6, 6
	7, 9
	7, 12
	7, 15
	7, 18
	6, 21
	7, 32
	7, 38
	6, 39
	7, 46

← top-R

Z_R

$Z_L[top-L].y > Z_R[top-R].y + d$, Z_L 中后续元素 y 值都不比 $Z_L[top-L].y$ 小, 因此它们与 $Z_R[top-R]$ 的距离必然大于 d , $top-R$ 增加1

$$m=5, d=\sqrt{5}$$

$$Result = dist((4,7), (6,6))$$

	3, 5
	4, 7
	5, 8
	3, 10
	5, 11
	3, 15
	4, 20
top-L →	5, 25
	4, 27
	4, 30
	5, 35
	3, 39

Z_L

	7, 0
	6, 4
	6, 6
	7, 9
	7, 12
	7, 15
	7, 18
	6, 21
	7, 32
	7, 38
	6, 39
	7, 46

← top-R

Z_R

$Z_L[top-L].y < Z_R[top-R].y - d$, Z_R 中后续元素 y 值都不比 $Z_R[top-R].y$ 小, 因此它们与 $Z_L[top-L]$ 的距离必然大于 d , $top-L$ 增加1

$$m=5, d=\sqrt{5}$$

$$Result = dist((4,7), (6,6))$$

3, 5
4, 7
5, 8
3, 10
5, 11
3, 15
4, 20
5, 25
4, 27
4, 30
5, 35
3, 39

top-L →

Z_L

7, 0
6, 4
6, 6
7, 9
7, 12
7, 15
7, 18
6, 21
7, 32
7, 38
6, 39
7, 46

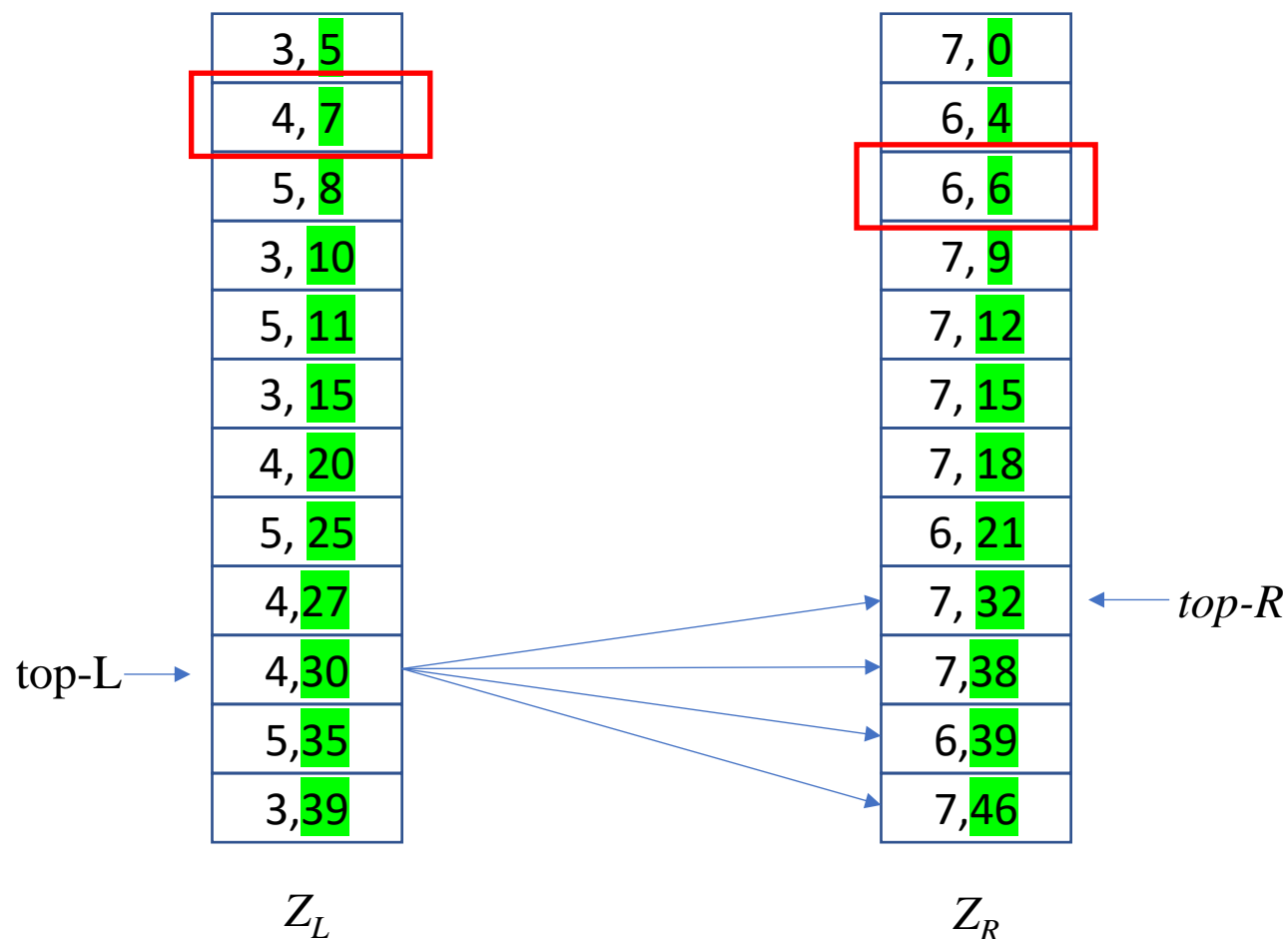
← top-R

Z_R

$Z_L[top-L].y < Z_R[top-R].y - d$, Z_R 中后续元素 y 值都不比 $Z_R[top-R].y$ 小, 因此它们与 $Z_L[top-L]$ 的距离必然大于 d , $top-L$ 增加1

$$m=5, d=\sqrt{5}$$

$$Result = dist((4,7), (6,6))$$



$Z_L[top-L].y \geq Z_R[top-R].y - d$ 并且 $Z_L[top-L].y \leq Z_R[top-R].y + d$, 为当前 $Z_L[top-L]$ 连续检验最多6个 Z_R 中的元素 (如果 Z_R 中有足够多的剩余元素), 随后 $top-L$ 增长1, $top-R$ 不变

$$m=5, d=\sqrt{5}$$

$$Result = dist((4,7), (6,6))$$

3, 5
4, 7
5, 8
3, 10
5, 11
3, 15
4, 20
5, 25
4, 27
4, 30
5, 35
3, 39

Z_L

top-L →

7, 0
6, 4
6, 6
7, 9
7, 12
7, 15
7, 18
6, 21
7, 32
7, 38
6, 39
7, 46

Z_R

← top-R

$Z_L[top-L].y > Z_R[top-R].y + d$, Z_L 中后续元素 y 值都不比 $Z_L[top-L].y$ 小, 因此它们与 $Z_R[top-R]$ 的距离必然大于 d , $top-R$ 增加1

$$m=5, d=\sqrt{5}$$

$$Result = dist((4,7), (6,6))$$

3, 5
4, 7
5, 8
3, 10
5, 11
3, 15
4, 20
5, 25
4, 27
4, 30
5, 35
3, 39

top-L →

Z_L

7, 0
6, 4
6, 6
7, 9
7, 12
7, 15
7, 18
6, 21
7, 32
7, 38
6, 39
7, 46

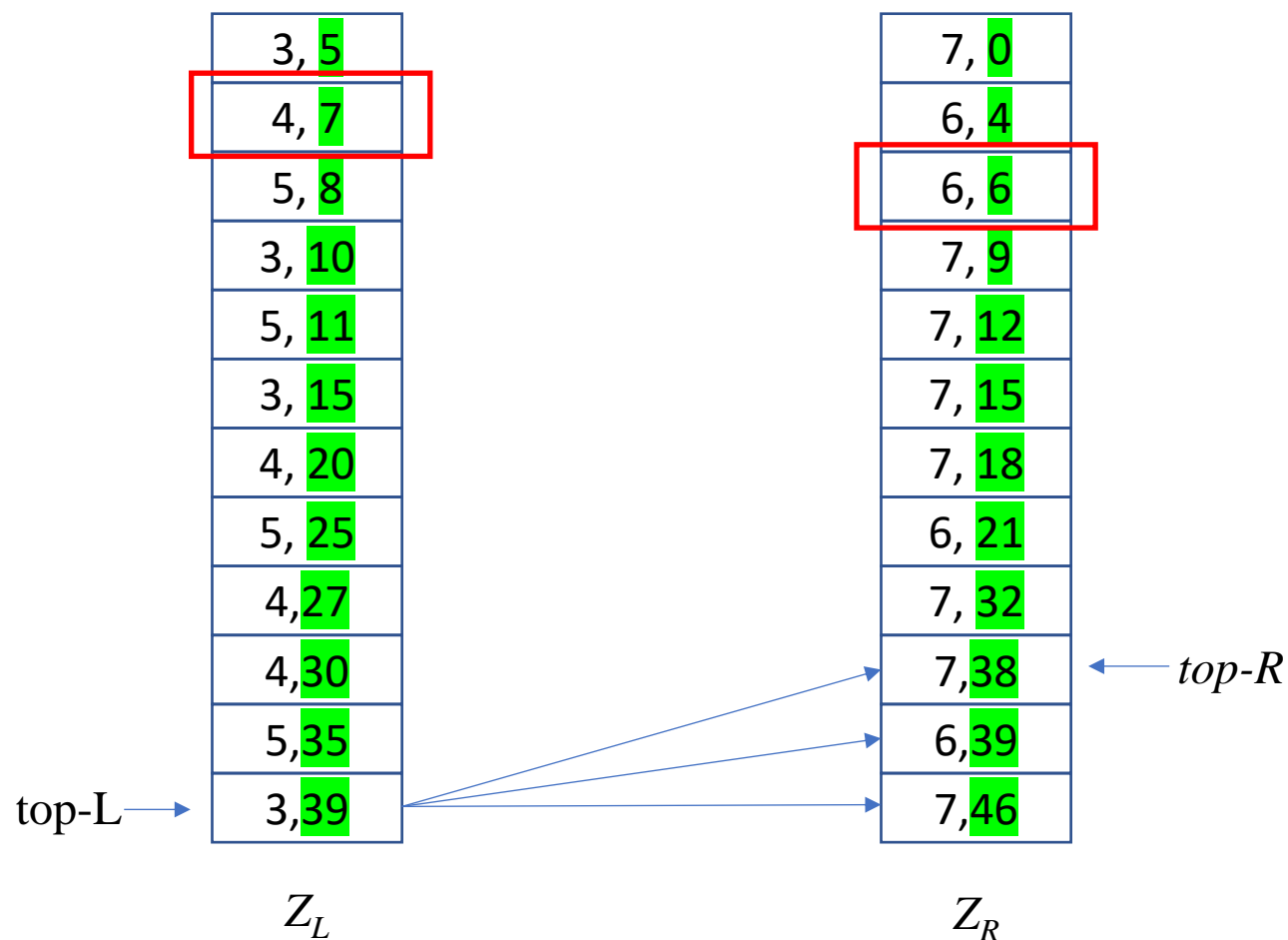
← top-R

Z_R

$Z_L[top-L].y < Z_R[top-R].y - d$, Z_R 中后续元素 y 值都不比 $Z_R[top-R].y$ 小, 因此它们与 $Z_L[top-L]$ 的距离必然大于 d , $top-L$ 增加1

$$m=5, d=\sqrt{5}$$

$$Result = dist((4,7), (6,6))$$



$Z_L[top-L].y \geq Z_R[top-R].y - d$ 并且 $Z_L[top-L].y \leq Z_R[top-R].y + d$, 为当前 $Z_L[top-L]$ 连续检验最多6个 Z_R 中的元素 (如果 Z_R 中有足够多的剩余元素), 随后 $top-L$ 增长1, $top-R$ 不变. 算法结束.

• (p_l, q_r) 搜索算法时间复杂性

- 获取 Z_L 和 Z_R 需要 $O(n)$ 时间
- 每次使得 $top-L$ 增加 1 或者 $top-R$ 增加 1 需要消耗常数时间
- 算法结束时, $top-L$ 和 $top-R$ 总共增长 $O(n)$, 外层 for 循环耗时 $O(n)$
- 算法时间复杂性为 $O(n)$

(p_l, q_r) 搜索算法

Input: Y_L, Y_R, d

Output: *result*

1. 扫描 Y_L 得到 Q_L 中左临界区点, 保持 y 坐标排序, 得到 Z_L
2. 扫描 Y_R 得到 Q_R 中左临界区点, 保持 y 坐标排序, 得到 Z_R
3. *result*=null;
4. $top-R=0$;
5. **for** $top-L=0$ to $Z_L.length-1$
6. **while** $Z_L[top-L].y > Z_R[top-R].y + d$
7. **if** $top-R=Z_R.length-1$
8. **return** *result*;
9. $top-R \leftarrow top-R+1$;
10. **if** $Z_L[top-L].y \geq Z_R[top-R].y - d$ **and** $Z_L[top-L].y \leq Z_R[top-R].y + d$
11. **for** $i=0$ to $\min\{5, Z_R.length-top-R-1\}$
12. **if** $dist(Z_L[top-L], Z_R[top-R+i]) < d$
13. $result=(Z_L[top-L], Z_R[top-R+i]);$
15. $d=dist(Z_L[top-L], Z_R[top-R+i]);$
16. **return** *result*;



- **Assume:**

Q 中点已经分别按 *x* 坐标和 *y* 坐标
排序后存储在 *X* 和 *Y* 中.

1. $X = \text{按 } x \text{ 排序 } Q \text{ 中点};$
2. $Y = \text{按 } y \text{ 排序 } Q \text{ 中点};$
3. $\text{FindCPP}(X, Y).$

时间复杂度 $= O(n \log n) + T(\text{FindCPP}) = O(n \log n)$