## Kết quả nghiên cứu tuần 0 Phòng thí nghiệm Thông tin Vô tuyến

Tín Vũ

tinvu1309@gmail.com

### Muc luc

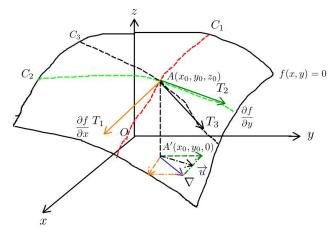
- Tài liệu tham khảo
- 2 Giới thiệu các toán tử trong Giải tích vector
  - Toán tử ∇
  - Toán tử curl
  - Toán tử div
- 3 Phương trình Maxwell và sóng điện từ
  - Phương trình Maxwell
    - Định luật Gauss cho điện trường
    - Định luật Gauss cho từ trường
    - Đinh luật Faraday
    - Định luật Maxwell-Ampere
  - Sóng điện từ
- 4 Hướng nghiên cứu tiếp theo



Tài liệu tham khảo được sử dụng để nghiên cứu gồm: Calculus 7E (James Stewart), Fundamental of Physics (David Halliday, 10th)

ullet Toán tử abla

Ý tưởng của toán tử  $\nabla$  bắt nguồn từ phép toán đạo hàm có hướng được mô tả như sau:



Hình: Directional derivative

Ta định nghĩa đạo hàm có hướng tại tại điểm  $A(x_0,y_0,f(x_0,y_0))$  theo phương  $\overrightarrow{u}=a\widehat{i}+b\widehat{j}$  với  $\overrightarrow{u}$  là vector đơn vị như sau:

$$D_{\overrightarrow{u}}f(x_0, y_0) = \lim_{h \to 0} \frac{f(x_0 + ah, y_0 + bh) - f(x_0, y_0)}{h} = a \frac{\partial f(x, y)}{\partial x} + b \frac{\partial f(x, y)}{\partial y}$$
$$= \langle a, b \rangle \cdot \left\langle \frac{\partial f(x, y)}{\partial x}, \frac{\partial f(x, y)}{\partial y} \right\rangle$$

Về ý nghĩa hình học, giá trị đạo hàm vừa tính được ở trên chính là hệ số góc của tiếp tuyến  $T_3$  của đường cong  $C_3$ . Nếu ta định nghĩa toán tử  $\nabla$ :

$$\nabla = \frac{\partial f(x,y)}{\partial x}\hat{i} + \frac{\partial f(x,y)}{\partial y}\hat{j}$$

Ta có thể dễ dàng viết lại công thức đạo hàm có hướng như sau:

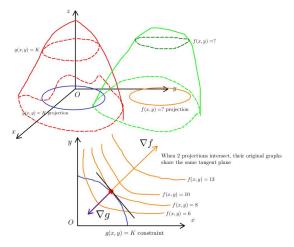
$$D_{\overrightarrow{u}}f(x_0,y_0)=\overrightarrow{u}\cdot\nabla$$

Từ kết quả trên, ta có thể thấy đường cong dốc nhất từ A có hình chiếu  $\overrightarrow{u}$  của nó cùng phương với  $\nabla$ , để đảm bảo  $|D_{\overrightarrow{u}}f(x_0,y_0)|$  max.

Tổng quát hóa, ta định nghĩa toán tử  $\nabla$  cho 3 biến:

$$\nabla = \frac{\partial f(x, y, z)}{\partial x} \hat{i} + \frac{\partial f(x, y, z)}{\partial y} \hat{y} + \frac{\partial f(x, y, z)}{\partial z} \hat{k}$$

Ta giới thiệu ứng dụng của toán tử  $\nabla$  trong bài toán tìm cực trị có điều kiện (phương pháp nhân tử Lagrange) như sau: tìm cực trị của hàm số f(x,y) với ràng buộc g(x,y)=K.



Hình: How to find Lagrange multiplier?

Vậy ta cần giải hệ để tìm cực trị của hàm f(x, y):

$$\begin{cases} \nabla f(x, y) = \lambda \nabla g(x, y) \\ g(x, y) = K \end{cases}$$

Tổng quát hóa, trong trường hợp ta muốn tìm cực trị của hàm 3 hoặc nhiều biến hơn nữa:

$$\begin{cases} \nabla f(x, y, z) = \lambda \nabla g(x, y, z) \\ g(x, y, z) = K \end{cases}$$

Nếu có nhiều hơn 1 ràng buộc, ta lần lượt thêm các nhân tử Lagrange  $\mu$  vào phương trình Lagrange.

$$\begin{cases} \nabla f(x, y, z) = \lambda \nabla g(x, y, z) + \mu \nabla h(x, y, z) \\ g(x, y, z) = K \\ h(x, y, z) = L \end{cases}$$

Đây là một kết quả cực mạnh dùng để tìm giá trị lớn nhất/nhỏ nhất của các hàm số đa biến rất dễ dàng mà không cần phải dùng bất đẳng thức sơ cấp.

Một trường vector (vector field)  $\overrightarrow{F}$  được gọi là một **trường thế** (conservative vector field) khi và chỉ khi tồn tại vector thế f (potential vector) thỏa mãn:

$$\overrightarrow{F} = \nabla f$$

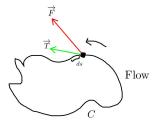
Trường thế còn được gọi là **trường gradient**. Từ nguyên lý cơ sở của Giải tích vector: cho một đường cong C bất kì có phương trình  $\overline{r(t)}$  với  $a \leq t \leq b$ , giá trị tích phân đường của nó dọc theo đường cong trong trường gradient chỉ phụ thuộc vào điểm đầu và điểm cuối, hoàn toàn không phụ thuộc vào đạng đường cong C:

$$\int_{C} \nabla f \cdot d\overrightarrow{r} = f(\overrightarrow{r(b)}) - f(\overrightarrow{r(a)})$$

Trong tự nhiên có 2 trường thế quan trọng là trường trọng lực (gravitational field) và điện trường (electric field).

#### Toán tử curl

Xét một trường vector  $\overrightarrow{F} = P(x(t), y(t))\hat{i} + Q(x(t), y(t))\hat{j}$  và một miền đơn liên kín C có phương trình  $\overrightarrow{r(t)}$  ( $a \le t \le b$ ) được biểu diễn như sau:



Hình: Example of flow

Flow = 
$$\oint_C \overrightarrow{F} \overrightarrow{T} ds = \oint_C \overrightarrow{F} d\overrightarrow{r} = \int_C P(x, y) dx + Q(x, y) dy$$

Từ kết quả của định lý Green, nếu ta kí hiệu R (region bounded by curve C), ta có:

$$\mathbf{Flow} = \oint_{\mathcal{C}} \overrightarrow{F} \overrightarrow{T} ds = \iint_{R} \left( \frac{\partial Q(x,y)}{\partial x} - \frac{\partial P(x,y)}{\partial y} \right) dA$$

Đại lượng trên chính là một trường hợp riêng của curl trong không gian 2 chiều. Tổng quát hóa, nếu ta có trường vector  $F(x,y,z) = P(x,y,z)\hat{i} + Q(x,y,z)\hat{j} + R(x,y,z)\hat{k}$ , ta xây dựng công thức của curl như sau (ta tạm thời thay kí hiệu P(x,y,z) thành P):

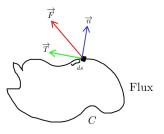
$$\operatorname{curl} \overrightarrow{F} = \left(\frac{\partial R}{\partial y} - \frac{\partial Q}{\partial z}\right) \hat{i} + \left(\frac{\partial P}{\partial z} - \frac{\partial R}{\partial x}\right) \hat{j} + \left(\frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y}\right) \hat{k} = \nabla \times \overrightarrow{F}$$

Ta viết lại định lý Green dưới dạng vector:

$$\mathbf{Flow} = \oint_C \overrightarrow{F} \overrightarrow{T} ds = \iint_R (\operatorname{curl} \overrightarrow{F}) \cdot \hat{k} dA$$

#### Toán tử div

Xét một trường vector  $\overrightarrow{F} = P(x(t), y(t))\hat{i} + Q(x(t), y(t))\hat{j}$  và một miền đơn liên kín C có phương trình  $\overrightarrow{r(t)}$  ( $a \le t \le b$ ) được biểu diễn như sau:



Hình: Example of flux

$$\begin{aligned} \mathbf{Flux} &= \oint_C \overrightarrow{F} \overrightarrow{n} \, ds = \oint_C \overrightarrow{F} (\overrightarrow{T} \times \hat{k}) ds = \oint_C \overrightarrow{F} \left( \frac{dy}{ds} \hat{i} - \frac{dx}{ds} \hat{j} \right) ds \\ &= \int_C P(x, y) dy - Q(x, y) dx \end{aligned}$$

Từ kết quả của định lý Green, nếu ta kí hiệu R (region bounded by curve C), ta có:

$$\mathbf{Flux} = \oint_{C} \overrightarrow{F} \overrightarrow{n} \, ds = \iint_{R} \left( \frac{\partial P(x, y)}{\partial x} + \frac{\partial Q(x, y)}{\partial y} \right) dA$$

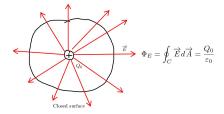
Dại lượng trên chính là một trường hợp riêng của div trong không gian 2 chiều. Tổng quát hóa, nếu ta có trường vector  $F(x,y,z) = P(x,y,z)\hat{i} + Q(x,y,z)\hat{j} + R(x,y,z)\hat{k}$ , ta xây dựng công thức của div như sau (ta tạm thời thay kí hiệu P(x,y,z) thành P):

$$\operatorname{div} \overrightarrow{F} = \frac{\partial P}{\partial x} + \frac{\partial Q}{\partial y} + \frac{\partial R}{\partial z} = \nabla \cdot \overrightarrow{F}$$

Ta viết lại định lý Green dưới dạng vector:

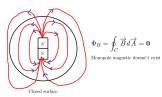
$$\mathbf{Flux} = \oint_C \overrightarrow{F} \overrightarrow{n} ds = \iint_R \mathbf{div} \overrightarrow{F}(x, y) dA$$

- Phương trình Maxwell
- Định luật Gauss cho điện trường



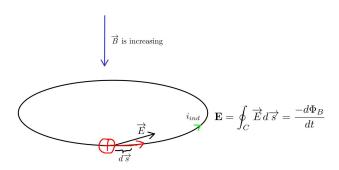
Hình: Gauss's Law for Electric field

- Định luật Gauss cho từ trường



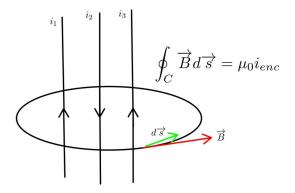
Hình: Gauss's Law for Magnetic field

- Định luật Faraday



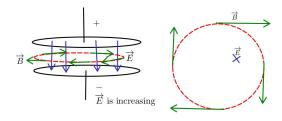
Hình: Faraday's Law

#### - Định luật Ampere



Hình: Ampere's Law

Maxwell đã phát triển định luật Ampere thành định luật Maxwell-Ampere dựa trên hiện tượng giữa 2 bản tụ điện phẳng, thay đổi điện thông  $\Phi_E$  và quan sát từ trường  $\overrightarrow{B}$  xuất hiện như sau:



Hình: Ampere's Law

Ta có thể thấy rằng, giữa hai mặt phẳng tụ có một dòng điện ảo (displacement current), không phải dòng điện vật lý thực, được hình thành bởi sự biến thiên lượng điện tích trong quá trình sạc tụ, ta gọi dòng điện này là  $i_{dis}$ . Vậy với tác nhân 2 dòng điện gây ra từ trường  $\overrightarrow{B}$ , ta có phương trình Ampere dạng mở rộng (Ampere-Maxwell equation) như sau:

$$\oint_{C} \overrightarrow{B} \, d\overrightarrow{s} = \mu_{0} i_{\textit{enc}} + \mu_{0} i_{\textit{dis}} = \mu_{0} i_{\textit{enc}} + \mu_{0} \frac{dq}{dt} = \mu_{0} i_{\textit{enc}} + \mu_{0} \frac{\varepsilon_{0} d\Phi_{\textit{E}}}{dt}$$

Vậy tổng hợp lại, ta thu được 4 phương trình Maxwell ở dạng tích phân:

#### Phương trình Maxwell ở dạng tích phân

$$\Phi_{E} = \oint_{C} \overrightarrow{E} \, d\overrightarrow{A} = \frac{Q_{0}}{\varepsilon_{0}}$$

$$\Phi_{B} = \oint_{C} \overrightarrow{B} \, d\overrightarrow{A} = 0$$

$$\mathscr{E} = \oint_{C} \overrightarrow{E} \, d\overrightarrow{s} = \frac{-d\Phi_{B}}{dt}$$

$$\oint_{C} \overrightarrow{B} \, d\overrightarrow{s} = \mu_{0} i_{enc} + \mu_{0} \varepsilon_{0} \frac{d\Phi_{E}}{dt}$$

Ta cũng thu được phương trình Maxwell ở dạng vi phân với các toán tử đã giới thiệu ở trên:

#### Phương trình Maxwell ở dạng vi phân

$$\nabla \cdot \overrightarrow{E} = \frac{\rho}{\varepsilon_0}$$

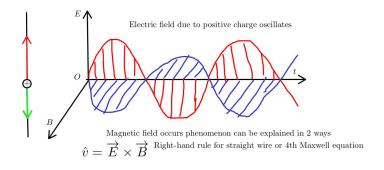
$$\nabla \cdot \overrightarrow{B} = 0$$

$$\nabla \times \overrightarrow{E} = -\frac{\partial \overrightarrow{B}}{\partial t}$$

$$\nabla \times \overrightarrow{B} = \mu_0 \overrightarrow{J} + \mu_0 \varepsilon_0 \frac{\partial \overrightarrow{E}}{\partial t}$$

#### Sóng điện từ

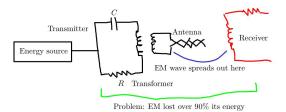
Ta quan sát hiện tượng vật lý sau: một điện tích dương  $Q_0$  đang dao động qua lại trên một đoạn dây dẫn:



Hình: Electromagnetic wave

Bằng cách áp dụng phương trình Maxwell 3 và 4, ta có thể dễ dàng nghiệm lại được kết quả tốc độ truyền sóng điện từ bằng tốc độ ánh sáng c và E=Bc. Năng lượng của sóng điện từ được tính bằng độ lớn của vector Poynting:

$$\overrightarrow{S} = \frac{1}{\mu_0} \overrightarrow{E} \times \overrightarrow{B}$$



Hình: Antenna simple block diagram

Hướng nghiên cứu: thiết kế antenna có gain cực lớn để khắc phục vấn đề hao hụt năng lượng khi truyền trong không khí.

## Hướng nghiên cứu tiếp theo

Học nốt tích phân mặt, định lý Stoke (tham khảo Calculus 7E). Bổ túc kiến thức sóng EM nâng cao (tham khảo YouTube). Bắt đầu đọc sách chuyên ngành về antenna (tham khảo Antenna Theory).