

- 牛頓法在 Jacobian matrix 為 singular (不能做 inverse) :

$J(R)$ is singular: < quadratic

$J(x)$ is singular and x is not root R : 可能會找不到解，也可能只是找解的速度變慢 (< quadratic)

- 證明一般牛頓法是二次收斂：

Newton method: $x = x - J^{-1}(x)F(x)$

Fixed point method: $x = G(x)$

先假設牛頓法的 $J(x)$ 的 inverse 存在，並定義會用到的符號：

$$J^{-1}(x) = \begin{bmatrix} b_{11} & \cdots & b_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ b_{n1} & \cdots & b_{nn} \end{bmatrix}, F(x) = \begin{bmatrix} f_1(x) \\ f_2(x) \\ \vdots \\ f_n(x) \end{bmatrix}, G(x) = \begin{bmatrix} g_1(x) \\ g_2(x) \\ \vdots \\ g_n(x) \end{bmatrix}$$

由牛頓法公式可推出：

$$g_i(x) = x_i - [\text{row } i \text{ of } J^{-1}(x)] * F(x) = x_i - \sum_{j=1}^n b_{ij} * f_j(x)$$

在 Fixed point method 中辨認是否為二次收斂： $J_G(R) = 0$

$J_G(R)$: 把 $G(x)$ 做微分，即每個 $g(x)$ 對向量 x 中的元素做偏微分

$$J_G(x) = \begin{bmatrix} \partial g_1/x_1 & \cdots & \partial g_1/x_n \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \partial g_n/x_1 & \cdots & \partial g_n/x_n \end{bmatrix}$$

$$\frac{\partial g_i}{\partial x_k}$$

$$= \frac{\partial}{\partial x_k} \left(x_i - \sum_{j=1}^n b_{ij} * f_j(x) \right)$$

$$= \frac{\partial x_i}{\partial x_k} - \left(\sum_{j=1}^n \frac{\partial}{\partial x_k} b_{ij} * f_j(x) + \sum_{j=1}^n b_{ij} * \frac{\partial}{\partial x_k} f_j(x) \right)$$

已知 $\frac{\partial x_i}{\partial x_k} = 0$ when $i \neq k$, and $\frac{\partial x_i}{\partial x_k} = 1$ when $i = k$

$f_j(R) = 0$ ，故計算 $J_G(R)$ 時可省略 $\sum_{j=1}^n \frac{\partial}{\partial x_k} b_{ij} * f_j(x)$

又 $\frac{\partial}{\partial x_k} f_j(x)$ 為一開始的 $J(x)$ 的元素，

$$\sum_{j=1}^n b_{ij} * \frac{\partial}{\partial x_k} f_j(x) \text{ 可視為 } \begin{bmatrix} b_{i1} \\ b_{i2} \\ \vdots \\ b_{in} \end{bmatrix}^T * \begin{bmatrix} \partial f_1 / x_k \\ \partial f_2 / x_k \\ \vdots \\ \partial f_n / x_k \end{bmatrix},$$

即 $J^{-1}(x)$ 的row i 與 $J(x)$ 的col k 相乘。

已知 $J^{-1}J = I$ ，故當 $i = k$ 時，相乘結果為 1； $i \neq k$ 時，相乘結果為 0。

綜合以上，

$$\frac{\partial g_i}{\partial x_k} = \begin{cases} 1 - (0 + 1) = 0 & \text{when } i = k \\ 0 - (0 + 0) = 0 & \text{when } i \neq k \end{cases}, \quad J_G(x) = 0$$

得知當 $J(x)$ 的 inverse 存在時，牛頓法可以二次收斂。

****注意： $J(x)$ 和 $J_G(x)$ 定義不同，不是同一個矩陣**

- 參考連結: <http://www.math.usm.edu/lambers/mat461/spr10/lecture23.pdf>