## 令和6年度 機械知能・航空実験 II A班

# ファイン 6 熱可塑性高分子材料の 機械的特性の測定

東北大学 機械知能・航空工学科 ファインメカニクスコース 高・松隈研究室

学籍番号 C2TB1505

## 千葉 匠

共同実験者 川口朋也,蔦森公亨,吉村悠太,張山 真歩

実験日 2024年1月8日

提出日 2024年1月15日

連絡先 chiba.takumi.s4@dc.tohoku.ac.jp

## 目次

1	目的	2
2	原理	2
2.1	結晶性熱可塑性高分子材料	2
2.2	球晶の形成過程	3
3	実験装置	4
3.1	熱プレス機	4
3.2	引張試験機	4
3.3	偏光顕微鏡	5
4	実験方法	5
4.1	試験片の作製	5
4.2	単軸引張試験	6
4.3	材料組織観察	7
5	実験結果	7
6		7

### 1 目的

高分子材料は長い分子鎖の集合体から構成される材料であり、材料の巨視的変形挙動は分子鎖の化学構造のみならず、分子鎖の絡合いや配列など、集合体としての高次構造にも強く依存する。そのため、一般的な金属材料とは異なり、応力ひずみ応答における降伏前の非線形粘弾性応答、降伏後のネッキング(局所的なくびれの発生および伝ぱ)を伴うひずみ軟化、ネッキング後の分子鎖配向を原因とするひずみ硬化など、複雑な力学挙動を示す。また、高分子材料は成形時の温度や圧力、流動によって異なる材料微細組織を形成し、力学応答も変化する。本実験では、異なる温度で成形された高分子材料に対して組織観察・引張試験を行い、微視的組織と力学特性の関係について理解を深める。

### 2 原理

#### 2.1 結晶性熱可塑性高分子材料

熱すると溶けて冷却すると硬化する高分子材料は熱可塑性高分子材料と呼ばれる. 熱可塑性高分子材料でも,硬化する際に分子鎖が秩序をもって配列するものがあり,このような材料は結晶性を有するといわれる. ただし,金属材料のような広範囲の規則正しい配列ではなく,図 1b のような分子鎖が折りたたまった構造となっている. この領域を高分子の結晶相とし,それ以外の不規則に分子鎖が絡まり合った領域は非晶相と呼ばれる. また,一部の結晶性高分子材料は図 2 のような結晶相と非晶相が積み重なり,核から放射状に成長することによって形成される球晶と呼ばれる微細組織を形成する. 球晶の大きさはおよそ数十数百 $\mu$ m 程度であり,偏光顕微鏡観察によって観察することができる (図 3).



(a) Amorphous polymer



(b) Crystalline polymer

Fig.1: Amorphous and crystalline polymer materialsg.

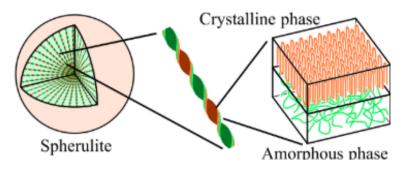


Fig.2: Hierarchical structure of spherulite.

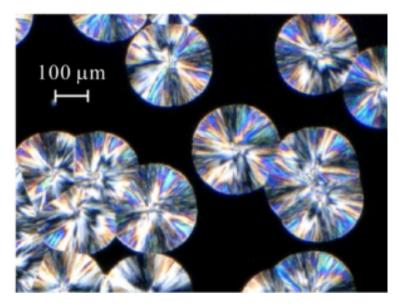


Fig.3: Spherocrystalline structure of polylactic acid.

#### 2.2 球晶の形成過程

球晶が形成される際の核の形成速度  $\hat{n}$  と球晶の成長速度  $\hat{d}$  は次の式を用いてモデル化されている。ここで  $\hat{n}_0$  はエネルギー障壁がないときの核形成速度,  $\Delta E_1$  は液相中の分子鎖が核になるまでの輸送にかかる運動エネルギー,R は Boltzmann 定数,T は絶対温度, $K_1$  は核形成因子パラメータ, $T_m$  は完全結晶の融点 (平衡融点),はエネルギー障壁がないときの球晶成長速度, $\Delta E_2$  は液相中の分子鎖が球晶に組み込まれるまでの輸送にかかる運動エネルギーおよび  $K_2$  は球晶成長因子パラメータである。式 (1),式 (2) および実験などから決定される適切なパラメータを用いれば,核形成速度および球晶成長速度が図 5 のように表される。核形成速度と球晶成長速度が温度によって異なるため,球晶の

数や大きさは成形温度に依存する.

$$\dot{n} = \dot{n}_0 \exp\left\{-\frac{\Delta E_1}{RT} - \frac{K_1 T_m^2}{RT(T_m - T)^2}\right\}$$
 (1)

$$\dot{d} = \dot{d}_0 \exp\left\{-\frac{\Delta E_2}{RT} - \frac{K_2 T_m^2}{RT (T_m - T)^2}\right\}$$
 (2)

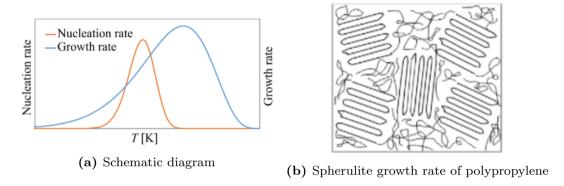


Fig.4: Nucleation rate and spherulite growth rate.

## 3 実験装置

#### 3.1 熱プレス機

板材の成形は小型熱プレス機 (アズワン AH-1TC) を用いて行った. 熱線の入った金属板で荷重を加えながら対象物を挟むことによって, 所望の温度・荷重にて対象物を保持することができる. 通常, 対象物はペレット等の元となる材料を型に敷き詰めたものであり, 温度が上昇することによってペレットが溶け, 荷重が加えられて型に流れ込むことで試料が作製される.

#### 3.2 引張試験機

材料の力学特性を測定するのに一般的に行われるのが引張試験である.この試験では棒状の試料に引張荷重を付与することによって荷重と棒の伸びの関係を計測し、それらを応力とひずみの関係に変換した.引張試験には万能試験機 (東洋精機製ストログラフ VG20 kN) を用いた.

#### 3.3 偏光顕微鏡

図5に偏光顕微鏡の光学系を示す. 試料の下に光源がある場合, 試料の上下にそれぞれ偏光子および検光子と呼ばれる偏光板が配置される. 偏光子および検光子を透過した直線偏光の振動面が直行する状態を直交ニコルと呼び, この状態において偏光顕微鏡のステージに試料が無い場合は暗視野となる。一方, 直交ニコルの状態で結晶性高分子を偏光顕微鏡 (KEYENCE デジタルマイクロスコープ VHX-6000) のステージに置くと, 図3のような結晶組織が観察できる.

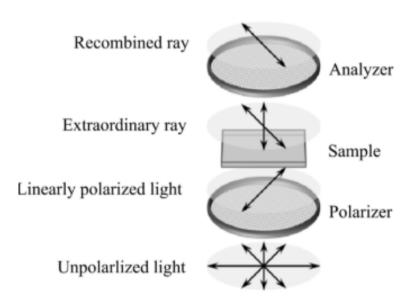


Fig.5: Optics of Polarizing Microscope.

## 4 実験方法

#### 4.1 試験片の作製

- 1. ポリプロピレン (サンアロマー PM600A) のペレットをおよそ 11.2g-11.5g 用意し、ステンレス板の上に置いた型枠に入れた. この際、気泡が生じないようにできる限りペレットを敷き詰めた.
- 2. 型枠の上に別のステンレス板を置き、熱プレス機の下部ヒータの上に設置した.
- 3. 上のステンレス板が上部ヒータに触れるまで下部ヒータを上げ、そのまま1分程度

保持した. ペレットが解け始めたらゆっくりと 15MPa まで圧力をかけてそのまま 3 分待機した.

- 4. 型枠ごと2枚のステンレス板をクランプで挟み、すぐに水中に入れて急冷した.
- 5. 2 枚目の板材は 1-4 の手順を同様に行い, さらに型枠ごと 2 枚のステンレス板 を  $65^{\circ}$ C に設定された別の熱プレス機で 10 分間 15MPa で保持した. その後水冷した.
- 6.3 枚目は保持する温度を 120°C に設定して作成した.
- 7. 作成した板材に打ち抜き加工を実施し、ISO37-3 試験片の形に成形した (図 6).
- 8. 試験片に対して
- 9. 標線とつかみ部を示すマーキングを施した (図 6 赤線).
- 10. 標線間距離および平滑部の幅・厚さをノギス・マイクロメータで測定した.

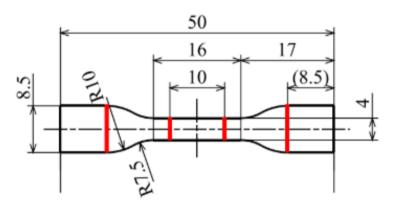


Fig.6: ISO37-3 Specimen Shape.

#### 4.2 単軸引張試験

- 1. 引張試験機の「ZERO」ボタンを長押しして「LOAD」の表示を「0.00」にした.
- 2. 試験片を引張試験機の上部治具、下部治具の順に設置した.
- 3. カメラの位置で画角を調整し、レンズ部分のつまみで最適なピント・明るさに設定した.
- 4. カメラの直線検出範囲を画像認識システムコントローラで設定した.
- 5. 制御用 PC のデスクトップにある「ストログラフ」アイコンから「ストログラフデータ処理」を起動して環境設定を行った (ロードセル容量 1,000N, 試験速度 5 mm/min).

- 6. 制御用 PC のソフト上で試料設定項目の入力 (試験本数, 試料サイズ) を行った.
- 7. 制御用 PC のソフトから「たるみとり」を実行し、引張試験機の「ZERO」ボタンを押して「STROKE」を「0.00」にした.
- 8. 制御用 PC の「GL-connection」(起動済み) で記録を開始し、即座に「ストログラフデータ処理」で試験を開始した.
- 9. 試験終了後すぐに「GL-connection」で記録を停止した.

#### 4.3 材料組織観察

- 1. 作製した板材をミクロトームで薄片化してスライドガラスに挟んだ.
- 2. 透過偏光顕微鏡を用いて材料組織の観察を行った.
- 5 実験結果
- 6 考察

## 参考文献

[1]