KEYENCE

海外向け設備ご担当者には不安がいっぱい…。

現地でモノが必要になった場合、 入手に時間がかかるのでは?

設備機器に万一のトラブルがあった場合、 替わりの機器をすぐに入手できないと大変なことに…。 かといって、自社で多くの在庫を持つことは避けたいんだよね。

現地でも日本語で 相談できるのかなあ?

以前、現地で問題が起こったときメーカーに日本語で 相談できず、うまくニュアンスが伝えられなくて困ったことに・ それに現地には、商品に詳しい人がいなかったんだよね。

海外でも商品即納、メンテ品も安心

世界各国の物流拠点に豊富な在庫を取り揃え、 迅速に出荷できる体制を整えています。 「海外では入手がめんどうで、時間がかかるのでは?」といった ご心配は不要。海外でも主要な機種はすぐ現地で手に入る、 キーエンスならではのサービスです。

キーエンスの商品在庫は、日本だけではありません。



海外でも日本人担当がサポート

キーエンスの現地法人には日本人スタッフが常駐しています。 しかも、彼らの多くは、FA現場を知りつくしたプロの技術営業マン。 お客様それぞれに応じたOne to Oneのコンサルティングを 行なっており、テクニカルサポートはもちろん、 輸出入・関税に関するご相談も承ります。 また、現地人エンジニアのスキルアップための 各国語サポート、センサセミナーもご活用いただけます。



キーエンスは、海外での生産を

海外での生産を行なう場合、その設備の採用は日本国内のようにはいかず、不安やわずらわしいことが数多くあります。 キーエンスは、「海外でもメーカー直販」のポリシーのもと、スムーズな海外生産を行なっていただけるよう、 独自のサポート体制をとっています。海外進出に不安を感じたら、お気軽にご相談ください。



世界各地で直販営業所を続々開設中

キーエンスのポリシーは、日本でも海外でも『直販』。 今後もこだわり続けます。海外でもキーエンスの社員が 直接対応させていただきますので安心です。



海外適合商品が豊富

キーエンスでは、海外でもご使用いただける 商品を数多くご用意しています。 お気軽にご相談ください。





















※一部地域で使えない商品もあります。 詳しくはお問い合わせください。

フルサポートします

もし、現地でお困りのことがあったら グローバルサポートデスク

(キーエンス本社 海外事業部内)

worlddirect@keyence.co.jp

技術指南 / Techinical Guide /技术指南

ー Vol. 1 光電センサ編

■目次

 光電センサの概要
 ~ 光電センサの特長
 P.6

 光電センサの用語説明
 P.8

 光ファイバセンサ
 ~ 光ファイバの形状
 P.10

光電ファイバの許容曲げ半径 ~ 取り付け環境について P.12 使用上の注意 P.14

■ 光電センサの概要 / Outline of photoelectric sensors / 概述光电传感器

光電センサとは

光電センサは、可視光線、赤外線などの"光"を、投光部から信号光として発射し、検出物体によって反射する光を受光部で検出(反射型)したり、しゃ光される光量の変化を受光部で検出(透過型・回帰反射型)し出力信号を得るものです。

What is a photoelectric sensor? A photoelectric sensor emits a light

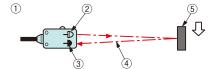
A photoelectric sensor emits a light beam (visible or infrared) from its light-emitting element. A reflective type photoelectric sensor is used to detect the light beam reflected from the target and the thrubeam type is used to measure the change in light quantity caused by the target crossing the optical axis.

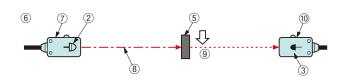
何为光电传感器?

光电传感器从发光部发出信号光(可见光或红外光)在受光部接收被测物反射回来的光量(反射型),或在受光部接收被测物的遮光量(对射型)从而得出输出信号。

- ① 反射型
- 型 ⑥ 透過型
- ② 発光素子
- ③ 受光素子
- ④ 反射光
- ⑤ 検出物体
- ⑦ 投光器
- ⑧ 信号光⑨ 信号光が
- ッ la ち元か さえぎられる
- ⑩ 受光器
- ① Reflective type
- ② Light-emitting element
- 3 Light-receiving element
- Reflected light
- beam
- 6 Thrubeam type
- Transmitter
- Light beam
 Light beam
- 9 Light beam is intercepted
- 10 Receiver
- ① 反射型
- ⑥ 透过型
- ② 光发射元件
- ⑦ 发射器 ⑧ 光束
- ③ 光接收元件 ④ 反射的光束
- ⑨ 光束被遮断
- ⑤ 目标物
- ⑩ 接收器

⑤ Target





■ 光電センサのスタビリティ出力 (自己診断機能) / Self-diagnostic function of photoelectric sensors / 光电传感器的自我诊断功能

図のような状態で検出動作が不安定な状態になった場合に、表示灯や出力によってメンテナンスの必要を知らせます。

この出力は、制御出力とは独立して働きます。

When optical misalignment or dirt or dust on the lens, as shown below, decreases the received light quantity and results in unstable detection, the alarm output is activated or the indicator lights to inform the operator of need for maintenance service. 如果出现下图所示的光轴未对准或镜头上 沾有污物或灰尘等情况,接收光量会下降 并造成检测不稳定,这时报警输出启动或 者指示灯亮起,通知操作者需要进行维修。

光軸がずれた場合 Misaligned optical axis 光轴未对准 ゴミやほこりなどでレンズが汚れた場合 Dirt or dust accumulated on lens 镜头上积聚污物或灰尘





^{*}使用されている用語は代表的なものです。機種の違いや文章の内容によって違う用語(翻訳)が使われる場合もあります。

■ 光電センサの特長 / Features of photoelectric sensors / 光电传感器特性

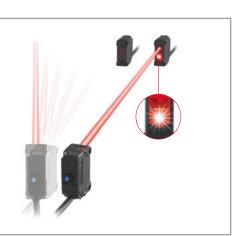
非接触検出 Non-contact detection 非接触检测 検出物体に接触せずに検出が行なえるため、 Non-contact detection eliminates 非接触检测避免了对目标物和感测头的损 damage either to the target or sensor 検出物体を傷めることがありません。また、セ 害,延长了传感器的操作寿命并无需保养。 head, ensuring long service life and ンサ自体も傷つかず、寿命が長くメンテナン maintenance-free operation. スの必要がありません。 ほとんどの物体が検出可能 Detection of targets of virtually any material 可以检测任何材料的目标物 根据接收到的光量或反射光的光量变化进 物体の表面反射または、しゃ光量によって検 Detection is based on the quantity of light received, or the change in the 出しますからほとんどの物体 (ガラス、金属、プ 行检测。这种方式可以检测诸如玻璃、金 quantity of reflected light. This method 属、塑料、木材以及液体等各种各样材料 ラスチック、木、液体など)が検出できます。 allows detection of targets of such 的目标物。 diverse materials as glass, metal, plastics, wood, and liquid. 検出距離が長い 长检测距离 Long-detecting distance The reflective-type photoelectric sensor 透過型で10m、反射型で1mの検出距離がと 反射型光电传感器的检测距离可达1m, 而 has a detecting distance of up to 1 m れます。 光透过型的检测距离则可达10m。 (3.3'), and the thrubeam type has a detecting distance of up to 10 m (32.8'). 応答速度が速い 反应速度快 High response speed The photoelectric sensor is capable of a 最高20µs (1/500**0**秒) の高速応答。人間 光电传感器的反应速度高达20μs。 response speed as high as 20 s. の目では追従できない速さに対応します。 色の判別が可能 Color differentiation possible 可以区分颜色 色は光の特定波長に対して、反射・吸収の The sensor has the ability to detect light 光电传感器能够根据目标物颜色的反射率 from an object based on the reflectance 比率が異なります。この特性から受光量の変 和吸收率来检测目标物反射的光, 从而检 and absorptance of its color, thus 化で色の検出、判別が可能になります。 测和区分颜色。 permitting color detection and differentiation. 高精度検出 Highly accurate detection 高精度检测 特殊な光学システムと電子回路によって、精 A unique optical system and a precision 独创的光学系统和精密的电子电路可以对 electronic circuit allows highly accurate 微小目标物进行高精度定位和检测。 度の要求される位置決めや微小物の検出が positioning and detection of minute 行なえます。 objects.

アンプ内蔵型光電センサ Self-contained Photoelectric Sensors 内置型光电传感器

PZ-G Series

特長

- ●高輝度赤色4元素LED搭載で 検出距離・応答速度も大幅に向上
- ●離れても見やすい前面入光表示灯で 光軸調整も簡単
- ●スルッと通してパチッと押すだけの ワンタッチ取り付け
- ●角型・ナット型の2タイプを用意



■ 光電センサの分類 / Type of photoelectric sensors / 光电传感器类型

分類 / Type /类型	検出方式 / Detection configuration / 检测配置			
透過型 Thrubeam 透过型	模出物体 Target 目标物 投光器 安光器 Transmitter 发射器 接收器	対向する投光・受光器間の光軸を検出物体がさえぎることで検出します。 ・検出距離が長い。・検出位置精度が高い。・不透明体色・で材質に、形状・く検出できる。・レンズの汚れ、ゴミに強い。	Detection occurs when the target crosses the optical axis between transmitter and receiver. Long-detecting distance Stable detecting position Opaque objects detectable regardless of shape, color or material Powerful beam	当目标物遮断发射器和接收器间的光轴时进行检测。 - 长检测距离。 - 稳定的检测状态。 - 可以检测不透明目标物,无论其外形、颜色或材料如何。 - 强光束。
回帰反射型 Retro-reflective 回归反射型	検出物体 Target 目标物 ■ CS射板 Reflector 反射板	センサティック では、	Detection occurs when the target crosses the optical axis between sensor head and reflector. Reflector allows installation in a limited space Simple wiring Longer detecting distance than the diffuse-reflective sensor type Easily-adjustable optical axis Opaque objects detectable regardless of shape, color, or material	当目标物遮断感测头和反射板间的光轴时进行检测。 • 反射板可以在有限的空间安装。 • 接线简单。 • 比扩散距离长。 • 可以方便地调节光轴。 • 可以检测还,对外形、一个,一个,一个,一个,一个,一个,一个,一个,一个,一个,一个,一个一个,一个一个,一个一个,一个一个,一个
拡散反射型 Diffuse-reflective 扩散反射型 ■□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□	検出物体 Target 目标物	検出物体に光を照射し、検出物体に光を照射し、検出物体がらの反射光を受光して検出します。 ・センサ本体だけの取り付けで済みい。 ・光軸合わせが不要。 ・反射体であれば透明体も検出できる。 ・色判別が可能。	Detection occurs when the light beam, emitted to the target, is reflected by the target and received. Space-saving (requires installation of sensor unit only) Adjustment of optical axis not required Reflective transparent objects detectable Color differentiation possible	当射向目标物的光束被目标物反射并被接收时进行检测。 节省空间(只需要安装传感器模块) 不需要调节光轴。 可以检测反光的透明目标物。 可以区分颜色。
狭視界反射型 Focused-beam reflective 聚焦光束反射型	検出物体 Target 目标物	検出物体に光をスポット照射し、検出物体に発出物体の反射光を受光して検出します。 ・小物検出ができる。 ・マーク検出が可能。 ・機械等のすき間から検出できる。 ・検出できる。	Detection occurs when the beam spot, emitted to the target, is reflected by the target and received. Minute objects detectable Target markings detectable Detection possible through narrow slit between machines Visible beam spot	当射向目标物的光束点被目标物反射并被接收时进行检测。 可以检测微小目标物。 可以检测目标物标记。 可以透过机器间的狭长缝隙进行检测。 可见光束点。

■ 光電センサの分類 / Type of photoelectric sensors / 光电传感器类型

分類 / Type /类型	検出方式 / Detection configuration / 检測配置		特長 / Features /特性	
限定反射型 Small-spot definite-reflective 小光束限定反射型	検出物体 Target 目标物	投光部と受光部を角度 をもった構造にするこ とにより、それぞれの 光軸の交差する限られ た領域のみで検出しま す。	The transmitting and receiving portions are constructed at an angle allowing detection within the limited area where the optical axes intersect.	发射部分和接收部分彼 此成一定角度,可以在 光轴相交的有限区域内 进行检测。
		背景の影響が少ない。応差距離が短い。小さな凹凸の検出が可能。検出スポットを視認できる。	Effect of target background minimal Low hysteresis Slight height differences detectable Visible beam spot	受目标物背景的影响板小。低应差。可以检测细微的高度差。可见光束点。
距離設定型 Fixed-distance 固定距离型	検出物体 Target 目标物	検出物体にスポットをからの反射光のます。 「反射率の高い背景物の影響を受けない。 「検出物本が違っで検出物本が違っでもいる。 「検出物本が違うでもいる。 「大きない。 「ないい。 「ないいい。 「ないいい。 「ないいい。 「ないいい。 「ないいい。 「ないいい。 「ないいい。 「ないいい。 「ないいい。 「ないいい。 「ないいいい。」 「ないいいい。 「ないいいい。」 「ないいいいい。」 「ないいいいいいい。」 「ないいいいいいいいいいいいいいいいいいいいいいいいいいいいいいいいいいいい	Detects the target at a specific distance according to the angle of the reflected light beam. • Unaffected by highly reflective target background • Stable detection of targets of colors and materials with varying reflectance • Highly accurate detection of minute objects • Visible beam spot	利用从目标物反射回来的光束的角度 检测目标。 不受高度反光的目标物背局影率的各种, 源行稳定和材料检测。 对不和材料检测。 对微小目标物进行高精度检测。 可见光束点。
光沢度判別用 反射型 Luster recognition 光泽识别型	検出物体 Target 目标物	検出物体にスポットを 照射して正反射と拡散 反射の差により、光沢 度の違いを検出しす。 ・オンラインでの使用が 可能。 ・色の影響を受けない。 ・透明体でも検出でき	When the light beam hits a target, the beam reflects differently according to the luster of the target. The sensor detects the difference in luster based on how the beam reflects (specular or diffusive). On-line detection is possible. Detection is not affected by target color.	当光束射到目标物上时, 光束的反射根据目标物 的光泽而不同。传感器 根据反射的光束(镜面 反射或扩散反射)来检 测光泽的差异。 • 可以进行在线检测。 • 检测不受目标物颜色 的影响。 • 可以检测透明目标物。
		透明体でも検出できる。	color. Transparent targets can be detected.	▼可以检测透明目标物。

■ 光電センサの用語説明 / Glossary on photoelectric sensors / 光电传感器的术语表

用語 / Term /术语	解説図 / Configuration /配置	定義 / Definition /定义		
検出距離 Detecting distance 检测距离	透過型 Thrubeam type 透过型 投光器 受光器 Transmitter Receiver 发射器 接收器 校出距離 Detecting distance 检测距离	安定に動作できる投・ 受光器間の最大距離を 示します。	The maximum distance from the transmitter to the receiver that permits the receiver to stably receive a light beam emitted from the transmitter.	从发射器到接收器,接收器能够稳定接收发射器 发出的光束的最大距离。
	回帰反射型 Retro-reflective type 回归反射型 反射板 Reflector 反射板 kg出距離 Detecting distance 检测距离	安定に動作できる最大 距離で、光電スイッチ と反射板との距離を示 します。	The maximum distance from the transmitter to the receiver that permits the receiver to stably receive a light beam reflected from the reflector.	从发射器到接收器 接收器能够稳定接收来自反射板光束的最大距离。
	反射型(拡散、限定、狭視界、 距離設定) Reflective types (diffuse, small-spot definite, focused-beam, narrow-beam, distance-specific) 反射型 (扩散反射、小光束点限定反射、 聚焦光束、窄光束、特定距离) 標準検出体 Standard target 标准目标物 电性Upbe	標準検出物体で安定に動作する最大距離を示します。	The maximum distance from the sensor head to a standard target that permits the sensor head to stably detect a light beam reflected from the standard target.	从感测头到标准目标物,感测头能够稳定检测标准目标物反射光束的最大距离。
応差距離 Hysteresis 应差距离	復帰距離 Reset distance 重设距离 動作距離 Detecting distance 检测距离 応差距離 Hysteresis 应差距离 ON OFF ON OFF F 开 关	「反射型におけるに 作りで を復帰を をでで ではる。 ・光田で が出します。(は をでで ではるのと、 とはるのと、 とはるのと、 ののでで ではるのと、 ののでで ののでで ののでで ののでで ののででで ののでの ののでのでの ののでのでのでの ののでのでのでので	Por a reflective type photoelectric sensor, the difference between the reset distance and the detecting distance using a standard target. Hysteresis of photoelectric sensor is represented as a ratio to the detecting distance (X% of detecting distance). The reset distance refers to the distance from the light-receiving surface of a sensor head to the point at which sensor resets for subsequent detection.	 对于反射型光标电传感器、物质型、大型、大型、大型、大型、大型、大型、大型、大型、大型、大型、大型、大型、大型

■ 光電センサの用語説明 / Glossary on photoelectric sensors / 光电传感器的术语表

用語 / Term /术语	解説図 / Configuration /配置	定義 / Definition / 定义		
応答時間 Response time 反应时间	t= 応答時間 t= Response time t= 反应时间 t= Response time t= 反应时间 t= 反应时间 t= Response time t= 反应时间 t= Response time t= 反应时间 t= Response time t= Resp	光電センサの動作範囲 内に検出物体が入って から出力するまでの時間。 (応答時間より短い場合 は出力されません。)	The minimum period of time required for a sensor to detect the presence of a light beam and output an ON signal, or to detect the absence of a light beam and output an OFF signal.	传感器检测到光束的存在并输出 ON 信号所需的最短时间,或者传感器检测到光束不存在并输出 OFF信号所需的最短时间。
入光時ON (LIGHT) LIGHT-ON LIGHT-ON	透過 回帰反射型 Thrubeam and retro-reflective types 透过型和回归反射型 投光器 受光器 Fransmitter Receiver 发射器 接收器 物体無しON ON (without target) 开 (没有目标物) 「反射型 Reflective types 反射型 投受光器 Sensor head 感測头 物体有りON ON (with target) 开 (有目标物)	受光器あるに一定以上の光量が入ったときに出力する動作形態。	An operating mode that allows the sensor head to output an ON signal when the prescribed light quantity, or more, is detected.	操作模式允许感测头在 检测到指定或超出指定 的光量时,输出 ON 信 号。
しゃ光時ON (DARK) DARK-ON DARK-ON	透過 回帰反射型 Thrubeam and retro-reflective types 透过型和回归反射型 Political Parameter	受光器に入光中の光量がある一定以上しゃ光されたときに出力する動作形態。	An operating mode that allows the sensor head to output an ON signal when the prescribed light quantity, or more, is blocked by the target.	操作模式允许感测头在 指定或超过指定光量被 目标物遮断时,输出 ON 信号。
使用周囲照度 Ambient light 环境光度	白紙 白熱電球 White mat paper Incandescent lamp 白知が 白炽灯 タ光器 Transmitter 安射器 接收器 ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	受光器の受光面照度で 表わし、誤動作しない 限界の照度のこと。	The maximum amount of ambient light received by the light-receiving surface of the sensor that allows a sensor to function normally.	传感器光接收表面接收 到的允许传感器能够正 常操作的最大环境光量。

■ 光ファイバセンサ / Fiber photoelectric sensors / 光纤光电传感器

光ファイバセンサ

光電センサの光源に光ファイバを連結し、狭い場所などへ自由に入り込んで検出できるようにしたものです。

Fiber Photoelectric Sensors

The photoelectric sensor incorporates optical fibers and can be installed in areas of limited space.

光纤光电传感器

光电传感器包括光纤,并可在有限的空间 内安装。

光ファイバの原理と種類

原理

光ファイバは図に示すように、中心のコアと屈 折率の異なるクラッドから構成されています。コ アに光りが入射すると、クラッドとの境界面で 全反射を繰返しながら光は進んでいきます。光 ファイバ内を通って端面から出た光は約60°の 角度で拡がり検出物体に照射されます。

Operating principle and types

Operating principle

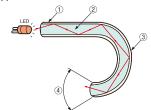
The optical fiber consists of the core and the cladding, which have different refractive indexes. The light beam travels through the core by repeatedly bouncing off the wall of the cladding. The light beam, having passed through the fiber without any loss in light quantity, is dispersed within an angle of approximately 60 and emitted to the target.

操作原理和种类

•操作原理

光纤由纤芯和包层组成,具有不同的折射率。光束被包层壁反复地反射,以这种方式通过纤芯。光束通过光纤时光量没有损失,在约60°角的范围内散射并被投向目标物。

- ① 光ファイバー
- ② コア (高屈折率)
- ③ クラッド (低屈折率)
- ④ 約60°
- Ŷ **/** ①
- 1 Optical fiber
- ② Core (high refractive index)
- ③ Cladding (low refractive index)
- 4 Approx.60°



- ① 光纤
- ② 纤芯 (高折射率)
- ③ 包层(低折射率)
- (4) 约 60°



種類

• プラスチックタイプ

コアはアクリル系の樹脂で0.1~1mm径の単一あるいは複数本で作られており、ポリエチレン等で被覆されています。軽い、低コスト、折れにくいなどの特性から光ファイバセンサの主流となっています。

• ガラスタイプ

 $10{\sim}100\mu$ mのガラスファイバがより合わされており、機械の隙間や小さなスペースにも容易に取り付けられます。

Optical fiber types

Plastic-fiber

The core of the plastic-fiber consists of one or more acrylic-resin fibers 0.25 to 1 mm 0.01" to 0.04" in diameter, encased in a polyethylene sheath. Plastic fibers are light, cost-effective, and flexible and are used for the majority of optical fiber photoelectric sensors.

Glass-fiber

The glass-fiber consists of 10 to 100 m 0.39 to 3.90 Mil diameter glass fibers encased in stainless steel tubing, allowing it to be used at high operating temperatures (350 C (662 F) max.).

光纤种类

●塑料光纤

塑料光纤的纤芯有一根或多根直径 0.25 至 1 mm 的丙烯酸树脂纤维,包在聚乙烯 外皮内。塑料光纤重量轻,价格低,富有柔 性,大多数光纤光电传感器都使用。

●玻璃光纤

玻璃光纤由直径 10 至 100 μ m 的玻璃纤维套在不锈钢套管内组成,因此可以在高温(最高 350 $^{\circ}$ C (662 $^{\circ}$ F))的条件下使用。

KEYENCE PRODUCTS

デュアルデジタル光ファイバセンサ
Dual Display Digital Fiberoptic sensors
双显示数字光纤传感器

特長

- ●史上最強パワー"MEGA"モード搭載
- ●世界最速スピード デジタルタイプ最高速33µsを実現
- ●世界初のセンシング知能"DSC機能"搭載
- ●使いやすさを追求し、操作性能がさらにアップ





■ 光ファイバセンサの特長 / Features of fiber photoelectric sensors / 光纤光电传感器的特性

設置場所を選ばない自由度 フレキシブルな光ファイバを採用しているので、機械の隙間や小さなスペースにも容易に 取り付けられます。	Versatile installation A flexible optical fiber is employed for easy installation in areas such as the small spaces between machines.	安装灵活 使用柔性光纤,可以方便地安装在机器之 间狭小的空间内。
微小物体検出 センサヘッド先端が非常に小型化されているため、微小物体を容易に検出できます。	Detection of small objects The light-emitting surface of the sensor head is extremely compact for stable detection of small objects.	检测小目标物 感测头的光发射面极为紧凑,可以对小目 标物进行稳定检测。
優れた耐環境性 光ファイバケーブル部には電流が流れていませ んので、電気的ノイズに全く影響を受けません。	Stable operation in harsh environment The optical fibers are unaffected by electrical noise as no electric current flows through it.	在苛刻环境中稳定地操作 光纤中没有电流通过,因此不受电杂波的 影响。
耐熱性 耐熱型ファイバユニットを使用すれば、高温場 所でも検出が可能です。	Heat-resistant The heat-resistant fiber unit allows detection in a high temperature environment.	<mark>耐热</mark> 耐热光纤可以在高温环境中进行检测。

■ 光ファイバの形状 / Shape of optical fibers /光纤外形

光ファイバセンサは、透過型と反射型の2つの検出方式に大別されます。透過型は投光部と受光部の2本の構成になっています。それに対し、反射型は外観上1本に見えますが、端面を見ると平行型、同軸型、分割型に分かれます。

The optical fiber sensors are broadly divided into two categories: thrubeam and reflective. The thrubeam type comprises a transmitter and a receiver. The reflective type, which is a single unit, is available in 3 types: parallel, coaxial, and separate, according to the shape of the cross-section of the optical fiber.

光纤传感器从广义上分为两大类。透过型和反射型。透过型包括一个发射器和一个接收器。反射型是一个单一模块,根据光纤断面的形状分为三个类型。平行型、同轴型和分离型。

種類 / Type /类型		特長 / Features /特性			
平行型 Parallel 平行型	プラスチックファイバに用い られる、一般的なタイプ。	Generally Used for plastic fibers.	一般用于塑料光纤。		
同軸型 Coaxial 同轴型	中央部(投光)と外周部(受光) に分割され、どの方向から検出 体が通過しても動作位置が変わ らない高精度タイプ。	High-precision type, consisting of a core (transmitter) and surrounding area (receiver). The operating position can remain the same regardless of the direction from which the target enters the detecting area.	高精度型,由纤芯(发射器) 和周围部分(接收器)组成。 不论,目标物从哪个方向进入 检测区域 操作状态都保持不 变。		
分割型 Separate 分离型	ガラスファイバに用いられる、 数10μmのガラスファイバが 数多く入っており、投光部と 受光部に分割されている。	This type, containing several 10 m-0.39 Mil glass fibers in diameter, has separate areas for the transmitter and receiver.	这种类型有若干根直径 10 μm 的玻璃纤维,发射器和接收器 彼此分开。		

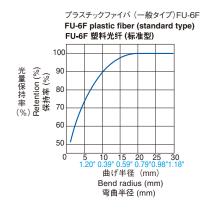
■ 許容曲げ半径 / Acceptable bend radius /充许弯曲半径

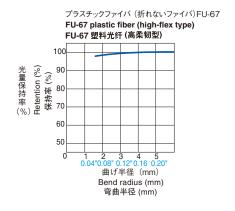
光ファイバを許容曲げ半径より小さく曲げると 曲げたところから光の漏れが起こり、光の伝 達効率(透過率)が低くなります。

Using an excessively bent optical fiber will result in leakage of light, causing reduced detection accuracy.

使用过度弯曲的光纤会造成漏光,使检测精度降低。

- 曲げ半径一光量保持特性(代表例)
- Retention of light quantity vs. bend radius (typ.)
- ●光量保持率与弯曲半径的关系曲线(典型)



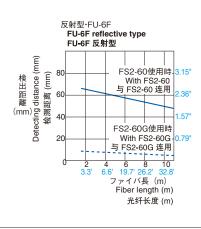


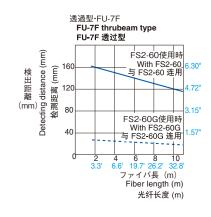
■ 光ファイバの長さと検出距離 / Fiber length and detecting distance /光纤长度和检测距离

光ファイバセンサは、光ファイバの長さにより 検出距離が変化します。 The detecting distance of a fiber photoelectric sensor varies depending on the fiber length.

光纤光电传感器的检测距离随光纤长度改 变。

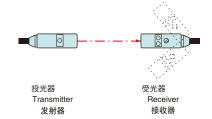
- ファイバ長一検出距離特性(代表例)
- Fiber length vs. detecting distance (typ.)
- 光纤长度与检测距离的关系曲线(典型)





光軸調整(透過型)について / Alignment of optical axis (thrubeam type) /光轴校准(透过型)

- 1.投光器と受光器を対向させて一直線上に 置きます。
- 2.受光器を左右方向に振り、動作表示灯を 見ながら入光動作となる範囲を確認し、そ のほぼ中央に設置します。
- 3.上下方向にも同様の調整を行ないます。
- Place the transmitter and the receiver face-to-face on a straight line.
- 2.Rotate the receiver clockwise or counterclockwise to find the range where the indicator LED lights. Set the receiver at the mid-point of the range.
- 3. Follow the same procedure for vertical alignment.
- 1.把发射器和接收器面对面放置在一条直线 上。
- 顺时针或逆时针转动接收器,确定 LED 指示灯亮的范围。把接收器固定在这个范围的中点。
- 3. 用同样的方法进行垂直校准。



■ 取り付け環境について / Installation conditions /安装环境

相互干渉について

センサを接近し、並べて使用する場合、他方の投光器からの光の影響をうけて、動作が不安定になることがあります。これを相互干渉といいます。

- 干渉防止の方法
- 1.干渉防止機能付のセンサを使用 PZシリーズ…反射、回帰反射型 FSシリーズ…透過、反射型、他
- 2.異周波タイプを使用(近接取り付け可) PS2シリーズ…透過、反射、限定反射型
- 3.干渉しない距離だけ離す。 各機能の「干渉領域」の特性データを 参考にしてください。
- 4.透過型の場合、投光器、受光を交互に 取り付けます。

Interference

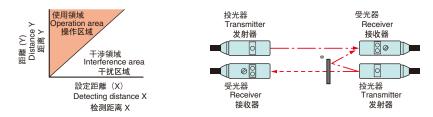
When 2 or more sensors are installed side-by-side without sufficient distance between adjacent sensors, the receiver may detect a light beam emitted from the receiver of another unit, disturbing sensor operation. This phenomenon is called interference.

- Eliminating interference
- 1.Use a sensor head with interferenceprevention. (Only 2 interferenceprevention type sensors can be mounted side-by-side.)
 - PZ Series: Reflective and retroreflective types
- 2.Use a sensor head that can be switched to an alternate frequency. (Can be closely mounted.)
 - PS2 Series: Thrubeam, reflective and retro-reflective types
- 3.Allow sufficient distance between sensor heads to prevent interference. For further information, refer to the "Interference area" characteristics chart for each model.
- 4. For the thrubeam type sensor, alternate the placement of the transmitters and receivers.

干扰

两个或多个传感器并排安装时,如果相邻 传感器之间没有足够的距离,接收器可能 检测到从另一传感器的接收器射出的光 束,从而扰乱传感器的操作。这种现象称为 干扰。

- ●消除干扰
- 1. 使用有防干扰功能的感测头。 (只有两种防干扰传感器可以并排安装。) PZ 系列: 反射型和回归反射型
- 2. 使用可以切换到替代频率的感测头。 (可以靠近安装。) PS2 系列:透过型、反射型和回归反射型
- 3. 感测头之间留有足够距离以避免干扰。 有关进一步情况,参看每一种型号的"干扰区域"特性曲线图。
- 4.对于透过型传感器,交替安排发射器和 接收器的位置。



- *隣接した他方のセンサの投光器より出た光が、検出体に反射して受光器に入ることによる干渉に注意してください。
- * Set the transmitters and receivers such that a light beam emitted from a transmitter will not be received by the receiver of the adjacent sensor.
- * 安装发射器和接收器时,要使发射器发出的光束不会被相邻传感器的接收器接收到。

■ 取り付け環境について / Installation environment /安装环境

周囲照度と外乱光の影響について

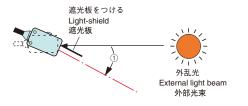
パルス点灯方式の採用により外乱光には非 常に強くなっていますが、受光器の光軸方向 に強力な光や、高周波点灯方式の蛍光灯の 光が入った場合、誤動作を起す恐れがありま す。そのような場合には取り付け角度の変更、 しゃ光板をつけるなど、直接光が入らないよう にしてください。

Ambient light and effect of external light

KEYENCE photoelectric sensors employ the pulse light emission method which ensures stable operation when external light is strong. However, a strong light beam emitted in the direction of the optical axis of the receiver will cause the sensor to malfunction. To correct this, change the angle of the sensor head, or provide a light-shield to prevent an external light beam from being emitted directly to the receiver.

环境光度以及外部光量的影响

KEYENCE 的光电传感器采用脉冲光发射 法,在外部光线很强时可以确保稳定操作。 但是沿接收器光轴方向射来的强光束会使 传感器操作不正常。为避免这种情况,可以 改变感测头的角度,或者安装一个遮光板 以避免直接射向接收器的外部光束。



① 角度を変更 Sensor head angle 感测头角度

■ 使用上の注意 / Hints on correct use /正确使用的提示

取り付け面・背景物体の影響 / External disturbance / 外部干扰 対策 / Solution /解决方案 **種類** / Type /类型 検出物体 検出物体 透過型 Target Target Thrubeam 日标物 日标物 透过型 しゃ光板 Light-shield 遮光板 図のような面 接收器可能会 放一块遮光板, The receiver Position a しゃ光板を設 で反射した光 may detect a light-shield so 使接收器检测 检测到安装表 けて光の回り がまわりこん light beam 込みを防いで that the 不到从目标物 面反射的光束。 で入光状態と reflected by receiver will 下面发射的光 ください。 なることがあ the mounting not detect a 束。 ります。 surface. light beam travelling below the target. ① 取り付け高さ変更 Readjust the mounting 重新调节安装高度 Raise the 提高感测头的 取り付け高さ mounting 安装位置. を変更してく position of the ださい。 sonsor head.

■ 使用上の注意 / Hints on correct use /正确使用的提示

種類 / Type /类型	型 取り付け面・背景物体の影響 / External disturbance / 外部干扰		対策 / Solution /解决方案		
反射型 Reflective 反射型			-Q		② 取り付け高さ変更 Readjust the mounting height 重新调节安装高度
	取り付け面が A rough mounting surface may reflect the light heam, causing acとがありま ceton.	粗糙的安装表 面可能会反射 光束,造成检 测不稳定。	取り付け高さ、 取り付け角度な どを変更してく ださい。	Change the mounting height, or angle of the sensor head.	改变安装高度 或感测头的角 度。
	接出物体 Target 目标物		: 検出物体 Black background Target 具を背景 目标物		
	図の様に検出 物体の後に壁 などがある場 合、センサに 壁からの反射 光が入り誤動 作することが あります。 An object in the background may reflect the light beam, causing ustable detection.	背景目标物可 能会反射光束, 造成检测不稳 定。	背景物体から 反射して にいまました にいまました。 には、 では、 では、 では、 では、 では、 では、 では、 で	Provide a background object of low reflectance, such as a black wall, to prevent the sensor from detecting a reflected light beam.	提供黑色墙壁 之类的背层 室的背层 水,以 水, 水, 水 水 水 水 水 水 水 水 水 水 水 水 水 水 水
				検出物体 Target 目标物 ———————————————————————————————————	③離す Provide distance 加大间距
			移動可能であれば、検出物体と背景物体 をできるだけ 離してください。	Provide as great a distance as possible between the target and background object.	尽可能加大目 标物与背景物 体的间距。
			い限定反射型、距離 The small-spot defi type, whose detecti	・ 下可能な場合には、背景設定型のセンサをご使 nite-reflective type or ion is not affected by ended in cases where ossible.	用ください。 fixed-distance background
				去解决问题,建议采用 艮定反射型或固定距离	

もし、現地でお困りなことがあったら グローバルサポートデスク worlddirect@keyence.co.jp った。 お問い合わせ例・・・・◎現地日本人技術営業からのTEL手配 ◎ご注文、お見積もり、テスト機の手配 ◎ご相談・お問い合わせ ◎技術資料、カタログの手配

(キーエンス本社 海外事業部内)

株式会社 キーエンス

本社·研究所 〒533-8555 大阪市東淀川区東中島1-3-14 **Tel 06-6379-1111** Fax **06-6379-2222**

面 0120-663-000

盛 岡	浦 和	横 浜	刈 谷	滋 賀	高 松
Tel 019-603-0911	Tel 048-832-1711	Tel 045-640-0955	Tel 0566-63-5911	Tel 077-526-812 2	Tel 087-811-23 77
仙 台	つくば	海 老 名	名古屋	京 都	広 島
Tel 022-791-0911	Tel 029-855-3911	Tel 046-236-0755	Tel 052-218-6211	Tel 075-352-0911	Tel 082-261-09 11
郡 山	神 田	松 本	— 宮	大阪北	北九州
Tel 024-933-0911	Tel 03-5577-1055	Tel 0263-36-3911	Tel 0586-47-7511	Tel 06-6396-9311	Tel 093-511-3911
宇都宮	東 京	静 岡	津	大阪中央	福 岡
Tel 028-610-8611	Tel 03-5439-4955	Tel 054-203-7100	Tel 059-224-0911	Tel 06 - 6943 - 6111	Tel 092-452-8411
高 崎	立 川	浜 松	富 山	神 戸	熊 本
Tel 027-328-1911	Tel 042-529-4911	Tel 053-454-0911	Tel 076-444-1433	Tel 078-322-0911	Tel 096-278-8311
熊 谷 Tal 048 - 527 - 0311	八王子 Tal 042-648-1101	豊 田 Tal 0565 - 25 - 3211	金 沢	岡 山 Tel 086 - 224 - 1911	

CM6-1017