

极限法——解决几何最优化问题的捷径

长郡中学 金恺

【关键字】最优值 极限 无穷小 微调

【概述】

在平面几何问题中我们经常会遇到一些求极值的问题。在这些问题中，自变量和目标函数可能涉及到坐标、斜率、长度、角度、周长、面积等等一些复杂的量，而且往往自变量还有一些复杂的约束条件，因此直接用函数求极值的方法是行不通或极其复杂的。

这些问题中，变量往往有无穷多种取值方案（比如说点的取值范围可能是整个平面或在某条直线上），所以无法枚举每一种取值方案来找最值，这时往往能够通过**极限法**证明：自变量取某些非特殊情况值时目标函数不可能是最优的——因为这时经过**微调**一个**无穷小量**¹能够使得目标函数的值变得更优，从而剩下有限种特殊的取值情况可能成为最优解，通过枚举所有特殊情况就能找到目标函数的**最优解**了。²

在另一些同类问题中，本来就可以通过枚举有限个取值情况求出最优解，但是枚举的量很大，时间复杂度较高，我们也可尝试通过极限法来大大减少需要枚举的情况，从而降低时间复杂度。

以上就是极限法的大致思想，它的作用简而言之就是**化无限为有限，变有限为少量**。

正文

极限法的应用实例非常的多，比如经典的最小矩形覆盖³问题，就是通过极限法证明了：最小矩形的某条边必须过两个已知点，从而大大减少了需要枚举的矩形数目。

然而极限法用起来的确有较大的困难，有时候证明起来非常困难，可能情况比较复杂，也可能不知道如何调整，需要用到三角函数之类的比较复杂的数学知识，因此真正掌握它需要扎实的数学功底，极强的观察力以及必要的经验是必不可少的。

下面就来用极限法解决一些典型问题，从实例的分析中一步一步深入地认识极限法的用途和用法。

例题一、巧克力

¹ 比如旋转一个无穷小的角度、微移一段无穷小的距离。在本文中，微量这一名词就是指无穷小量：只要改变得足够小（无穷小），就能使点的相对位置、线段的相交情况等不发生改变。

² 极限法的本质也就是对目标函数求导，如果导数不为 0 并且自变量不在定义域的边界则不可能为最优值。这正是采用“极限法”来命名的原因。

³ 平面上有 n 个已知点，求一个面积最小的矩形，使得所有已知点都在矩形的内部。

问题描述：糖果厂有一种凸起的 N ($4 \leq N \leq 50$) 边形巧克力，**Kiddy** 和 **Carlson** 凑钱买了一块，想把它用一刀割成两半。两半的大小必须相等，找出用以分割巧克力的分割线的最短长度。

数学模型：已知 N 个点 (X_i, Y_i) $1 \leq i \leq N$ 构成一凸包 P {已知量}，求一条划分线 L ，使得分割线两侧的面积相等 {约束条件}，并且使 L 的长度 {目标函数} 最小。

问题分析：设分割线的两个端点分别为 A 、 B ， A 、 B 可能在 P 的顶点上也有可能只在 P 的边上 {不含端点}。我们分开解决这两种情况：

- 1、 A 在 P 的顶点上（或 B 在 P 的顶点上，此时交换 AB ）：

显然可以枚举 P 中的一个顶点作为 A ，由分割线两侧面积相等这一约束条件直接确定 B 的位置，如图 1。

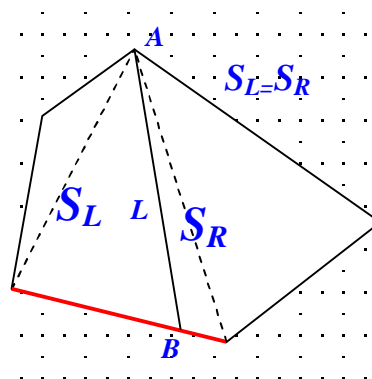


图 1

- 2、 A 、 B 都在 P 的边上：枚举 A 、 B 所在的两条边，设这两条边相交于 C ，如图 2：

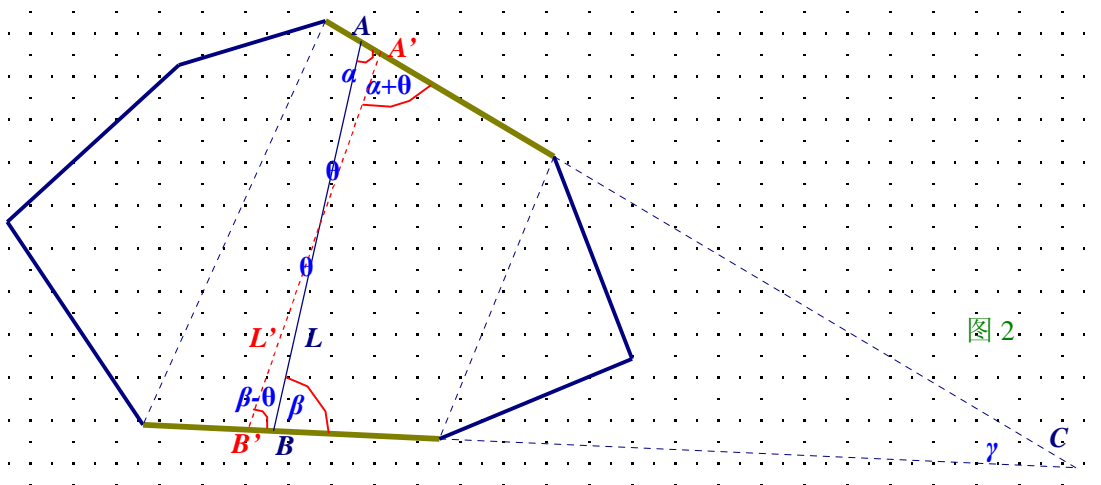


图 2

设 $\angle C = \gamma$ ， $\angle CAB = \alpha$ ， $\angle CBA = \beta$ 。当 $\alpha \neq \beta$ 时，可以证明：把分割线 L 稍微旋转一个无穷小量 θ 到 L' 并保持 L' 两边的面积相等，能够使 L' 的长度小于 L 。证明如下：

不妨设 $\alpha > \beta$ ，旋转后 L' 仍与原来的两边相交（因为仅旋转了一个无穷小量），交点为 A' 、 B' ， $\angle CA'B' = \alpha + \theta$ ， $\angle CBA' = \beta - \theta$ 。

在三角形 ABC 中，有正弦定理：
$$\frac{AC}{\sin b} = \frac{BC}{\sin a} = \frac{L}{\sin g}$$

在三角形 $A'B'C$ 中，有正弦定理：
$$\frac{A'C}{\sin(b - q)} = \frac{B'C}{\sin(a + q)} = \frac{L'}{\sin g}$$

由于 L 和 L' 都是分割线, 所以 $S_{ABC} = S_{A'B'C}$, 即

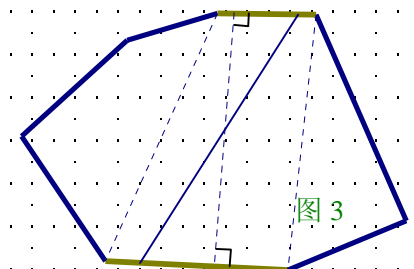
$$\begin{aligned}
 \frac{1}{2} AC \cdot BC \sin g &= \frac{1}{2} A'C \cdot B'C \sin g \\
 \Leftrightarrow AC \cdot BC &= A'C \cdot B'C \\
 \Leftrightarrow \frac{L \sin b}{\sin g} \frac{L \sin a}{\sin g} &= \frac{L' \sin(b-q)}{\sin g} \frac{L' \sin(a+q)}{\sin g} \\
 \Leftrightarrow \frac{L^2}{L'^2} &= \frac{\sin(b-q) \sin(a+q)}{\sin b \sin a} \\
 &= \frac{-\frac{1}{2} [\cos(b+a) - \cos(b-a-2q)]}{-\frac{1}{2} [\cos(b+a) - \cos(b-a)]} \\
 &= \frac{\cos(b+a) - \cos(b-a-2q)}{\cos(b+a) - \cos(b-a)}
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 &\because \pi > b > a > 0 \\
 &\therefore \pi > b-a > 0 \\
 &\therefore \cos(b-a-2q) > \cos(b-a) \\
 &\therefore \frac{\cos(b+a) - \cos(b-a-2q)}{\cos(b+a) - \cos(b-a)} > 1
 \end{aligned}$$

所以 $L^2 > L'^2$, 即 $L' < L$ 。如果 A, B 所在的两边平行 (即 C 在无穷远处), 也有相同的结论 (如图 3)。

因此若 $\beta > \alpha$ 时, L 不可能为最短的分割线。同理, 当 $\beta < \alpha$ 时, L 也不可能是最短的。若 L 是不过 P 的顶点的最短的分割线, 那么 L 与 P 的两个夹角必然相等。

这就是我们希望得到的, 因为枚举 L 两个端点所在的边后, L 的斜率就确定了, 再根据 L 的两边面积相等, 就可以直接算出 L 的位置。得到了这些结论后, 已能够设计出 $O(N^2)$ 的算法。



小结: 通过此题, 我们已经初次接触到了极限法, 并利用它得到了一个极其简单的结论。使得自变量的取值范围从无穷多条直线减少到了有限条, 从而通过简单的穷举法解决。

例题二、太空站 SPACE (2003 集训讨论试题之 0039)

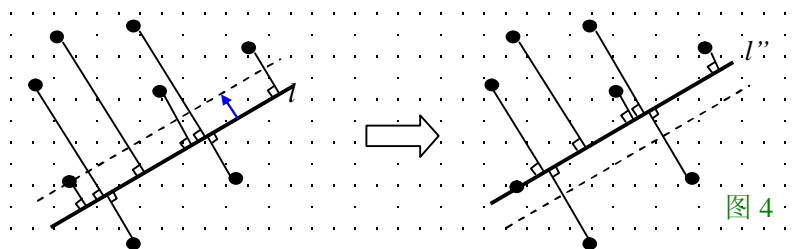
问题描述: 平面上有 n ($3 \leq n \leq 10000$) 个互不重合的点, 要求一条直线, 使得所有点到这条直线的距离和最小。

数学模型: 已知 n 点的坐标分别为: $V_1(x_1, y_1), V_2(x_2, y_2), \dots, V_n(x_n, y_n)$ 。直线 $l(ax+by+c=0 (ab \neq 0))$

的 f 值定义为 $f(l) = \sum_{i=1}^n \frac{|ax_i + by_i + c|}{\sqrt{a^2 + b^2}}$, 求 $\min\{f(l)\}$ 。

试题分析: 最容易想到的做法是枚举所有的直线, 得到最优值。但平面中的直线有无穷多条, 怎样的直线才有可能是要找的那一条呢?

(1)可以规定直线 l 经过某一个已知点。因为：若 l 不经过任何一个已知点，则 l 两侧肯定有一侧的点数不少于另一侧，设多的一侧有 a 个点，少的一侧有 b 个点，将 l 往点多的那侧平移一个微量 Δ 到 l' ，则 $f(l') - f(l) = b\Delta - a\Delta = (b-a)\Delta \leq 0$ ，故 $f(l') \leq f(l)$ 。（如图 4）



这样不断的往同一个方向平移，直到遇到第一个已知点，移动到 l'' 。可知 $f(l'') \leq f(l)$ 。

(2)可以再规定直线 l 经过两个已知点。原因如下：根据(1)，设 l 过 V_1 ，而不过其它点（如图 5）：记 L_i 为 V_i 到 V_1 的距离， α_i 为 V_i 到 V_1 的连线与 V_i 到 l 的垂线的夹角。

设直线绕 V_1 逆时针旋转一个很小的角度 α ($\alpha \neq 0$) 到 l' ， l 顺时针旋转相同的角度 α 到 l'' 。（如图 6）只要 α 足够小，就能使旋转过程中不碰到其它已知点。

如果 $\alpha_i = 0$ ，那么不论直线旋转到 l' 还是 l'' ， V_i 到直线的距离都严格减小了。（如图 7） $\alpha_i \neq 0$ ，则旋转后的夹角分别变为 $\alpha_i + \alpha$ ， $\alpha_i - \alpha$ 。由于

$$\cos(\alpha_i - \alpha) + \cos(\alpha_i + \alpha) = 2\cos\alpha_i \cos\alpha < 2\cos\alpha_i$$

所以

$$L_i \cos(\alpha_i - \alpha) + L_i \cos(\alpha_i + \alpha) = L_i 2\cos\alpha_i \cos\alpha < 2L_i \cos\alpha_i$$

将每点所作的改变量相加可以得出： $f(l') + f(l'') < 2f(l)$ ；

而由直线 l 的最优性可以知道： $f(l) \leq f(l')$ ， $f(l) \leq f(l'')$ ，

$f(l') + f(l'') \geq f(l) + f(l)$ ，矛盾。

因此，可以规定直线 l 必过两个已知点。

至此，待枚举的直线就变为了有限条，因此我们可以得到一个有效的算法了：

$\min \mathbf{B} \infty$

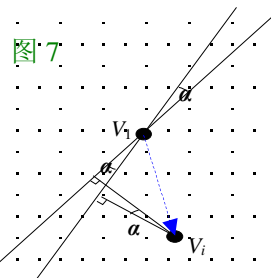
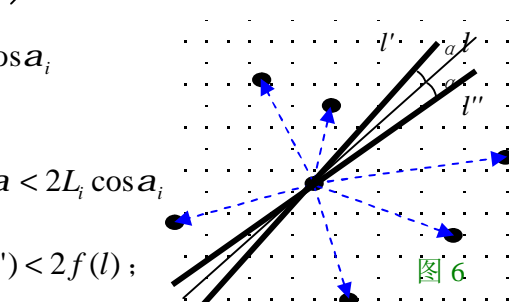
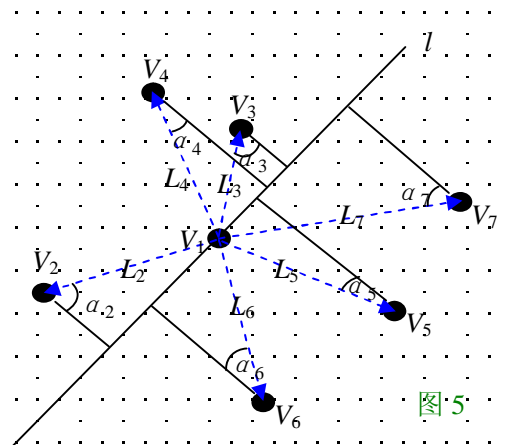
枚举两个点

①根据两个点确定直线 h

②计算直线 $\text{now} \mathbf{B} f(h)$

③若 $\text{now} < \min$ 则 $\mathbf{B} h, \min \mathbf{B} \text{now}$

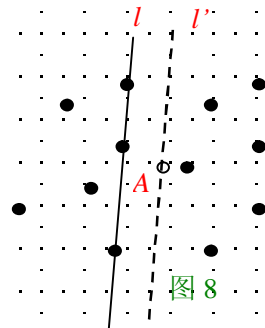
通过极限法，我们已经将需考虑的直线从无线条转化为了有限的 n^2 条，从而能够设计出一个有效算法解决本题。此算法的时间复杂度为 $O(n^3)$ ，需要进一步减少，也就是需要减少枚举无用的直线。



(3)定义 $a(l)$ 为直线 l 上方（若直线竖直则为右方）的点数； $b(l)$ 为直线 l 上面的点数； $c(l)$ 为直线 l 下方（若直线竖直则为左方）的点数。

若 l 是最优的，那么必有 $a(l)+b(l)>c(l)$ 且 $c(l)+b(l)>a(l)$

证明：若 $a(l)+b(l)\leq c(l)$ 且 $c(l)+b(l)\leq a(l)$ ，先把它往点较多（可能相等）的一侧平移一个微量到达 l' （如图 8），显然根据(1)的相同证法有 $f(l')\leq f(l)$ 。由于移动的是一个微量，所以 l' 上没有其它已知点，在 l' 上任取一点 A ，把 A 看成结论(2)中的 V_1 ，绕 A 微调，用(2)的类似的证明方法有结论： $f(l')$ 不可能为最优解，因此： $f(l)$ 也不可能为最优解。



满足结论(1)(2)(3)的直线集合设为 E 。可证 $|E|$ 为 n 级，用旋转法方法可以使得从 E 中的一条直线找下一条直线花 $O(n)$ 的时间复杂度（旋转一周后便能把所有的 E 中的直线找到），计算一条直线的 f 值也只需 $O(n)$ 的时间复杂度，所以总的时间复杂度只需 $O(n^2)$ 。⁴

小结：本题的几个证明过程并不复杂，从本质上说，这三个结论的证明方法都是和极限法紧密相关的：

(1)通过**平移一个微量**证明某一类直线不可能为最优解，将 l 的取值范围从所有平面中的直线降为过一个已知点的直线；

(2)通过**旋转一个微量**证明剩下的直线中的某一类不可能为最优解，从而使自变量 l 的取值范围进一步减少到有限条。

(3)通过先**平移一个微量**再**旋转一个微量**将待考虑的直线条数从 n^2 降到了 n 。

从本题可以看到解决平面最优化问题的一般规律：遇到问题后容易产生这样的猜想：即最优解是不是满足某种性质？如果满足，是不是满足更特殊的性质？……这样不断地提出猜想并且尝试证明，使得自变量的取值范围不断缩小，直至不能再小或者达到我们满意的地步，剩下的工作就只需通过枚举和计算解决了。

提出的这些猜想有时是正确的、有的存在反例，有的是显然的、有些证明却很难。

怎么形成猜想呢？最简单有效的方法就是通过一些简单的例子寻找一些规律，要靠认真地观察才能得到直觉和灵感。

怎么证明猜想呢？最容易的方法是拿几个例子进行验证，如果有反例，那么猜想失败，需要部分的修改猜想或者提出全新的猜想。

如果找不到反例呢？这并不代表猜想就是正确的。需要进行严密的分析来完整地证明，而极限法正是一个简单、实用的分析工具。

前面两道题比较简单，都直接提出了一种正确地猜想，并且证明的方法也很容易，但平时解决问题常常不是那么一帆风顺，此时应该怎么做呢？让我们来完整的考虑一个较为复杂的实际问题。

例题三、导弹防御系统（自创试题）

问题描述：某国的国界是一个凸多边形，为了防卫，国王打算派工程部队修建 4 座防御塔。战争爆发后敌人可能会偷袭其中的一座防御塔，而一旦遭偷袭、其余 3 座防御塔就会进入临战状态，并且把由它们两两相连构成的三角形区域完全封锁，狡猾的敌人会使封锁的区域面积尽量小，而精明的国王则希望被敌人破坏后启动的这个区域面积尽量大。

⁴ 详细的证明和算法请参阅我 2003 年的集训作业—0039 解题报告。

数学模型:

函数 $f(A,B,C,D) = \min\{S_{\triangle ABC}, S_{\triangle ABD}, S_{\triangle ACD}, S_{\triangle BCD}\}$

平面上有一个凸 n 边形 P , 请你在 P 的内部 (可以在边界) 选择 4 个点 $ABCD$, 使得 $f(A,B,C,D)$ 最大。

问题分析: 首先, f 函数是求 4 个量中的最小值, 这很不好处理, 究竟 4 个三角形中哪个最小呢?

考虑平面上任意四点 A, B, C, D , 它们有下列 3 种排列情况:

1、某三个点成一直线, 此时 $f(A,B,C,D)=0$;

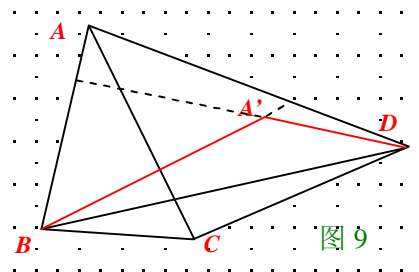
2、任意三点都不在同一直线上, 但是某个点在另三个点围成的三角形内, 不妨设 D 在三角形 ABC 内部, 此时 $f(A,B,C,D) = \min\{S_{\triangle ABD}, S_{\triangle ACD}, S_{\triangle BCD}, S_{\triangle ABD} + S_{\triangle ACD} + S_{\triangle BCD}\} = \min\{S_{\triangle ABD}, S_{\triangle ACD}, S_{\triangle BCD}\}$, 由于 $S_{\triangle ABD} + S_{\triangle ACD} + S_{\triangle BCD} = S_{\triangle ABC}$, 所以 $f(A,B,C,D) \leq S_{\triangle ABC}/3$, 又由于 $ABCD$ 任意选取, 所以不妨选 D 为 $\triangle ABC$ 的重心, 此时 $f(A,B,C,D) = S_{\triangle ABC}/3$ 。

因此某个点在另三个点构成的三角形内这类情况最大的 f 值, 等于 P 中面积最大的三角形 ABC 的面积 $1/3$ {①}。

3、 A, B, C, D 是某个凸四边形的四个顶点:

不妨设 $f(A,B,C,D) = S_{\triangle BCD}$, 那么分别过 D, B 作 BC, DC 的平行线交于 A' , 则 A' 一定在 $\triangle ABD$ 的内部 (或边界)。

证明: 如图 9, $S_{\triangle BCA'} = S_{\triangle BCD} \leq S_{\triangle BCA} \Rightarrow A, B$ 在 $A'D$ 异侧; $S_{\triangle A'CD} = S_{\triangle BCD} \leq S_{\triangle ACD} \Rightarrow A, D$ 在 $A'B$ 异侧, 故结论成立)



因此 A' 也在 P 内部, 由于平行四边形 4 个端点的 f 值 = 这个平行四边形面积的一半, 而 $A'BCD$ 是平行四边形, 因此 $f(A',B,C,D) = S_{A'BCD}/2 = S_{\triangle BCD} = f(A,B,C,D)$, 也就是说在可以把 $ABCD$ 调整为 P 内某个平行四边形的顶点而不使 f 值改变。因此 f 值最大的凸四边形的 f 值 = 面积最大的平行四边形的面积的一半!

因此四个点构成凸四边形这类情况的最大 f 值, 等于 P 中面积最大的平行四边形面积的 $1/2$ {②}。

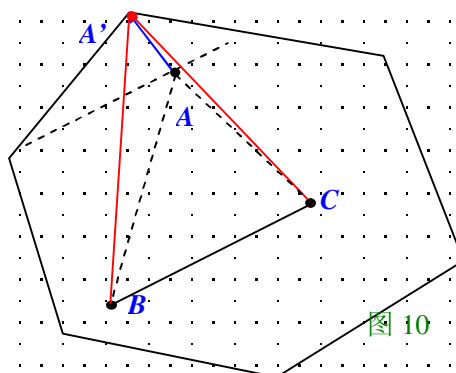
经过上面的转化, 我们把原来的最小值最大问题转化为了某个特定值最大的问题, 新的问题明显比原问题更容易考虑。

先来看①的求解, 因为看起来它似乎比②简单一些 (实际上要简单得多), 首先假设 A, B, C 已经确定, 看看它应满足什么样的条件。

A, B, C 可以都取 P 的顶点, 而不会使面积减少。(换言之, A, B, C 都是 P 顶点的三角形的面积的最大值 = P 内的三角形面积的最大值) 证明如下:

如图 10, 过 A 做 BC 的平行线 l , 则在 l 上或 l 的远离 BC 的一侧必然存在 P 的一个顶点 A' 。而 A' 到 BC 的距离 $\geq A$ 到 BC 的距离, 所以 $S_{\triangle A'BC} \geq S_{\triangle ABC}$ 。故可以将 A 移至某个顶点而使得面积变大或不变。

可以用 $O(N^3)$ 的算法枚举 P 的 3 个顶点 A, B, C , 并求它们构成的三角形的面积的最大值 S , $S/3$ 就是问题①的解。



三角形的情况的确容易, 因为可以让 A, B, C

恰好为 P 的三个顶点, 那么平行四边形是否可以能用同样的方法呢? 这显然是错误的, 因为有可能 P 的任意 4 个顶点都不构成平行四边形, 如果真的 A, B, C, D 都是顶点那岂不是无解?⁵。问题②该如何求解呢?

首先还是要考虑缩小 A, B, C, D 的取值范围。

一、 A, B, C, D 都在 P 的边界上 (不一定是顶点!)。

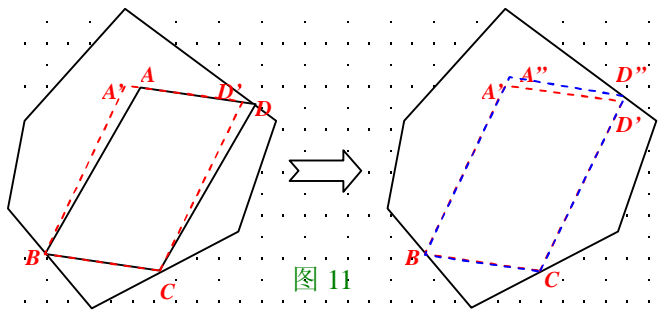


图 11

证明: 若 A, B, C, D 中某点不在 P 的边界上, 不妨设为 A 点。将 AD 沿着 DA 方向平移一个微量⁶到 $A'D'$ (如图 11 左), 此时 $S_{A'BCD} = S_{ABCD}$, 并且 A', D' 都不在边界上。再把 $A'D'$ 边沿着 BA' 方向平移一个微量⁷到 $A''D''$ (如图 11 右), 有 $S_{A''BCD} > S_{ABCD}$, 因此 A 不在边界上时, $ABCD$ 不可能是 P 内面积最大的平行四边形。所以 $ABCD$ 的面积最大时, A, B, C, D 必然都在 P 的边界上。

二、 A, B, C, D 之一可以取 P 的顶点, 而不会使面积减少。(换言之, A, B, C, D 之一是 P 的顶点的平行形的面积的最大值 = P 内的平行四边形面积的最大值)

终于到了极限法该隆重登场的时候了 J! 不过在证明这个命题之前先要介绍几个新的概念:

若直线 l 和 g 不平行, 点 E 不在 l 和 (或) g 上, 如果某个点 B 处在 l 上, 另一个点 D 处在 g 上, 并且 BD 关于点 E 中心对称, 那么称线段 BD 为 (l, g, E) 的平分线。

引理一: (l, g, E) 的平分线是唯一确定的。证明如下:

如图 12, 把 g 绕 E 旋转 180 度到 g' , g 和 g' 关于 E 中心对称, 设 l 和 g' 相交于 B (由于 l 和 g 相交、 g 和 g' 平行, 故 l 和 g' 相交), 设 D 为 B 关于中心 E 的对称点。由于 B 在 g' 上所以 D 在 g 上, 又因为 B 在 l 上, 所以 BD 是 (l, g, E) 的平分线。另一方面, 直线 l 与 g' 的交点只有一个, 很容易知道不存在其它的 BD 是 (l, g, E) 的平分线。

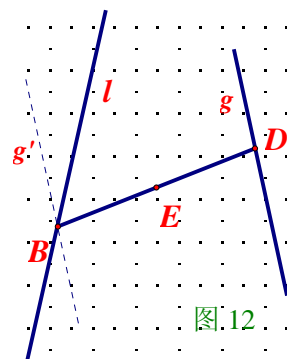


图 12

引理二: 若 E', E'' 关于 E 中心对称且 EE' 是微量, $BD, B'D', B''D''$ 分别为 $(l, g, E), (l, g, E'), (l, g, E'')$ 的平分线, 则 $B'B''$ 关于 B 中心对称, $D'D''$ 关于 D 中心对称。证明如下:

① $EE'E''$ 平行于 g (如图 13)。则 B, B', B'' 重合, 所以 $B'B''$ 关于 B 对称, 同时由中位线知识容易看出: $DD' = 2EE' = 2EE'' = DD''$, 而 $DD'D''$ 都在 g 上, 所以 $D'D''$ 关于 D 中心对称。

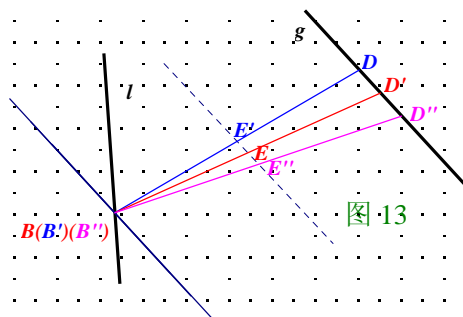


图 13

⁵ 如果不转化为平行四边形, 而直接枚举 P 的顶点做 A, B, C, D 计算 $f(A, B, C, D)$ 也不会是最优的。比如下面这个例子: $N=6, P=\{(-9.60, 0.95)(-7.12, 3.15)(-0.74, 4.72)(7.33, 0.98)(4.26, -2.41)(-6.37, -1.52)\}$ 。最优解是 26.35, 而枚举 4 个顶点算出来的 f 的最大值为 19.40。

⁶ 小到使 $A'D'$ 都在 P 内部 (不包括边界)

⁷ 小到使 $A''D''$ 都在 P 内部 (不包括边界)

② $EE'E''$ 平行于 l 。同理可证。

③ $EE'E''$ 不平行于 g 和(或) l 。由于 $E'E''$ 关于 E 中心对称,所以 $E'E''=2EE''$ 。设 $x=H(E'',g)$, $y=(EE''$ 在垂直于 g 的方向上的距离):

$$H(B'',g)=2x; H(B,g)=2(x+y);$$

$$H(B',g)=2(x+2y),$$

所以 $BB''=BB'$ 。而 $B、B'、B''$ 都在同一直线 l 上,故 $B'B''$ 关于 B 对称。

考虑垂直于 l 的方向的距离可证 $DD''=DD'$,所以 $D'D''$ 关于 D 对称。

总结①②③得引理二得证。

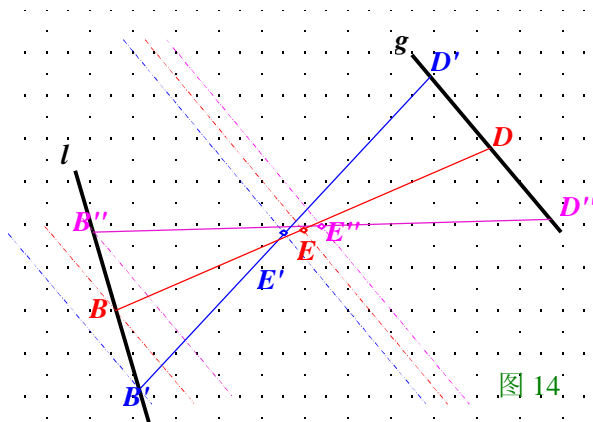


图 14

下面分两种情况来证明 A,B,C,D 中有个点是 P 的顶点不会使最大值发生变化:

<1>某两个顶点在同一条边上(不妨设 $A、B$ 在同一条边上),根据图 15 容易看出,因为存在一个面积不变的平行四边形 $A'B'CD$,使得某个点在 P 的顶点上。

<2>任意两个顶点都不在同一条边上,即 $A、B、C、D$ 在 P 的 4 条不同的边上,如图 16: 设 A 在 a 上, B 在 b 上, C 在 c 上, D 在 d 上,并且都不是边的端点。 $a、b、c、d$ 都是 P 的边。并且设 E 是平行四边形的中心。

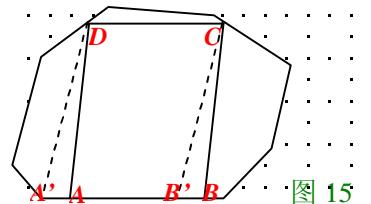


图 15

<2>-I、 $a//c$ 并且 $b//d$ 。

此时 E 的位置是确定的。 $S_{ABCD}=4S_{ABE}=2AE \cdot H(B,AC)$ 保持 AC 边不变,调整 BD : 过 B 点做 AC 的平行线 e , b 的某个端点 V 一定在 e 的远离 E 的一侧或在直线 e 上,此时把 B 往 V 方向移动一个微量到 B' ,同时 D 往反方向移动到 D' 。

显然有 $H(B',AC) \geq H(B,AC)$,所以 $S_{AB'CD'}$ 不会比 S_{ABCD} 小。不断的往同一个方向微移直到 B 或 D 到达 P 的顶点,所以结论成立。

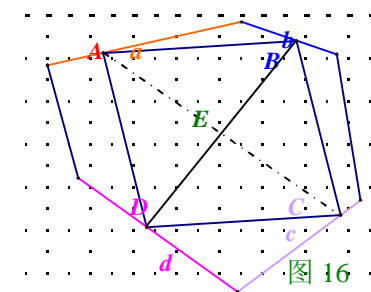


图 16

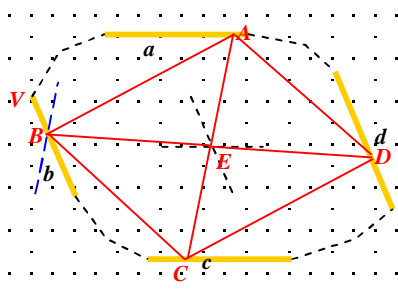
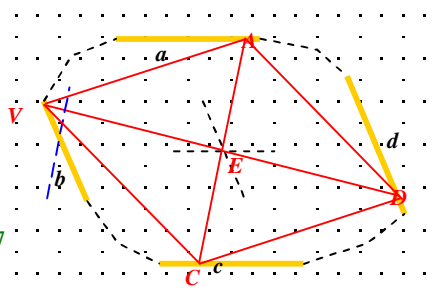


图 17



<2>-II、若 $a \nparallel c$ 或者 $b \nparallel d$,情况就要复杂多了。

不妨设 $b \nparallel d$,如图 17 所示: 设 bd 的延长线交于 F , b 的两个端点为 B_1, B_2 (B_1 在 F 和 B_2 之间), d 的两个端点为 D_1, D_2 (D_1 在 F 和 D_2 之间),定义红色区域为

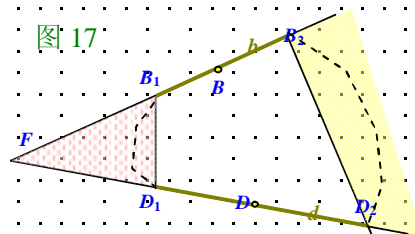


图 17

⁸ $H(V,l)$ 表示点 V 到直线 l 的距离

射线 B_2B_1 , D_2D_1 与线段 B_1D_1 围成的三角形区域, 定义黄色区域为射线 B_1B_2 , D_1D_2 与线段 B_2D_2 围成的无限区域。

由于 A 、 B 、 C 、 D 都在凸包 P 上, 所以 A 和 C 有且仅有一个点 (不妨设为 C) 在红色区域中, 另一个 (不妨设为 A) 在图中黄色区域中。接下来证明: 固定 A 点、调整 BCD 使平行四边形的面积增大⁹。

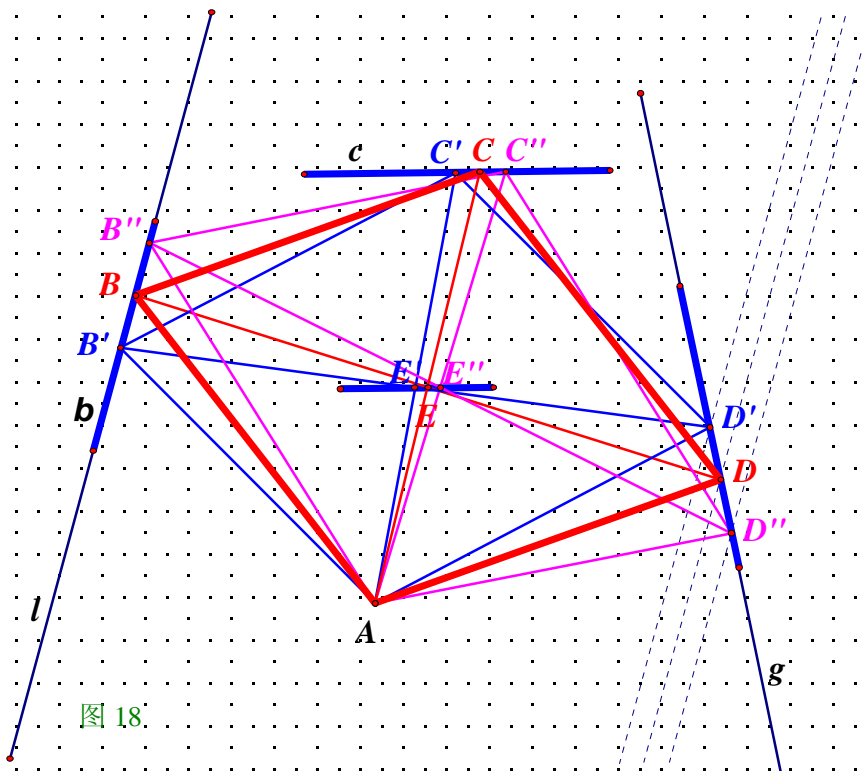


图 18.

设 B 所在边 b 所在直线为 l , D 所在的边所在的直线为 g 。在线段 c 上取两个点 C' , C'' 关于 C 对称, 并且 CC' 的距离趋近于 0, 设 E' , E'' 分别为 AC' 、 AC'' 的中点, 设 $B'D'$ 和 $B''D''$ 分别是 (l, g, E') 、 (l, g, E'') 的平分线。

根据对角线互相平分的四边形是平行四边形得: $AB'C'D'$ 和 $AB''C''D''$ 都是平行四边形, E' 和 E'' 分别是它们的中心。只要我们能够证明 $S_{AB'C'D'} + S_{AB''C''D''} > 2S_{ABCD}$, 那么 $AB'C'D'$ 和 $AB''C''D''$ 中至少有一个面积比 S_{ABCD} 大, 也就证明了结论。

而 $S_{ABCD} = 4S_{ADE}$; $S_{AB'C'D'} = 4S_{AD'E'}$; $S_{AB''C''D''} = 4S_{AD''E''}$; 因此可以证明等价的结论: $S_{AD'E'} + S_{AD''E''} > 2S_{ADE}$ 。

因为 $E'E''$ 关于 E 中心对称, 由引理二可以知道: $D'D''$ 关于 D 中心对称。另外, 由于 EE' 平行于 g , 而 g 与 c 相交, 因此 EE' 与 DD'' 相交, 不妨设它们交于 X , 如图 19:

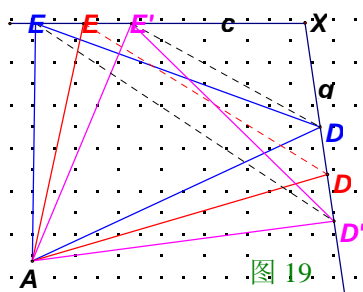


图 19.

- 1、图 19 所示的为 ADX 为逆时针顺序时的情况;
- 2、当 ADX 为顺时针方向时, 同理可证;
- 3、当 D 、 X 重合时亦可证明 (如图 20), 方法略。

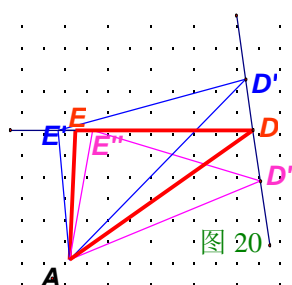


图 20.

$$S_{AD'E'} + S_{AD''E''} = (S_{AD''XE'} - S_{AD'D''} - S_{D'E'E''} - S_{XE'D'}) + (S_{AD''XE'} - S_{AE'E''} - S_{E''D'D''} - S_{XE'D'})$$

⁹ 若固定 C 点, 调整 ABD 将不能证明后面的结论!

$$\begin{aligned}
&= 2S_{AD''XE'} - 2S_{XE''D'} - S_{AD'D''} - S_{AE'E''} - S_{D'E'E''} - \{S_{E''D'D''}\} \\
2S_{ADE} &= 2(S_{AD''XE'} - S_{ADD''} - S_{AEE'} - S_{D'EE''} - S_{EDD'} - S_{XE''D'}) \\
&= 2S_{AD''XE'} - 2S_{XE''D'} - S_{AD'D''} - S_{AE'E''} - S_{D'E'E''} - \{S_{ED'D''}\} \\
S_{AD'E'} + S_{AD''E''} - 2S_{ADE} &= S_{ED'D''} - S_{E''D'D''} > 0 \quad \text{故} \quad S_{AD'E'} + S_{AD''E''} > 2S_{ADE}
\end{aligned}$$

所以有 $S_{AD'E'} > S_{ADE}$ 或 $S_{AD''E''} > S_{ADE}$ ，因此有 $S_{AB'C'D'} > S_{ABCD}$ 或 $S_{AB''C''D''} > S_{ABCD}$ ，也就是说当 $ABCD$ 在 P 的边界上但都不是 P 的顶点时， $ABCD$ 的面积肯定不是 P 中平行四边形的面积的最大值。

综合上述证明得： $A、B、C、D$ 之一可以取 P 的顶点，而不会使面积减少。¹⁰

小结：结论二比结论一的得到困难了许多，回顾证明的过程：首先我们不得不分了许多种情况来一一证明，好在大多数情况都是较为特殊的，证明较为容易。情况<2>-11是一般的，也是最难证的：

证明过程中，先选择**固定** A 点，然后在 C 的两侧取两个距离**无限小**的对称点，最后往两个方向分别调整 $ABCD$ 到 $AB'C'D'$ 和 $AB''C''D''$ 。引理二告诉我们一个简单的性质： $B'B''、D'D''$ 分别关于 B 和 D 对称，利用这一简单的性质用就能得到 $S_{AB'C'D'} + S_{AB''C''D''} > 2S_{ABCD}$ 。

<2>-11的证明是个比较复杂的**极限法**，此次调整的量是距离而不是角度，因为很明显调整距离时各个量的改变都容易得到，而如果采用角度，恐怕就会有更为复杂的数学式子了！这说明了观察能力在极限法中的重要作用。

另外，证明中和例题2一样采用了是**2次调整做和**，为什么不能直接调整1次呢？有两个主要原因：

- 1、我们并不知道往哪一侧调整后能使目标函数更优（并不是往任意方向调整都会变优的）；
- 2、（2次调整后的目标函数的和）与（原函数的两倍）的差很容易计算，把它们拆成一些三角形的和后大部分的项做差后都被抵消了。

如果只调整1次，我们需要计算在什么时候往什么方向调整（而与调整2次相比，这是一项额外的工作），而且证明过程也将更为复杂。

2次调整做和方法是极限法证明中经常要用到的手段。

总结了这么多，是不是有些太早了？我们仅仅证明了结论二，但是满足结论二的平行四边形仍然有无穷多个！我们并没有完整地解决原问题。不过，你也许马上就会**猜想**：**规定** $A、B、C、D$ 中有两个点是 P 的顶点，是不是也不影响最优值？看起来似乎的确能够利用刚才类似的方法进行证明：首先由结论二可设 A 是 P 的顶点而 $B、C、D$ 在 P 的边上，由于固定 $B、C$ 或 D 时， A 可能被调整到 P 外，所以我们只能固定 A ，调整 BCD 。但是如果 A 在红色区域中，那么结论二是不成立的。因此有可能 $A、B、C、D$ 中有两个点是 P 的顶点的平行四边形的最大面积 $<P$ 内平行四边形的最大面积¹¹，猜想失败……

¹⁰ 下面简单的说明为什么不能固定 C 点调整 ABD ，因为此时 $D'DD''$ 的相对位置发生了改变，如图 21，此

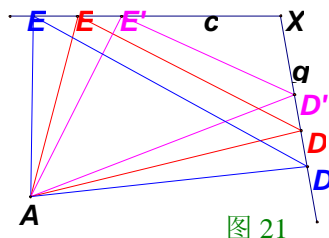


图 21

时 $S_{AED'} + S_{AED''}$ 并不是恒大于 $2S_{AED}$ 的。

¹¹ 实际上，的确存在反例，也就是说此猜想不是无法证明而是错误的。

我们只能用现有的结论二来求最大值。值得庆幸的事，只要利用二次函数的知识就能求出这个最值了！方法如下：

首先，为了使计算简单依次进行如下变换：

- a) 旋转 P 使得 c 平行于坐标轴 y ；
- b) 平移 P 使得 A 的横坐标和 c 的横坐标互为相反数（设 A 的坐标为 $(-k,0)$, c 方程为 $x=k$ ）；
- c) 以 $(0,0)$ 为中心缩放 P 使得 A 的坐标为 $(0,-1)$ ；

旋转和平移将不改变最优值，缩放后最大值变为原来的 $\frac{1}{k^2}$ ，因此只要把求出来的最大面积乘以 k^2 就是变换之前的答案}，如图22：

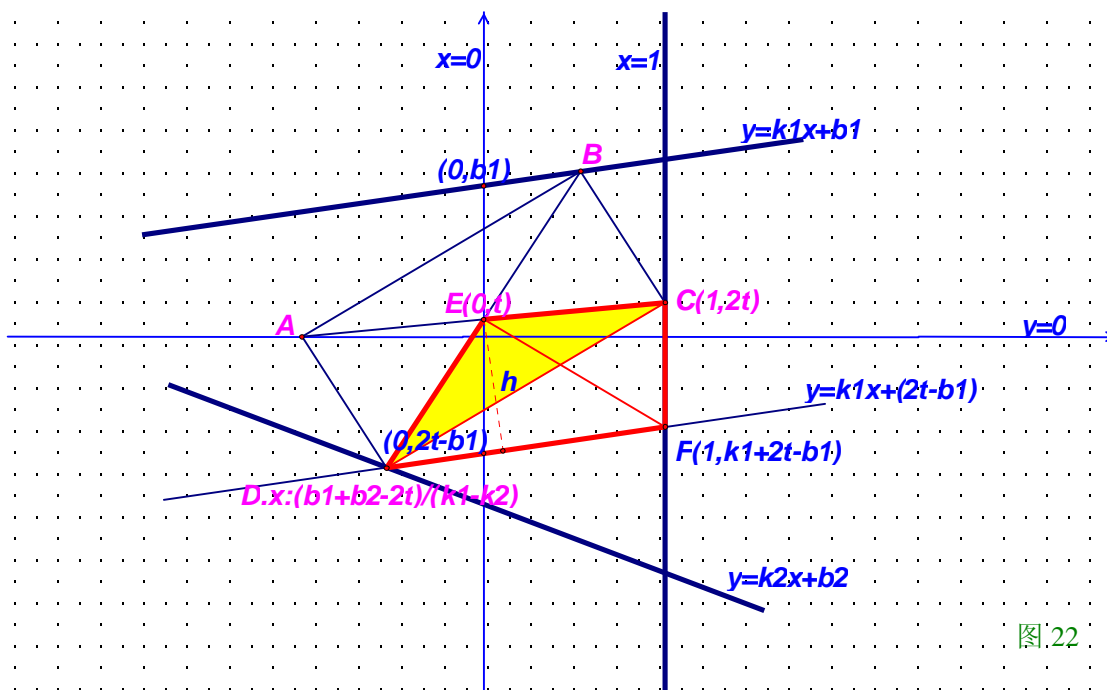


图.22

此时 E 是 y 轴上的一个动点，设 E 的坐标为 $(0,t)$ ，则其它点的坐标如图所示。

所以， $S_{ABCD}=4_{DEC}=4(S_{CFDE}-S_{CFD})=4(S_{DFE}+S_{CFE}-S_{CFD})$

$$\begin{aligned}
 S_{DFE} &= \frac{1}{2} DF \cdot h = \frac{1}{2} \left[(1-D.x) \sqrt{k_1^2+1} \right] \frac{|k_1 \times 0 - t + (2t-b_1)|}{\sqrt{k_1^2+(-1)^2}} \\
 &= \frac{1}{2} \left(1 - \frac{b_1+b_2-2t}{k_1-k_2} \right) (b_1-t) \\
 &= \frac{(k_1-k_2+2t-b_1-b_2)(b_1-t)}{2(k_1-k_2)}
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
S_{CFE} - S_{CFD} &= \frac{1}{2}CF(1-0) - \frac{1}{2}CF(1-D.x) \\
&= \frac{1}{2}CF \cdot D.x \\
&= \frac{1}{2}[2t - (k1 + 2t - b1)] \cdot \frac{b1 + b2 - 2t}{k1 - k2} \\
&= \frac{(b1 - k1)(b1 + b2 - 2t)}{2(k1 - k2)} \\
S_{ABCD} &= 2 \frac{(2t + k1 - k2 - b1 - b2)(b1 - t) + (b1 - k1)(b1 + b2 - 2t)}{k1 - k2} \\
&= 2 \frac{-2t^2 + (5b1 + b2 - 3k1 + k2)t + (2b1k1 - b1k2 - 2b1b2 + k1b2 - 2b1^2)}{k1 - k2} \\
&= 2 \frac{-2t^2 + (k1 + k2 + b1 + b2)t - (k2b1 + k1b2)}{k1 - k2}
\end{aligned}$$

恰好是关于 t 的一元二次方程！由一元二次函数的基本知识可知：要使 S_{ABCD} 最大， t 要不取自定义范围中的端点、要不取对称轴 $\frac{k1 + k2 + b1 + b2}{4}$ 。当 t 为自定义范围内的端点时，

BCD 之一是 P 的顶点，这种情况很好处理；当 $t = \frac{k1 + k2 + b1 + b2}{4}$ 时， C 点的坐标为

$\left(1, \frac{k1 + k2 - b1 - b2}{2}\right)$ ，恰好为线段 $(cb$ 交点— cd 交点)的中点！所以我们没有必要作麻烦的

旋转、平移和缩放，算出 cb 、 cd 的交点坐标后， C 点的坐标可以用中点公式容易的计算出来。

至此已经完整的解决了本题。由于本文主要阐述极限法的应用，所以具体的算法就不给出了，读者已能够根据分析过程自行完成。

【总结】

通过对前面3个例题的仔细分析，相信大家已经逐渐的了解了极限法的含义和用法，并且领略到了它的威力：简明¹²而又实用。可以说，极限法是解决平面最优化问题的捷径。

极限法在证明中需要有比较扎实的平面几何功底，使用起来有一定的难度。

极限法的精髓要靠自己在分析的过程中去领会，灵活的掌握更需要经验的积累。

【感谢】

由衷的感谢栗师和何林同学在我研究例题2时给予的帮助。

衷心的感谢向期中老师以及计算机兴趣小组的同学们，阅读我的论文并提供各种宝贵的修改意见和建议。

【参考文献】无。

¹² 分析完成后算法都很简明。